

## Διπλά Ολοκληρώματα

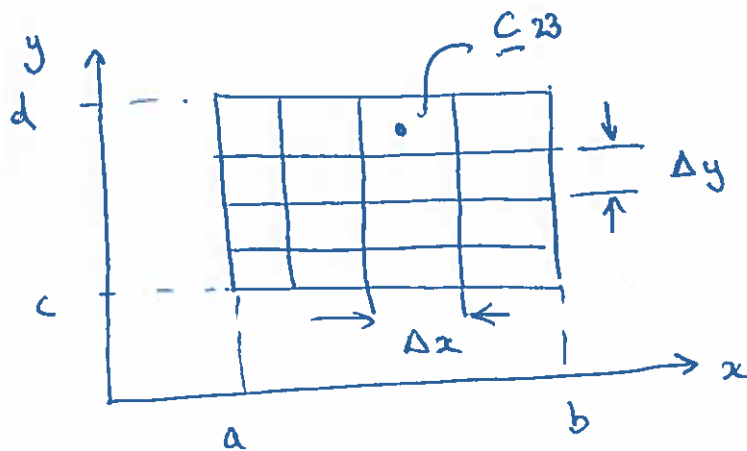
①

Έστω  $f: R \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $R = [a, b] \times [c, d] \subseteq \mathbb{R}^2$  (ορθογώνιο),  
 $f$  φραγμένη. Ορίσουμε μια κανονική διαμέριση του  $R$ :

$$a = x_0 < x_1 < \dots < x_n = b, \quad x_{j+1} - x_j = \frac{b-a}{n} = \Delta x$$

$$c = y_0 < y_1 < \dots < y_n = d, \quad y_{k+1} - y_k = \frac{d-c}{n} = \Delta y$$

οπότε  $j = 0, 1, 2, \dots, n-1$  και  $k = 0, 1, \dots, n-1$ .



Έστω  $R_{jk} = [x_j, x_{j+1}] \times [y_k, y_{k+1}]$  και  $c_{jk} \in R_{jk}$

Ορίσουμε:

$$S_n = \sum_{j,k=0}^{n-1} f(c_{jk}) \frac{\Delta x \Delta y}{\Delta A}, \quad \Delta A \text{ εμβαδόν } R_{jk}$$

Αν η ακολουθία  $S_n \rightarrow S$  καθώς  $n \rightarrow \infty$  για κάθε επιλογή

των  $c_{jk} \in R_{jk}$ , τότε λέμε ότι η  $f$  είναι ολοκληρώσιμη

(κατά Riemann) και γράφουμε:

$$S = \iint_R f(x,y) dA = \iint_R f(x,y) dx dy$$

Θέωρημα: Αν η  $f$  είναι συνεχής στο (κλειστό) ορθογώνιο  $R = [a, b] \times [c, d]$ , τότε είναι ολοκληρώσιμη. (2)

Γεωμετρική ερμηνεία: Έστω  $f \geq 0$ ,  $(x, y) \in R$ . Τότε  $(x, y, f(x, y))$ ,  $(x, y) \in R$ , είναι το γράφημα της  $f$  που αντιστοιχεί σε επιφάνεια πάνω από το επίπεδο  $(x, y)$ . Έστω

$$\tilde{c}_{jk} \in \arg \max \{ f(x, y) : (x, y) \in R_{jk} \}, \quad M_{jk} = f(\tilde{c}_{jk})$$

$$\hat{c}_{jk} \in \arg \min \{ f(x, y) : (x, y) \in R_{jk} \}, \quad m_{jk} = f(\hat{c}_{jk}).$$

(η μέγιστη και ελάχιστη τιμή υπάρχουν γιατί  $R_{jk}$  συμπυκνώνεται υποσύνολο του  $\mathbb{R}^2$ , δηλ. κλειστό και φραγμένο). Αν

$\underline{c}_{jk} \in R_{jk}$  (αυθαίρετο), τότε

$$L_n := \sum_{j,k=0}^{n-1} m_{jk} \Delta x \Delta y \leq \sum_{j,k=0}^{n-1} f(\underline{c}_{jk}) \Delta x \Delta y \leq \sum_{j,k=0}^{n-1} M_{jk} \Delta x \Delta y := U_n$$

Γεωμετρικά,  $L$  είναι ο όγκος εγγεγραμμένων στερεών και  $U$  ο όγκος περιτετραμμένων στερεών (στέ στερεά που ορίζεται ως  $\{ (x, y, z) : (x, y) \in R, 0 \leq z \leq f(x, y) \}$ ) (\*)

Αν το όριο  $\lim_{n \rightarrow \infty} \sum_{j,k=0}^{n-1} f(\underline{c}_{jk}) \Delta x \Delta y$  υπάρχει και

ανεξάρτητα από την επιλογή των  $\underline{c}_{jk} \in R_{jk}$ , τότε τα

αντίστοιχα όρια  $\lim_{n \rightarrow \infty} L_n$  και  $\lim_{n \rightarrow \infty} U_n$  υπάρχουν,

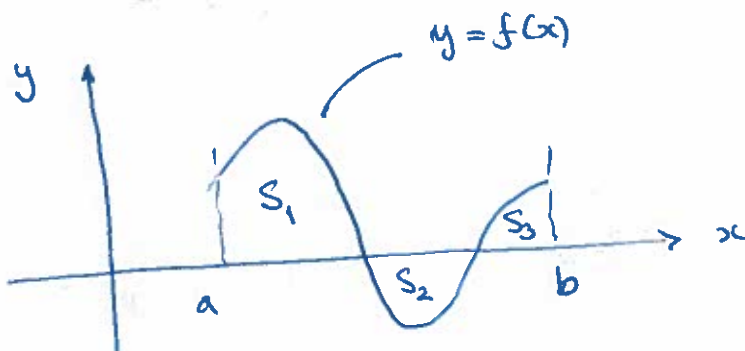
είναι ίσα και:

$$\lim_{n \rightarrow \infty} L_n = \lim_{n \rightarrow \infty} \sum_{j,k} f(\underline{c}_{jk}) \Delta x \Delta y = \lim_{n \rightarrow \infty} U_n = \iint_R f(x, y) dA$$

αντιστοιχεί στον όγκο των στερεών (\*).

(3)

Παρατήρηση: Η υπόθεση  $f \geq 0$ ,  $(x, y) \in \mathbb{R}$ , δεν είναι απαραίτητη. Στη γενική περίπτωση το ολοκλήρωμα αντιστοιχεί στον "προσημασμένο" όγκο των στερεών, παρόμοια με την περίπτωση ολοκληρώματος μιας μεταβλητής, π.χ.



$$\int_a^b f(x) dx = S_1 - S_2 + S_3, \text{ κλπ.}$$

Ιδιότητες: Αν  $f, g$  ολοκληρώσιμες σε ορθογώνιο  $R$  και  $c \in \mathbb{R}$ , τότε  $f+g$  και  $cf$  ολοκληρώσιμες επί του  $R$  και ισχύουν:

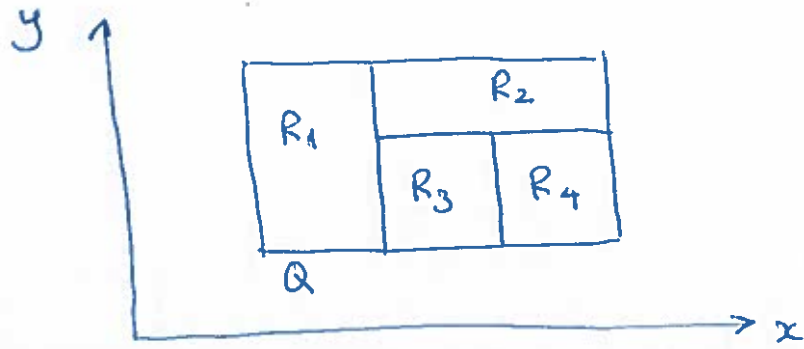
(1) Γραμμικότητα:  $\iint_R (f+g) dA = \iint_R f dA + \iint_R g dA$

(2) Ομογένεια:  $\iint_R cf dA = c \iint_R f dA$

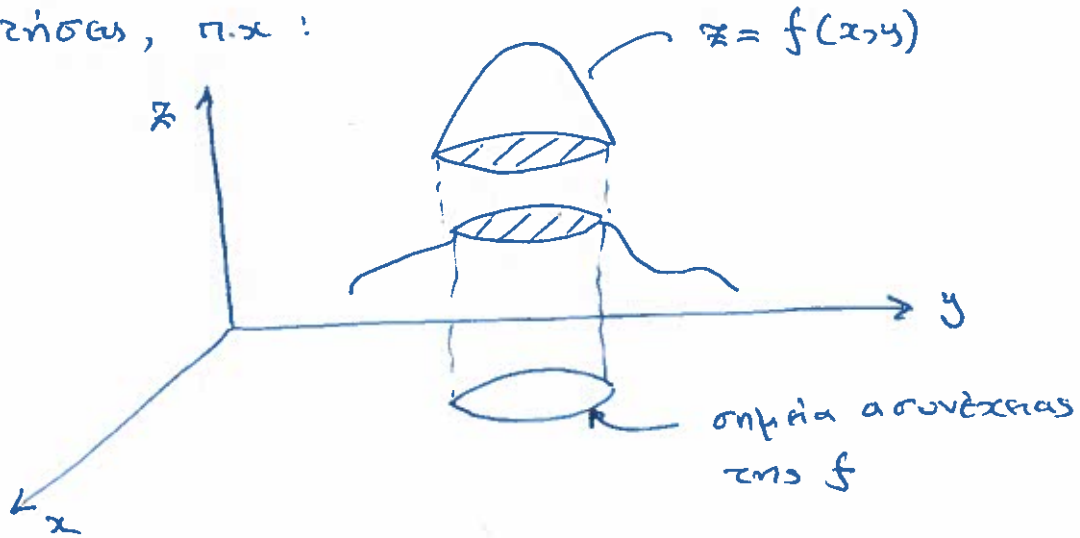
(3) Μονοτονία: Αν  $f(x, y) \geq g(x, y)$ ,  $(x, y) \in R$ , τότε

$$\iint_R f dA \geq \iint_R g dA$$

(4) Προσθετικότητα: Αν  $\{R_i\}_{i=1}^m$  ορθογώνια,  $R_i \cap R_j = \emptyset$  για  $i \neq j$ , η  $f$  φρασμένη και ολοκληρώσιμη σε όλα τα  $R_i$  και  $Q = \bigcup_{i=1}^m R_i$  ορθογώνιο, τότε  $f: Q \rightarrow \mathbb{R}$  ολοκληρώσιμη στο  $Q$  και  $\iint_Q f dA = \sum_{i=1}^m \iint_{R_i} f dA$ .

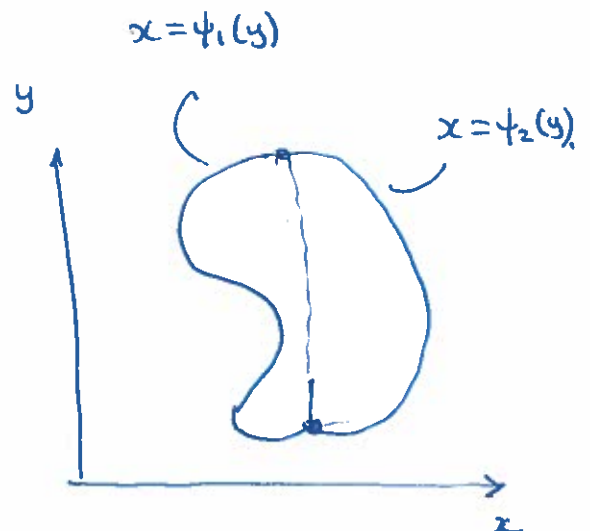
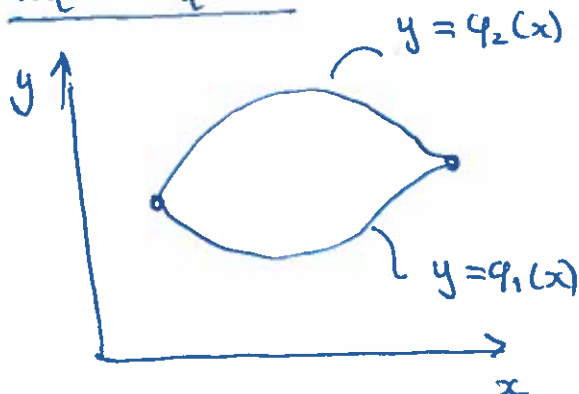


Το Θεώρημα γενικεύεται για κάποιες ασυνεχείς συναρτήσεις, π.χ :



Θεώρημα: Αν  $f: R \rightarrow \mathbb{R}$  γραμμένη με πεδίο ορισμού  $R = [a, b] \times [c, d]$  και το σύνολο των σημείων στα οποία η  $f$  είναι ασυνεχής βρίσκεται πάνω σε πεπερασμένη ένωση γραφημάτων συνεκών συναρτήσεων, τότε η  $f$  είναι ολοκληρώσιμη στο  $R$ .

\* Παραδείγματα



Θεώρημα Fubini : Αν  $f: R \rightarrow \mathbb{R}$  συνεχής στο  $R = [a,b] \times [c,d]$

τότε :

$$\begin{aligned} \iint_R f(x,y) dA &= \int_a^b \left( \int_c^d f(x,y) dy \right) dx \quad (:= \int_a^b F(x) dx) \\ &= \int_c^d \left( \int_a^b f(x,y) dx \right) dy \quad (:= \int_c^d \hat{F}(y) dy) \end{aligned}$$

Επέκταση Θεωρήματος Fubini

Έστω  $f: R \rightarrow \mathbb{R}$  γραμμική στο  $R = [a,b] \times [c,d]$  και έστω ότι τα σημεία ασυνέχειας της  $f$  βρισκονται πάνω σε πεπεραστή ένωση γραμμικών συνεχών συναρτήσεων. Αν το  $\int_c^d f(x,y) dy$  υπάρχει  $\forall x \in [a,b]$ , τότε

$$\int_a^b \left[ \int_c^d f(x,y) dy \right] dx$$

υπάρχει και είναι ίσο με το  $\iint_R f dA$ . Αντίστοιχα, αν

$\int_a^b f(x,y) dx$  υπάρχει  $\forall y \in [c,d]$ , τότε τότε

$$\int_c^d \left[ \int_a^b f(x,y) dx \right] dy$$

υπάρχει και είναι ίσο με  $\iint_R f dA$ .

Επομένως, αν ισχύουν όλα τα παραπάνω, τότε :

$$\int_a^b \int_c^d f(x,y) dy dx = \int_c^d \int_a^b f(x,y) dx dy = \iint_R f dA.$$

Παράδειγμα : Υπολόγισε το  $\iint_R (x^2+y) dA$ , όπου

$$R = [0,1] \times [0,1].$$

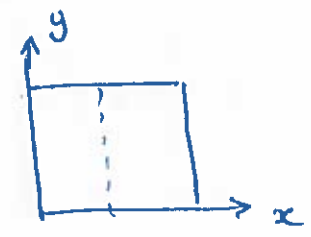
Λύση: Από το Θεώρημα Fubini

$$\iint_R f(x,y) dA = \int_{x=0}^1 \int_{y=0}^1 (x^2+y) dy dx$$

$$= \int_{x=0}^1 \left[ x^2 y + \frac{y^2}{2} \right]_{y=0}^1 dx$$

$$= \int_{x=0}^1 \left( x^2 + \frac{1}{2} \right) - (0+0) dx$$

$$= \int_{x=0}^1 \left( x^2 + \frac{1}{2} \right) dx = \left[ \frac{x^3}{3} + \frac{x}{2} \right]_{x=0}^1 = \frac{1}{3} + \frac{1}{2} = \frac{5}{6}$$

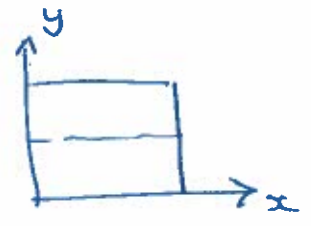


Επαλήθευση:

$$\iint_R f(x,y) dA = \int_{y=0}^1 \int_{x=0}^1 (x^2+y) dx dy$$

$$= \int_{y=0}^1 \left[ \frac{x^3}{3} + yx \right]_{x=0}^1 dy$$

$$= \int_{y=0}^1 \left( \frac{1}{3} + y \right) dy = \left[ \frac{y}{3} + \frac{y^2}{2} \right]_0^1 = \frac{1}{3} + \frac{1}{2} = \frac{5}{6}$$

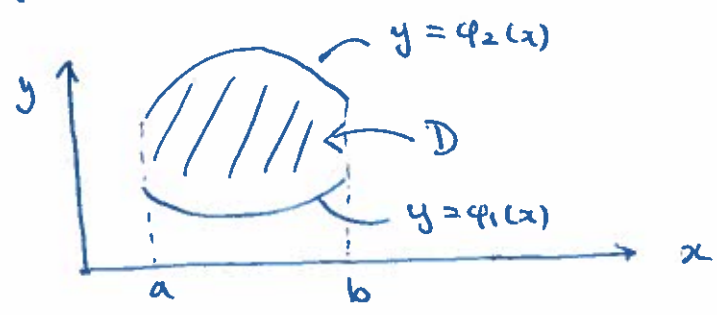


Διπλό ολοκλήρωμα σε γενικότερα χωρία.

- Έστω  $\varphi_1: [a,b] \rightarrow \mathbb{R}$  και  $\varphi_2: [a,b] \rightarrow \mathbb{R}$  συνεχείς και έστω ότι  $\varphi_1(x) \leq \varphi_2(x) \forall x \in [a,b]$ . Καλούμε το χωρίο:

$$D = \{ (x,y) : x \in [a,b], \varphi_1(x) \leq y \leq \varphi_2(x) \}$$

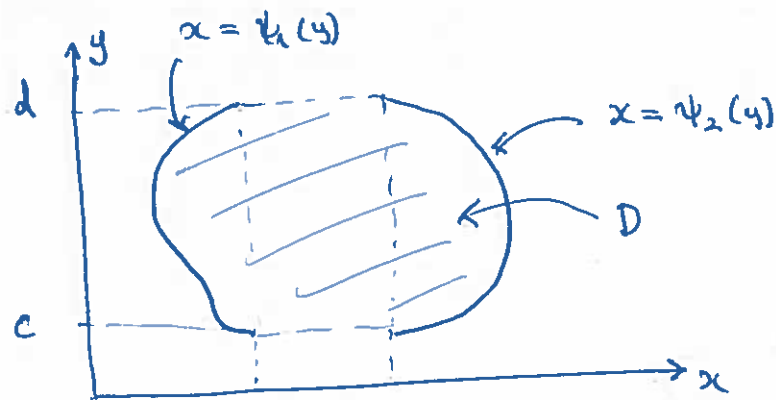
ως "D-γ-αηλό".



- Παρόμοια, αν  $\psi_1: [c, d] \rightarrow \mathbb{R}$  και  $\psi_2: [c, d] \rightarrow \mathbb{R}$  συνεχείς και  $\psi_1(y) \leq \psi_2(y) \quad \forall y \in [c, d]$ , καλούμε το χωρίο:

$$D = \{ (x, y) : y \in [c, d], \psi_1(y) \leq x \leq \psi_2(y) \}$$

ως "D x-απλό",



Ορισμός: Αν D στοιχειώδες χωρίο (δηλ. x-απλό ή y-απλό) στο επίπεδο, επιλέγουμε ορθογώνιο  $R \supseteq D$ . Δοσμένης  $f: D \rightarrow \mathbb{R}$ , f συνεχής, (και άρα φραγμένη), ορίζουμε το διπλό ολοκλήρωμα  $\iint_D f(x, y) dA$  ως εξής:

Επεκτείνουμε την ανάρτηση f στην ανάρτηση  $f^*: R \rightarrow \mathbb{R}$ :

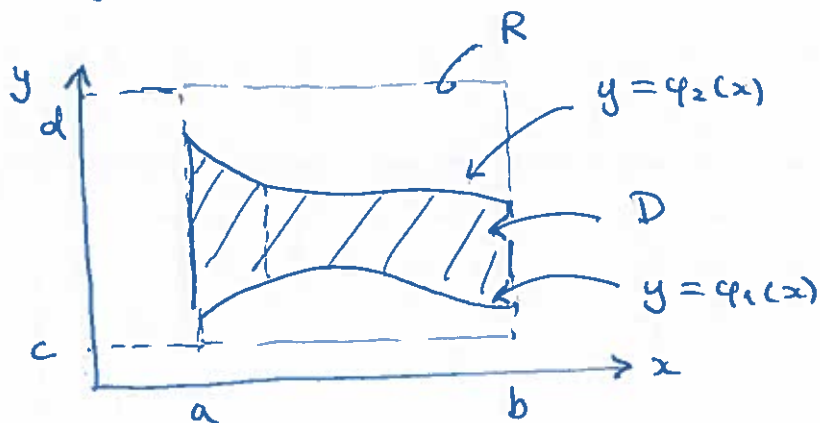
$$\begin{aligned} f^*(x, y) &= f(x, y) & \text{αν } (x, y) \in D \\ &= 0 & \text{αν } (x, y) \in R \setminus D \end{aligned}$$

Παρατηρούμε ότι η  $f^*$  είναι φραγμένη στο R και συνεχής παντού, εκτός (πιθανόν) από το σύνορο του D,  $\partial D$ , ~~ή~~ επομένως είναι ένωση γραφημάτων συνεχών συναρτήσεων. Άρα η  $f^*$  είναι ολοκληρώσιμη στο R από προηγούμενο θεώρημα και μπορούμε να ορίσουμε:

$$\iint_D f(x, y) dA = \iint_R f^*(x, y) dA$$

Παρατήρηση:

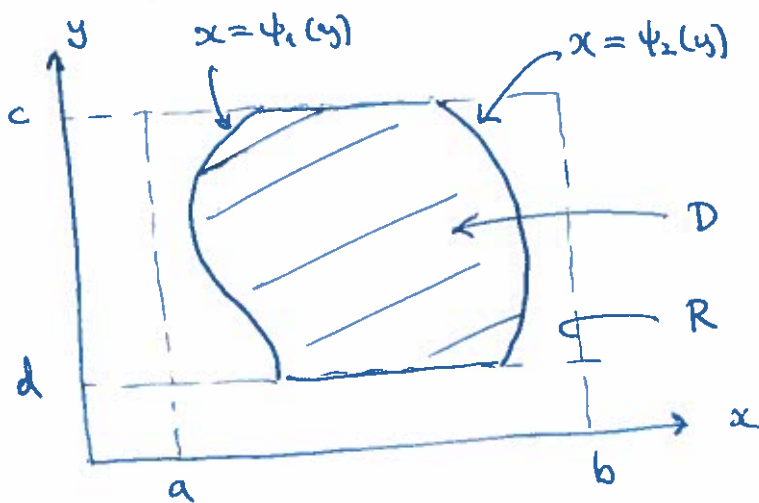
- Αν το  $D$  είναι  $y$ -απλό χωρίο όπως στο παρακάτω σχήμα:



Τότε:

$$\iint_D f(x,y) dA = \int_{x=a}^b \int_{y=\varphi_1(x)}^{\varphi_2(x)} f(x,y) dy dx.$$

- Αν το  $D$  είναι  $x$ -απλό χωρίο όπως στο παρακάτω σχήμα:



Τότε:

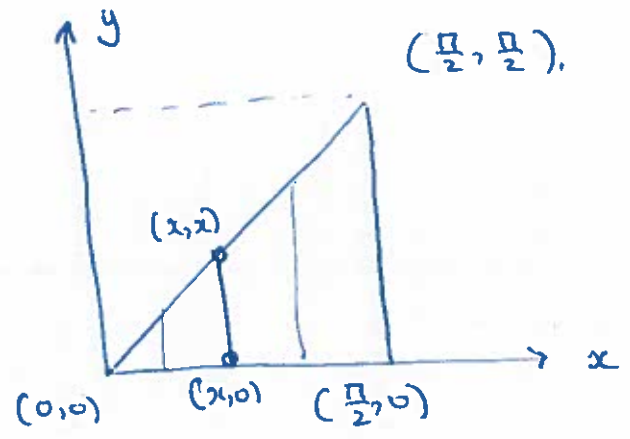
$$\iint_D f(x,y) dA = \int_{y=c}^d \int_{x=\psi_1(y)}^{\psi_2(y)} f(x,y) dx dy$$

Παράδειγμα: Υπολογίστε το ολοκλήρωμα  $I = \iint_T (x^3 y + \cos x) dA$  όπου  $T$  το τρίγωνο με κορυφές  $(0,0)$ ,  $(\frac{\pi}{2}, 0)$  και  $(\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2})$ .



Λύση: Γράψωμε

$$I = \int_{x=0}^{\pi/2} \int_{y=0}^x (x^3 y + \cos x) dy dx$$



Στο εσωτερικό ολοκλήρωμα το x είναι σταθεροποιημένο.

Επομένως:

$$I = \int_{x=0}^{\pi/2} \left[ \frac{x^3 y^2}{2} + y \cos x \right]_{y=0}^x dx = \int_{x=0}^{\pi/2} \left[ \left( \frac{x^5}{2} + x \cos x \right) - 0 \right] dx$$

$$= \left[ \frac{x^6}{12} \right]_0^{\pi/2} + \int_0^{\pi/2} x \cos x dx = \frac{\pi^6}{2^6 \cdot 12} + \underbrace{\int_0^{\pi/2} x \cos x dx}_{I_1}$$

$$I_1 = \int x \cos x dx = \int \underbrace{x}_u \underbrace{d(\sin x)}_{dv} = x \sin x - \int \sin x dx$$

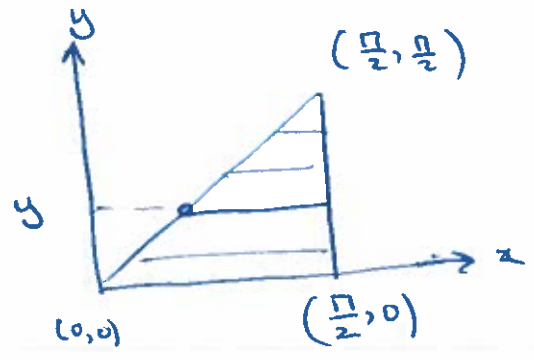
$$= x \sin x + \cos x \Rightarrow [I_1]_0^{\pi/2} = [x \sin x + \cos x]_0^{\pi/2}$$

$$= \left( \frac{\pi}{2} \cdot 1 + 0 \right) - (0 + 1) = \frac{\pi}{2} - 1$$

$$\text{και } I = \frac{\pi^6}{768} + \frac{\pi}{2} - 1$$

Ισοδύναμα μπορούμε να γράψωμε:

$$I = \int_{y=0}^{\pi/2} \int_{x=y}^{\pi/2} (x^3 y + \cos x) dx dy$$



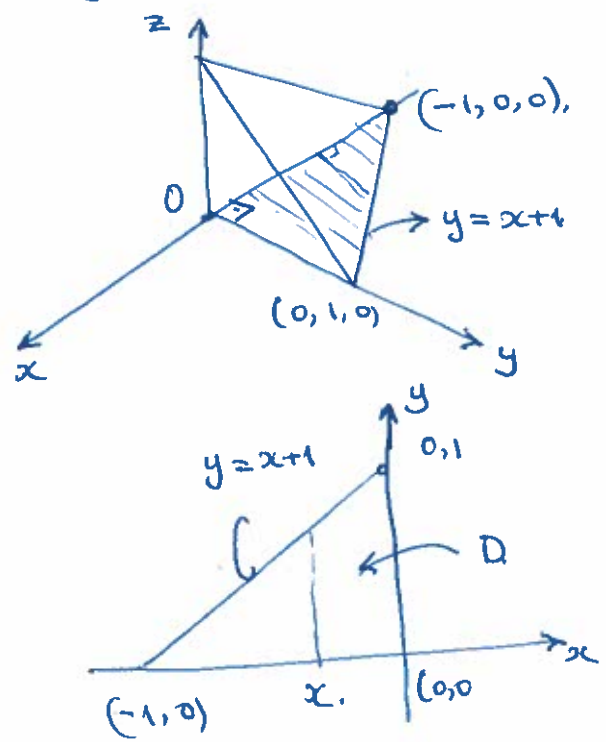
όπου το y είναι σταθεροποιημένο στο εσωτερικό ολοκλήρωμα. Άρα

$$I = \int_{y=0}^{\pi/2} \left[ \frac{x^4 y}{4} + \sin x \right]_{x=y}^{\pi/2} dy = \int_{y=0}^{\pi/2} \left( \frac{\pi^4}{2^4 \cdot 4} y + 1 \right) - \left( \frac{y^5}{4} + \sin y \right) dy$$

$$\begin{aligned}
&= \int_{y=0}^{\pi/2} \left( \frac{\pi^4}{2^6} y + 1 - \frac{y^5}{4} - \sin y \right) dy = \\
&= \left[ \frac{\pi^4}{2^6} \frac{y^2}{2} + y - \frac{y^6}{6 \cdot 4} + \cos y \right]_{y=0}^{\pi/2} = \\
&= \left( \frac{\pi^4}{2^6} \frac{\pi^2}{2^3} + \frac{\pi}{2} - \frac{\pi^6}{2^6 \cdot 6 \cdot 4} + \cancel{\cos \frac{\pi}{2}}^0 \right) - (0 + 1) = \\
&= \frac{\pi^6}{2^9} + \frac{\pi}{2} - \frac{\pi^6}{3 \cdot 2^9} - 1 = \frac{2\pi^6}{3 \cdot 2^9} + \frac{\pi}{2} - 1 = \\
&= \frac{\pi^6}{768} + \frac{\pi}{2} - 1 \quad (\text{όπως προηγουμένως})
\end{aligned}$$

Παράδειγμα: Βρείτε τον όγκο του τετραέδρου που φράσσεται από τα επίπεδα  $y=0, z=0, x=0$  και  $y-x+z=1$ .

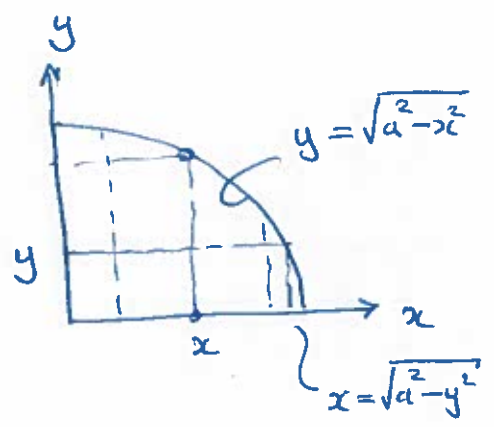
Λύση: Εστω  $D$  η "βροχή" του τετραέδρου στο επίπεδο  $xy$ , δηλ  $D = \{ (x,y) : -1 \leq x \leq 0, 0 \leq y \leq x+1 \}$   
 Για κάθε  $(x,y) \in D$ , το ύψος της επιφάνειας  $\Sigma$  πάνω από το  $(x,y)$  είναι  $z = 1 - y + x$   
 Άρα:



$$\begin{aligned}
\text{Όγκος} &= \iint_D (1-y+x) dA \\
&= \int_{x=-1}^0 \int_{y=0}^{x+1} (1-y+x) dy dx \\
&= \int_{x=-1}^0 \left[ y - \frac{y^2}{2} + xy \right]_{y=0}^{x+1} dx = \int_{x=-1}^0 \left[ \underbrace{x+1} - \frac{(x+1)^2}{2} + \underbrace{x(x+1)} \right] dx \\
&= \int_{x=-1}^0 \left[ \frac{x+2x+1}{(x+1)^2} - \frac{(x+1)^2}{2} \right] dx = \int_{x=-1}^0 \frac{(x+1)^2}{2} dx = \left[ \frac{(x+1)^3}{6} \right]_{-1}^0 = \frac{1}{6}.
\end{aligned}$$

Παράδειγμα: Αλλάζοντας σειρά ολοκλήρωσης υπολογίστε το ολοκλήρωμα

$$I = \int_{x=0}^a \int_{y=0}^{\sqrt{a^2-x^2}} \sqrt{a^2-y^2} \, dy \, dx$$



$$I = \int_{y=0}^a \int_{x=0}^{\sqrt{a^2-y^2}} \sqrt{a^2-y^2} \, dx \, dy$$

$$= \int_{y=0}^a \sqrt{a^2-y^2} \int_{x=0}^{\sqrt{a^2-y^2}} dx \, dy = \int_{y=0}^a \sqrt{a^2-y^2} [x]_{x=0}^{\sqrt{a^2-y^2}} dy$$

$$= \int_{y=0}^a \sqrt{a^2-y^2} \cdot \sqrt{a^2-y^2} \, dy = \int_{y=0}^a (a^2-y^2) \, dy =$$

$$= \left[ a^2 y - \frac{y^3}{3} \right]_{y=0}^a = a^3 - \frac{a^3}{3} = \frac{2a^3}{3}$$

Τριπλό Ολοκλήρωμα:

Έστω  $f: B \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $B = [a,b] \times [c,d] \times [p,q] \subseteq \mathbb{R}^3$ , φραγμένη. Διαμερίζοντας τον χώρο του  $B$  σε  $n$  ίσα τέρη, ορίζουμε

$$S_n = \sum_{i=0}^{n-1} \sum_{j=0}^{n-1} \sum_{k=0}^{n-1} f(\underline{c}_{ijk}) \Delta V$$

όπου  $\Delta V = \Delta x \Delta y \Delta z$ ,  $\Delta x = \frac{b-a}{n}$ ,  $\Delta y = \frac{d-c}{n}$ ,  $\Delta z = \frac{q-p}{n}$

και  $\underline{c}_{ijk} \in B_{ijk} = [a + i \frac{\Delta x}{n}, a + (i+1) \frac{\Delta x}{n}] \times [c + j \frac{\Delta y}{n}, c + (j+1) \frac{\Delta y}{n}] \times [p + k \frac{\Delta z}{n}, p + (k+1) \frac{\Delta z}{n}]$

Αν  $\lim_{n \rightarrow \infty} S_n = S$  υπάρχει και είναι ανεξάρτητο των  $\underline{c}_{ijk}$ , τότε η  $f$  είναι ολοκληρώσιμη (κατά Riemann) και ορίζουμε

στο (τριπλό) ολοκλήρωμα

$$S = \iiint_{\mathcal{B}} f(x, y, z) dV = \iiint_{\mathcal{B}} f(x, y, z) dx dy dz$$

Θώρημα: Αν  $f$  συνεχής στο  $\mathcal{B} = [a, b] \times [c, d] \times [p, q]$  τότε είναι ολοκληρώσιμη.

Παρατήρηση: Οι ιδιότητες διπλών ολοκληρωμάτων επεκτείνονται στα τριπλά ολοκληρώματα.

Αν η  $f(x, y, z)$  είναι ολοκληρώσιμη στο  $\mathcal{B}$ , τότε κάθε διαδοχικό ολοκλήρωμα που υπάρχει ισούται με το τριπλό ολοκλήρωμα, δηλ.

$$\begin{aligned} \iiint_{\mathcal{B}} f dx dy dz &= \int_p^q \int_c^d \int_a^b f(x, y, z) dx dy dz \\ &= \int_p^q \int_a^b \int_c^d f(x, y, z) dy dz dx \\ &= \dots \quad (\text{κλπ}). \end{aligned}$$

(6 συνολικά διατάξεις).

Παράδειγμα: Ολοκληρώστε την συνάρτηση  $e^{x+y+z}$  στο

$$\mathcal{B} = [0, 1]^3 = [0, 1] \times [0, 1] \times [0, 1].$$

Λύση: Ολοκληρώνοντας με την συνήθη σειρά:

$$\begin{aligned} I &= \int_0^1 \int_0^1 \int_0^1 e^{x+y+z} dx dy dz = \\ &= \int_0^1 \int_0^1 \left[ e^{x+y+z} \right]_{x=0}^1 dy dz = \int_0^1 \int_0^1 (e^{1+y+z} - e^{y+z}) dy dz \\ &= \int_0^1 \left[ e^{1+y+z} - e^{y+z} \right]_{y=0}^1 dz = \end{aligned}$$

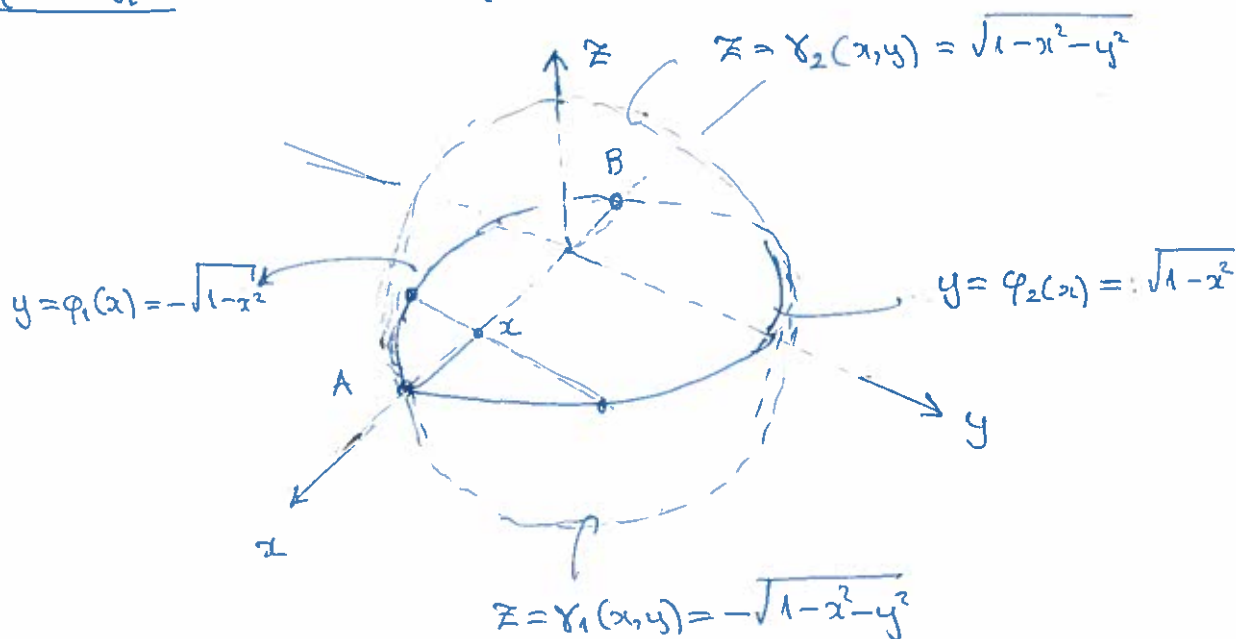
$$\begin{aligned}
&= \int_0^1 [(e^{2+z} - e^{1+z}) - (e^{1+z} - e^z)] dz \\
&= \int_0^1 (e^{2+z} - 2e^{1+z} + e^z) dz \\
&= [e^{2+z} - 2e^{1+z} + e^z]_0^1 \\
&= (e^3 - 2e^2 + e) - (e^2 - 2e + 1) = e^3 - 3e^2 + 3e - 1 \\
&= (e-1)^3
\end{aligned}$$

Στοιχειώδη χωρίο στον  $\mathbb{R}^3$ : Χωρίο μιας μεταβλητή των οποίων βρίσκεται μεταξύ δύο συναρτήσεων των υπόλοιπων μεταβλητών, τα πεδία ορισμού των οποίων είναι στοιχειώδη (x-αλλά ή y-αλλά) χωρία στο επίπεδο. Π.χ. αν  $D$  στοιχειώδη χωρίο στο επίπεδο  $xy$  και  $\gamma_1(x,y) \leq \gamma_2(x,y) \forall (x,y) \in D$ , τότε

$$\hat{D} = \{(x,y,z) : (x,y) \in D, \gamma_1(x,y) \leq z \leq \gamma_2(x,y)\}$$

είναι στοιχειώδη χωρίο στον  $\mathbb{R}^3$

Παράδειγμα: Έστω  $\hat{D} = \{(x,y,z) : x^2 + y^2 + z^2 \leq 1\} = \bar{B}_1(\underline{0})$



$$\hat{D} = \{(x, y, z) : -1 \leq x \leq 1, \varphi_1(x) = -\sqrt{1-x^2} \leq y \leq \sqrt{1-x^2}, \gamma_1(x, y) := -\sqrt{1-x^2-y^2} \leq z \leq \sqrt{1-x^2-y^2} =: \gamma_2(x, y)\}$$

Τριπλά ολοκληρώματα μέσω διαδοχικής ολοκλήρωσης: Έστω  $\omega$  στοιχειώδες χωρίο στον  $\mathbb{R}^3$ , στο οποίο η μεταβλητή  $z$  φέρνεται μεταξύ δύο συναρτήσεων των  $x$  και  $y$ , τότε

$$\iiint_{\omega} f(x, y, z) \, dV = \int_a^b \int_{\varphi_1(x)}^{\varphi_2(x)} \int_{\gamma_1(x, y)}^{\gamma_2(x, y)} f(x, y, z) \, dz \, dy \, dx \quad (\text{D } y\text{-απόλο})$$

$$\text{ή} \quad \iiint_{\omega} f(x, y, z) \, dV = \int_c^d \int_{\psi_1(y)}^{\psi_2(y)} \int_{\gamma_1(x, y)}^{\gamma_2(x, y)} f(x, y, z) \, dz \, dx \, dy \quad (\text{D } x\text{-απόλο})$$

Παράδειγμα: Δείξτε ότι ο όγκος μοναδιαίας σφαίρας (ακτίνα=1) είναι  $4\pi/3$ .

Λύση:  $V = \int_{x=-1}^1 \int_{y=-\sqrt{1-x^2}}^{\sqrt{1-x^2}} \int_{z=-\sqrt{1-x^2-y^2}}^{\sqrt{1-x^2-y^2}} dz \, dy \, dx$

$$= \int_{x=-1}^1 \int_{y=-\sqrt{1-x^2}}^{\sqrt{1-x^2}} [z]_{-\sqrt{1-x^2-y^2}}^{\sqrt{1-x^2-y^2}} dy \, dx$$

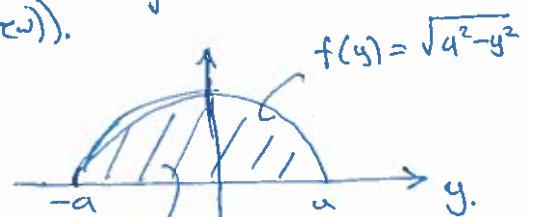
$$= 2 \int_{x=-1}^1 \int_{y=-\sqrt{1-x^2}}^{\sqrt{1-x^2}} (1-x^2-y^2)^{1/2} dy \, dx$$

Το εσωτερικό ολοκλήρωμα είναι της μορφής  $\int_{y=-a}^a (a^2-y^2)^{1/2} dy$  (εφόσον  $x$  είναι σταθεροποιημένο =  $a$  (έτσι)).

(Με άμεση ολοκλήρωση βλέπουμε  $y = a \sin \theta$ )

$$\Rightarrow a^2 - y^2 = a^2(1 - \sin^2 \theta) = a^2 \cos^2 \theta$$

$$\Rightarrow \sqrt{a^2 - y^2} = a |\cos \theta|$$



$$\int_{-a}^a \sqrt{a^2 - y^2} \, dy = \frac{\pi a^2}{2}$$

και  $dy = a \cos \theta d\theta$ . Επίσης  $y = a \Rightarrow \sin \theta = 1 \Rightarrow \theta = \frac{\pi}{2}$  (15)

$y = -a \Rightarrow \sin \theta = -1 \Rightarrow \theta = -\frac{\pi}{2}$  και επομένως

$$\int_{-a}^a \sqrt{a^2 - y^2} dy = \int_{-\pi/2}^{\pi/2} a^2 \cos^2 \theta d\theta = a^2 \int_{-\pi/2}^{\pi/2} \frac{1}{2} (1 + \cos 2\theta) d\theta$$

$$= \frac{a^2}{2} \left\{ [\theta]_{-\pi/2}^{\pi/2} + \left[ \frac{\sin 2\theta}{2} \right]_{-\pi/2}^{\pi/2} \right\} = \frac{a^2}{2} \left( \frac{\pi}{2} + \frac{\pi}{2} \right) = \frac{\pi a^2}{2}$$

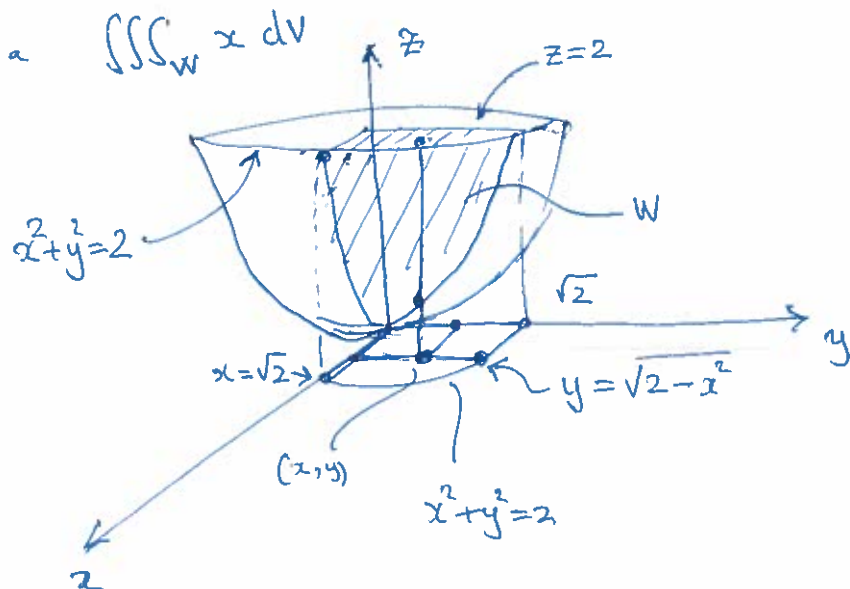
Επομένως,

$$V = 2 \int_{x=-1}^1 \frac{\pi (1-x^2)}{2} dx = \pi \int_{x=-1}^1 (1-x^2) dx$$

$$= \pi \left[ x - \frac{x^3}{3} \right]_{-1}^1 = \pi \left[ \left(1 - \frac{1}{3}\right) - \left(-1 + \frac{1}{3}\right) \right] =$$

$$= \pi \left( 2 - \frac{2}{3} \right) = \frac{4\pi}{3}$$

Παράδειγμα: Έστω  $W$  το χωρίο που φράσσεται από τρία επίπεδα  $x=0, y=0, z=2$  και την επιφάνεια  $z = x^2 + y^2$  που βρίσκεται στο τεταρτημόριο  $x \geq 0, y \geq 0$ . Υπολογίστε το ολοκλήρωμα  $\iiint_W x dV$



$$\iiint_W x \, dV = \int_{x=0}^{\sqrt{2}} \int_{y=0}^{\sqrt{2-x^2}} \int_{z=x^2+y^2}^2 x \, dz \, dy \, dx$$

$$= \int_{x=0}^{\sqrt{2}} \int_{y=0}^{\sqrt{2-x^2}} x \left[ z \right]_{z=x^2+y^2}^{z=2} dy \, dx$$

$$= \int_{x=0}^{\sqrt{2}} \int_{y=0}^{\sqrt{2-x^2}} x(2-x^2-y^2) dy \, dx.$$

$$= \int_{x=0}^{\sqrt{2}} \left[ x(2-x^2)y - x \frac{y^3}{3} \right]_{y=0}^{\sqrt{2-x^2}} dx.$$

$$= \int_{x=0}^{\sqrt{2}} \left[ x(2-x^2)(2-x^2)^{1/2} - \frac{1}{3} x(2-x^2)^{3/2} \right] dx$$

$$= \int_{x=0}^{\sqrt{2}} \left[ x(2-x^2)^{3/2} - \frac{1}{3} x(2-x^2)^{3/2} \right] dx.$$

$$= \int_{x=0}^{\sqrt{2}} \frac{2}{3} x(2-x^2)^{3/2} dx = -\frac{1}{3} \int_{x=0}^{\sqrt{2}} -2x(2-x^2)^{3/2} dx.$$

$$= -\frac{1}{3} \left[ \frac{(2-x^2)^{5/2}}{\frac{5}{2}} \right]_{x=0}^{\sqrt{2}} = \frac{1}{3} \left[ \frac{2}{5} (2-x^2)^{5/2} \right]_0^{\sqrt{2}}$$

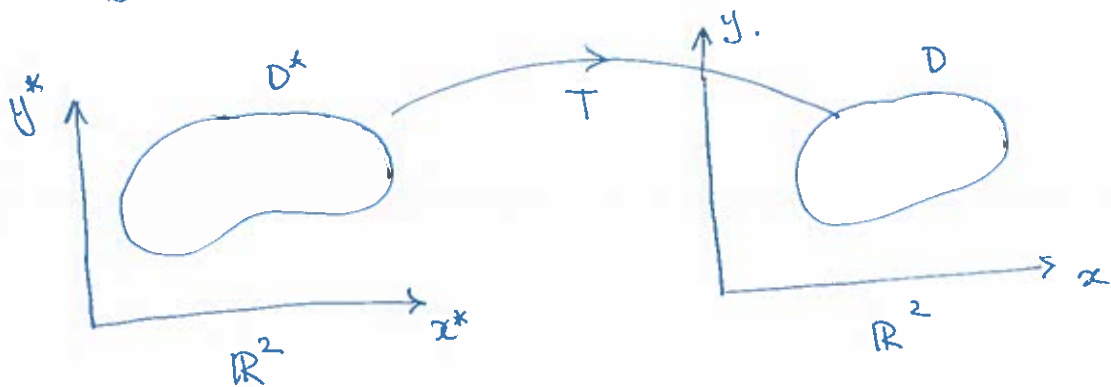
$$= \frac{2}{15} \cdot 2^{5/2} = \frac{2}{15} \cdot 4\sqrt{2} = \frac{8\sqrt{2}}{15}.$$

Αλλαγή μεταβλητών στην ολοκλήρωση (διπλά και τριπλά ολοκληρώματα): Έστω  $D^* \subseteq \mathbb{R}^2$  και  $T: D^* \rightarrow \mathbb{R}^2$  συνεχώς διαφορίσιμη απεικόνιση. Συμβολίζουμε με  $D = T(D^*)$



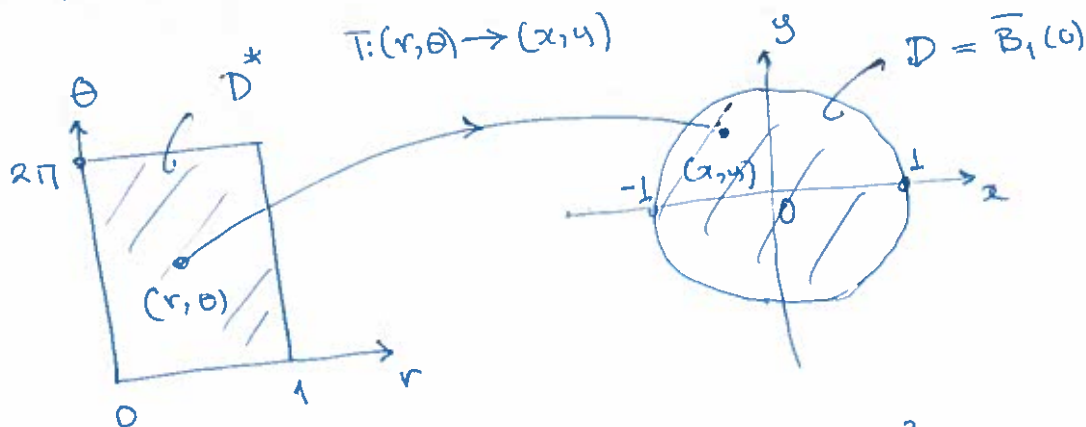
την εικόνα του  $D^*$  μέσω της  $T$ , δηλ.

$$D = T(D^*) = \{ (x, y) = T(x^*, y^*), (x^*, y^*) \in D^* \}$$



Παράδειγμα: Έστω  $D^* = [0, 1] \times [0, 2\pi] = \{ (r, \theta) : 0 \leq r \leq 1, 0 \leq \theta \leq 2\pi \}$  και έστω  $T: D^* \rightarrow \mathbb{R}^2$ ,  $T(r, \theta) = (r \cos \theta, r \sin \theta) =: (x, y)$ . Βρείτε το σύνολο  $T(D^*)$ , δηλ. την εικόνα του  $D^*$  μέσω της  $T$ .

Λύση:



Λόγω της ταυτίσεως  $x^2 + y^2 = r^2 \cos^2 \theta + r^2 \sin^2 \theta = r^2 \leq 1$ , το σύνολο των σημείων  $(x, y) \in \mathbb{R}^2$  για τα οποία  $(x, y) \in D$  είναι μέσα στον δίσκο  $\bar{B}_1(0)$ . Επιπλέον κάθε  $(x, y) \in \bar{B}_1(0)$  γράφεται ως  $(r \cos \theta, r \sin \theta)$ ,  $(r, \theta) \in D$ . Άρα  $D = \bar{B}_1(0)$ .

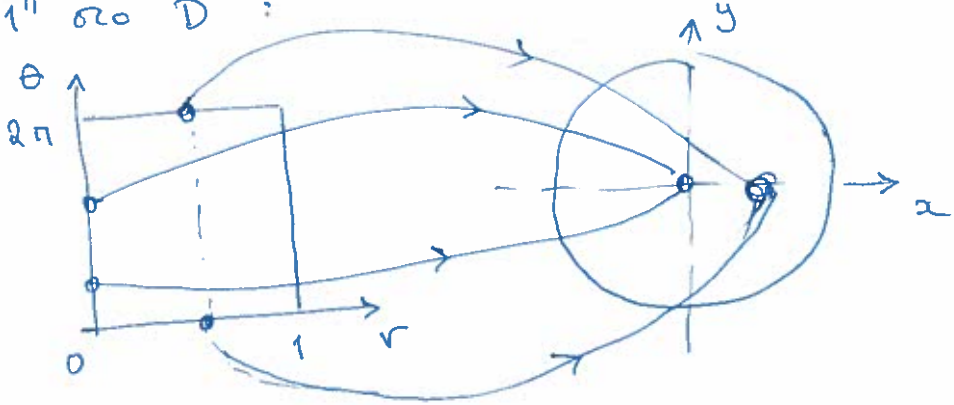
Θεώρημα: Αν  $A \in \mathbb{R}^{2 \times 2}$  με  $\det(A) \neq 0$  και  $T: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  γραμμική απεικόνιση  $T(\underline{x}) = A\underline{x}$ , τότε η  $T$  απεικονίζει παραλληλόγραμμα σε παραλληλόγραμμα και κορυφή σε κορυφή. Επιπλέον αν  $T(D^*)$  είναι παραλληλόγραμμο, τότε το  $D^*$  είναι επίσης παραλληλόγραμμο.

Άσκηση: Ασκήση!

Ορισμός: Μια απεικόνιση  $T: D^* \rightarrow D$  είναι "1-1" (όταν απεικονίζεται) διαφορετικά σημεία σε διαφορετικά σημεία (δηλ.  $T(\underline{u}) = T(\underline{v}) \Rightarrow \underline{u} = \underline{v}$ ). Είναι "επί (όταν  $T(D^*) = D$ ), δηλ. περικλύει τα  $D^*$  μέσω της  $T$  είναι όλο το  $D$ .

Για γραμμικές απεικονίσεις (από τον  $\mathbb{R}^n$  στον  $\mathbb{R}^n$ ) αντιστοιχών με πολλαπλασιασμό με πίνακα  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ , δηλ.  $T(\underline{x}) = A\underline{x}$   
 Ισχύει ότι:  $T$  "1-1"  $\Leftrightarrow T$  επί των  $\mathbb{R}^n \Leftrightarrow \det(A) \neq 0$ .

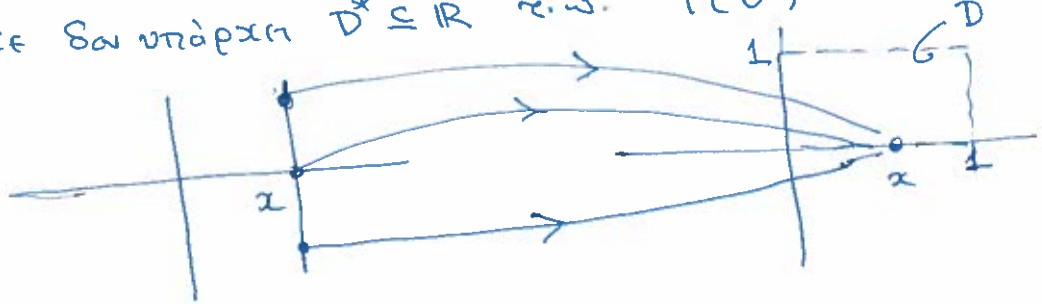
Παράδειγμα: Έστω  $T: D^* = [0, 1] \times [0, 2\pi] \rightarrow \mathbb{R}^2$ ,  $T(r, \theta) = (r \cos \theta, r \sin \theta)$   
 Από προηγούμενο παράδειγμα  $T(D^*) = \overline{B}_1(0)$ . Η  $T$  δεν είναι "1-1" στο  $D^*$ :



Η απεικόνιση γίνεται "1-1" αν το πεδίο ορισμού της δεν περιλαμβάνει ολόκληρο το  $S = (0, 1] \times [0, 2\pi)$ , οπότε  $T(S) = \overline{B}_1(0) \setminus \{0\}$

Δοσμένη χωρία  $D$  και απεικόνιση  $T$ , ο προσδιορισμός χωρίου  $D^*$  τέτοιου ώστε  $T(D^*) = D$  είναι δυνατός μόνο όταν η  $T$  είναι επί των  $D$ :

Παράδειγμα: Έστω  $T: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ ,  $T(x, y) = (x, 0)$ . Έστω  $D = [0, 1]^2$   
 Τότε δεν υπάρχει  $D^* \subseteq \mathbb{R}^2$  π.ω.  $T(D^*) = D$ .



### Αλλαγή μεταβλητών σε διπλά ολοκληρώματα

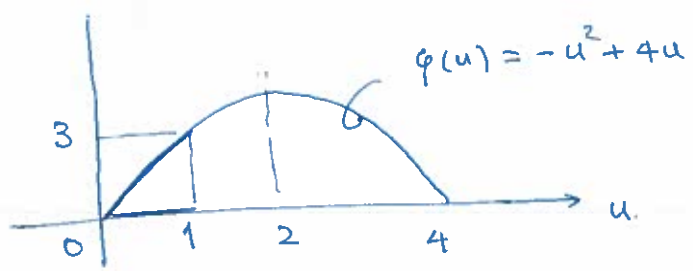
Έστω  $T: D^* \subseteq \mathbb{R}^2 \rightarrow D \subseteq \mathbb{R}^2$  παραγωγίσιμη,  $T(D^*) = D$  και  $f: D \rightarrow \mathbb{R}$  ολοκληρώσιμη. Θέλουμε να εκφράσουμε το  $\iint_D f(x,y) dA$  ως ολοκλήρωμα της συνάρτησης  $f \circ T$  επί του  $D^*$ .

Έστω  $D^*$  χωρίο του επιπέδου  $uv$  και  $D$  χωρίο του επιπέδου  $xy$ , και

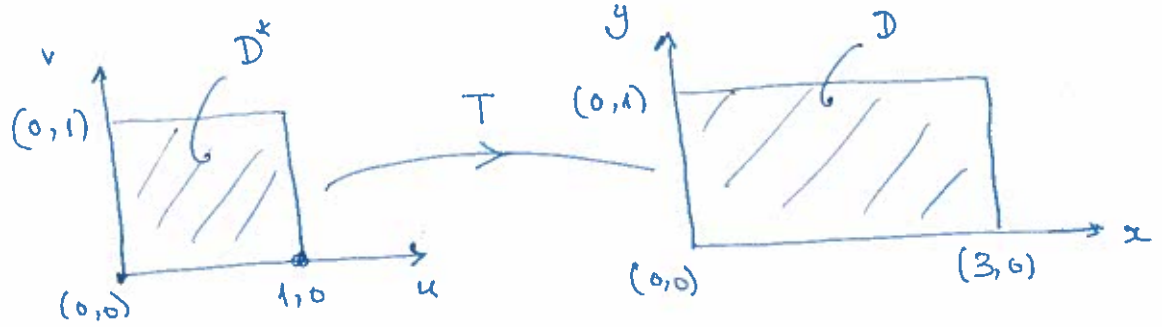
$$T(u,v) = (x(u,v), y(u,v)), \quad (u,v) \in D^*$$

Παράδειγμα: Έστω  $T(u,v) = (-u^2 + 4u, v) = (x,y)$ ,  $D^* = [0,1] \times [0,1]$

Έστω  $\varphi(u) = -u^2 + 4u = u(4-u)$



Άρα  $D^* = [0,1] \times [0,1]$ ,  $D = T(D^*) = [0,3] \times [0,1]$



Θεώρημα: Έστω  $D$  και  $D^*$  στοιχεία του χωρίου του  $\mathbb{R}^2$  και έστω όσα  $T: D^* \rightarrow D$  είναι κλάσης  $C^1$ . Αν η  $T$  είναι 1-1 στο  $D^*$  και επιπλέον  $D = T(D^*)$ , τότε για κάθε ολοκληρώσιμη συνάρτηση  $f: D \rightarrow \mathbb{R}$  έχουμε:

$$\iint_D f(x,y) dx dy = \iint_{D^*} f(x(u,v), y(u,v)) \left| \frac{\partial(x,y)}{\partial(u,v)} \right| du dv$$

όπου:

$$\frac{\partial(x,y)}{\partial(u,v)} = \begin{vmatrix} \frac{\partial x}{\partial u} & \frac{\partial x}{\partial v} \\ \frac{\partial y}{\partial u} & \frac{\partial y}{\partial v} \end{vmatrix}$$

η Ιακωβιανή ορίζεται ως το πίνακα παραγώγων  $DT(u,v)$  της  $T$ .

Παράδειγμα: Στο προηγούμενο παράδειγμα  $x = -u^2 + 4u$ ,  $y = v$   
και επομένως  $\frac{\partial x}{\partial u} = -2u + 4$ ,  $\frac{\partial x}{\partial v} = 0$ ,  $\frac{\partial y}{\partial u} = 0$ ,  $\frac{\partial y}{\partial v} = 1$  και

$$\frac{\partial(x,y)}{\partial(u,v)} = \begin{vmatrix} 4-2u & 0 \\ 0 & 1 \end{vmatrix} = 4-2u$$

Άρα για ολοκληρώσιμη  $f: D \rightarrow \mathbb{R}$

$$\begin{aligned} \iint_D f(x,y) dx dy &= \iint_{D^*} f(-u^2+4u, v) du dv \\ \Rightarrow \int_0^1 \int_0^3 f(x,y) dx dy &= \int_0^1 \int_0^1 f(-u^2+4u, v) |4-2u| du dv \\ &= \int_0^1 \int_0^1 f(-u^2+4u, v) (4-2u) du dv. \end{aligned}$$

Παράδειγμα: Η συνάρτηση από το  $\mathbb{R}^2$  στο  $\mathbb{R}^2$  που μετασχηματίζει πολικές σε καρτεσιανές συντεταγμένες δίνεται από

$$x = r \cos \theta, \quad y = r \sin \theta \quad (r \equiv u, \theta \equiv v)$$

και

$$\frac{\partial(x,y)}{\partial(r,\theta)} = \begin{vmatrix} \frac{\partial x}{\partial r} & \frac{\partial x}{\partial \theta} \\ \frac{\partial y}{\partial r} & \frac{\partial y}{\partial \theta} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \cos \theta & -r \sin \theta \\ \sin \theta & r \cos \theta \end{vmatrix} =$$

$$= r \cos^2 \theta + r \sin^2 \theta = r$$

Παρατήρηση: Έστω  $f: D \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $f(x,y) = 1$ . Τότε, σύμφωνα με (21)

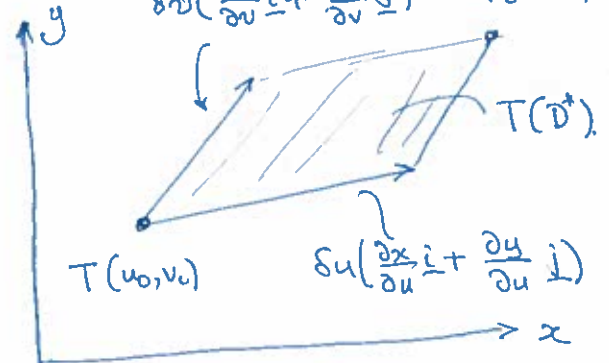
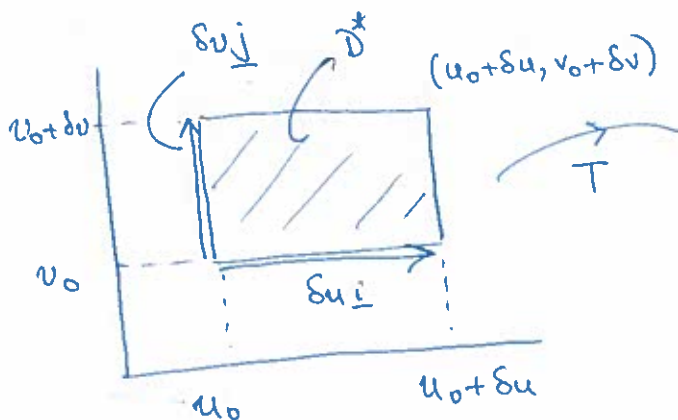
το θεώρημα:

$$\text{Εμβαδόν}(D) = A(D) = \iint_D dx dy = \iint_{D^*} \left| \frac{\partial \Phi(x,y)}{\partial(u,v)} \right| du dv$$

και το "στοιχείο εμβαδού"  $dx dy$  στο επίπεδο  $xy$  μετασχηματίζεται σε  $\left| \frac{\partial(x,y)}{\partial(u,v)} \right| du dv$ . Παρακάτω δίνωτε μια (προσεγγιστική)

γεωμετρική ερμηνεία:

Έστω "μικρό" ορθογώνιο στο επίπεδο  $uv$  όπως στο σχήμα:



Μια προσέγγιση του διανύσματος  $T(u_0 + \Delta u, v_0 + \Delta v)$  είναι:

$$T(u_0 + \Delta u, v_0 + \Delta v) \cong T(u_0, v_0) + DT(u_0, v_0) \begin{pmatrix} \Delta u \\ \Delta v \end{pmatrix}$$

$$\text{όπου } DT(u_0, v_0) = \begin{bmatrix} \frac{\partial x}{\partial u}(u_0, v_0) & \frac{\partial x}{\partial v}(u_0, v_0) \\ \frac{\partial y}{\partial u}(u_0, v_0) & \frac{\partial y}{\partial v}(u_0, v_0) \end{bmatrix}$$

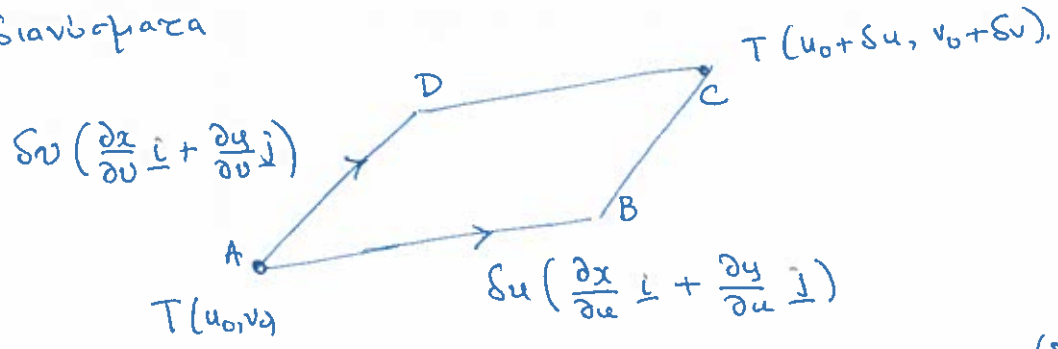
$$\text{Επίσης: } T(u_0 + \Delta u, v_0) \cong T(u_0, v_0) + \Delta u \begin{bmatrix} \frac{\partial x}{\partial u} \\ \frac{\partial y}{\partial u} \end{bmatrix}(u_0, v_0)$$

$$= T(u_0, v_0) + \Delta u \underbrace{\left[ \frac{\partial x}{\partial u}(u_0, v_0) \underline{i} + \frac{\partial y}{\partial u}(u_0, v_0) \underline{j} \right]}_{\underline{T}_u}$$

Παρόμοια:

$$T(u_0, v_0 + \delta v) \approx T(u_0, v_0) + \delta v \underbrace{\left[ \frac{\partial x}{\partial v}(u_0, v_0) \underline{i} + \frac{\partial y}{\partial v}(u_0, v_0) \underline{j} \right]}_{\underline{T}_v}$$

Και οι δύο πλευρές του "Παραλληλογράμμου"  $T(D^*)$  αντιστοιχούν στα διανύσματα



Επομένως,  $\text{Εμβαδόν}(ABCD) = \left\| \delta u \left( \frac{\partial x}{\partial u} \underline{i} + \frac{\partial y}{\partial u} \underline{j} \right) \wedge \delta v \left( \frac{\partial x}{\partial v} \underline{i} + \frac{\partial y}{\partial v} \underline{j} \right) \right\|$

$$= \left\| \det \begin{bmatrix} \underline{i} & \underline{j} & \underline{k} \\ \frac{\partial x}{\partial u} \delta u & \frac{\partial y}{\partial u} \delta u & 0 \\ \frac{\partial x}{\partial v} \delta v & \frac{\partial y}{\partial v} \delta v & 0 \end{bmatrix} \right\| = \left\| \left( \frac{\partial x}{\partial u} \frac{\partial y}{\partial v} - \frac{\partial y}{\partial u} \frac{\partial x}{\partial v} \right) \underline{k} \right\| \delta u \delta v$$

$$= \left| \frac{\partial(x,y)}{\partial(u,v)} \right| \delta u \delta v$$

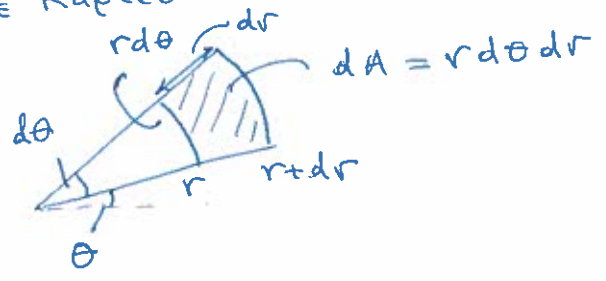
Παράδειγμα (συνέχεια):  $x^* = -u^2 + 4u$ ,  $y = v$ ,  $D^* = [0, 1]^2$ ,  
 $D = T(D^*) = [0, 3] \times [0, 1]$ . Αν  $f(x, y) = 1$  έχουμε:

$$\int_0^1 \int_0^3 f(x, y) dx dy = \int_0^1 \int_0^3 dx dy = 3 \quad \text{και}$$

$$\int_0^1 \int_0^1 (4 - 2u) du dv = \int_0^1 [4u - u^2]_{u=0}^1 dv = \int_0^1 3 dv = 3$$

που επαληθεύει το θεώρημα.

Παράδειγμα: Γεωμετρική ερμηνεία Ιακωβιανής ορίζουσας για μετασχηματισμό από πολικά σε καρτεσιανά ανεξαρτήτες ( $x = r \cos \theta$ ,  $y = r \sin \theta$ ),  $\frac{\partial(x,y)}{\partial(r,\theta)} = r$



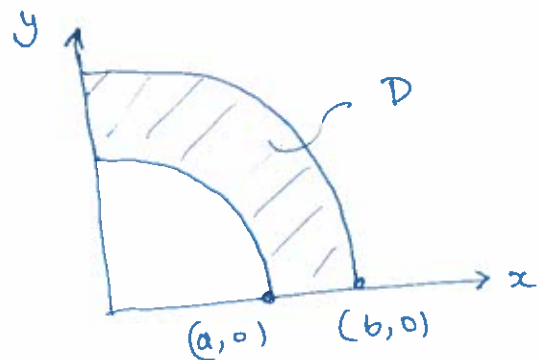
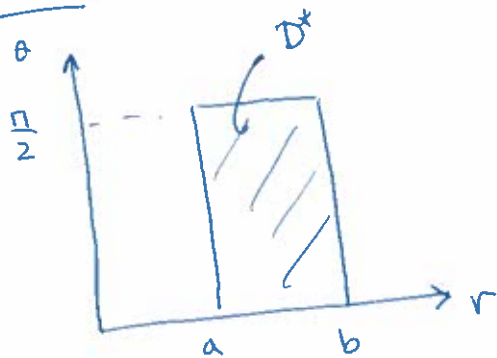
## Αλλαγή μεταβλητών - πολικώς συντεταγμένα

Έστω  $D^* = \{ (r, \theta) : 0 \leq \theta \leq 2\pi, 0 \leq r \leq a \}$ . Ο μετασχηματισμός  $T(r, \theta) = (r \cos \theta, r \sin \theta) := (x, y)$  απεικονίζει το  $D^* \rightarrow \overline{B}_a(0) = \{ (x, y) \in \mathbb{R}^2 : x^2 + y^2 \leq a^2 \}$ . Περ' ολό που ο  $T$  δεν είναι 1-1 στο  $D^*$  ( $T(0, \theta_1) = T(0, \theta_2) = 0$  ακόμα και αν  $\theta_1 \neq \theta_2$ ) το θεώρημα αλλαγής μεταβλητών ισχύει. Γενικά η σχέση ισχύει όταν  $T: D^* \rightarrow D$  είναι επί και 1-1 εκτός πιθανώς από κάποια σημεία στο  $\partial D^*$  (σύνορο του  $D^*$ ). Έχουμε:

$$\iint_D f(x, y) dx dy = \iint_{D^*} f(r \cos \theta, r \sin \theta) r dr d\theta.$$

Παράδειγμα: Υπολογίστε το  $\iint_D \ln(x^2 + y^2) dx dy$ , όπου  $D$  το χωρίο στο πρώτο τεταρτημίσριο που βρίσκεται μεταξύ των τόξων  $x^2 + y^2 = a^2$  και  $x^2 + y^2 = b^2$  όπου  $0 < a < b$ .

Λύση:



Ο μετασχηματισμός  $T: D^* \rightarrow D$  είναι "1-1" στο  $D^*$ , οπότε

$$\begin{aligned} \iint_D \ln(x^2 + y^2) dx dy &= \int_a^b \int_{0}^{\pi/2} r \ln(r^2) d\theta dr \\ &= \frac{\pi}{2} \int_a^b r \ln(r^2) dr = \frac{\pi}{2} \int_a^b 2r \ln(r) dr \end{aligned}$$

$$\text{Έστω } I = \int x \ln(x) dx = \int \underbrace{\ln(x)}_u \underbrace{d\left(\frac{x^2}{2}\right)}_{dv} =$$

$$= \frac{x^2}{2} \ln x - \int \frac{x^2}{2} \cdot \frac{1}{x} dx = \frac{x^2}{2} \ln x - \frac{1}{2} \int x dx$$

$$= \frac{x^2}{2} \ln x - \frac{x^2}{4}$$

Επομένως,

$$\begin{aligned} \iint_D \ln(x^2+y^2) \, dx \, dy &= \pi \left[ \frac{r^2}{2} \ln r - \frac{r^2}{4} \right]_a^b = \\ &= \pi \left[ \left( \frac{b^2}{2} \ln b - \frac{b^2}{4} \right) - \left( \frac{a^2}{2} \ln a - \frac{a^2}{4} \right) \right], \\ &= \frac{\pi}{2} \left[ b^2 \ln b - a^2 \ln a - \frac{1}{2} (b^2 - a^2) \right] \end{aligned}$$

Παράδειγμα: Υπολογίστε το ολοκλήρωμα  $\int_{-\infty}^{\infty} e^{-x^2} \, dx$

Λύση: Υπολογιστείτε αρχικά το διπλό ολοκλήρωμα:

$$I_\alpha = \iint_{D_\alpha} e^{-(x^2+y^2)} \, dx \, dy, \text{ όπου } D_\alpha = \{(x,y) : x^2+y^2 \leq \alpha^2\}.$$

Με αλλαγή σε πολικές συντεταγμένες έχουμε  $x^2+y^2 = r^2$ ,  
 $dx \, dy = r \, dr \, d\theta$  και  $D_\alpha^* = \{(r,\theta) : 0 \leq r \leq \alpha\}$ , οπότε

$$\begin{aligned} I_\alpha &= \int_{\theta=0}^{2\pi} \int_{r=0}^{\alpha} e^{-r^2} r \, dr \, d\theta = -\frac{1}{2} \int_{\theta=0}^{2\pi} \int_{r=0}^{\alpha} (-2r) e^{-r^2} \, dr \, d\theta \\ &= -\frac{1}{2} \int_{\theta=0}^{2\pi} \left[ e^{-r^2} \right]_{r=0}^{\alpha} d\theta = \frac{1}{2} \int_{\theta=0}^{2\pi} \left[ e^{-r^2} \right]_{r=\alpha}^0 d\theta \\ &= \frac{1}{2} (1 - e^{-\alpha^2}) \int_{\theta=0}^{2\pi} d\theta = \frac{1}{2} (1 - e^{-\alpha^2}) 2\pi = \\ &= \pi (1 - e^{-\alpha^2}). \end{aligned}$$

$$\text{Επομένως: } \iint_{\mathbb{R}^2} e^{-(x^2+y^2)} \, dx \, dy = \lim_{\alpha \rightarrow \infty} I_\alpha = \pi$$

$$\Rightarrow \int_{-\infty}^{\infty} e^{-y^2} \int_{-\infty}^{\infty} e^{-x^2} \, dx \, dy = \pi \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \left( \int_{-\infty}^{\infty} e^{-x^2} \, dx \right)^2 = \pi \Rightarrow \int_{-\infty}^{\infty} e^{-x^2} \, dx = \sqrt{\pi}$$

Παρατήρηση: Η συνάρτηση πυκνότητας πιθανότητας κανονικής κατανομής  $N(0,1)$  είναι  $f(x) = \frac{1}{\sqrt{\pi}} e^{-x^2/2}$



## Αλλαγή μεταβλητών (Τριπλά ολοκληρώματα)

(25)

Ορισμός: Αν  $T \subseteq \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  συνάρτηση κλάσης  $C^1$  που ορίζεται από τις εξισώσεις

$$x = x(u, v, w), \quad y = y(u, v, w), \quad z = z(u, v, w)$$

τότε η Ιακωβιανή της  $T$  είναι η ορίζουσα:

$$\frac{\partial(x, y, z)}{\partial(u, v, w)} = \begin{vmatrix} \frac{\partial x}{\partial u} & \frac{\partial x}{\partial v} & \frac{\partial x}{\partial w} \\ \frac{\partial y}{\partial u} & \frac{\partial y}{\partial v} & \frac{\partial y}{\partial w} \\ \frac{\partial z}{\partial u} & \frac{\partial z}{\partial v} & \frac{\partial z}{\partial w} \end{vmatrix}$$

Η απόλυτη τιμή της ορίζουσας ισούται με τον όγκο του παραλληλεπιπέδου που ορίζεται από τα διανύσματα:

$$\underline{T}_u = \frac{\partial x}{\partial u} \underline{i} + \frac{\partial y}{\partial u} \underline{j} + \frac{\partial z}{\partial u} \underline{k}, \quad \underline{T}_v = \frac{\partial x}{\partial v} \underline{i} + \frac{\partial y}{\partial v} \underline{j} + \frac{\partial z}{\partial v} \underline{k},$$

$$\underline{T}_w = \frac{\partial x}{\partial w} \underline{i} + \frac{\partial y}{\partial w} \underline{j} + \frac{\partial z}{\partial w} \underline{k}$$

Ο τύπος αλλαγής μεταβλητών για τριπλά ολοκληρώματα:

$$\iiint_W f(x, y, z) \, dx \, dy \, dz =$$

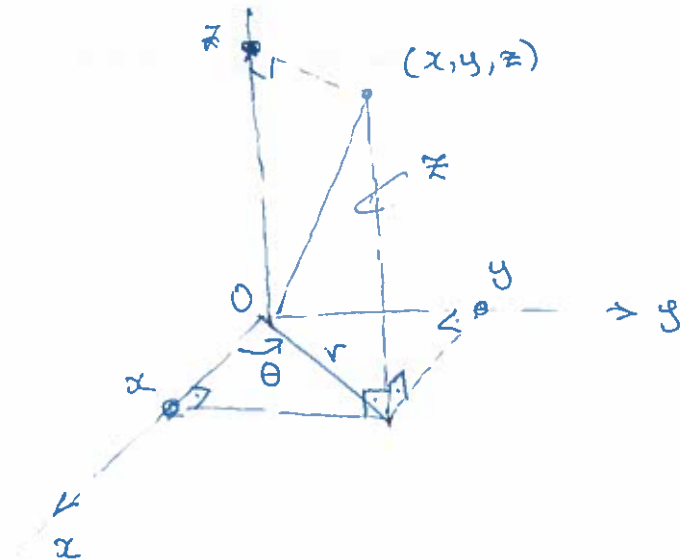
$$= \iiint_{W^*} f(x(u, v, w), y(u, v, w), z(u, v, w)) \left| \frac{\partial(x, y, z)}{\partial(u, v, w)} \right| \, du \, dv \, dw$$

όπου  $W^*$  στοιχειώδες αχώριο του χώρου  $uvw$  που αντιστοιχεί στο  $W$  του χώρου  $xyz$  μέσω της απεικόνισης:

$$T: (u, v, w) \mapsto (x(u, v, w), y(u, v, w), z(u, v, w))$$

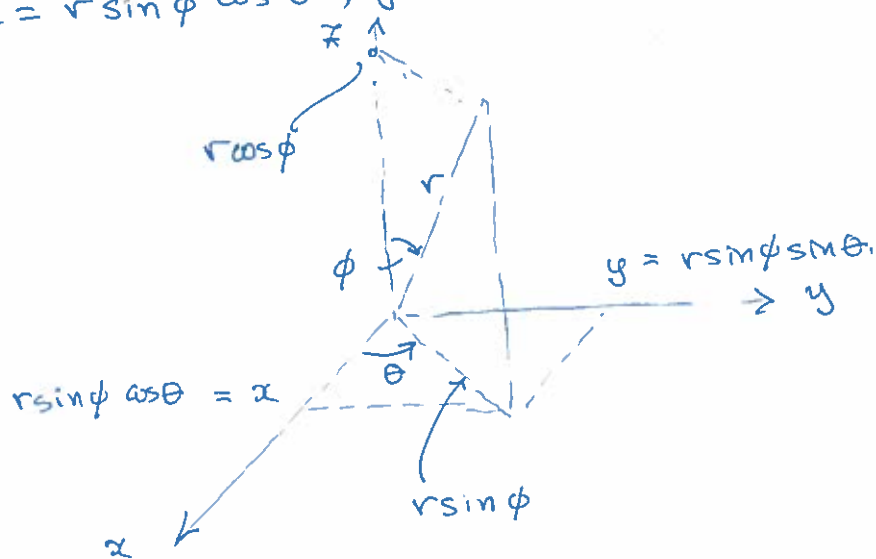
υπό την προϋπόθεση ότι η  $T$  είναι κλάσης  $C^1$  και 1-1 στο  $W^*$  (έκτός πιθανόν από σύνολο που είναι ένωση γραφημάτων συναρτήσεων δύο μεταβλητών).

(1) Κυλινδρικές συντεταγμένες:  $(r, \theta, z)$  ενός σημείου  $(x, y, z)$  ορίζονται ως:  $x = r \cos \theta$ ,  $y = r \sin \theta$ ,  $z = z$ . Γεωμετρικά



(2) Σφαιρικές συντεταγμένες:  $(r, \theta, \phi)$  ενός σημείου  $(x, y, z)$  ορίζονται ως

$x = r \sin \phi \cos \theta$ ,  $y = r \sin \phi \sin \theta$ ,  $z = r \cos \phi$



Τακωβιανή ορίσμου (κυλινδρικές συντεταγμένες)  $q$

$$(x, y, z) = (r \cos \theta, r \sin \theta, z)$$

$$\frac{\partial(x, y, z)}{\partial(r, \theta, z)} = \begin{vmatrix} \frac{\partial x}{\partial r} & \frac{\partial x}{\partial \theta} & \frac{\partial x}{\partial z} \\ \frac{\partial y}{\partial r} & \frac{\partial y}{\partial \theta} & \frac{\partial y}{\partial z} \\ \frac{\partial z}{\partial r} & \frac{\partial z}{\partial \theta} & \frac{\partial z}{\partial z} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \cos \theta & -r \sin \theta & 0 \\ \sin \theta & r \cos \theta & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{vmatrix}$$

Άρα:

(27)

$$\frac{\partial(x, y, z)}{\partial(r, \theta, \phi)} = r \cos^2 \theta + r \sin^2 \theta = r$$

και

$$\iiint_W f(x, y, z) dx dy dz = \iiint_{W^*} f(r \cos \theta, r \sin \theta, z) r dr d\theta dz$$

Γακωβιανή ορίζουσα (σφαιρικές συντεταγμένες)

$$(x, y, z) = (r \sin \phi \cos \theta, r \sin \phi \sin \theta, r \cos \phi)$$

$$\frac{\partial(x, y, z)}{\partial(r, \theta, \phi)} = \begin{vmatrix} \frac{\partial x}{\partial r} & \frac{\partial x}{\partial \theta} & \frac{\partial x}{\partial \phi} \\ \frac{\partial y}{\partial r} & \frac{\partial y}{\partial \theta} & \frac{\partial y}{\partial \phi} \\ \frac{\partial z}{\partial r} & \frac{\partial z}{\partial \theta} & \frac{\partial z}{\partial \phi} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \sin \phi \cos \theta & -r \sin \phi \sin \theta & r \cos \phi \cos \theta \\ \sin \phi \sin \theta & r \sin \phi \cos \theta & r \cos \phi \sin \theta \\ \cos \phi & 0 & -r \sin \phi \end{vmatrix}$$

$$= \cos \phi \begin{vmatrix} -r \sin \phi \sin \theta & r \cos \phi \cos \theta \\ r \sin \phi \cos \theta & r \cos \phi \sin \theta \end{vmatrix} - r \sin \phi \begin{vmatrix} \sin \phi \cos \theta & -r \sin \phi \sin \theta \\ \sin \phi \sin \theta & r \sin \phi \cos \theta \end{vmatrix}$$

$$= \cos \phi (-r^2 \sin \phi \cos \phi \sin^2 \theta - r^2 \sin \phi \cos \phi \cos^2 \theta)$$

$$- r \sin \phi (r \sin^2 \phi \cos^2 \theta + r \sin^2 \phi \sin^2 \theta)$$

$$= -r^2 \sin \phi \cos^2 \phi \sin^2 \theta - r^2 \sin \phi \cos^2 \phi \cos^2 \theta$$

$$- r^2 \sin^3 \phi \cos^2 \theta - r^2 \sin^3 \phi \sin^2 \theta.$$

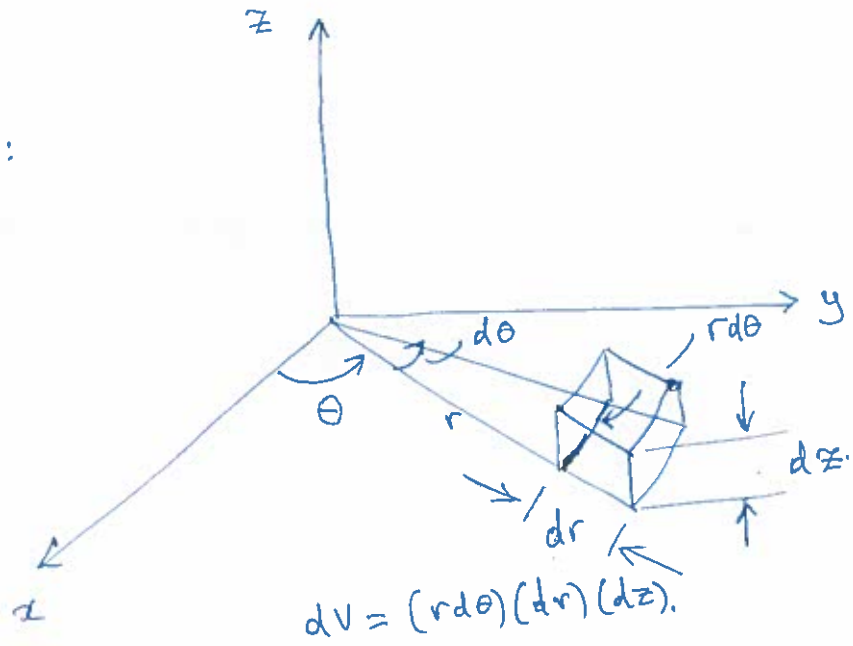
$$= -r^2 \sin \phi \cos^2 \theta (\cos^2 \phi + \sin^2 \phi) - r^2 \sin \phi \sin^2 \theta (\cos^2 \phi + \sin^2 \phi)$$

$$= -r^2 \sin \phi (\cos^2 \theta + \sin^2 \theta) = -r^2 \sin \phi$$

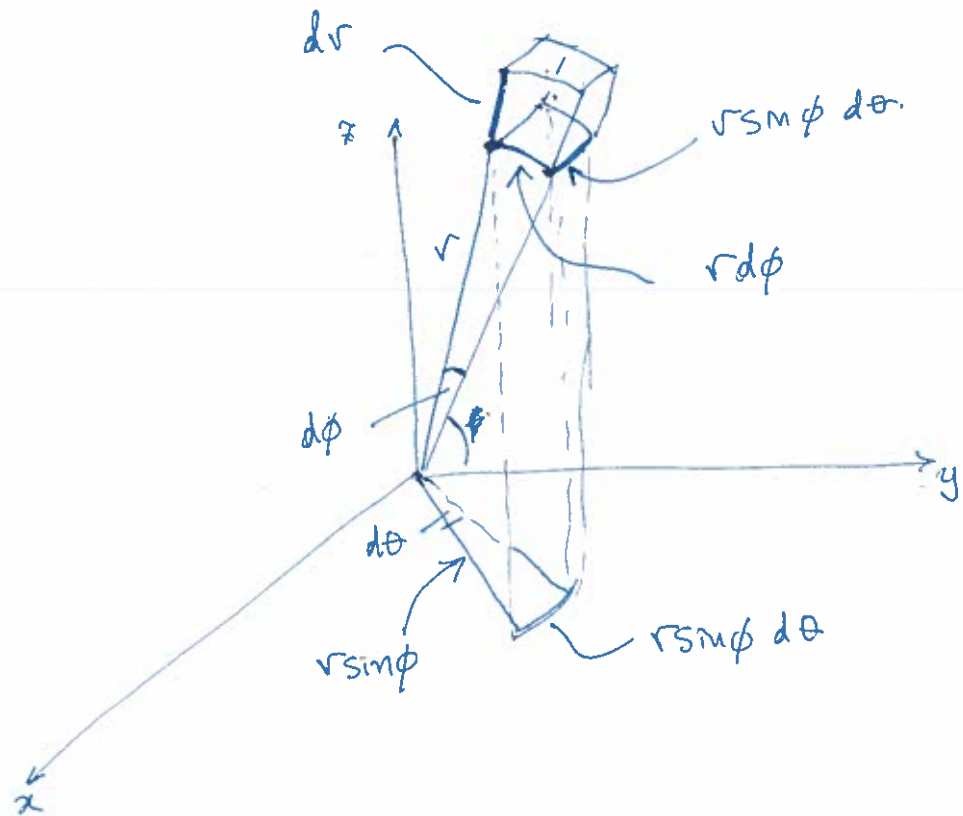
$$\Rightarrow \iiint_W f(x, y, z) dx dy dz = \iiint_{W^*} f(r \sin \phi \cos \theta, r \sin \phi \sin \theta, r \cos \phi) \cdot r^2 \sin \phi dr d\theta d\phi$$

# Γεωμετρική Ερμηνεία "στοιχείων όγκου"

Κυλινδρικές  
Συντεταγμένες :



Σφαιρικές  
Συντεταγμένες



$$dV = (dr) (r d\phi) (r \sin\phi d\theta)$$
$$= r^2 dr d\theta d\phi$$

Παράδειγμα: Υπολογίστε το ολοκλήρωμα:

$$\iiint_W \exp[(x^2+y^2+z^2)^{3/2}] dV$$

όπου  $W$  η μοναδιαία σφαίρα στον  $\mathbb{R}^3$ .

Λύση: Χρησιμοποιούμε σφαιρικές συντεταγμένες:

$$dV = dx dy dz = r^2 \sin \phi dr d\theta d\phi$$

$$W^* = \{(r, \theta, \phi) : 0 \leq r \leq 1, 0 \leq \theta \leq 2\pi, 0 \leq \phi \leq \pi\}$$

$$x^2 + y^2 + z^2 = r^2 \Rightarrow (x^2 + y^2 + z^2)^{3/2} = r^3$$

Άρα:

$$\iiint_W \exp[(x^2+y^2+z^2)^{3/2}] dV = \iiint_{W^*} e^{r^3} r^2 \sin \phi dr d\theta d\phi$$

$$= \int_{r=0}^1 \int_{\theta=0}^{2\pi} \int_{\phi=0}^{\pi} r^2 e^{r^3} \sin \phi dr d\theta d\phi$$

$$= \frac{1}{3} \int_{r=0}^1 3r^2 e^{r^3} \int_{\phi=0}^{\pi} \sin \phi \int_{\theta=0}^{2\pi} d\theta d\phi dr$$

$$= \frac{1}{3} \int_{r=0}^1 3r^2 e^{r^3} \int_{\phi=0}^{\pi} \sin \phi [\theta]_{\theta=0}^{2\pi} d\phi dr$$

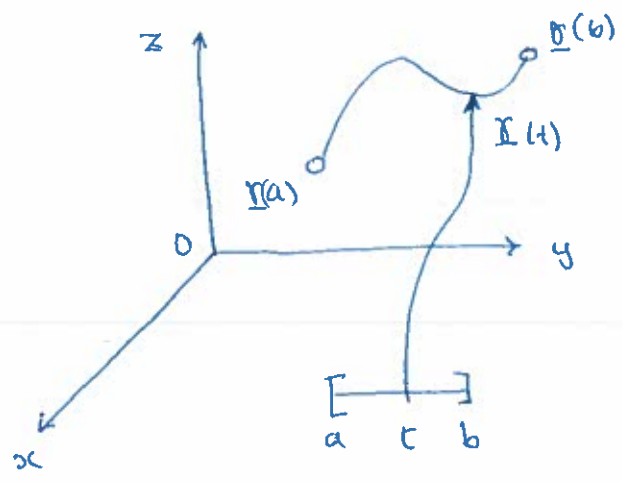
$$= \frac{1}{3} \int_{r=0}^1 3r^2 e^{r^3} \underbrace{[\cos \phi]_{\phi=0}^{\phi=\pi}}_{1 - (-1) = 2} \cdot 2\pi dr$$

$$= \frac{4\pi}{3} \int_{r=0}^1 3r^2 e^{r^3} dr = \frac{4\pi}{3} [e^{r^3}]_{r=0}^1 = \frac{4\pi}{3} (e-1)$$

# Επικαμπύλια Ολοκληρώματα

## Εισαγωγικά:

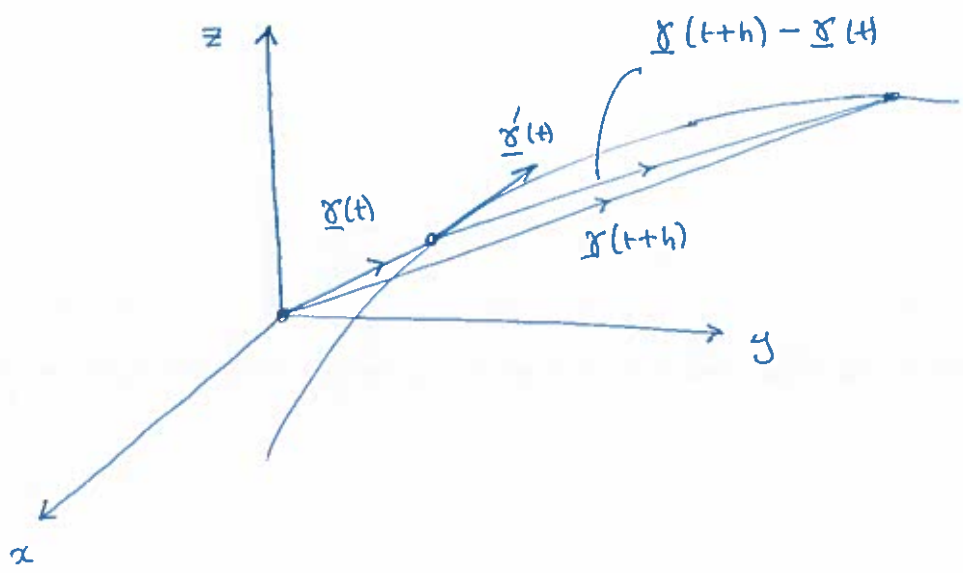
- ο Διαδρομή στον  $\mathbb{R}^n$ : Απαικόνιοι  $\underline{\gamma}: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^n$ . Το σύνολο  $C = \{ \underline{\gamma}(t) : t \in [a, b] \}$  είναι η καμπύλη της διαδρομής και  $\underline{\gamma}(a), \underline{\gamma}(b)$  τα άκρα της
- Αν  $n=3$ , γράφουμε  $\underline{\gamma}(t) = (x(t), y(t), z(t))$ , όπου  $x, y, z$  οι συνιστώσες της  $\underline{\gamma}(t)$



ο Μπορούμε να φανταστούμε την  $\underline{\gamma}(t)$  ως την καμπύλη που διαγράφει κινούμενο σωματίδιο σε χρόνο  $t$ . Αν  $\underline{\gamma}(t)$  παραγωγισίμη, η ταχύτητα της  $\underline{\gamma}(t)$  τη χρονική στιγμή  $t$  ορίζεται ως:

$$\underline{\gamma}'(t) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{\underline{\gamma}(t+h) - \underline{\gamma}(t)}{h}$$

Το μέτρο της ταχύτητας της διαδρομής  $\underline{\gamma}(t)$  είναι ~~ε~~  $\|\underline{\gamma}'(t)\|$ .  
 Αν  $n=3$  και  $\underline{\gamma}(t) = (x(t), y(t), z(t))$ , τότε  $\underline{\gamma}'(t) = (x'(t), y'(t), z'(t)) = x'(t)\underline{i} + y'(t)\underline{j} + z'(t)\underline{k}$ . Γεωμετρικά  $\underline{\gamma}'(t)$  είναι το εφαπτόμενο διάνυσμα στην  $\underline{\gamma}(t)$  την χρονική στιγμή  $t$ .



Έστω  $\underline{r}(t) = (x(t), y(t), z(t))$  παραγωγισίμη διαδρομή. Το μήκος της διαδρομής (μήκος τόξου) στο χρονικό διάστημα  $[t_0, t_1]$  είναι:

$$L(\underline{r}) = \int_{t_0}^{t_1} \|\underline{r}'(t)\| dt = \int_{t_0}^{t_1} \sqrt{(x'(t))^2 + (y'(t))^2 + (z'(t))^2} dt$$

Η απειροστή μετατόπιση κινούμενου σωματιδίου που ακολουθεί διαδρομή  $\underline{r}(t) = (x(t), y(t), z(t))$  ορίζεται ως:

$$d\underline{s} = dx \underline{i} + dy \underline{j} + dz \underline{k} = \left( \frac{dx}{dt} \underline{i} + \frac{dy}{dt} \underline{j} + \frac{dz}{dt} \underline{k} \right) dt$$

και το μήκος της:

$$\begin{aligned} \|\underline{ds}\| &:: ds = \sqrt{(dx)^2 + (dy)^2 + (dz)^2} \\ &= \sqrt{\left(\frac{dx}{dt}\right)^2 + \left(\frac{dy}{dt}\right)^2 + \left(\frac{dz}{dt}\right)^2} dt = \|\underline{r}'(t)\| dt \end{aligned}$$

είναι το διαφορικό μήκος τόξου.

Επικαμπύλια ολοκληρώματα 1<sup>ου</sup> είδους

Έστω  $f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$  και διαδρομή  $\underline{r}: I = [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^3$  κλάσης  $C^1$  και έστω ότι η  $f \circ \underline{r}, t \mapsto f(x(t), y(t), z(t))$  είναι συνεχής στο  $I$ .

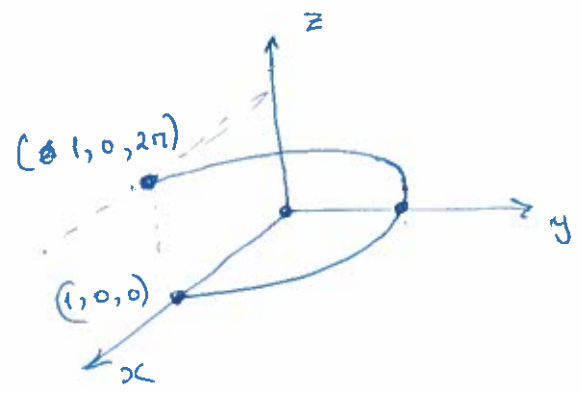
ο Ορίσουμε ως επικαμπύλιο ολοκλήρωμα 1<sup>ο</sup> είδους, η ολοκλήρωμα της  $f(x, y, z)$  κατά μήκος της διαδρομής  $\underline{\gamma}(t)$ :

$$\int_{\underline{\gamma}} f ds = \int_a^b f(x(t), y(t), z(t)) \|\underline{\gamma}'(t)\| dt$$

(εναλλακτικός συμβολισμός:  $\int_{\underline{\gamma}} f(x, y, z) ds, \int_a^b f(\underline{\gamma}(t)) \|\underline{\gamma}'(t)\| dt$ )

• Αν η  $\underline{\gamma}(t)$  είναι μόνο τμηματικά  $C^1$  ή η  $f(\underline{\gamma}(t))$  είναι μόνο τμηματικά συνεχής, ορίζουμε το  $\int_{\underline{\gamma}} f ds$  διασπώντας το  $[a, b]$  σε τμήματα επί των οποίων η  $f(\underline{\gamma}(t)) \|\underline{\gamma}'(t)\|$  είναι συνεχής και αθροίζοντας τα ολοκληρώματα επί αυτών των τμημάτων.

Παράδειγμα: Έστω  $\underline{\gamma}: [0, 2\pi] \rightarrow \mathbb{R}^3, t \mapsto (\cos t, \sin t, t)$  και  $f(x, y, z) = x^2 + y^2 + z^2$ . Υπολογίστε το  $\int_{\underline{\gamma}} f(x, y, z) ds$



Λύση: Έχουμε:

$$\underline{\gamma}'(t) = (-\sin t, \cos t, 1)$$

$$\Rightarrow \|\underline{\gamma}'(t)\|^2 = \sin^2 t + \cos^2 t + 1 = 2$$

$$\Rightarrow \|\underline{\gamma}'(t)\| = \sqrt{2}$$

$$\text{Επίσης: } f(x, y, z) = x^2 + y^2 + z^2 = \cos^2 t + \sin^2 t + t^2 = 1 + t^2$$

κατά μήκος της  $\underline{\gamma}(t)$ . Επομένως:

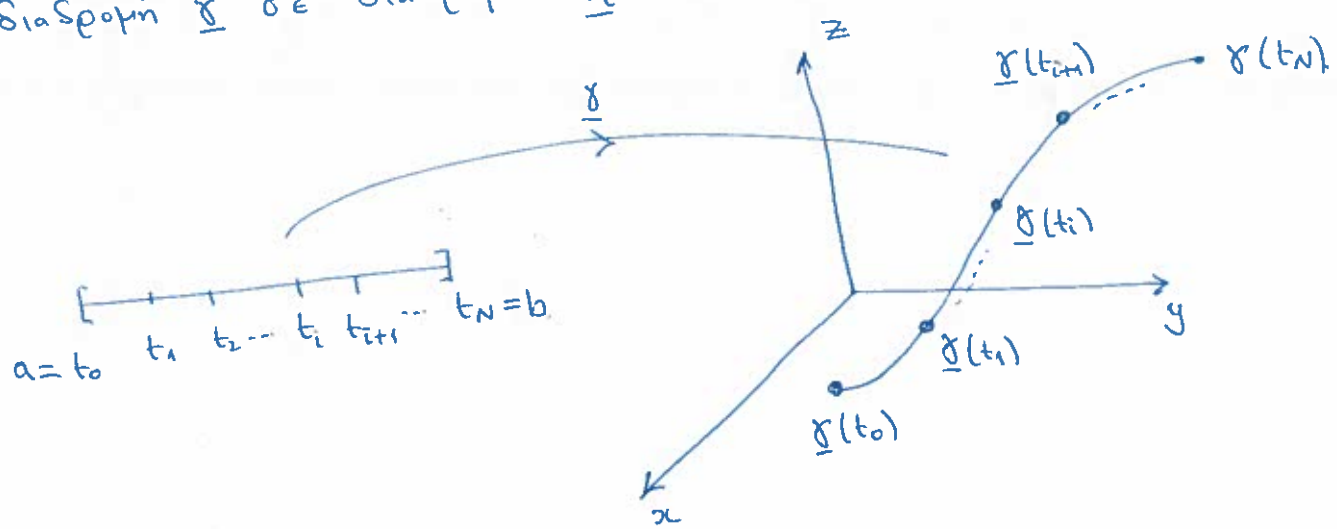
$$\begin{aligned} \int_{\underline{\gamma}} f(x, y, z) ds &= \int_0^{2\pi} (1+t^2) \sqrt{2} dt = \sqrt{2} \left[ t + \frac{t^3}{3} \right]_{t=0}^{2\pi} \\ &= \sqrt{2} \left( 2\pi + \frac{8\pi^3}{3} \right) = \frac{2\sqrt{2}\pi}{3} (3 + 4\pi^2). \end{aligned}$$



Αιτιολόγηση ορισμού: Έστω ότι  $\underline{\gamma}$  είναι κλάδος  $C^1$  στο  $I=[a, b]$

Ορίσαμε διαμερισμό:  $a=t_0 < t_1 < \dots < t_N = b$  και διασπάρτε την

διασπάρξη  $\underline{\gamma}$  σε διασπάρξεις  $\underline{\gamma}_i : [t_i, t_{i+1}] \rightarrow \mathbb{R}^N, 0 \leq i \leq N-1$



Έστω  $\Delta s_i$  το μήκος τόξου της  $\underline{\gamma}_i$ , δηλαδή

$$\Delta s_i = \int_{t_i}^{t_{i+1}} \|\underline{\gamma}'(t)\| dt$$

Όταν  $N$  είναι "μεγάλο", τα  $\Delta s_i$  είναι "μικρά" και η  $f(x, y, z)$  είναι προσεχρηστικά σταθερή στα σημεία της  $\underline{\gamma}_i$ . Ορίζουμε:

$$S_N = \sum_{i=0}^{N-1} f(x_i, y_i, z_i) \Delta s_i$$

όπου  $(x_i, y_i, z_i) = \underline{\gamma}(t)$  για κάποιο  $t \in [t_i, t_{i+1}]$ . Από το

Θώρημα Μέσης Τιμής  $\exists t_i^* \in [t_i, t_{i+1}]$  π.ω  $\Delta s_i = \|\underline{\gamma}'(t_i^*)\| \Delta t_i$

όπου  $\Delta t_i = t_{i+1} - t_i$ . Από την θεωρία ~~αθροισμάτων~~ ολοκληρωμάτων Riemann

αποδεικνύεται ότι:

$$\begin{aligned} \lim_{N \rightarrow \infty} S_N &= \lim_{N \rightarrow \infty} \sum_{i=0}^{N-1} f(x_i, y_i, z_i) \|\underline{\gamma}'(t_i^*)\| \Delta t_i \\ &= \int_I f(x(t), y(t), z(t)) \|\underline{\gamma}'(t)\| dt \\ &= \int_{\underline{\gamma}} f(x, y, z) ds \end{aligned}$$

Επικαρπύλιο ολοκλήρωμα 2<sup>ου</sup> είδους : Έστω  $\underline{F}$  διανυσματικό (34)

πεδίο στον  $\mathbb{R}^3$  που είναι συνεχές στην  $C^1$  διαδρομή  $\underline{\gamma}: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^3$ .

Ορίσουμε το επικαρπύλιο ολοκλήρωμα 2<sup>ου</sup> είδους του  $\underline{F}$  κατά μήκος της  $\underline{\gamma}$  ως :

$$\int_{\underline{\gamma}} \underline{F} \cdot d\underline{s} = \int_a^b \underline{F}(\underline{\gamma}(t)) \cdot \underline{\gamma}'(t) dt$$

δηλ. ολοκληρώνουμε το εσωτερικό γινόμενο του  $\underline{F}$  με το  $\underline{\gamma}'$  επί του διαστήματος  $[a, b]$ .

Παρατήρηση: Αν  $\underline{\gamma}'(t) \neq \underline{0}$ ,

$$\int_{\underline{\gamma}} \underline{F} \cdot d\underline{s} = \int_a^b \left( \underline{F}(\underline{\gamma}(t)) \cdot \frac{\underline{\gamma}'(t)}{\|\underline{\gamma}'(t)\|} \right) \|\underline{\gamma}'(t)\| dt$$

Έχουμε :

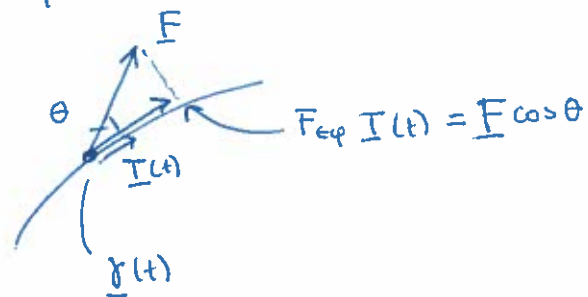
$\underline{T}(t) := \frac{\underline{\gamma}'(t)}{\|\underline{\gamma}'(t)\|}$  μοναδιαίο διάνυσμα εφαπτομενικό στην  $\underline{\gamma}(t)$

και άρα :

$\underline{F}(\underline{\gamma}(t)) \cdot \underline{T}(t) = F_{\text{εφ}}(t)$  (εφαπτομενική συνιστώσα της  $\underline{F}(t)$  - κατά μήκος της  $\underline{\gamma}'(t)$ ).

Άρα :

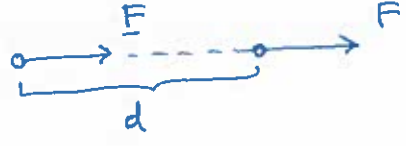
$$\begin{aligned} \int_{\underline{\gamma}} \underline{F} \cdot d\underline{s} &= \int_a^b F_{\text{εφ}}(t) \|\underline{\gamma}'(t)\| dt \\ &= \int_{\underline{\gamma}} F_{\text{εφ}}(x, y, z) ds \quad (*) \end{aligned}$$



όπου  $F_{\text{εφ}}(x, y, z)$  το εφαπτομενικό πεδίο της  $\underline{F}$  κατά μήκος της  $\underline{\gamma}(t)$ . Παρατηρούμε ότι η εξίσωση (\*) ορίζει επικαρπύλιο ολοκλήρωμα 1<sup>ου</sup> είδους.

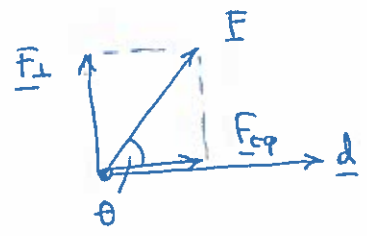
Παρατήρηση :

- Έστω  $\underline{F}$  (σταθερή) δύναμη που μετακινεί σωματίδιο απόσταση  $d$  κατά μήκος της  $\underline{F}$ :



Το έργο της  $\underline{F}$  για την μετακίνηση του σωματιδίου είναι  $W = \|\underline{F}\|d$

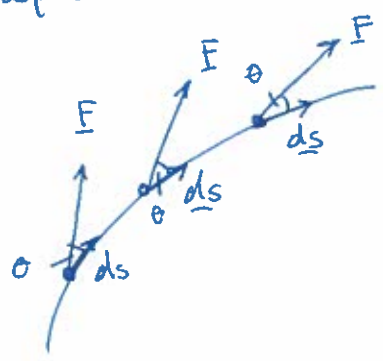
- Αν η (σταθερή) δύναμη  $\underline{F}$  δρά υπο γωνία  $\theta$  και η μετατόπιση δίνεται από διάνυσμα  $\underline{d}$ , τότε



$$W = \underline{F} \cdot \underline{d} = \|\underline{F}\| \cdot \|\underline{d}\| \cos \theta = (\|\underline{F}\| \cos \theta) \|\underline{d}\| = \|\underline{F}_{\text{εφ}}\| \cdot \|\underline{d}\|$$

- όπου  $\|\underline{F}_{\text{εφ}}\|$  είναι το μέτρο της συνιστώσας της  $\underline{F}$  κατά την διεύθυνση  $\underline{d}$

- Έστω ότι  $\underline{F}(x,y,z)$  είναι πεδίο δυνάμεων που μετατοπίζει σωματίδιο κατά μήκος διαδρομής  $\underline{\gamma}(t)$



Τότε  $dW = \underline{F} \cdot \underline{ds} = \|\underline{F}\| ds \cdot \cos \theta$   
 το έργο που εκτελεί η δύναμη  $\underline{F}$  για την μετατόπιση του σωματιδίου κατά μήκος  $\underline{ds}$  και

$$\int_{\underline{\gamma}} \underline{F} \cdot \underline{ds} = \int_{\underline{\gamma}} F_{\text{εφ}}(x,y,z) ds$$

είναι το συνολικό έργο που εκτελεί το πεδίο δυνάμεων  $\underline{F}(x,y,z)$  για την μετατόπιση του σωματιδίου κατά μήκος της διαδρομής  $\underline{\gamma}$ .

Παράδειγμα: Έστω  $\underline{F}$  το πεδίο δυνάμεων  $\underline{F}(x,y,z) = x^3 \underline{i} + y \underline{j} + z \underline{k}$ . (36)

Παραμετρικοποιήστε τον κύκλο ακτίνας  $a$  του επιπέδου  $yz$  θεωρώντας

ως συνιστώσες της  $\underline{r}(\theta)$  τις  $x=0, y=a \cos \theta, z=a \sin \theta, 0 \leq \theta \leq 2\pi$ ,

και υπολογίστε το έργο  $W = \int_C \underline{F} \cdot d\underline{s}$

Λύση: Έχουμε  $\frac{dx}{d\theta} = 0, \frac{dy}{d\theta} = -a \sin \theta,$

$\frac{dz}{d\theta} = a \cos \theta$ . Επίσης.

$$\underline{F}(\underline{r}(\theta)) = 0 \underline{i} + a \cos \theta \underline{j} + a \sin \theta \underline{k}$$

$$\underline{r}'(\theta) = \frac{dx}{d\theta} \underline{i} + \frac{dy}{d\theta} \underline{j} + \frac{dz}{d\theta} \underline{k}$$

$$= -a \sin \theta \underline{j} + a \cos \theta \underline{k}$$

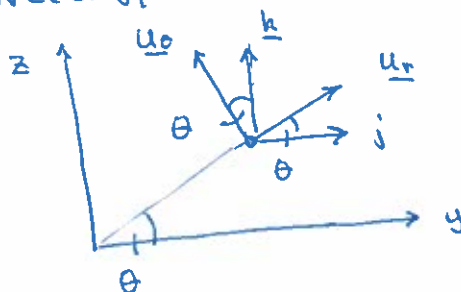
$$\Rightarrow \int_C \underline{F} \cdot d\underline{s} = \int_0^{2\pi} \underline{F}(\underline{r}(\theta)) \cdot \underline{r}'(\theta) d\theta = \int_0^{2\pi} (a \cos \theta \underline{j} + a \sin \theta \underline{k}) \cdot (-a \sin \theta \underline{j} + a \cos \theta \underline{k}) d\theta$$

$$\Rightarrow \int_0^{2\pi} (-a^2 \cos \theta \sin \theta + a^2 \sin \theta \cos \theta) d\theta = 0$$

και επομένως το συνολικό έργο  $W=0$ . Σχηματικά:

$$\underline{F}(\underline{r}(\theta)) = \underbrace{a \cos \theta \underline{j}}_{F_y} + \underbrace{a \sin \theta \underline{k}}_{F_z}$$

Σε πολικά συντεταγμένες.

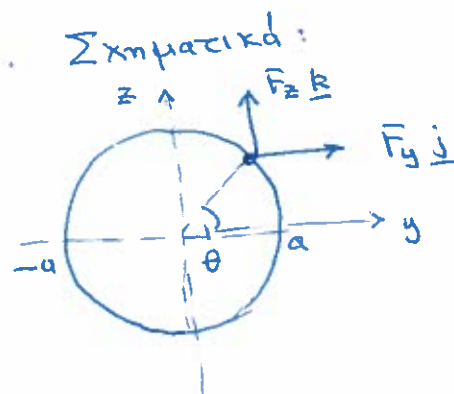
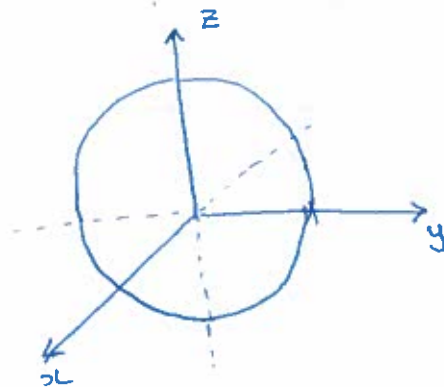


$$\underline{j} = \cos \theta \underline{u}_r - \sin \theta \underline{u}_\theta, \quad \underline{k} = \sin \theta \underline{u}_r + \cos \theta \underline{u}_\theta \quad \text{Άρα}$$

$$\underline{F}(\underline{r}(\theta)) = a \cos \theta (\cos \theta \underline{u}_r - \sin \theta \underline{u}_\theta) + a \sin \theta (\sin \theta \underline{u}_r + \cos \theta \underline{u}_\theta)$$

$$= a (\cos^2 \theta + \sin^2 \theta) \underline{u}_r = a \underline{u}_r$$

Άρα  $\underline{F}(\underline{r}(\theta)) \perp d\underline{s}$  σε κάθε σημείο της διαδρομής και άρα  $W=0$ .



Παράδειγμα: Έστω  $\underline{\gamma}(t) = (\sin t, \cos t, t)$ ,  $0 \leq t \leq 2\pi$  και έστω (37)

$\underline{F}(x, y, z) = x\underline{i} + y\underline{j} + z\underline{k}$ . Υπολογίστε το  $\int_{\underline{\gamma}} \underline{F} \cdot d\underline{s}$

Λύση: Έχουμε  $\underline{F}(\underline{\gamma}(t)) = \sin t \underline{i} + \cos t \underline{j} + t \underline{k}$ . Επίσης:

$$\underline{\gamma}'(t) = (\cos t, -\sin t, 1) = \cos t \underline{i} - \sin t \underline{j} + \underline{k}$$

$$\begin{aligned} \Rightarrow \underline{F}(\underline{\gamma}(t)) \cdot \underline{\gamma}'(t) &= (\sin t \underline{i} + \cos t \underline{j} + t \underline{k}) \cdot (\cos t \underline{i} - \sin t \underline{j} + \underline{k}) \\ &= \sin t \cos t - \cos t \sin t + t = t \end{aligned}$$

$$\Rightarrow \int_0^{2\pi} \underline{F}(\underline{\gamma}(t)) \cdot \underline{\gamma}'(t) dt = \int_0^{2\pi} t dt = \left[ \frac{t^2}{2} \right]_0^{2\pi} = \frac{4\pi^2}{2} = 2\pi^2$$

Παρατήρηση: Επικαρπύλια ολοκληρώματα μπορούν να εκφραστούν μέσω διαφορικών κορρών. Αν  $\underline{F} = F_1 \underline{i} + F_2 \underline{j} + F_3 \underline{k}$ ,

$$\int_{\underline{\gamma}} F_1 dx + F_2 dy + F_3 dz = \int_a^b \left( F_1 \frac{dx}{dt} + F_2 \frac{dy}{dt} + F_3 \frac{dz}{dt} \right) dt$$

$$= \int_a^b (F_1 \underline{i} + F_2 \underline{j} + F_3 \underline{k}) \cdot \left( \frac{dx}{dt} \underline{i} + \frac{dy}{dt} \underline{j} + \frac{dz}{dt} \underline{k} \right) dt$$

$$= \int_a^b \underline{F} \cdot \underline{\gamma}'(t) dt = \int_{\underline{\gamma}} \underline{F} \cdot d\underline{s}$$

Παράδειγμα: Υπολογίστε την τιμή του ολοκληρώματος 2<sup>ου</sup> είδους:

$$I = \int_{\underline{\gamma}} x^2 dx + xy dy + dz$$

όπου  $\underline{\gamma}: [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}^3$ ,  $\underline{\gamma}(t) = (t, t^2, 1) = (x(t), y(t), z(t))$ .

Λύση: Έχουμε  $\frac{dx}{dt} = 1$ ,  $\frac{dy}{dt} = 2t$ ,  $\frac{dz}{dt} = 0$ . Άρα:

$$I = \int_0^1 (t^2 + t^3(2t) + 0) dt = \int_0^1 (t^2 + 2t^4) dt = \left[ \frac{t^3}{3} + \frac{2t^5}{5} \right]_0^1$$

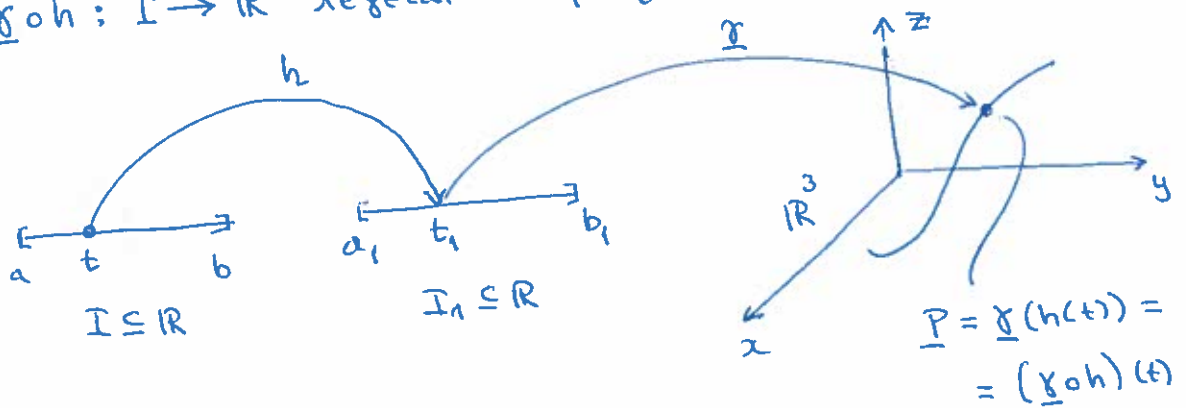
$$= \frac{1}{3} + \frac{2}{5} = \frac{5+6}{15} = \frac{11}{15}$$

□

Άρα σε κάθε σημείο της διαδρομής,  $\underline{F}(\underline{\gamma}(t)) \perp \underline{ds}$  και  $W=0$ . (38)

Αναμετρικοποίηση: Η παραμετρικοποίηση μιας διαδρομής δεν είναι μοναδική (π.χ. μπορεί να διατρέξουμε την ίδια γεωμετρική καμπύλη αλλά με την διπλάσια ταχύτητα).

Ορισμός: Έστω  $h: I = [a, b] \rightarrow I_1 = [a_1, b_1]$  συνάρτηση κλάσης  $C^1$  και "1-1". Αν  $\underline{\gamma}: I_1 \rightarrow \mathbb{R}^3$  τμηματικά  $C^1$  διαδρομή, τότε  $\underline{p} = \underline{\gamma} \circ h: I \rightarrow \mathbb{R}^3$  λέγεται αναμετρικοποίηση της  $\underline{\gamma}$ .



Παρατήρηση: Εφόσον  $\underline{p}(t) = \underline{\gamma}(h(t))$ , η γεωμετρική καμπύλη της διαδρομής είναι ίδια αλλά η μεταβλητή χρόνου μεταβάλλεται. Εναλλακτικά εφόσον (από τον κανόνα αλυσίδας),

$$\underline{p}'(t) = (\underline{\gamma} \circ h)' = \underline{\gamma}'(h(t)) h'(t)$$

η διεύθυνση του διανύσματος ταχύτητας της  $\underline{p}$  είναι ίσο με το ~~διάνυσμα~~ δεν μεταβάλλεται αλλά το ~~μέτρο~~ διάνυσμα ταχύτητας της  $\underline{p}$  είναι ίσο με το διάνυσμα ταχύτητας της  $\underline{\gamma}$  πολλαπλασιασμένο με την (βαθμωτή) ποσότητα  $h'(t)$  (και άρα διατρέχουμε την ίδια καμπύλη με διαφορετική ταχύτητα).

Διακρίνουμε δύο τύπους αναμετρικοποιήσεων:

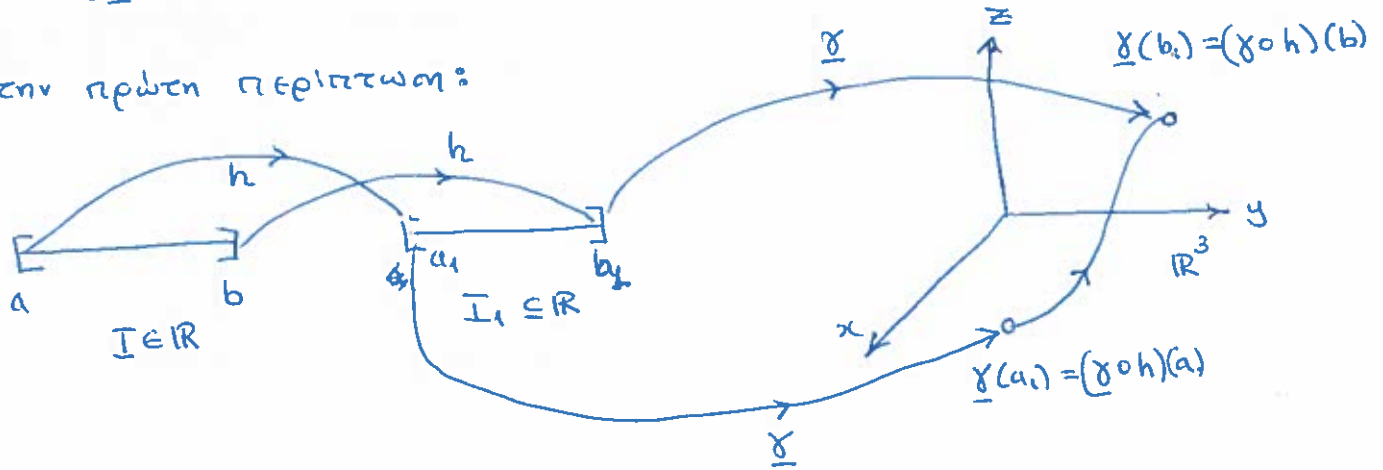
• Ο προσανατολισμός της διαδρομής διατηρείται:

$$(\underline{\gamma} \circ h)(a) = \underline{\gamma}(a_1) \quad \text{και} \quad (\underline{\gamma} \circ h)(b) = \underline{\gamma}(b_1)$$

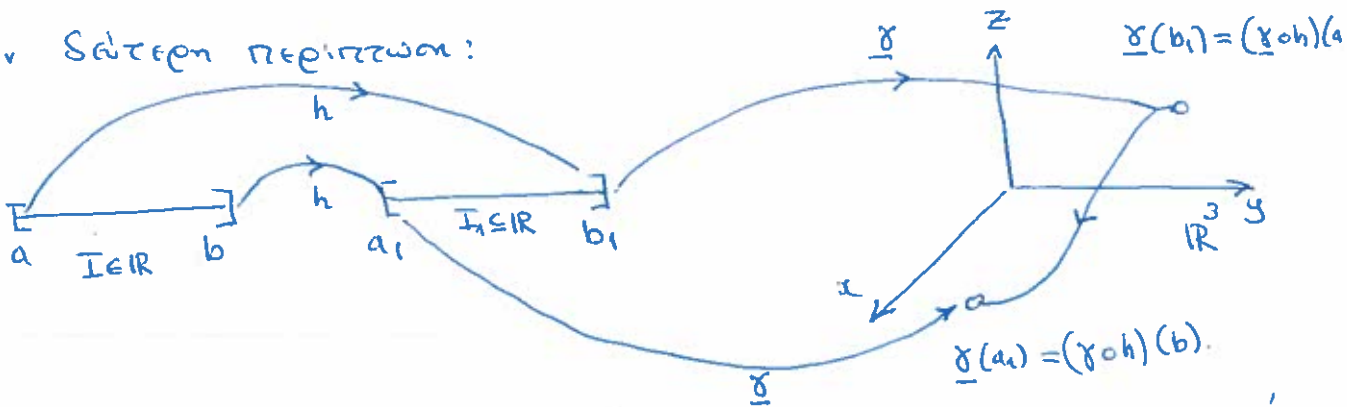
• Ο προσανατολισμός της διαδρομής αντιστρέφεται

$$(\underline{\gamma} \circ h)(a) = \underline{\gamma}(b_1) \quad \text{και} \quad (\underline{\gamma} \circ h)(b) = \underline{\gamma}(a_1)$$

Στην πρώτη περίπτωση:



Στην δεύτερη περίπτωση:



Θεώρημα: Έστω  $\underline{F}$  διανυσματικό πεδίο συνεχές στην  $C^1$  διαδρομή  $\underline{\gamma}: [a_1, b_1] \rightarrow \mathbb{R}^3$  και έστω  $\underline{p}: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^3$  μία αναμετρικοποίηση της  $\underline{\gamma}$ .

Αν η  $\underline{p}$  διατηρεί τον προσανατολισμό, τότε  $\int_{\underline{p}} \underline{F} \cdot d\underline{s} = \int_{\underline{\gamma}} \underline{F} \cdot d\underline{s}$ ,

ενώ αν η  $\underline{p}$  αντιστρέφει τον προσανατολισμό, τότε  $\int_{\underline{p}} \underline{F} \cdot d\underline{s} = -\int_{\underline{\gamma}} \underline{F} \cdot d\underline{s}$

Απόδειξη: Έστω απηκόνιση  $h$  τ.ω.  $\underline{p} = \underline{\gamma} \circ h$ . Από τον κανόνα

της αλυσίδας  $\underline{p}'(t) = \underline{\gamma}'(h(t)) h'(t)$ . Άρα:

$$I := \int_{\underline{p}} \underline{F} \cdot d\underline{s} = \int_a^b \underline{F}(\underline{p}(t)) \cdot \underline{p}'(t) dt = \int_a^b \underline{F}(\underline{\gamma}(h(t))) \cdot \underline{\gamma}'(h(t)) h'(t) dt$$

Αλλαγή μεταβλητών:  $s = h(t) \Rightarrow ds = h'(t) dt$

$$t = a \Rightarrow s = h(a) = a_1 \quad (n \text{ } \underline{P} \text{ διατηρεί προσανατολισμό})$$

$$= b_1 \quad (n \text{ } \underline{P} \text{ } \underline{\delta\omega} \text{ διατηρεί " "})$$

$$t = b \Rightarrow s = h(b) = b_1 \quad (n \text{ } \underline{P} \text{ διατηρεί προσανατολισμό})$$

$$= a_1 \quad (n \text{ } \underline{P} \text{ } \underline{\delta\omega} \text{ διατηρεί " "})$$

Επομένως:

$$I = \int_{a_1}^{b_1} \underline{F}(\underline{x}(s)) \cdot \underline{x}'(s) ds = \int_{\underline{x}} \underline{F} \cdot d\underline{s} \quad (n \text{ } \underline{P} \text{ διατηρεί προσανατολισμό})$$

$$= \int_{b_1}^{a_1} \underline{F}(\underline{x}(s)) \cdot \underline{x}'(s) ds = - \int_{\underline{x}} \underline{F} \cdot d\underline{s} \quad (n \text{ } \underline{P} \text{ } \underline{\delta\omega} \text{ διατηρεί προσανατολισμό}).$$

□

Θεώρημα:

Παρατήρηση: (Αλλαγή παραμετρικοποίησης γιά επικυρπύλια ολοκληρώματα 1ου είδους). Έστω  $\underline{x}$  τμηματικά  $C^1$  και  $f$  συνεχής, ορισμένη στην εικόνα της  $\underline{x}$ . Αν  $\underline{P}$  είναι μία αναμεταπαραμετρικοποίηση της  $\underline{x}$ , τότε:

$$\int_{\underline{x}} f(x, y, z) ds = \int_{\underline{P}} f(x, y, z) ds$$

(ανεξάρτητα από προσανατολισμό).

Απόδειξη: Έστω  $I = \int_{\underline{P}} f ds = \int_a^b f(\underline{P}(t)) \|\underline{P}'(t)\| dt$

Έχουμε:  $\underline{P}(t) = \underline{x}(h(t)) \Rightarrow \underline{P}'(t) = \underline{x}'(h(t)) h'(t)$ . Άρα,

$$I = \int_a^b f(\underline{x}(h(t))) \|\underline{x}'(h(t))\| |h'(t)| dt$$

$$= \int_a^b f(\underline{x}(h(t))) \|\underline{x}'(h(t))\| h'(t) \text{sign}(h'(t)) dt$$

Αλλαγή μεταβλητών:  $\tau = h(t) \Rightarrow d\tau = h'(t) dt$

Αν  $n \text{ } \underline{P}$  διατηρεί τον  $\emptyset$  προσανατολισμό:

$$t = a \Rightarrow \tau = \overset{h}{f}(a) = a_1 \quad \text{και} \quad t = b \Rightarrow \tau = \overset{h}{f}(b) = b_1$$

Επίσης, εφόσον  $h \uparrow$ ,  $\text{sign}(h') = +1$  και άρα:



$$I = \int_{a_1}^{b_1} f(\underline{x}(t)) \|\underline{x}'(t)\| dt = \int_{\gamma} f ds$$

Αν η  $\underline{p}$  δα διατηρεί τον προσανατολισμό:

$$t=a \Rightarrow \tau = h(a) = b_1 \quad \text{και} \quad t=b \Rightarrow \tau = h(b) = a_1$$

Επίσης, εφόσον  $h \downarrow$ ,  $\text{sign}(h) = -1$  και άρα

$$I = - \int_{b_1}^{a_1} f(\underline{x}(t)) \|\underline{x}'(t)\| dt = \int_{\gamma} f ds$$

Σε κάθε περίπτωση:  $I = \int_{\gamma} f ds$  ανεξάρτητα από την διατήρηση η όχι του προσανατολισμού. □

Θεώρημα: (Επικαμπύλια ολοκληρώματα 2<sup>ου</sup> είδους διανυσματικών πεδίων κλίσεων). Αν  $f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$  είναι κλάσης  $C^1$  και  $\underline{\gamma}: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^3$  είναι τμηματικά  $C^1$  διαδρομή, τότε

$$\int_{\underline{\gamma}} \underline{\nabla} f \cdot d\underline{s} = f(\underline{\gamma}(b)) - f(\underline{\gamma}(a))$$

Απόδειξη: Εφαρμόζοντας τον κανόνα αλυσίδας στην  $F: t \mapsto f(\underline{\gamma}(t))$

$$F'(t) = (f \circ \underline{\gamma})'(t) = \underline{\nabla} f(\underline{\gamma}(t)) \cdot \underline{\gamma}'(t) \quad (*)$$

Από το θεμελιώδες θεώρημα λογισμού:

$$\int_a^b F'(t) dt = F(b) - F(a) = f(\underline{\gamma}(b)) - f(\underline{\gamma}(a))$$

Συνεπώς:

$$\begin{aligned} \int_{\underline{\gamma}} \underline{\nabla} f \cdot d\underline{s} &= \int_a^b \underline{\nabla} f(\underline{\gamma}(t)) \cdot \underline{\gamma}'(t) dt \stackrel{(*)}{=} \int_a^b F'(t) dt \\ &= F(b) - F(a) = f(\underline{\gamma}(b)) - f(\underline{\gamma}(a)). \end{aligned} \quad \square$$

Παρατήρηση: Αν  $\underline{F} = \underline{\nabla}f$  πεδίο δυνάμεων, τότε το έργο

$$W = \int_{\underline{\gamma}} \underline{\nabla}f \cdot d\underline{s} = f(\underline{\gamma}(b)) - f(\underline{\gamma}(a)),$$

εξαρτάται μόνο από τα άκρα της διαδρομής  $\underline{\gamma}$ . Στην περίπτωση αυτή, το πεδίο είναι "συντηρητικό" και η συνάρτηση  $f$  είναι το "δυναμικό" τν.

Το έργο  $W = f(\underline{\gamma}(b)) - f(\underline{\gamma}(a))$  είναι ίσο με την διαφορά δυναμικού στα σημεία  $\underline{\gamma}(b)$  και  $\underline{\gamma}(a)$ .

Παράδειγμα: Έστω  $\underline{\gamma}(t) = \left(\frac{t^4}{4}, \sin^3 \frac{\pi t}{2}\right) = (x(t), y(t))$ ,

$0 \leq t \leq 1$ . Υπολογίστε την τιμή τν  $\int_{\underline{\gamma}} y dx + x dy$ .

Λύση: Αναγνωρίζουμε το πεδίο  $\underline{F}(x,y) = F_x \underline{i} + F_y \underline{j} =$

$y \underline{i} + x \underline{j}$  ως την κλίση της συνάρτησης  $f(x,y) = xy$ .

$(\underline{\nabla}f = \frac{\partial f}{\partial x} \underline{i} + \frac{\partial f}{\partial y} \underline{j} = y \underline{i} + x \underline{j})$ . Έχουμε

$\underline{\gamma}(1) = \left(\frac{1}{4}, \sin^3 \frac{\pi}{2}\right) = \left(\frac{1}{4}, 1\right)$  και  $\underline{\gamma}(0) = (0,0)$ .

Άρα:  $\int_{\underline{\gamma}} \underline{\nabla}f \cdot d\underline{s} = \frac{1}{4} \cdot 1 - 0 = \frac{1}{4}$  □

Παράδειγμα: (Αναπαραμετρικοποίηση). Έστω  $\underline{\gamma}: [a,b] \rightarrow \mathbb{R}^3$

τμηματικά συνεχής διαδρομή.

• Η διαδρομή  $\underline{\gamma}_{\text{αντ}}: [a,b] \rightarrow \mathbb{R}^3$ ,  $t \mapsto \underline{\gamma}(a+b-t)$  είναι μια

αναμετρικοποίηση της  $\underline{\gamma}$  που αντιστοιχεί στην απεικόνιση

$h: [a,b] \rightarrow [a,b]$ ,  $t \mapsto a+b-t$ , και αντιστρέφει τον προσανατολισμό. Η  $\underline{\gamma}_{\text{αντ}}$  λέγεται αντίθετη διαδρομή της  $\underline{\gamma}$ .

• Η διαδρομή  $\underline{p}: [0,1] \rightarrow \mathbb{R}^3$ ,  $t \mapsto \underline{\gamma}(a+(b-a)t)$  διατηρεί τον προσανατολισμό της  $\underline{\gamma}$  και αντιστοιχεί στην απεικόνιση

$h: [0,1] \rightarrow [a,b]$ ,  $t \mapsto a+(b-a)t$ .

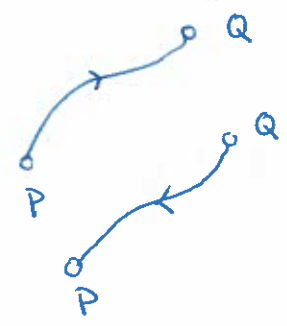
καρπυλών

Επειδή τα ολοκληρώματα αυτά είναι ανεξάρτητα από την παραμετροποίηση (εκτός πιθανόν από πρόσημο) διασπούνουμε την θεωρία με πιο "γεωμετρικό" τρόπο:

Ορισμός: Απλή καρπύλη  $\Gamma$  είναι η εικόνα μιας τμηματικά  $C^1$  απεικόνισης  $\underline{\gamma}: I \rightarrow \mathbb{R}^3$  που είναι "1-1" στο διάστημα  $I$ .

Αν  $I = [a, b]$ , τα  $\underline{\gamma}(a)$  και  $\underline{\gamma}(b)$  είναι τα άκρα της καρπύλης

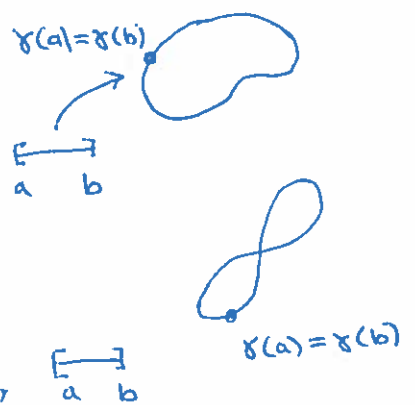
Σε κάθε απλή καρπύλη  $\Gamma$  αντιστοιχούν δύο προσανατολισμοί (κατεύθυνσεις),  $P \rightarrow Q$  ή  $Q \rightarrow P$ . Μία απλή καρπύλη μαζί με την κατεύθυνση καλείται προσανατολισμένη απλή καρπύλη (ή καρπύλη με διάδουση).



Απλή κλειστή καρπύλη: Εικόνα μιας τμηματικά  $C^1$  απεικόνισης  $\underline{\gamma}: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^3$  που είναι "1-1" στο  $[a, b)$  και ικανοποιεί την συνθήκη  $\underline{\gamma}(a) = \underline{\gamma}(b)$ . Αν η  $\underline{\gamma}$  ικανοποιά

την συνθήκη  $\underline{\gamma}(a) = \underline{\gamma}(b)$  αλλά δεν είναι απαραίτητα "1-1" στο  $[a, b)$ , τότε η εικόνα της είναι κλειστή καρπύλη. Κάθε απλή

κλειστή καρπύλη έχει δύο προσανατολισμούς, που αντιστοιχούν ποσώς δύο δυνατές κατεύθυνσεις κίνησης κατά μήκος της καρπύλης.



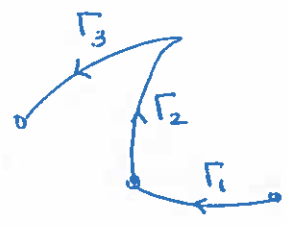
Ορίζουμε επικαρπύλια ολοκληρώματα 2<sup>ου</sup> είδους και 1<sup>ου</sup> είδους επί προσανατολισμένων απλών καρπυλών και απλών κλειστών καρπυλών  $\Gamma$ :

$$\int_{\Gamma} \underline{F} \cdot d\underline{s} = \int_{\underline{\gamma}} \underline{F} \cdot d\underline{s} \quad \text{και} \quad \int_{\Gamma} f ds = \int_{\underline{\gamma}} f ds$$

όπου  $\underline{\gamma}$  μία παραμετροποίηση της  $\Gamma$  που διατηρεί τον προσανατολισμό.

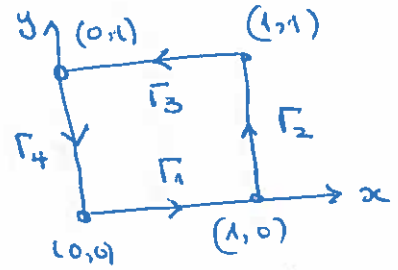
- Αν  $\Gamma^-$  είναι η ίδια καμπύλη με την  $\Gamma$  αλλά με αντίθετο προσανατολισμό, τότε  $\int_{\Gamma} \underline{F} \cdot \underline{ds} = - \int_{\Gamma^-} \underline{F} \cdot \underline{ds}$

- Αν  $\Gamma$  είναι προσανατολισμένη καμπύλη που αποτελείται από προσανατολισμένες συνιστώσες καμπύλες  $\Gamma_i, i=1,2,\dots,k$ , τότε



$$\int_{\Gamma} \underline{F} \cdot \underline{ds} = \sum_{i=1}^k \int_{\Gamma_i} \underline{F} \cdot \underline{ds} = \int_{\Gamma_1} \underline{F} \cdot \underline{ds} + \int_{\Gamma_2} \underline{F} \cdot \underline{ds} + \dots + \int_{\Gamma_k} \underline{F} \cdot \underline{ds}$$

Παράδειγμα: Έστω  $\Gamma$  η περίμετρος του μοναδιαίου τετραγώνου στον  $\mathbb{R}^2$  με ανωρολόγιο προσανατολισμό.



Υπολογίστε το  $\int_{\Gamma} x^2 dx + xy dy$

Λύση: Ορίσουμε παραμετρικοποίηση του  $\Gamma$  (με τον κατάλληλο προσανατολισμό)

$$\underline{\gamma}: [0, 4] \rightarrow \mathbb{R}^2, \quad \left. \begin{array}{l} t \mapsto (t, 0) \quad 0 \leq t \leq 1 \\ \mapsto (1, t-1) \quad 1 \leq t \leq 2 \\ \mapsto (3-t, 1) \quad 2 \leq t \leq 3 \\ \mapsto (0, 4-t) \quad 3 \leq t \leq 4 \end{array} \right\}$$

Έχουμε:

$$\int_{\Gamma_1} x^2 dx + xy dy = \int_0^1 \left( t^2 \frac{dx}{dt} + 0 \cdot \frac{dy}{dt} \right) dt = \int_0^1 t^2 dt = \left[ \frac{t^3}{3} \right]_0^1 = \frac{1}{3}$$

$$\int_{\Gamma_2} x^2 dx + xy dy = \int_1^2 \left( 1^2 \frac{dx}{dt} + 1(t-1) \frac{dy}{dt} \right) dt = \int_1^2 (t-1) dt = \left[ \frac{(t-1)^2}{2} \right]_1^2 = \frac{1}{2} - 0 = \frac{1}{2}$$

$$\begin{aligned} \int_{\Gamma_3} x^2 dx + xy dy &= \int_2^3 \left( (3-t)^2 \frac{dx}{dt} + x \cdot 1 \frac{dy}{dt} \right) dt = \\ &= \int_2^3 -(3-t)^2 dt = \left[ -\frac{(3-t)^3}{3} \right]_2^3 = \\ &= 0 - \frac{1}{3} = -\frac{1}{3} \end{aligned}$$

$$\int_{\Gamma_4} x^2 dx + xy dy = \int_3^4 \left( 0^2 \frac{dx}{dt} + 0(4-t) \frac{dy}{dt} \right) dt$$

$$= 0$$

Επομένως,

$$\int_{\Gamma} x^2 dx + xy dy = \sum_{i=1}^4 \int_{\Gamma_i} x^2 dx + xy dy = \frac{1}{3} + \frac{1}{2} - \frac{1}{3} + 0$$

$$= \frac{1}{2}$$

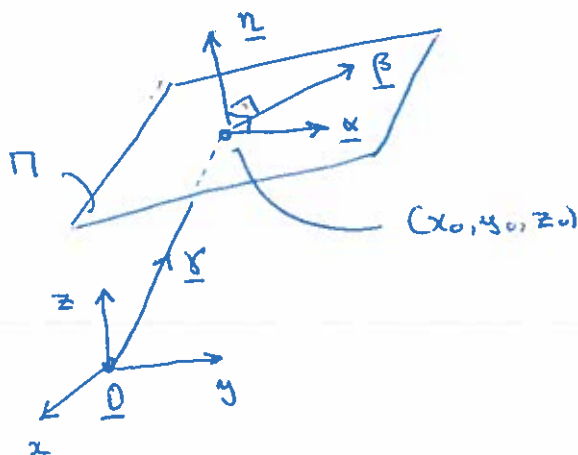
### Παραμετρικοποιημένες επιφάνειες

Ορισμός: Παραμετρικοποίηση μίας επιφάνειας είναι συνάρτηση  $\Phi: D \subseteq \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$  όπου  $D$  χωρίο των  $\mathbb{R}^2$ . Η επιφάνεια  $S = \Phi(D)$  (η εικόνα του  $D$  μέσω της  $\Phi$ ). Γράφουμε

$$\Phi(u, v) = (x(u, v), y(u, v), z(u, v))$$

Αν η  $\Phi$  είναι παραγωγίσιμη ή κλάσης  $C^1$  (ισοδύναμα αν  $x(u, v)$ ,  $y(u, v)$  και  $z(u, v)$  είναι παραγωγίσιμες ή συναρτήσεις  $C^1$  των  $(u, v)$ ) καλούμε την  $S$  παραγωγίσιμη ή επιφάνεια  $C^1$ .

Παραμετρικοποίηση επιπέδου: Έστω επίπεδο  $\Pi$ , παράλληλο σε δύο γραμμικά ανεξάρτητα διανύσματα  $\underline{\alpha}$  και  $\underline{\beta}$ , το οποίο διέρχεται από σημείο  $\underline{\gamma} = (x_0, y_0, z_0)$ . Αν  $\underline{n} = \underline{\alpha} \wedge \underline{\beta}$ , τότε  $\underline{n} \perp \Pi$ .



Αν  $\underline{n} = A\underline{i} + B\underline{j} + C\underline{k}$  και  $\underline{p} = x\underline{i} + y\underline{j} + z\underline{k} \in \Pi$  (αυθαίρετο),  
τότε  $\underline{n} \cdot (\underline{p} - \underline{r}) = \langle \underline{n}, \underline{p} - \underline{r} \rangle = 0$  και επομένως:

$$A(x - x_0) + B(y - y_0) + C(z - z_0) = 0$$

που είναι η εξίσωση του  $\Pi$  σε καρτεσιανές συντεταγμένες.

Μία παραμετρικοποίηση του  $\Pi$  είναι

$$\{ \Phi(u, v) = \underline{\alpha}u + \underline{\beta}v + \underline{\gamma} : (u, v) \in \mathbb{R}^2 \}$$

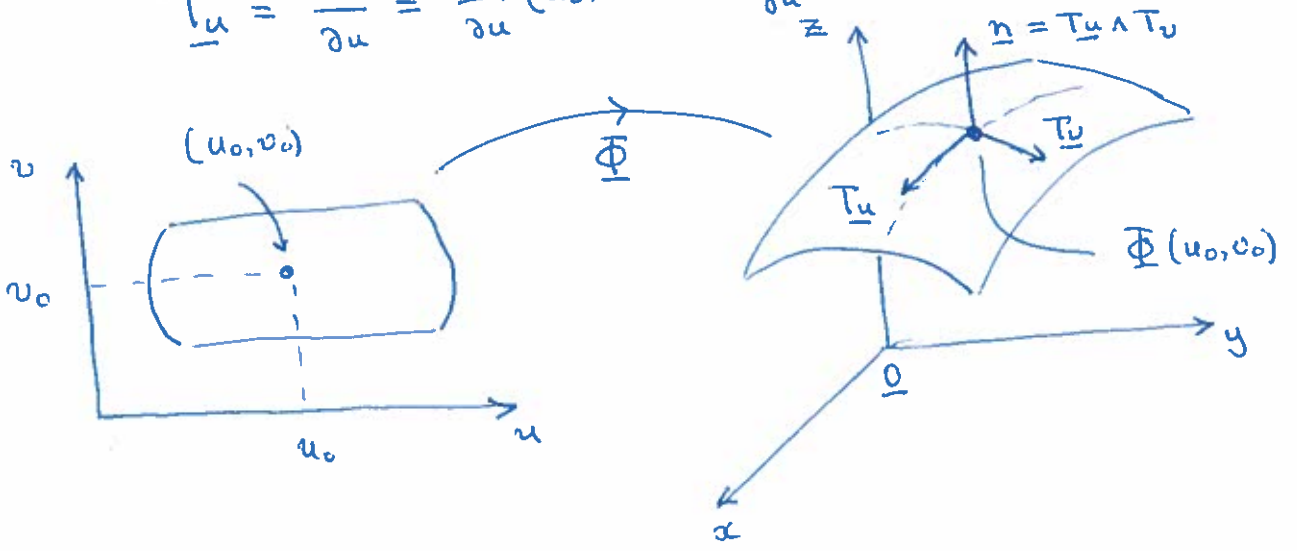
Εφαπτόμενα επίπεδα σε παραμετρικοποιημένες επιφάνειες

Έστω  $\Phi(u, v) = (x(u, v), y(u, v), z(u, v))$  παραμετρικοποιημένη επιφάνεια που είναι παραγωγίσιμη στο  $(u_0, v_0) \in \mathbb{R}^2$ . Κρατώντας το  $u = u_0$  σταθερό παίρνουμε απεικόνιση  $\mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^3, t \mapsto \Phi(u_0, t)$  η εικόνα της οποίας είναι καμπύλη της επιφάνειας. Το εφαπτόμενο διάνυσμα αυτής της καμπύλης στο σημείο  $\Phi(u_0, v_0)$  είναι:

$$\underline{T}_v = \frac{\partial \Phi}{\partial v} = \frac{\partial x}{\partial v}(u_0, v_0)\underline{i} + \frac{\partial y}{\partial v}(u_0, v_0)\underline{j} + \frac{\partial z}{\partial v}(u_0, v_0)\underline{k}$$

Αντίστοιχα, κρατώντας το  $v = v_0$  σταθερό, παίρνουμε εφαπτόμενο διάνυσμα της καμπύλης  $t \mapsto \Phi(t, v_0)$  στο σημείο  $\Phi(u_0, v_0)$ :

$$\underline{T}_u = \frac{\partial \Phi}{\partial u} = \frac{\partial x}{\partial u}(u_0, v_0)\underline{i} + \frac{\partial y}{\partial u}(u_0, v_0)\underline{j} + \frac{\partial z}{\partial u}(u_0, v_0)\underline{k}$$



Εφόσον  $\underline{T}_u$  και  $\underline{T}_v$  είναι εφαπτόμενα διανύσματα σε δύο καμπύλες της επιφάνειας στο σημείο  $\Phi(u_0, v_0)$ , το διάνυσμα  $\underline{n} = \underline{T}_u \wedge \underline{T}_v$  είναι κάθετο στην επιφάνεια σε αυτό το σημείο.

- Η επιφάνεια  $S = \{ \Phi(u, v) : (u, v) \in D \} \subseteq \mathbb{R}^3$  είναι κανονική (ομαλή) στο σημείο  $\Phi(u_0, v_0)$  αν  $\underline{T}_u \wedge \underline{T}_v \neq \underline{0}$ . Το εφαπτόμενο επίπεδο της  $S$  στο  $\Phi(u_0, v_0)$  γράφεται ως:

$$(x - x_0, y - y_0, z - z_0) \cdot \underline{n} = 0$$

όπου  $(x_0, y_0, z_0) = \Phi(u_0, v_0)$  και  $\underline{n} = \underline{T}_u \wedge \underline{T}_v$ .

- Η επιφάνεια  $S$  είναι "κανονική" αν είναι κανονική σε κάθε σημείο  $\Phi(u_0, v_0) \in S$ .

Παράδειγμα: Έστω ότι  $\Phi: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$ ,  $\Phi(u, v) = (x(u, v), y(u, v), z(u, v))$   
 $x = u \cos v$ ,  $y = u \sin v$ ,  $z = u^2 + v^2$ . Πού υπάρχει εφαπτόμενο επίπεδο; Να βρεθεί το εφαπτόμενο επίπεδο στο σημείο  $\Phi(1, 0)$ .

Λύση: Έχουμε:

$$\begin{aligned} \underline{T}_u &= \frac{\partial \Phi}{\partial u} = \frac{\partial x}{\partial u} \underline{i} + \frac{\partial y}{\partial u} \underline{j} + \frac{\partial z}{\partial u} \underline{k} \\ &= \cos v \underline{i} + \sin v \underline{j} + 2u \underline{k} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \underline{T}_v &= \frac{\partial \Phi}{\partial v} = \frac{\partial x}{\partial v} \underline{i} + \frac{\partial y}{\partial v} \underline{j} + \frac{\partial z}{\partial v} \underline{k} \\ &= -u \sin v \underline{i} + u \cos v \underline{j} + 2v \underline{k} \end{aligned}$$

$$\text{Και επομένως: } \underline{n} = \underline{T}_u \wedge \underline{T}_v = \begin{vmatrix} \underline{i} & \underline{j} & \underline{k} \\ \cos v & \sin v & 2u \\ -u \sin v & u \cos v & 2v \end{vmatrix} =$$

$$\text{δηλ. } \underline{n} = \underline{T}_u \wedge \underline{T}_v = \underline{i} (2v \sin v - 2u^2 \cos v) - \underline{j} (2v \cos v + 2u^2 \sin v) + \underline{k} (u \cos^2 v + u \sin^2 v) \quad (48)$$

$$\Rightarrow (\underline{T}_u \wedge \underline{T}_v)(u_0, v_0) = (2v_0 \sin v_0 - 2u_0^2 \cos v_0) \underline{i} - (2v_0 \cos v_0 + 2u_0^2 \sin v_0) \underline{j} + u_0 \underline{k}$$

$$\text{Καί επομένως } (\underline{T}_u \wedge \underline{T}_v)(u_0, v_0) = \underline{0} \Rightarrow u_0 = 0 \Rightarrow \left. \begin{array}{l} v_0 \sin v_0 = 0 \\ v_0 \cos v_0 = 0 \end{array} \right\} \Rightarrow$$

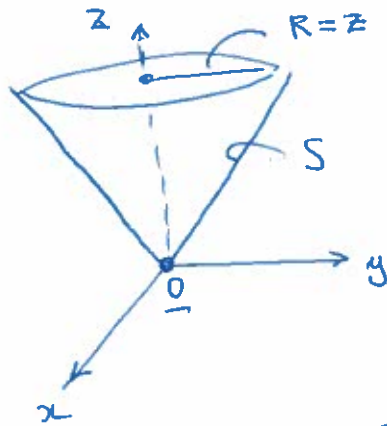
$$\Rightarrow v_0^2 (\sin^2 v_0 + \cos^2 v_0) = v_0^2 = 0 \Rightarrow (u_0, v_0) = (0, 0).$$

$$\Rightarrow \Phi(u_0, v_0) = (0, 0, 0).$$

Και άρα τό μόνο μή-κανονικό σηείο στην επιφάνεια

$S = \{ \Phi(u, v) : (u, v) \in \mathbb{R}^2 \}$  είναι το σηείο  $(x, y, z) = (0, 0, 0)$ .

Παρατηρούμε ότι η επιφάνεια της  $S$  είναι ο κώνος  $z = x^2 + y^2$



Καί επομένως το μόνο σηείο της  $S$  στο οποίο δίν ορίζεται εφαπτόμενο επίπεδο είναι το  $(x, y, z) = (0, 0, 0)$ .

Στό σηείο  $(u_0, v_0) = (1, 0)$  έχουμε  $(x, y, z) = (1, 0, 1)$

Καί  $\underline{n} = \underline{T}_u \wedge \underline{T}_v = -2\underline{i} + \underline{k}$ . Άρα τό εφαπτόμενο επίπεδο

είναι:

$$(x-1, y, z-1) \cdot (-2, 0, 1) = 0 \Rightarrow 2(x-1) = z-1$$

$$\Rightarrow \underline{z = 2x - 1}$$



## Εμβαδόν επιφάνειας

Έστω παραμετρικοποιημένη επιφάνεια  $S = \{ \Phi(u, v) : (u, v) \in D \subseteq \mathbb{R}^2 \}$ ,  
 $\Phi(u, v) = (x(u, v), y(u, v), z(u, v))$ . Έστω ότι η  $S$  είναι κανονική  
 στο  $\Phi(u, v) \in S$ , δηλ.  $\underline{T}_u \wedge \underline{T}_v \neq \underline{0}$ , όπου

$$\underline{T}_u = \frac{\partial x}{\partial u}(u, v) \underline{i} + \frac{\partial y}{\partial u}(u, v) \underline{j} + \frac{\partial z}{\partial u}(u, v) \underline{k}$$

και

$$\underline{T}_v = \frac{\partial x}{\partial v}(u, v) \underline{i} + \frac{\partial y}{\partial v}(u, v) \underline{j} + \frac{\partial z}{\partial v}(u, v) \underline{k}$$

Γενικά,

Εξετάζουμε "τμηματικά κανονικά" επιφάνειες  $S = \bigcup_i S_i, S_i = \Phi_i(D_i)$

$\Phi_i : D_i \rightarrow \mathbb{R}^3$ , όπου

- $D_i$  στοιχειώδη χωρίο του  $\mathbb{R}^2$  (x-απλο, y-απλο)
- $\Phi_i$  κλάσης  $C^1$  και "1-1" εκτός ίσως από το σύνολο του  $D_i$ ,  $\partial D_i$
- $S_i = \Phi_i(D_i)$  κανονική, εκτός ίσως από πεπερασμένο πλήθος σημείων

Το εμβαδόν επιφάνειας  $A(S)$  παραμετρικοποιημένης επιφάνειας  $S$  ορίζεται ως:

$$A(S) = \iint_D \|\underline{T}_u \wedge \underline{T}_v\| \, du \, dv$$

Αν  $S = \bigcup_i S_i$  τμηματικά κανονική, τότε  $A(S) = \sum_i A(S_i)$ .

Γεωμετρική ερμηνεία: Έστω  $D \subseteq \mathbb{R}^2$  ορθογώνιο (σχεδόν)  $\mathbb{R}$   
 επίπεδο με πλευρές παράλληλες στους άξονες  $u$  και  $v$ .

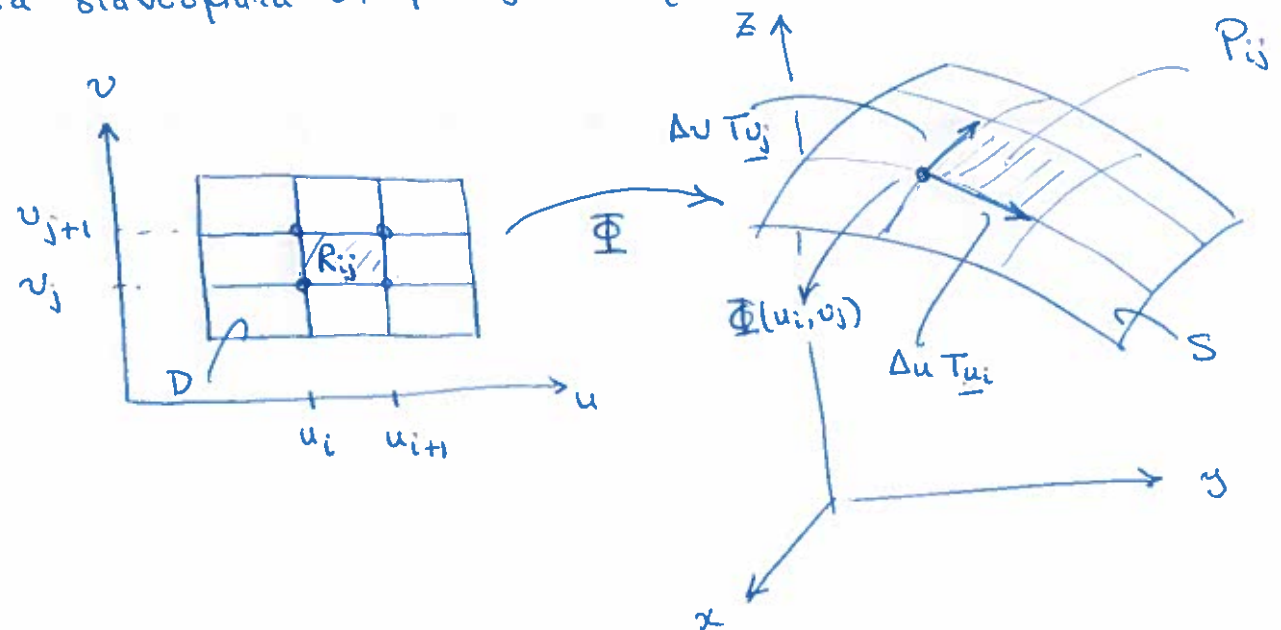
Θεωρούμε κανονική διαμέριση του  $R$  και έστω  $R_{ij}$  το  $(i, j)$

ορθογώνιο με κορυφές  $(u_i, v_j), (u_{i+1}, v_j), (u_i, v_{j+1}), (u_{i+1}, v_{j+1})$ ,

$i, j \in \{0, 1, \dots, n-1\}$ . Έστω  $\underline{T}_{u_i}$  και  $\underline{T}_{v_j}$  οι αντίστοιχα

Εφαπτιζόμενα διανύσματα στην επιφάνεια στο σημείο  $\Phi(u_i, v_j) = (x_{ij}, y_{ij}, z_{ij})$ , όπου  $\Delta u = u_{i+1} - u_i$  και  $\Delta v = v_{j+1} - v_j$ .

Τα διανύσματα σχηματίζουν παραλληλόγραφο  $P_{ij}$



$$A(P_{ij}) = \| \Delta u \underline{T}_u \wedge \Delta v \underline{T}_v \| = \| \underline{T}_u \wedge \underline{T}_v \| \Delta u \Delta v$$

$$\Rightarrow A(S) = \sum_{i=0}^{n-1} \sum_{j=0}^{m-1} \| \underline{T}_u \wedge \underline{T}_v \| \Delta u \Delta v$$

$$\xrightarrow{n \rightarrow \infty} \iint_D \| \underline{T}_u \wedge \underline{T}_v \| du dv$$

□

Έχουμε:

$$\underline{T}_u \wedge \underline{T}_v = \begin{vmatrix} \underline{i} & \underline{j} & \underline{k} \\ \frac{\partial x}{\partial u} & \frac{\partial y}{\partial u} & \frac{\partial z}{\partial u} \\ \frac{\partial x}{\partial v} & \frac{\partial y}{\partial v} & \frac{\partial z}{\partial v} \end{vmatrix} =$$

$$= \underline{i} \frac{\partial(y, z)}{\partial(u, v)} - \underline{j} \frac{\partial(x, z)}{\partial(u, v)} + \underline{k} \frac{\partial(x, y)}{\partial(u, v)}$$

$$\Rightarrow \| \underline{T}_u \wedge \underline{T}_v \| = \sqrt{\left( \frac{\partial(y, z)}{\partial(u, v)} \right)^2 + \left( \frac{\partial(x, z)}{\partial(u, v)} \right)^2 + \left( \frac{\partial(x, y)}{\partial(u, v)} \right)^2}$$

$$\Rightarrow A(S) = \iint_D \left[ \left( \frac{\partial(y, z)}{\partial(u, v)} \right)^2 + \left( \frac{\partial(x, z)}{\partial(u, v)} \right)^2 + \left( \frac{\partial(x, y)}{\partial(u, v)} \right)^2 \right]^{1/2} du dv$$

Παράδειγμα: Έστω  $D = \{(r, \theta) : 0 \leq r \leq 1, 0 \leq \theta \leq 2\pi\} \subseteq \mathbb{R}^2$  (51)

και  $\Phi : D \rightarrow \mathbb{R}^3$ ,  $\Phi(r, \theta) = (x, y, z)$ , όπου

$$x(r, \theta) = r \cos \theta, \quad y(r, \theta) = r \sin \theta, \quad z(r, \theta) = r$$

(παραμετρικοποίηση κώνου). Να βρεθεί το εμβαδόν της επιφάνειας του κώνου.

Λύση: Έχουμε:

$$\frac{\partial(x, y)}{\partial(r, \theta)} = \begin{vmatrix} \frac{\partial x}{\partial r} & \frac{\partial x}{\partial \theta} \\ \frac{\partial y}{\partial r} & \frac{\partial y}{\partial \theta} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \cos \theta & -r \sin \theta \\ \sin \theta & r \cos \theta \end{vmatrix} = r(\cos^2 \theta + \sin^2 \theta) = r$$

$$\frac{\partial(y, z)}{\partial(r, \theta)} = \begin{vmatrix} \frac{\partial y}{\partial r} & \frac{\partial y}{\partial \theta} \\ \frac{\partial z}{\partial r} & \frac{\partial z}{\partial \theta} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \sin \theta & r \cos \theta \\ 1 & 0 \end{vmatrix} = -r \cos \theta$$

$$\frac{\partial(x, z)}{\partial(r, \theta)} = \begin{vmatrix} \frac{\partial x}{\partial r} & \frac{\partial x}{\partial \theta} \\ \frac{\partial z}{\partial r} & \frac{\partial z}{\partial \theta} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \cos \theta & -r \sin \theta \\ 1 & 0 \end{vmatrix} = r \sin \theta$$

$$\text{Άρα } \|\underline{T}_u \wedge \underline{T}_v\| = \sqrt{r^2 + r^2 \sin^2 \theta + r^2 \cos^2 \theta} = \sqrt{2r^2} = \sqrt{2} r$$

$$\text{και: } A(S) = \iint_D \|\underline{T}_u \wedge \underline{T}_v\| dr d\theta = \int_{r=0}^1 \int_{\theta=0}^{2\pi} \sqrt{2} r d\theta dr =$$

$$= 2\pi \sqrt{2} \int_{r=0}^1 r dr = 2\sqrt{2} \pi \left[ \frac{r^2}{2} \right]_0^1 = \sqrt{2} \pi \quad \square$$

(Αυστηρά πρέπει να δείξουμε ότι η  $\Phi$  είναι 1-1 αν περιορισθεί στο πεδίο ορισμού της στο εσωτερικό του  $D$ , δηλ στο σύνολο

$$D^\circ = D \setminus \partial D = \{(r, \theta) : 0 < r < 1, 0 < \theta < 2\pi\}$$

Έστω  $\Phi(r, \theta) = \Phi(r_1, \theta_1)$ ,  $(r, \theta) \in D^\circ$ ,  $(r_1, \theta_1) \in D^\circ$

$$\Phi(r, \theta) = \Phi(r_1, \theta_1) \Rightarrow \left. \begin{aligned} r \cos \theta &= r_1 \cos \theta_1 \\ r \sin \theta &= r_1 \sin \theta_1 \\ r &= r_1 \end{aligned} \right\} \Rightarrow \left. \begin{aligned} \cos \theta &= \cos \theta_1 \\ \sin \theta &= \sin \theta_1 \\ r &= r_1 \end{aligned} \right\}$$

$$\Rightarrow \left. \begin{aligned} \theta &= \theta_1 + 2k\pi, k \in \mathbb{Z} \\ r &= r_1 \end{aligned} \right\} \Rightarrow \left. \begin{aligned} \theta &= \theta_1 \quad (|\theta - \theta_1| < 2\pi) \\ r &= r_1 \end{aligned} \right\}$$

και επομενως προτασαι η  $\Phi$  ειναι "1-1" στο  $D^o$ .

Εμβαδον επιφανειας γραφηματος συναρτησεων  $z = g(x, y), g \in C^1$

Εσω η  $S$  ειναι στη μορφη:  $z = g(x, y), (x, y) \in D$  και επιδεχεται παραμετρικοποιηση:

$$x = u, y = v, z = g(u, v) \quad \text{για } (u, v) \in D$$

$$\text{Εχουμε: } \underline{T}_u = \frac{\partial x}{\partial u} \underline{i} + \frac{\partial y}{\partial u} \underline{j} + \frac{\partial z}{\partial u} \underline{k} = \underline{i} + \frac{\partial g}{\partial u} \underline{k},$$

$$\underline{T}_v = \frac{\partial x}{\partial v} \underline{i} + \frac{\partial y}{\partial v} \underline{j} + \frac{\partial z}{\partial v} \underline{k} = \underline{j} + \frac{\partial g}{\partial v} \underline{k}$$

$$\text{και επομενως: } \underline{T}_u \wedge \underline{T}_v = \begin{vmatrix} \underline{i} & \underline{j} & \underline{k} \\ 1 & 0 & \frac{\partial g}{\partial u} \\ 0 & 1 & \frac{\partial g}{\partial v} \end{vmatrix} =$$

$$= \underline{i} \left( -\frac{\partial g}{\partial v} \right) - \underline{j} \left( \frac{\partial g}{\partial u} \right) + \underline{k} = -\frac{\partial g}{\partial x} \underline{i} - \frac{\partial g}{\partial y} \underline{j} + \underline{k}$$

$$\Rightarrow \| \underline{T}_u \wedge \underline{T}_v \| = \sqrt{\left( \frac{\partial g}{\partial x} \right)^2 + \left( \frac{\partial g}{\partial y} \right)^2 + 1}$$

$$\Rightarrow A(S) = \iint_D \sqrt{\left( \frac{\partial g}{\partial x} \right)^2 + \left( \frac{\partial g}{\partial y} \right)^2 + 1} \, dA.$$

## Ολοκληρώματα βαθμωτών συναρτήσεων επί επιφανειών

(53)

Ορισμός: Έστω επιφάνεια  $S$  στον  $\mathbb{R}^3$  που παραμετρικοποιείται με απεικόνιση  $\Phi: D \rightarrow S \subseteq \mathbb{R}^3$ , όπου  $D$  στοιχειώδες χωρίο και  $\Phi(u,v) = (x(u,v), y(u,v), z(u,v))$ . Αν  $f(x,y,z)$  είναι συνεχής συνάρτηση ορισμένη στην  $S$ , τότε το ολοκλήρωμα της  $f$  επί της  $S$  ορίζεται ως:

$$\iint_S f(x,y,z) dS = \iint_S f dS = \iint_D f(\Phi(u,v)) \cdot \|\underline{T}_u \wedge \underline{T}_v\| du dv$$

και όπου

$$\|\underline{T}_u \wedge \underline{T}_v\| = \left[ \left( \frac{\partial(x,y)}{\partial(u,v)} \right)^2 + \left( \frac{\partial(x,z)}{\partial(u,v)} \right)^2 + \left( \frac{\partial(y,z)}{\partial(u,v)} \right)^2 \right]^{1/2}$$

(Αν  $f \equiv 1$ , τότε  $\iint_S dS = A(S)$  της προηγούμενης περιφέρειας).

Παράδειγμα: Έστω επιφάνεια που ορίζεται από την απεικόνιση

$$\Phi: D \rightarrow \mathbb{R}^3, \Phi(r,\theta) = (r \cos \theta, r \sin \theta, \theta) = (x,y,z) \quad \text{και}$$

$$D = \{(r,\theta) : 0 \leq r \leq 1, 0 \leq \theta \leq 2\pi\} \quad (\text{ελικοειδής}). \text{ Αν } f(x,y,z) =$$

$$= \sqrt{x^2 + y^2 + 1} \quad \text{να βρεθεί το } \iint_S f dS.$$

Λύση: Όπως στο προηγούμενο παράδειγμα:

$$\frac{\partial(x,y)}{\partial(r,\theta)} = r, \quad \frac{\partial(y,z)}{\partial(r,\theta)} = \sin \theta, \quad \frac{\partial(x,z)}{\partial(r,\theta)} = \cos \theta$$

$$\text{και επομένως } \|\underline{T}_r \wedge \underline{T}_\theta\| = \sqrt{r^2 + \sin^2 \theta + \cos^2 \theta} = \sqrt{r^2 + 1}$$

$$\text{Επίσης } f(\Phi(r,\theta)) = f(r \cos \theta, r \sin \theta, \theta) = \sqrt{r^2 + 1}. \text{ Άρα}$$

$$\iint_S f dS = \int_{r=0}^1 \int_{\theta=0}^{2\pi} \sqrt{r^2 + 1} \sqrt{r^2 + 1} d\theta dr = 2\pi \int_{r=0}^1 (r^2 + 1) dr$$

$$= 2\pi \left[ \frac{r^3}{3} + r \right]_0^1 = 2\pi \left( \frac{1}{3} + 1 \right) = \frac{8\pi}{3} \quad \square$$

Παράδειγμα: Έστω  $S$  η επιφάνεια που ορίζεται από την  $z = x^2 + y^2$  και όπου  $D = \{(x, y) : 0 \leq x \leq 1, -1 \leq y \leq 1\}$ . Υπολογίστε το  $\iint_S x \, dS$ . (54)

Λύση: Έχουμε

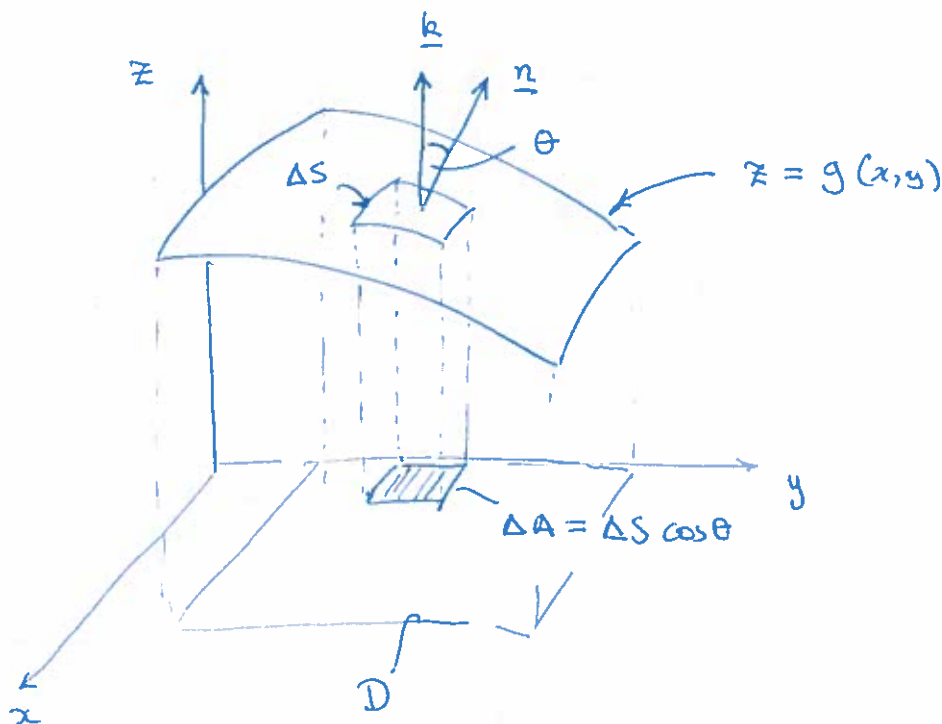
$$\begin{aligned}
 \iint_S f \, dS &= \iint_D x \sqrt{1 + \left(\frac{\partial g}{\partial x}\right)^2 + \left(\frac{\partial g}{\partial y}\right)^2} \, dx \, dy \\
 &= \int_{y=-1}^1 \int_{x=0}^1 x \sqrt{1 + 0 + 4x^2} \, dx \, dy \\
 &= \int_{y=-1}^1 \int_{x=0}^1 x (4x^2 + 2)^{1/2} \, dx \, dy \\
 &= \frac{1}{8} \int_{y=-1}^1 \int_{x=0}^1 8x (4x^2 + 2)^{1/2} \, dx \, dy \\
 &= \frac{1}{8} \int_{y=-1}^1 \left[ \frac{(4x^2 + 2)^{3/2}}{\frac{3}{2}} \right]_{x=0}^1 \, dy \\
 &= \frac{1}{8} \cdot \frac{2}{3} \int_{y=-1}^1 (6^{3/2} - 2^{3/2}) \, dy \\
 &= \frac{1}{8} \cdot \frac{2}{3} \cdot 2 (6\sqrt{6} - 2\sqrt{2}) \\
 &= \frac{1}{6} (6\sqrt{6} - 2\sqrt{2}) \\
 &= \sqrt{6} - \frac{\sqrt{2}}{3}
 \end{aligned}$$

### Ολοκληρώματα επί γραφημάτων (31)

Αν  $S$  είναι το γράφημα συνάρτησης  $z = g(x, y)$  ένας εναλλακτικός τύπος για επιφανειακά ολοκληρώματα είναι

$$\iint_S f(x, y, z) \, dS = \iint_D \frac{f(x, y, g(x, y))}{\cos \theta} \, dx \, dy$$

όπου  $\theta$  η γωνία που σχηματίζει το κάθετο διάνυσμα  $\underline{n}$  στην επιφάνεια και το διάνυσμα  $\underline{k}$  στο σημείο  $(x, y, g(x, y))$ :



Εφόσον η  $S$  περιγράφεται ως επιφάνεια οσφιδης:

$$\phi(x, y, z) = z - g(x, y) = 0,$$

Εχουμε

$$\underline{n} = \nabla \phi = -\frac{\partial g}{\partial x} \underline{i} - \frac{\partial g}{\partial y} \underline{j} + \underline{k} \perp S$$

Επομένως:  $\underline{n} \cdot \underline{k} = \|\underline{n}\| \cos \theta = \left(-\frac{\partial g}{\partial x} \underline{i} - \frac{\partial g}{\partial y} \underline{j} + \underline{k}\right) \cdot \underline{k} = 1$

$$\Rightarrow \sqrt{\left(\frac{\partial g}{\partial x}\right)^2 + \left(\frac{\partial g}{\partial y}\right)^2 + 1} \cos \theta = 1 \Rightarrow$$

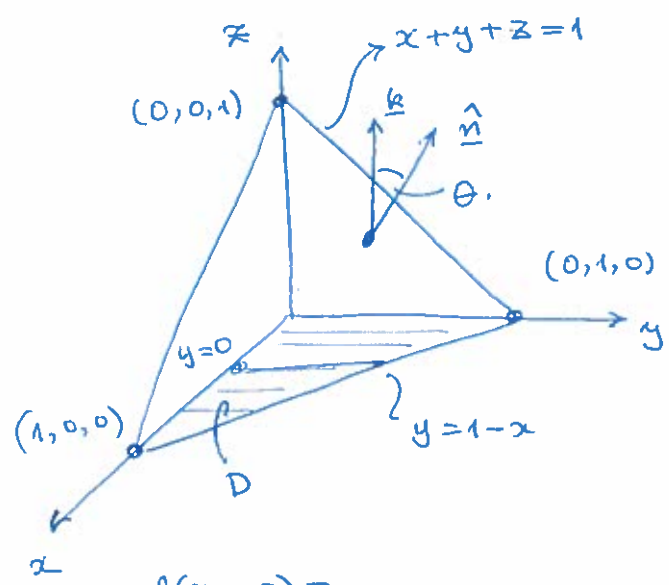
$$\Rightarrow \cos \theta = \frac{1}{\sqrt{\left(\frac{\partial g}{\partial x}\right)^2 + \left(\frac{\partial g}{\partial y}\right)^2 + 1}}$$

Από προηγούμενη ανάλυση:

$$\begin{aligned} \iint_S f(x, y, z) dS &= \iint_D f(x, y, g(x, y)) \frac{\sqrt{1 + \left(\frac{\partial g}{\partial x}\right)^2 + \left(\frac{\partial g}{\partial y}\right)^2}}{\|\underline{T}_x \wedge \underline{T}_y\|} dx dy \\ &= \iint_D \frac{f(x, y, g(x, y))}{\cos \theta} dx dy \end{aligned}$$

Παράδειγμα: Υπολογίστε το  $\iint_S x \, dS$  όπου  $S$  το τρίγωνο με κορυφές  $(1,0,0)$ ,  $(0,1,0)$  και  $(0,0,1)$

Λύση:



$f(x,y,z) = x+y+z=1 \Rightarrow z = 1-x-y$

$\nabla f = \frac{\partial f}{\partial x} \underline{i} + \frac{\partial f}{\partial y} \underline{j} + \frac{\partial f}{\partial z} \underline{k} = \underline{i} + \underline{j} + \underline{k}$  Άρα,

$\hat{n} = \frac{\nabla f}{\|\nabla f\|} = \frac{1}{\sqrt{3}} \underline{i} + \frac{1}{\sqrt{3}} \underline{j} + \frac{1}{\sqrt{3}} \underline{k}$

$\Rightarrow \cos \theta = \hat{n} \cdot \underline{k} = \left( \frac{1}{\sqrt{3}} \underline{i} + \frac{1}{\sqrt{3}} \underline{j} + \frac{1}{\sqrt{3}} \underline{k} \right) \cdot \underline{k} = \frac{1}{\sqrt{3}}$

και

$\iint_S x \, dS = \iint_D \frac{x}{\cos \theta} \, dA = \iint_D \frac{x}{1/\sqrt{3}} \, dA$

$= \sqrt{3} \int_{x=0}^1 \int_{y=0}^{1-x} x \, dy \, dx$

$= \sqrt{3} \int_0^1 x(1-x) \, dx = \sqrt{3} \int_0^1 (x - x^2) \, dx$

$= \sqrt{3} \left[ \frac{x^2}{2} - \frac{x^3}{3} \right]_0^1 = \sqrt{3} \left( \frac{1}{2} - \frac{1}{3} \right)$

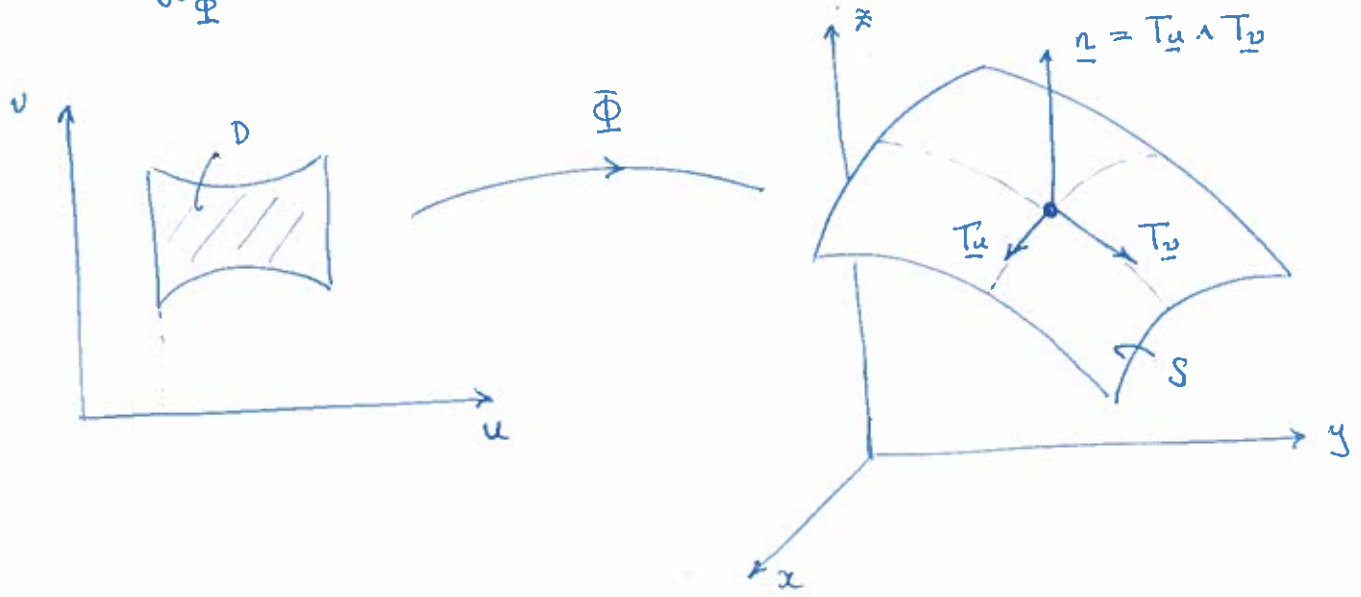
$= \frac{\sqrt{3}}{6}$



# Επιφανειακά ολοκληρώματα διανυσματικών πεδίων

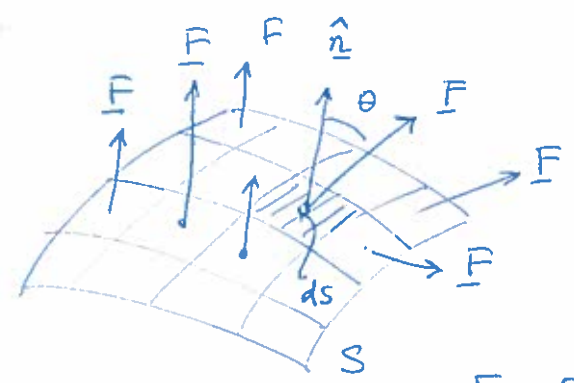
Ορισμός: Έστω  $\underline{F}$  διανυσματικό πεδίο ορισμένο στην παραμετρικοποιημένη επιφάνεια  $S = \Phi(D)$ . Το επιφανειακό ολοκλήρωμα <sup>των</sup>  $\underline{F}$  επί της  $S$  ορίζεται ως:

$$\iint_{\Phi} \underline{F} \cdot d\underline{s} = \iint_D \underline{F} \cdot (\underline{T}_u \wedge \underline{T}_v) du dv$$



## Φυσική Ερμηνεία:

Έστω  $\underline{F}$  διανυσματικό πεδίο ταχύτητας ρευστού και  $S$  δεδομένη επιφάνεια. Ποιά η ροή των ρευστών  $Q$  ( $m^3/s$ ) διαρρέει της επιφάνειας; Η ροή διαρρέει της  $dS$  είναι  $F \cos \theta dS =$



$= \underline{F} \cdot (\hat{n} ds) := \underline{F} \cdot d\underline{s}$  (όπου  $\hat{n} \perp ds, \|\hat{n}\|=1$ ). Άρα η συνολική ροή είναι  $Q = \iint_S \underline{F} \cdot d\underline{s}$ .

Παράδειγμα: Έστω  $D$  το ορθογώνιο του επιπέδου  $\theta\phi$  που ορίζεται από τις ανισότητες  $0 \leq \theta \leq 2\pi, 0 \leq \phi \leq \pi$  και έστω  $S$  η επιφάνεια που ορίζεται από την παραμετρικοποίηση:

$$x = \cos \theta \sin \varphi, \quad y = \sin \theta \sin \varphi, \quad z = \cos \varphi$$

(Επομένως  $S$  η επιφάνεια μοναδιαίας σφαίρας «παραμετρικοποι-  
μένη σε σφαιρικές συντεταγμένες  $r=1, \theta, \varphi$ ). Έστω  $\underline{r}$  το  
διάνυσμα θέσης  $\underline{r} = x \underline{i} + y \underline{j} + z \underline{k}$  ( $\underline{r} \in S$ ). Υπολογίστε το  
ολοκλήρωμα  $\iint_{\Phi} \underline{r} \cdot d\underline{s}$

Λύση: Αρχικά υπολογίζουμε:

$$\underline{T}_{\theta} = \frac{\partial \underline{r}}{\partial \theta} = -\sin \theta \sin \varphi \underline{i} + \cos \theta \sin \varphi \underline{j}$$

$$\underline{T}_{\varphi} = \frac{\partial \underline{r}}{\partial \varphi} = \cos \theta \cos \varphi \underline{i} + \sin \theta \cos \varphi \underline{j} - \sin \varphi \underline{k}$$

$$\text{και: } \underline{T}_{\theta} \wedge \underline{T}_{\varphi} = \begin{vmatrix} \underline{i} & \underline{j} & \underline{k} \\ -\sin \theta \sin \varphi & \cos \theta \sin \varphi & 0 \\ \cos \theta \cos \varphi & \sin \theta \cos \varphi & -\sin \varphi \end{vmatrix}$$

$$= \underline{i} (-\cos \theta \sin^2 \varphi) - \underline{j} (\sin \theta \sin^2 \varphi) + \underline{k} (-\sin^2 \theta \sin \varphi \cos \varphi - \cos^2 \theta \sin \varphi \cos \varphi)$$

$$= -\underline{i} \cos \theta \sin^2 \varphi - \underline{j} \sin \theta \sin^2 \varphi - \underline{k} \sin \varphi \cos \varphi$$

$$\text{Άρα: } \underline{r} \cdot (\underline{T}_{\theta} \wedge \underline{T}_{\varphi}) = (\cos \theta \sin \varphi \underline{i} + \sin \theta \sin \varphi \underline{j} + \cos \varphi \underline{k}) \cdot (-\cos \theta \sin^2 \varphi \underline{i} - \sin \theta \sin^2 \varphi \underline{j} - \sin \varphi \cos \varphi \underline{k})$$

$$= -\cos^2 \theta \sin^3 \varphi - \sin^2 \theta \sin^3 \varphi - \cos^2 \varphi \sin \varphi$$

$$= -\sin^3 \varphi - \sin \varphi \cos^2 \varphi = -\sin \varphi (\sin^2 \varphi + \cos^2 \varphi)$$

$$= -\sin \varphi$$

$$\text{Επομένως } \iint_{\Phi} \underline{r} \cdot d\underline{s} = \iint_{\mathcal{D}} \underline{r} \cdot (\underline{T}_{\theta} \wedge \underline{T}_{\varphi}) d\theta d\varphi = \int_{\varphi=0}^{\pi} \int_{\theta=0}^{2\pi} -\sin \varphi d\theta d\varphi$$

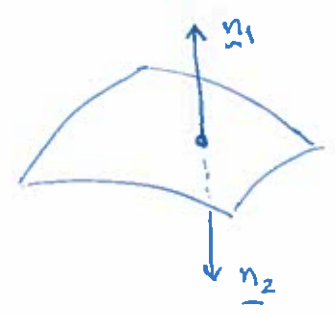
$$= 2\pi [\cos \varphi]_{\varphi=0}^{\pi} = 2\pi (-1 - 1) = -4\pi$$

Παρατήρηση: Η επιφάνεια της σφαίρας είναι  $= 4\pi$ .

### Προσανατολισμός: Επεκτείνουμε την έννοια προσανατολισμού

διαδρομής στην έννοια προσανατολισμού επιφάνειας:

Μία προσανατολισμένη επιφάνεια είναι διπλή επιφάνεια  $S$  με μια εξωτερική/θετική πλευρά και μία εσωτερική/αρνητική πλευρά που αντιστοιχούν σε δύο μοναδιαία διανύσματα  $\underline{n}_1$  και  $\underline{n}_2$ , αντίστοιχα, κάθετα σε κάθε σημείο  $(x, y, z) \in S$ .



Αν  $\Phi: D \rightarrow \mathbb{R}^3$  παραμετρικοποίηση της  $S$ , τότε αν  $\underline{n}$  είναι κανονική στο  $\Phi(u_0, v_0) \in S, (u_0, v_0) \in D$ , τότε

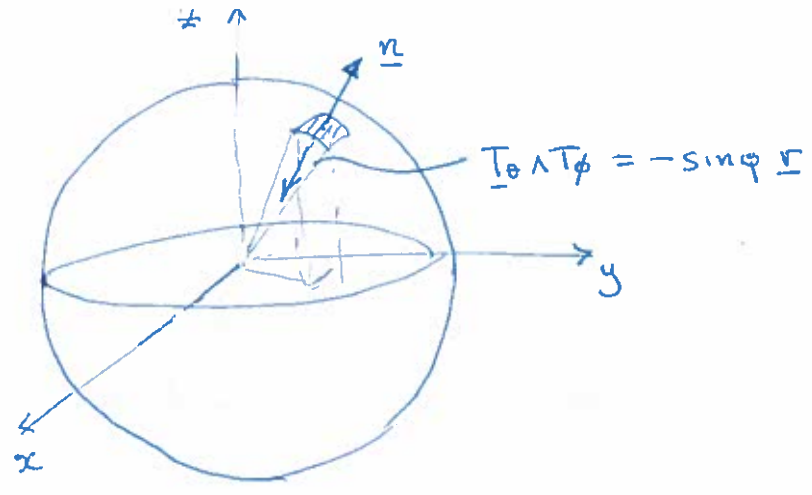
$$\frac{\underline{T}_{u_0} \wedge \underline{T}_{v_0}}{\|\underline{T}_{u_0} \wedge \underline{T}_{v_0}\|} = \pm \underline{n}_1 \quad (-\underline{n}_1 = \underline{n}_2)$$

Αν  $\underline{T}_u \wedge \underline{T}_v$  έχει κατεύθυνση προς το "εξωτερικό" της επιφάνειας τότε λέμε ότι η  $\Phi$  διατηρεί τον προσανατολισμό, διαφορετικά τον αντιστρέφει. (Για κλειστές επιφάνειες, π.χ. σφαίρες, η "εξωτερική" επιφάνεια είναι προφανώς διασθητικά, ενώ για ανοικτές επιφάνειες μπορούν να καθορισθούν αυθαίρετα).

Παράδειγμα: Στο προηγούμενο παράδειγμα:

$$\begin{aligned} \underline{T}_\theta \wedge \underline{T}_\varphi &= -\underline{i} \cos \theta \sin^2 \varphi - \underline{j} \sin \theta \sin^2 \varphi - \underline{k} \sin \varphi \cos \varphi \\ &= -\sin \varphi (\sin \varphi \cos \theta \underline{i} + \sin \varphi \sin \theta \underline{j} + \cos \varphi \underline{k}) \\ &= -\sin \varphi \underline{v} \end{aligned}$$

Και εφόσον  $0 \leq \varphi \leq \pi \Rightarrow -\sin \varphi \leq 0$  το διάνυσμα  $\underline{T}_\theta \wedge \underline{T}_\varphi$  απεκατεύθυνεται προς το εσωτερικό της σφαίρας και η πηχ παραμετρικοποίηση αντιστρέφει τον προσανατολισμό.



Παρατηρούμε επίσης ότι για την συγκεκριμένη παραμετρικοποίηση:

$$\begin{aligned}
 \iint_{\hat{D}} \underline{r} \cdot d\underline{S} &= \iint_{\hat{D}} \underline{r} \cdot (\underline{T}_\theta \wedge \underline{T}_\varphi) d\theta d\varphi = \iint_{\hat{D}} \underline{r} \cdot \underline{r} (-\sin\varphi) d\theta d\varphi \\
 &= \iint_{\hat{D}} \underbrace{\|\underline{r}\|^2}_1 (-\sin\varphi) d\theta d\varphi = \iint_{\hat{D}} (-\sin\varphi) d\theta d\varphi \\
 &= \int_{\varphi=0}^{\pi} \int_{\theta=0}^{2\pi} (-\sin\varphi) d\theta d\varphi = 2\pi \int_0^{\pi} (-\sin\varphi) d\varphi \\
 &= 2\pi [\cos\varphi]_0^{\pi} = -4\pi = (-1) \times \text{Επιβαδόν επιφανείας μοναδιαίας σφαίρας}
 \end{aligned}$$

Μια παραμετρικοποίηση που διατηρεί την προσανατολισμό προκύπτει αν αντιστρέψουμε τον ρόλο των  $(\theta, \varphi)$ , δηλ.

$$\hat{D} = \{(\varphi, \theta) : 0 \leq \varphi \leq \pi, 0 \leq \theta \leq 2\pi\}.$$

Τότε  $\underline{T}_\varphi \wedge \underline{T}_\theta = -\underline{T}_\theta \wedge \underline{T}_\varphi = \sin\varphi \underline{r}$  κατευθύνεται προς το εξωτερικό της σφαίρας και  $\iint_{\hat{D}} \underline{r} \cdot d\underline{S} = 4\pi$ .

Ανεξαρτησία από παραμετρικοποίηση

Ισχύει το παρακάτω θεώρημα (χωρίς απόδειξη)

Θεώρημα: Έστω  $S$  προσανατολισμένη επιφάνεια και  $\Phi_1, \Phi_2$  δύο κανονική παραμετρικοποιήσεις που διατηρούν τον προσανατολισμό.

Αν  $\underline{F}$  συνεχή διανυσματικό πεδίο ορισμένο στην  $S$ , τότε

$$\iint_{\Phi_1} \underline{F} \cdot d\underline{s} = \iint_{\Phi_2} \underline{F} \cdot d\underline{s} \quad (:= \iint_S \underline{F} \cdot d\underline{s})$$

Αν η  $\Phi_1$  διατηρεί τον προσανατολισμό και η  $\Phi_2$  τον αντιστρέφει, τότε

$$\iint_{\Phi_1} \underline{F} \cdot d\underline{s} = \iint_S \underline{F} \cdot d\underline{s} = - \iint_{\Phi_2} \underline{F} \cdot d\underline{s}$$

Αν  $f$  συνεχής (βαθμωτή) συνάρτηση ορισμένη στην  $S$  και  $\Phi_1, \Phi_2$  είναι παραμετρικοποιήσεις της  $S$ , τότε:

$$\iint_{\Phi_1} f \, ds = \iint_{\Phi_2} f \, ds$$

(ανεξάρτητα από προσανατολισμό).

Παράδειγμα: Στην Φυσική αν  $T(x, y, z)$  είναι (βαθμωτό) πεδίο θερμοκρασίας κλάσης  $C^1$ , τότε η θερμότητα  $\underline{F}$  ρέει κατά το

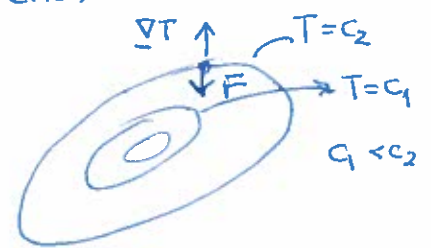
διανυσματικό πεδίο  $\underline{F} = -k \nabla T$  όπου  $k$  θετική σταθερά

Έστω  $T(x, y, z) = x^2 + y^2 + z^2$  και

$$S = \{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x^2 + y^2 + z^2 = 1 \}$$

(με τον συνήθη προσανατολισμό).

Να βρεθεί η ροή θερμότητας διαμέσου της  $S$  αν  $k=1$ .



Λύση: Έχουμε  $\underline{F} = -\nabla T = -2x\underline{i} - 2y\underline{j} - 2z\underline{k} = -2\underline{r}$

$$Q = \iint_S \underline{F} \cdot \underline{\hat{n}} \, ds = \iint_S -2\underline{r} \cdot \frac{\underline{r}}{\|\underline{r}\|} \, ds = \iint_S -2 \frac{\|\underline{r}\|^2}{\|\underline{r}\|} \, ds = \iint_S -2 \frac{\|\underline{r}\|}{1} \, ds$$

$$= -2 \iint_S ds = -2(4\pi) = -8\pi$$

## Απόκλιση - Στροβιλισμός (Divergence - Curl)

(62)

Για τις πράξεις της απόκλισης και του στροβιλισμού χρησιμοποιούμε τον διανυσματικό τελεστή "αναδελτα" ( $\nabla$ )

$$\underline{\nabla} \equiv \underline{i} \frac{\partial}{\partial x} + \underline{j} \frac{\partial}{\partial y} + \underline{k} \frac{\partial}{\partial z}$$

τον οποίο έχουμε ήδη συναντήσει στον ορισμό κλίσης βαθμωτού πεδίου,

$$\underline{\nabla} f = \underline{i} \frac{\partial f}{\partial x} + \underline{j} \frac{\partial f}{\partial y} + \underline{k} \frac{\partial f}{\partial z}$$

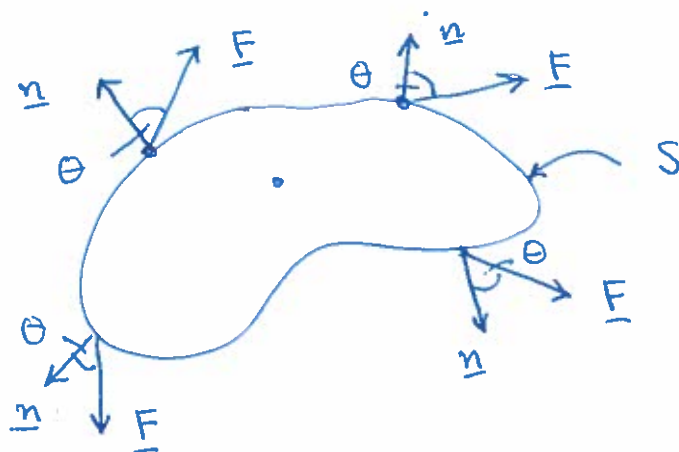
Ορισμός: Αν  $\underline{F}(x, y, z) = F_x \underline{i} + F_y \underline{j} + F_z \underline{k}$  διανυσματικό πεδίο στον  $\mathbb{R}^3$ , τότε η απόκλιση του  $\underline{F}$  είναι το βαθμωτό πεδίο:

$$\underline{\nabla} \cdot \underline{F} = \frac{\partial F_x}{\partial x} + \frac{\partial F_y}{\partial y} + \frac{\partial F_z}{\partial z}$$

Ισοδύναμος ορισμός: (ανεξάρτητος από σύστημα συντεταγμένων):

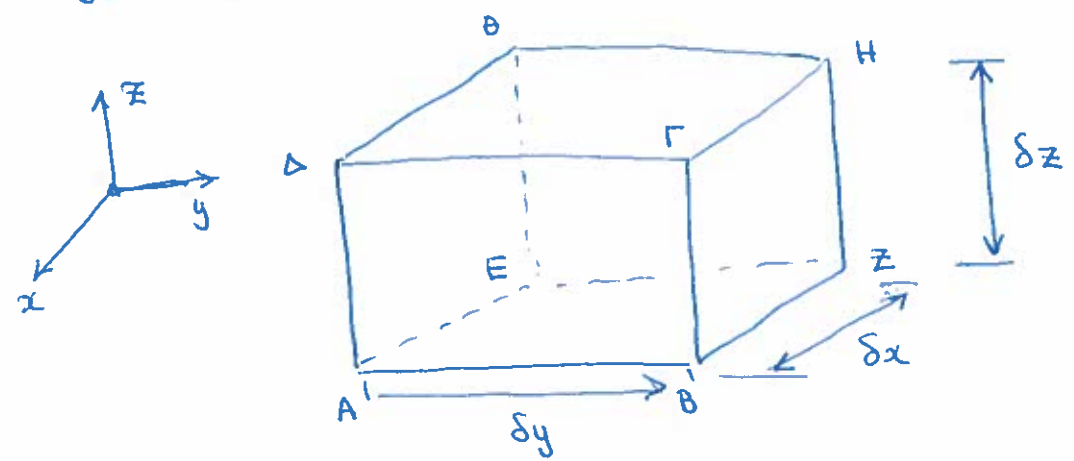
$$\underline{\nabla} \cdot \underline{F} = \lim_{\delta V \rightarrow 0} \frac{\iint_S \underline{F} \cdot \underline{n} \, dS}{\delta V}$$

όπου  $S$  προσανατολισμένη κλειστή επιφάνεια στον  $\mathbb{R}^3$  που περικλείει όγκο  $\delta V$  και  $\underline{n}$  μοναδιαίο διάνυσμα ορθογώνιο σε κάθε σημείο της  $S$  με θετική κατεύθυνση, δηλ. προς το εξωτερικό της επιφάνειας.

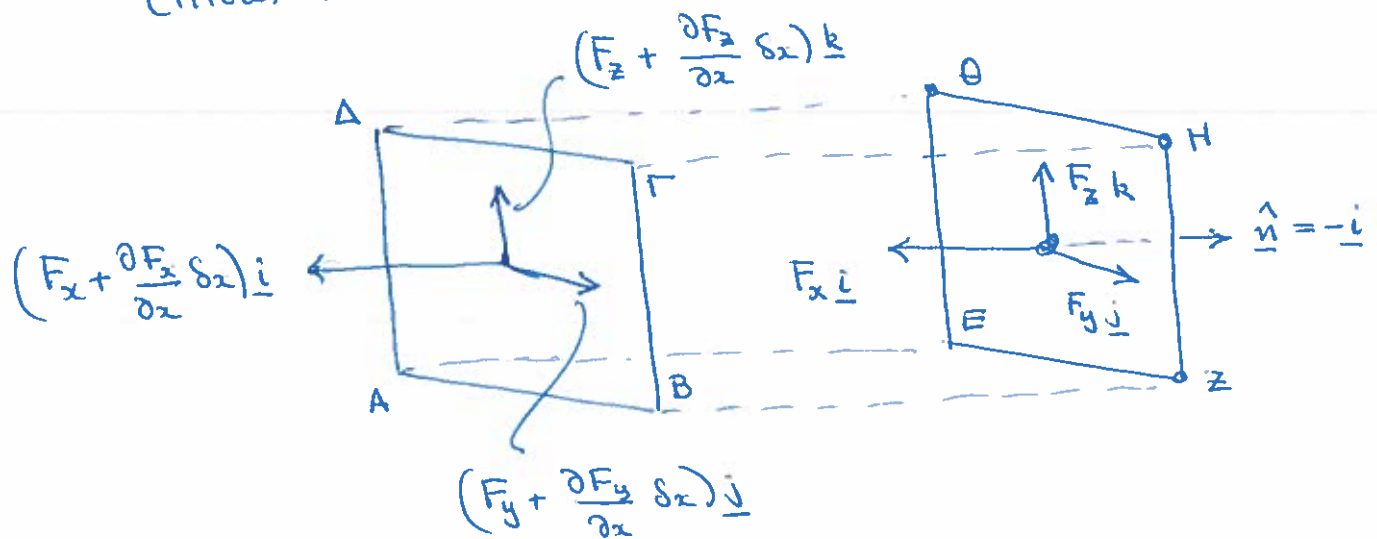


Γεωμετρική ερμηνεία (Ισοδυναμία ορισμών)

Έστω ορθογώνιο παραλληλεπίπεδο με (μικρά) μήκη ακμών  $\delta x, \delta y, \delta z$  και επιφάνειες (έδρες) παράλληλες στα επίπεδα  $xy, xz, yz$ .



Εξετάσουμε την ροή πεδίου  $\underline{F}$  στην κατεύθυνση του  $x$ -άξονα μέσω της επιφάνειας του  $xy$  παραλληλεπίπεδου. Η ροή είναι μη-μηδενική μόνο στις επιφάνειες (έδρες)  $EZH\Theta$  (πίσω) και  $AB\Gamma\Delta$  ("εμπρός").



Προσεγγιστικά (για "μικρά"  $\delta x, \delta y, \delta z$ ):

$$\iint_{EZH\Theta} \underline{F} \cdot \underline{\hat{n}} dS \approx (F_x \underline{i} + F_y \underline{j} + F_z \underline{k}) \cdot (-\underline{i}) \delta y \delta z = -F_x \delta y \delta z$$

(64)

$$\begin{aligned} \iint_{AB\Gamma\Delta} \underline{F} \cdot \underline{\hat{n}} \, dS &\cong \left[ \left( F_x + \frac{\partial F_x}{\partial x} \delta x \right) \underline{i} + (\cdot) \underline{j} + (\cdot) \underline{k} \right] \cdot \underline{i} \, \delta y \delta z \\ &= \left( F_x + \frac{\partial F_x}{\partial x} \delta x \right) \delta x \delta y \delta z \\ &= F_x \delta y \delta z + \frac{\partial F_x}{\partial x} \delta x \delta y \delta z \end{aligned}$$

Επομένως, συνολική ροή στην διεύθυνση του x-αξονα:

$$\iint_{AB\Gamma\Delta} \underline{F} \cdot \underline{\hat{n}} \, dS + \iint_{E\Z\eta\Theta} \underline{F} \cdot \underline{\hat{n}} \, dS \cong \frac{\partial F_x}{\partial x} \underbrace{\delta x \delta y \delta z}_{\delta V}$$

Παρόμοια:

$$\iint_{B\Gamma\eta\Z} \underline{F} \cdot \underline{\hat{n}} \, dS + \iint_{\Lambda E\Theta\Delta} \underline{F} \cdot \underline{\hat{n}} \, dS \cong \frac{\partial F_y}{\partial y} \underbrace{\delta x \delta y \delta z}_{\delta V}$$

Και

$$\iint_{\Lambda B\Theta\Z E} \underline{F} \cdot \underline{\hat{n}} \, dS + \iint_{\Delta\Gamma\eta\Theta} \underline{F} \cdot \underline{\hat{n}} \, dS \cong \frac{\partial F_z}{\partial z} \underbrace{\delta x \delta y \delta z}_{\delta V}$$

Άρα,

$$\iint_S \underline{F} \cdot \underline{\hat{n}} \, dS \cong \left( \frac{\partial F_x}{\partial x} + \frac{\partial F_y}{\partial y} + \frac{\partial F_z}{\partial z} \right) \delta V$$

$$\Rightarrow \frac{\iint_S \underline{F} \cdot \underline{\hat{n}} \, dS}{\delta V} \cong \underline{\nabla} \cdot \underline{F}$$

και η προσέγγιση γίνεται ακριβέστερη καθώς  $\delta x, \delta y, \delta z \rightarrow 0$ .



Θεώρημα (Gauss): Έστω  $W$  συμμετρικό σωματώδες χωρίο του  $\mathbb{R}^3$ . Συμβολίζουμε με  $\partial W$  την προσανατολισμένη κλειστή επιφάνεια που φράσσει το  $W$ . Αν  $\underline{F}$  ομαλό διανυσματικό πεδίο ορισμένο στο  $W$ , τότε

$$\iiint_W (\nabla \cdot \underline{F}) dV = \iint_{\partial W} \underline{F} \cdot d\underline{S} \quad (= \iint_{\partial W} \underline{F} \cdot \underline{n} dS)$$

Παράδειγμα: Υπολογίστε το επιφανειακό ολοκλήρωμα του πεδίου  $\underline{F} = x^2 y z \underline{i} + y^2 x z \underline{j} + z^2 x y \underline{k}$  επί της επιφάνειας  $S$  μοναδιαίου κύβου που φράσσεται από τις επιφάνειες  $x=0, x=1, y=0, y=1, z=0$  και  $z=1$ .

Λύση: 1<sup>ος</sup> τρόπος:

Γιά να απλοποιήσουμε την περιγραφή των 6 εδρών

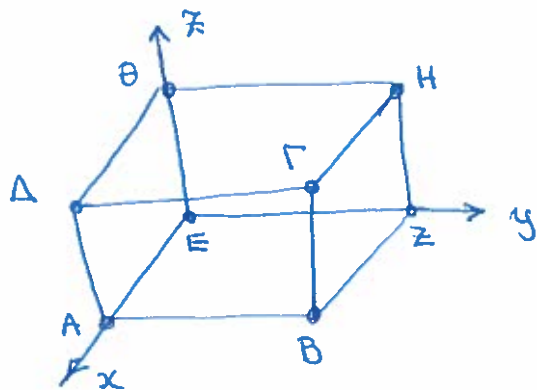
του κύβου ορίζουμε:

ΑΒΓΔ = "εμπρός",

ΕΖΗΘ = "πίσω",

ΑΕΘΔ = "αριστερή", ΒΓΗΖ = "δεξιά", ΑΒΖΕ = "κατώ",

ΓΔΘΗ = "πάνω", Έχουμε:



$$\iint_S \underline{F} \cdot \underline{n} dS = \iint_{\text{κατώ}} \underline{F} \cdot (-\underline{k}) dS + \iint_{\text{πάνω}} \underline{F} \cdot \underline{k} dS$$

$$+ \iint_{\text{αριστ.}} \underline{F} \cdot (-\underline{j}) dS + \iint_{\text{δεξιά}} \underline{F} \cdot \underline{j} dS$$

$$+ \iint_{\text{πίσω}} \underline{F} \cdot (-\underline{i}) dS + \iint_{\text{εμπρός}} \underline{F} \cdot \underline{i} dS$$

$$= -\iint_{\kappa\acute{\alpha}\tau\omega} F_z dS + \iint_{\eta\acute{\alpha}\nu\omega} F_z dS - \iint_{\alpha\pi\iota\sigma} F_y dS + \iint_{\beta\epsilon\zeta} F_y dS$$

$$- \iint_{\eta\iota\omega} F_x dS + \iint_{\epsilon\eta\pi\sigma} F_x dS$$

$$= - \int_{x=0}^1 \int_{y=0}^1 \cancel{0^2} xy dy dx + \int_{x=0}^1 \int_{y=0}^1 1^2 xy dy dx$$

$$- \int_{x=0}^1 \int_{z=0}^1 \cancel{0^2} xz dz dx + \int_{x=0}^1 \int_{z=0}^1 1^2 xz dz dx$$

$$- \int_{y=0}^1 \int_{z=0}^1 \cancel{0^2} yz dz dy + \int_{y=0}^1 \int_{z=0}^1 1^2 yz dz dy$$

$$= \int_{x=0}^1 x \int_{y=0}^1 y dy dx + \int_{x=0}^1 x \int_{z=0}^1 z dz dx$$

$$+ \int_{y=0}^1 y \int_{z=0}^1 z dz dy$$

$$= \left[ \frac{y^2}{2} \right]_0^1 \left[ \frac{x^2}{2} \right]_0^1 + \left[ \frac{x^2}{2} \right]_0^1 \left[ \frac{z^2}{2} \right]_0^1 + \left[ \frac{y^2}{2} \right]_0^1 \left[ \frac{z^2}{2} \right]_0^1$$

$$= \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{2} + \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{2} + \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{2} = \frac{3}{4} //$$

2<sup>ος</sup> τρόπος:  $\nabla \cdot \underline{F} = \frac{\partial F_x}{\partial x} + \frac{\partial F_y}{\partial y} + \frac{\partial F_z}{\partial z} = 2xyz + 2xyz + 2xyz = 6xyz.$

Άρα (Θεώρημα Gauss):  $\iint_S \underline{F} \cdot \underline{n} dS = \iiint_W 6xyz dx dy dz =$

$$= 6 \left[ \frac{x^2}{2} \right]_0^1 \left[ \frac{y^2}{2} \right]_0^1 \left[ \frac{z^2}{2} \right]_0^1 = 6 \cdot \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{2} = \frac{6}{8} = \frac{3}{4} //$$

Ορισμός (Στροβιλισμός): Αν  $\underline{F}(x,y,z) = F_x \underline{i} + F_y \underline{j} + F_z \underline{k}$  είναι διανυσματικό πεδίο, τότε ο στροβιλισμός (curl) του  $\underline{F}$  είναι το διανυσματικό πεδίο:

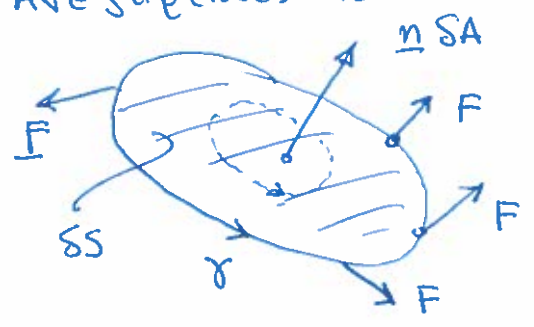
$$\begin{aligned} \nabla \wedge \underline{F} &= \left( \underline{i} \frac{\partial}{\partial x} + \underline{j} \frac{\partial}{\partial y} + \underline{k} \frac{\partial}{\partial z} \right) \wedge (F_x \underline{i} + F_y \underline{j} + F_z \underline{k}) \\ &= \begin{vmatrix} \underline{i} & \underline{j} & \underline{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ F_x & F_y & F_z \end{vmatrix} \\ &= \underline{i} \left( \frac{\partial F_z}{\partial y} - \frac{\partial F_y}{\partial z} \right) - \underline{j} \left( \frac{\partial F_z}{\partial x} - \frac{\partial F_x}{\partial z} \right) + \underline{k} \left( \frac{\partial F_y}{\partial x} - \frac{\partial F_x}{\partial y} \right) \end{aligned}$$

Παράδειγμα: Βρείτε το  $\nabla \wedge \underline{F}$  αν  $\underline{F} = xy \underline{i} - \sin z \underline{j} + \underline{k}$

Λύση: 
$$\begin{aligned} \nabla \wedge \underline{F} &= \begin{vmatrix} \underline{i} & \underline{j} & \underline{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ xy & -\sin z & 1 \end{vmatrix} \\ &= \underline{i} (0 + \cos z) - \underline{j} (0 - 0) + \underline{k} (0 - x) \\ &= \cos z \underline{i} - x \underline{k} \end{aligned}$$

Ισοδύναμος ορισμός στροβιλισμού (Ανεξάρτητος από καρτεσιανή συζετασμένες):

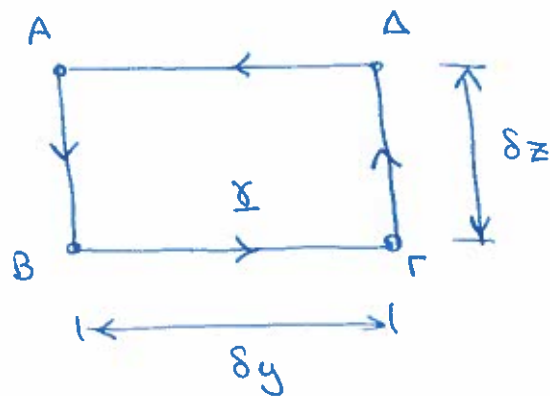
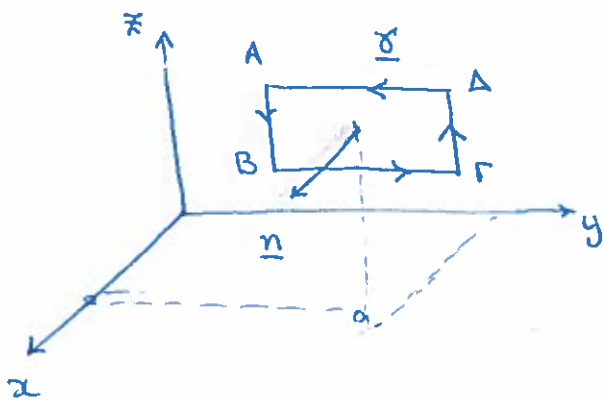
$$\left( \nabla \wedge \underline{F} \right)_{\underline{n}} = \lim_{\delta A \rightarrow 0} \frac{\int_{\delta S} \underline{F} \cdot d\underline{s}}{\delta A}$$



όπου  $\left( \nabla \wedge \underline{F} \right)_{\underline{n}}$  η προβολή του  $\nabla \wedge \underline{F}$  στην διεύθυνση  $\underline{n}$ ,  $\|\underline{n}\| = \underline{\gamma} = \partial \Delta S$  διαδρομή με αναστροφή προσανατολισμό του περικλήσι επιφάνεια ~~SS~~  $\underline{\delta S} = \underline{n} \delta A$ .

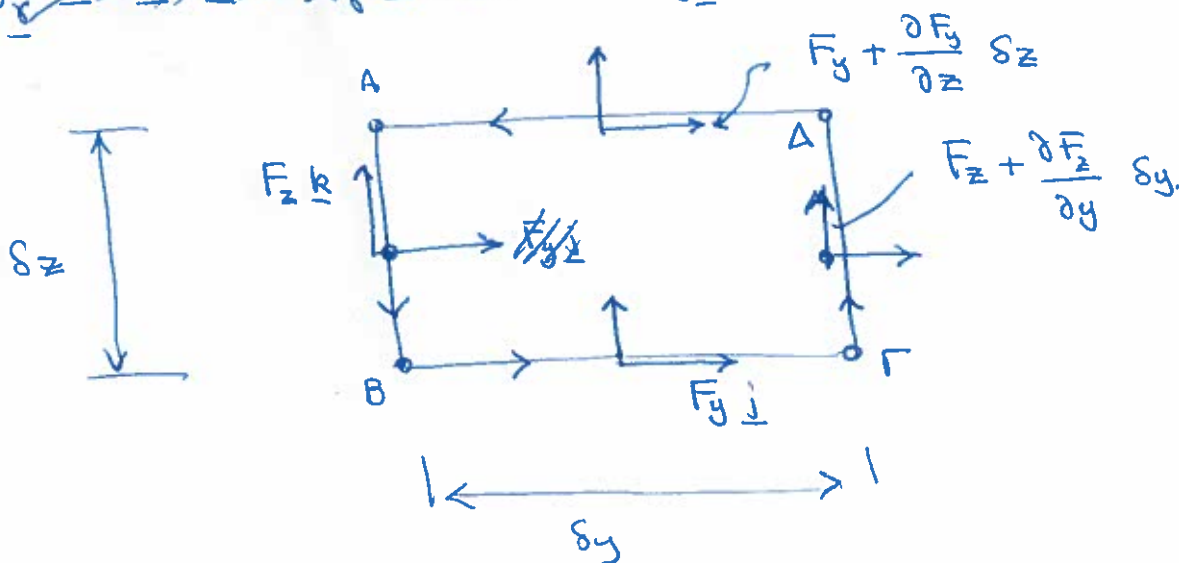
## Γεωμετρική ερμηνεία (Ισοδυναμία ορισμών)

Έστω ορθογώνιο παραλληλόγραφο με πλευρές "μικρού" μήκους  $\delta y, \delta z$  σε επίπεδο παράλληλο με το επίπεδο  $yz$



Υπολογίσουμε (προσεγγιστικά) το επικαμπύλιο ολοκλήρωμα

$$\int_{\Gamma} \underline{F} \cdot d\underline{s} \approx \int_{\Gamma} \underline{F} \cdot \underline{n} ds \quad \int_{\Gamma} \underline{F} \cdot d\underline{s} :$$



$$\int_{\Gamma} \underline{F} \cdot d\underline{s} \approx - F_z \delta z + F_y \delta y + \left( F_z + \frac{\partial F_z}{\partial y} \delta y \right) \delta z - \left( F_y + \frac{\partial F_y}{\partial z} \delta z \right) \delta y$$

$$\approx \left( \frac{\partial F_z}{\partial y} - \frac{\partial F_y}{\partial z} \right) \delta z \delta y$$

$$\approx \left( \frac{\partial F_z}{\partial y} - \frac{\partial F_y}{\partial z} \right) \delta A = (\nabla \wedge \underline{F})_x \delta A$$

Παρόμοια (αλλάζοντας τον προσανατολισμό των ορθογωνίων παραλληλοπρίσμων):

$$(\nabla \wedge \underline{F})_y = \frac{\partial F_x}{\partial z} - \frac{\partial F_z}{\partial x}, (\nabla \wedge \underline{F})_z = \frac{\partial F_y}{\partial x} - \frac{\partial F_x}{\partial y}$$

Θεώρημα: Αν  $f(x, y, z)$  κλάσης  $C^2$ , τότε  $\nabla \wedge \nabla f = \underline{0}$

Απόδειξη 1: (από τον 1<sup>ο</sup> ορισμό):

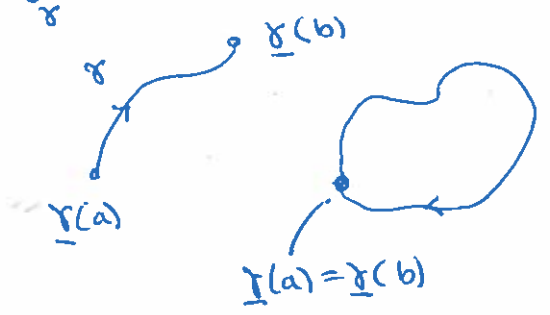
$$\nabla \wedge \nabla f = \begin{vmatrix} \underline{i} & \underline{j} & \underline{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ \frac{\partial f}{\partial x} & \frac{\partial f}{\partial y} & \frac{\partial f}{\partial z} \end{vmatrix} = \underline{i} \left( \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial z} - \frac{\partial^2 f}{\partial z \partial y} \right) - \underline{j} \left( \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial z} - \frac{\partial^2 f}{\partial z \partial x} \right) + \underline{k} \left( \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} - \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x} \right) = \underline{0}$$

Λόγω ιδιότητας μικτών παραγώγων για  $C^2$  συναρτήσεις.

Απόδειξη 2: Έστω  $\underline{F} = \nabla f$ . Τότε το  $\underline{F}$  είναι συντηρητικό πεδίο και το επικαμπύλιο ολοκλήρωμα του σε κάθε κλειστή καμπύλη είναι 0. (Αν  $\underline{F}$  συντηρητικό

και  $\underline{\gamma}$  απλή διαδρομή, τότε  $\int_{\underline{\gamma}} \underline{F} \cdot d\underline{s} = f(\underline{\gamma}(b)) - f(\underline{\gamma}(a))$

Για κλειστά καμπύλια  $\underline{\gamma}$   $\underline{\gamma}(a) = \underline{\gamma}(b)$  και επομένως  $\int_{\underline{\gamma}} \underline{F} \cdot d\underline{s} = 0$ ).



Εφόσον  $\nabla \wedge \underline{F}$  είναι το όριο επιπέδων της μορφής  $\frac{\int_{\underline{\gamma}} \underline{F} \cdot d\underline{s}}{\delta A}$  για κλειστά διαδρομές  $\underline{\gamma} = \partial S$ , τότε έχουμε ότι  $\nabla \wedge \nabla f = \underline{0}$ .

Ορισμός: Αν  $\nabla \wedge \underline{F} = \underline{0}$ , τότε το  $\underline{F}$  λέγεται ασφίβιλο. □

Θέωρημα: Αν  $\underline{F} = \underline{F}(x, y, z)$  διανυσματικό πεδίο κλάσης  $C^2$  τότε  
 $\text{div curl } \underline{F} = \underline{\nabla} \cdot \underline{\nabla} \wedge \underline{F} = 0.$

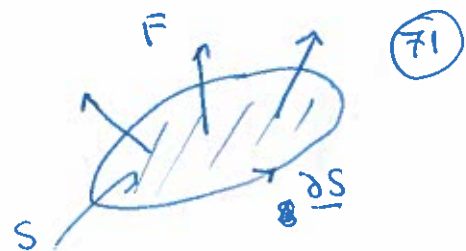
Απόδειξη:

$$\begin{aligned} \underline{\nabla} \cdot \underline{\nabla} \wedge \underline{F} &= \left( \underline{i} \frac{\partial}{\partial x} + \underline{j} \frac{\partial}{\partial y} + \underline{k} \frac{\partial}{\partial z} \right) \cdot \begin{vmatrix} \underline{i} & \underline{j} & \underline{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ F_x & F_y & F_z \end{vmatrix} \\ &= \left( \underline{i} \frac{\partial}{\partial x} + \underline{j} \frac{\partial}{\partial y} + \underline{k} \frac{\partial}{\partial z} \right) \cdot \left( \underline{i} \left( \frac{\partial F_z}{\partial y} - \frac{\partial F_y}{\partial z} \right) \right. \\ &\quad \left. - \underline{j} \left( \frac{\partial F_z}{\partial x} - \frac{\partial F_x}{\partial z} \right) + \underline{k} \left( \frac{\partial F_y}{\partial x} - \frac{\partial F_x}{\partial y} \right) \right) \\ &= \frac{\partial}{\partial x} \left( \frac{\partial F_z}{\partial y} - \frac{\partial F_y}{\partial z} \right) - \frac{\partial}{\partial y} \left( \frac{\partial F_z}{\partial x} - \frac{\partial F_x}{\partial z} \right) \\ &\quad + \frac{\partial}{\partial z} \left( \frac{\partial F_y}{\partial x} - \frac{\partial F_x}{\partial y} \right) \\ &= \frac{\partial^2 F_z}{\partial x \partial y} - \frac{\partial^2 F_y}{\partial x \partial z} - \frac{\partial^2 F_z}{\partial y \partial x} + \frac{\partial^2 F_x}{\partial y \partial z} \\ &\quad + \frac{\partial^2 F_y}{\partial z \partial x} - \frac{\partial^2 F_x}{\partial z \partial y} = 0 \end{aligned}$$

Πάλι λόγω ισοτητας μικρών μερικών παραγώγων  $2^{ns}$  τάξης για  $C^2$  συναρτήσεις. II

Θέωρημα (Stokes): Έστω  $S$  προσανατολισμένη επιφάνεια που ορίζεται από 1-1 παραμετρικοποίηση  $\Phi: D \rightarrow S \subseteq \mathbb{R}^3$  όπου  $D$  απλό χωρίο. Αν  $\partial S$  είναι το προσανατολισμένο σύνορο της  $S$  και  $\underline{F}$  διανυσματικό πεδίο  $C^1$  στο  $S$ , τότε:

$$\iint_S (\nabla \wedge \underline{F}) \cdot \underline{ds} = \int_{\partial S} \underline{F} \cdot \underline{ds}$$



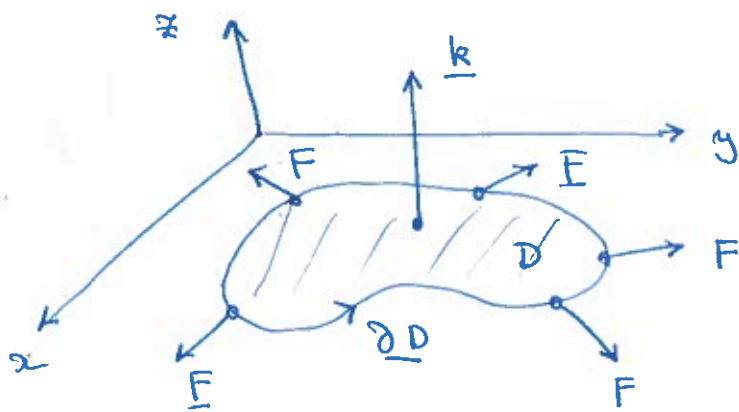
(71)

Αν η  $S$  δίνει ένα σύνολο (π.χ είναι σφαίρα) το αριστερό ολοκλήρωμα ισούται με 0.

Ειδική περίπτωση των θεωρημάτων Stokes είναι το Θεώρημα του Green.

Θεώρημα: Έστω  $D \subseteq \mathbb{R}^2$  απλό χωρίο και  $\partial D$  το θρακικό προσανατολισμένο σύνολο των. Αν  $\underline{F}(x,y) = F_x(x,y)\underline{i} + F_y(x,y)\underline{j}$  είναι διανυσματικό πεδίο  $C^1$  στο  $D$ , τότε

$$\int_{\partial D} \underline{F} \cdot \underline{ds} = \iint_D (\nabla \wedge \underline{F}) \cdot \underline{k} \, dA$$



Παρατήρηση: Στην περίπτωση αυτή έχουμε:

$$\nabla \wedge \underline{F} = \begin{vmatrix} \underline{i} & \underline{j} & \underline{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ F_x & F_y & 0 \end{vmatrix} = \underline{k} \left( \frac{\partial F_y}{\partial x} - \frac{\partial F_x}{\partial y} \right)$$

και επομένως:  $\int_{\partial D} \underline{F} \cdot \underline{ds} = \iint_D (\nabla \wedge \underline{F}) \cdot \underline{k} \, dA = \iint_D \left( \frac{\partial F_y}{\partial x} - \frac{\partial F_x}{\partial y} \right) dA$

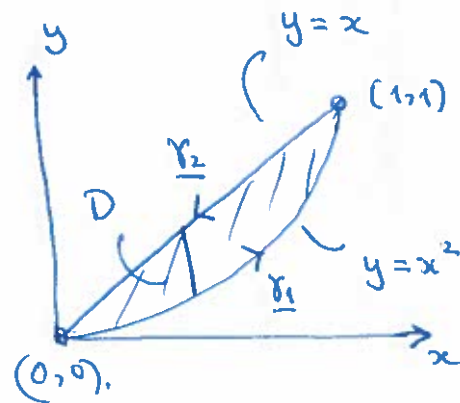
$$\Rightarrow \int_{\partial D} (F_x \underline{i} + F_y \underline{j}) (\underline{i} dx + \underline{j} dy) = \int_{\partial D} F_x dx + F_y dy = \iint_D \left( \frac{\partial F_y}{\partial x} - \frac{\partial F_x}{\partial y} \right) dx dy$$

Παράδειγμα: Έστω  $\underline{F} = \underbrace{xy^2}_{F_x} \underline{i} + \underbrace{(x+y)}_{F_y} \underline{j}$ . Επιβεβαιώστε

το Θεώρημα Green για το χωρίο  $D$  στο 1<sup>ο</sup> τεταρτημόριο του επιπέδου  $xy$  που φράσσεται από τις καμπύλες  $y=x^2$  και  $y=x$ .

Λύση: Έστω  $\underline{\gamma} = \underline{\gamma}_1 + \underline{\gamma}_2$

Υπολογίζουμε αρχικά τον στροβιλισμό  $\nabla \wedge \underline{F}$ :



$$\nabla \wedge \underline{F} = \begin{vmatrix} \underline{i} & \underline{j} & \underline{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ xy^2 & x+y & 0 \end{vmatrix} = \underline{k} (1-2xy).$$

$$\Rightarrow (\nabla \wedge \underline{F}) \cdot \underline{k} = 1-2xy \quad \text{και επομένως}$$

$$\begin{aligned} \iint_D (1-2xy) dx dy &= \int_{x=0}^1 \int_{y=x^2}^x (1-2xy) dy dx \\ &= \int_{x=0}^1 \left[ y - xy^2 \right]_{y=x^2}^x dx = \int_{x=0}^1 ((x-x^3) - (x^2-x^5)) dx \\ &= \int_0^1 (x-x^3-x^2+x^5) dx = \left[ \frac{x^2}{2} - \frac{x^4}{4} - \frac{x^3}{3} + \frac{x^6}{6} \right]_0^1 \\ &= \frac{1}{2} - \frac{1}{4} - \frac{1}{3} + \frac{1}{6} = \frac{6-3-4+2}{12} = \frac{1}{12} // \end{aligned}$$

Υπολογίζουμε απ' ευθείας το επικαμπύλιο ολοκλήρωμα:

$$\int_{\underline{\gamma}} F_x dx + F_y dy = \int_{\underline{\gamma}_1} xy^2 dx + (x+y) dy = \int_{\underline{\gamma}_1} + \int_{\underline{\gamma}_2}$$



$$\int_{\gamma_1} = \int_{\gamma_1} x \cdot x^4 dx + (x+x^2) 2x dx = \int_{\gamma_1} (x^5 + 2x^2 + 2x^3) dx \quad (73)$$

$$= \int_0^1 (x^5 + 2x^2 + 2x^3) dx = \left[ \frac{x^6}{6} + \frac{2x^3}{3} + \frac{2x^4}{4} \right]_0^1$$

$$= \frac{1}{6} + \frac{2}{3} + \frac{1}{2} = \frac{1+4+3}{6} = \frac{8}{6} = \frac{4}{3}$$

$$\int_{\gamma_2} = - \int_{\gamma_2^-} = - \int_0^1 (x^3 + 2x) dx = - \left[ \frac{x^4}{4} + x^2 \right]_0^1 =$$

$$= - \left( \frac{1}{4} + 1 \right) = - \frac{5}{4}$$

$$\text{Επομένως } \int_{\underline{\gamma}} = \int_{\gamma_1} + \int_{\gamma_2} = \frac{4}{3} - \frac{5}{4} = \frac{16-15}{12} = \frac{1}{12} //$$

Όπως προηγουμένως.