

Τρίτη 5 Μαΐου

$$\ddot{x} + x = 0$$

$$\dot{x} = \gamma$$

$$\dot{\gamma} = -x$$

$$\frac{d}{dt} \psi = A \psi$$

$$\psi = \begin{bmatrix} x \\ \gamma \end{bmatrix}, A = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{bmatrix}$$

$$\dot{x} = \psi(x, \alpha)$$

αυτίνοκα σιμύση

$$x(0) = x_0$$

$$x(t, x_0, \alpha)$$

μεταδίει δεδομένους ται

$x_0 \rightarrow$ να ηοκίηη
μια μια μια μια

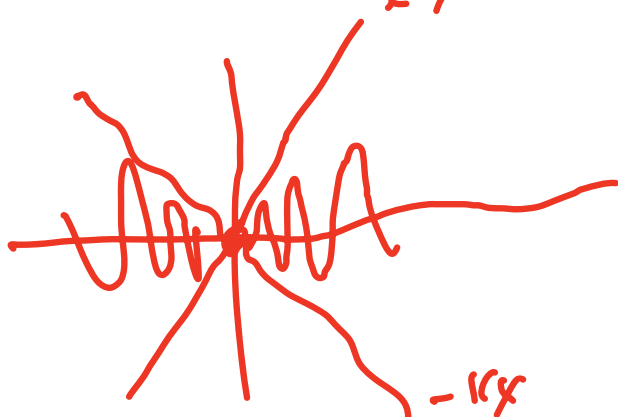
και να ίοκίη ηί οκίη ται
χρύνου.

$\frac{\partial v}{\partial x}$ να ίοκίη ηαυη

αη α Lipschitz

$$\underline{|v(x) - v(y)| \leq K |x - y|}$$

xx



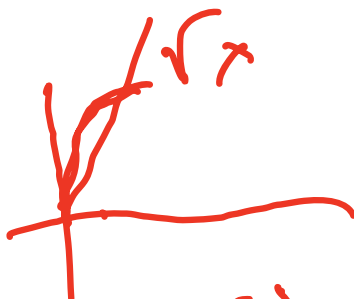
$$\dot{x} = \sqrt{x}$$

$$x(0) = 0$$

$$|\sqrt{x} - \sqrt{0}|$$

$$\delta(x) K(x)$$

$\delta \epsilon$ Ein
 Hinschütze



δA fund. fund. (CCF)

$$\dot{x} = 1 + x^2$$

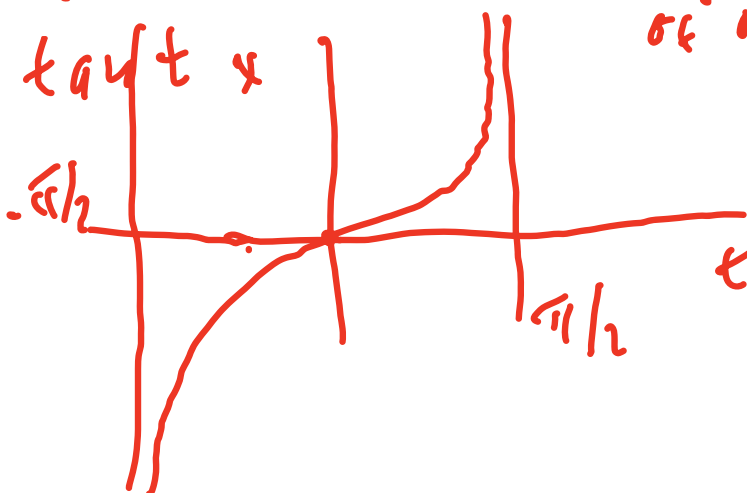
$$x(0) = 0$$

$$\dot{x} = x^u \quad u \neq 1$$

$$\dot{x} = x$$

$\sqrt{p} d f_e f_i r(6 e \hat{r}) \quad \epsilon \{, 0, \omega, \sigma z$

$$x(t) = \tan(t)$$



$\sigma \epsilon \eta \epsilon \Lambda \text{ted of } \epsilon \hat{r}$

$$x(t) \rightarrow \infty$$

Περιο ~ 1450

$$\rightarrow \dot{x} = v(x) \quad x(0) = x_0$$

για v να υπάρχει λύση

αρκεί $v(x)$ να είναι συνεχής

Αν φροντίσει να

παύλι

$$x = x_0 + \int_0^t v(x(s)) ds$$
$$\dot{x} = v(x) \quad x(0) = x_0$$

$$\frac{dx}{v(x)} = dt \quad t = \int_{x_0}^x \frac{dx'}{v(x')} = F(x, x_0)$$

$v(x) \neq 0$ οπότε $\int \frac{dx'}{v(x')}$ λοιπόν $x(t, x_0)$

\leftarrow $v(x) \neq 0$

Ολοζώνη προβλεπτική αυτάρκεια

ση $v(x) = 0$

Τι είναι το x και $v(x)$ x ποσοτικά

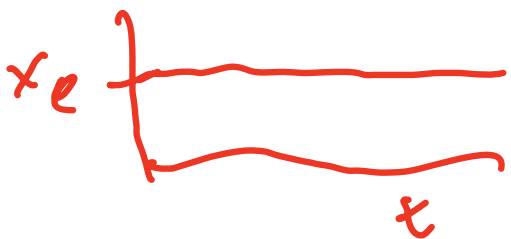
$$\dot{x} = v(x)$$

$$x(0) = x_e$$

$$v(x_e) = 0$$

70% Exa 1.1a

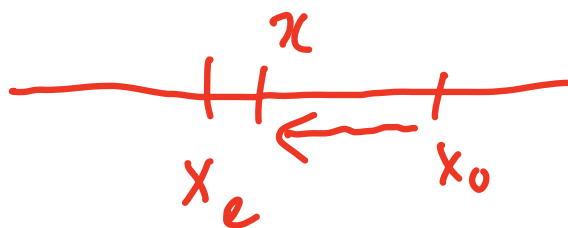
$$\underline{x(t) = x_e}$$



$$\dot{x} = \sqrt{x}$$

$$x(0) = \infty$$

$$t = \int_{x_0}^x \frac{dx'}{v(x')}$$



$$\lim_{x \rightarrow x_e} \int_{x_0}^x \frac{dx'}{v(x')} = \infty$$

↳ hier findet das d'

von \dot{x} (unendlich) \rightarrow \dot{x}

0 $\dot{x} < \dot{x}$ \rightarrow \dot{x}

oder \dot{x} \rightarrow \dot{x}

findet an $t = \dots$

$$\int \frac{dx}{v} < \int \frac{dx}{x} = \infty$$

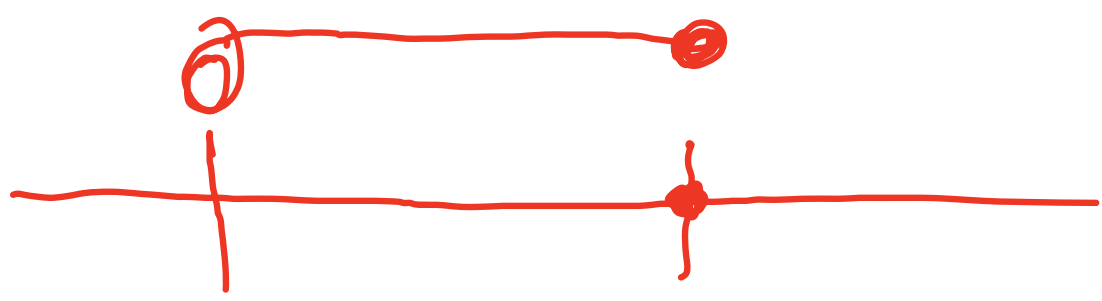
$$\log x \rightarrow \infty$$

$$x \rightarrow 0$$

Σιμπλώς

ή αντιστοίχτα είναι από την ασυμπτωτική

$$x(t) = x_e$$



$$\dot{y} = \begin{cases} -1 \\ 0 \\ 1 \end{cases}$$

$$y > 0$$

$$y = 0$$

$$y < 0$$

$$x(t) = x_0$$

$$y(t) = v_0$$

$$\dot{x} = v$$

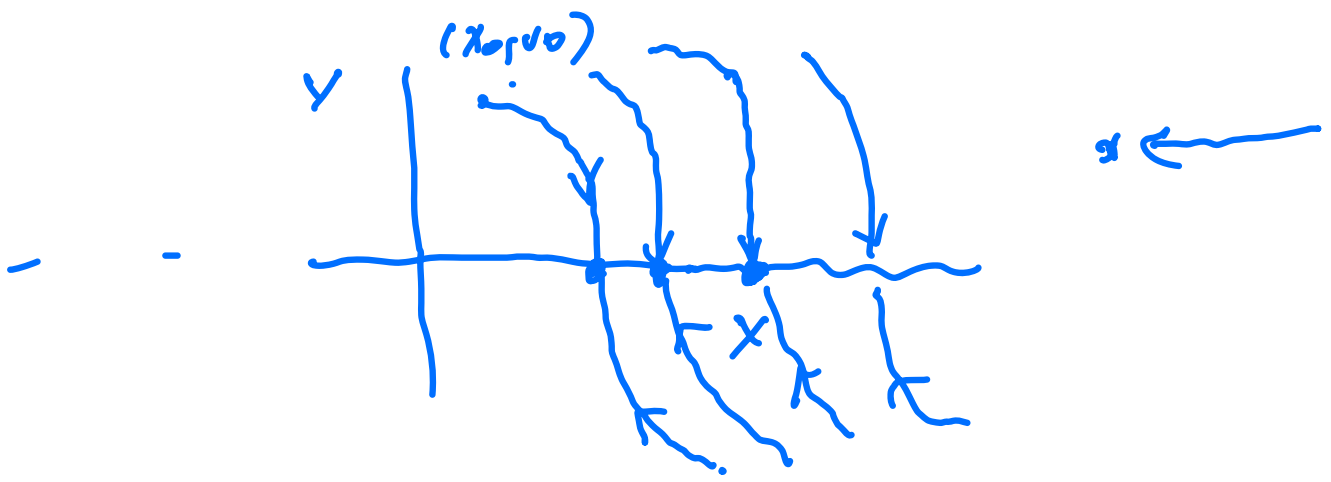
$$v_0 > 0$$

$$y = v_0 - t$$

$$t \leq v_0$$

$$t = v_0$$

$$x = x_0 + v_0 t - \frac{t^2}{2}$$



$$\dot{x} = \begin{cases} 1 & x < 0 \\ -1 & x \geq 0 \end{cases} \quad \underline{x(0) = 0}$$

Κατάσταση

$$\dot{x} = f(x)$$

$$x = x_0 + \int_0^t f(x(s)) ds$$

Weak solution
αριθμητική λύση

$$\dot{x} = v(x, \alpha)$$

$$x(0) = x_0$$

$$x(t, x_0, \alpha)$$

$\exists \alpha$ Υπάρχει συνεχή ήπιος

Λύση ως προς x, α

Πύλη ξ $X(t, X_0, \alpha)$

Είναι $\forall X_0$ και α ϵ \mathbb{R}^n υπάρχει ϵ $\forall t, X_0, \alpha$!

$$\ddot{X} + \alpha X = 0$$

$$X(0) = X_0$$

$$\dot{X}(0) = V_0$$

$\alpha > 0$

$\cos \sqrt{\alpha} t$

$\sin \sqrt{\alpha} t$

$\alpha = 0$

t
 $e^{\sqrt{\alpha} t}$

t
 $e^{-\sqrt{\alpha} t}$

$\alpha < 0$

$$X = X_0 \cos(\sqrt{\alpha} t) + \frac{V_0}{\sqrt{\alpha}} \sin(\sqrt{\alpha} t)$$

$\alpha > 0$

$\alpha \rightarrow 0$

$X = X_0 + V_0 t$

Picard

$$X(t) = X_0 + \int_0^t f(X(s)) ds$$

$$X_{n+1}(t) = X_0 + \int_0^t f(X_n(s)) ds, \quad \underline{X_{n+1}(0) = X_0}$$

$$X_2(t) = X_0 + \int_0^t f(X_1(s)) ds$$

$$X_3(t) = X_0 + \int_0^t f(X_2(s)) ds$$

⋮

↳ α κλιμακίωση συγκλίνει σε Picard-Lindelöf

∈ ᾱ : f Lipschitz

zirk : συγκλίνει δυναμικά α κλιμακίωση

$$\dot{X} = \alpha X$$

$$X(t) = X_0$$

$$X_{n+1} = X_0 + \int_0^t \alpha X_n(s) ds \quad \underline{X_1 = X_0}$$

$$X_2 = X_0 + \int_0^t \alpha X_0 ds = \underline{X_0 + X_0 t \alpha}$$

$$X_3 = X_0 + \int_0^t \alpha (X_0 + \alpha X_0 s) ds$$

Βαση
σχημάτων

$$= X_0 + \alpha X_0 t + \frac{\alpha^2 X_0 t^2}{2}$$

$$X_4 = X_0 + \alpha X_0 t + \frac{\alpha^2 X_0 t^2}{2} + \frac{\alpha^3 X_0 t^3}{3!}$$

$$X = \left(1 + \alpha t + \frac{\alpha^2 t^2}{2!} + \frac{\alpha^3 t^3}{3!} + \dots \right) X_0$$

$$e^{\alpha t}$$

~~$$X^2 - \epsilon X - 1 = 0$$~~

$$\rightarrow X^2 = 1 + \epsilon X \quad \epsilon = 0 \quad X = 1$$

$$X_{n+1}^2 = 1 + \epsilon X_n \quad X_1 = 1$$

$$X_2 = \sqrt{1 + \epsilon}$$

$$X_3 = \sqrt{1 + \epsilon \sqrt{1 + \epsilon}}$$

$$X = 1 + \epsilon \alpha_1 + \epsilon^2 \alpha_2 + \dots$$

$$e^{\alpha t} \quad X = X_0 + t$$

