Ezwiepiko zivopero Siaruopiatuv ow R3

Στον R³ opiToope και μία ακόμα πράξη, η οποία ονομάζεται εξωτερικό χινόμενο.

Αντίθετα με αυτό που συνέβαινε με το εσωτερικό δινόμενο, το αποτέλεσμα αυτής της πράξης είναι ενα διάνυσμα:

Ar à, ber, tote axbell?

O opropios nou la suooupe eivai adjeblikos Kai, ory ouvèxera, la Soupe on jewperpiky Tou onfiacia.

Χρειάζεται να θυμηθούμε τον ορισμό και τις βασικές ιδιότητες της <u>ορίζουσας</u> ενός 3χ3 πίνακα:

Tia 2x2 nivakes:

$$\begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{vmatrix} = a_{11} a_{22} - a_{12} a_{21}$$

Tia 3x3 Tivakes:

$$\begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix} - \begin{vmatrix} a_{21} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} a_{13} & a_{21} \\ a_{31} & a_{32} \end{vmatrix}$$

O Karóvas Eival:

Κινούμαστε κατά μήκος της 1ης γραμμής ξεκινώντας με + και εναλλάσσοντας τα πρόσημα.

Για j=1,2,3, ο j-στος δρος του προσημεσμένου αθροίσματος είναι: το γινόμενο του αι επίτην ορίδουσα του 2×2 πίνακα που προκύπτει αν διεβράψουμε την Ιη γραμμή και τη j-στη στηλη του αρχικού πίνακα.

1 SIOTYTES TWY OPISOUOTOV

- 1) Αν αντιμεταθέσουμε δύο γραμμές, τότε η ορίδουσα αλλάδει πρόσημο.
- 2) Η ορίδουσα εξαρτάται γραμμικά από κάθε γραμμή της, όταν κρατάμε τις άλλες σταθερές, δηλαδή η.χ.

$$\begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ \lambda a_{21} & \lambda a_{22} & \lambda a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix} = \lambda \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix}$$

$$\begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} + b_{21} & a_{22} + b_{22} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix}$$

3) Av évas Tivakas éxel 500 prappis

io és; tote n opiJoura rou éval ion

me 0.

Me barn to (2), to isio loxue kai

av n pia prappi tou nivaka cival

Troddandaoro eys addys.

Opiopos eturepikoù xivopèvou:

 $\vec{a} \times \vec{b} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ a_1 & a_2 & a_3 \\ b_1 & b_2 & b_3 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} a_2 & a_3 & | \vec{i} - | a_1 & a_3 & | \vec{j} + | a_1 & a_2 & | \vec{j} \\ b_1 & b_2 & b_3 & | b_2 & b_3 & | \vec{i} - | b_1 & b_3 & | \vec{j} + | b_1 & b_2 & | \vec{k} \end{vmatrix}$

(Η πρώτη ορίζουσα είναι απλώς ένας συμβολισμός
- μια φορμολιστική παράσταση για να θυμόταστε
πιο εύκολα τη δεύτερη έκφραση).

Για παραδηγμα, αν $\vec{a} = \vec{i} - \vec{j} + 2\vec{k}$ και $\vec{b} = 3\vec{i} + \vec{j}$

 $\vec{a} \times \vec{b} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ 1 & -1 & 2 \\ 3 & 1 & 0 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} -1 & 2 & |\vec{i}| - \begin{vmatrix} 1 & 2 & |\vec{i}| + |\vec{i}| - 1 & |\vec{k}| \\ 3 & 1 & 0 & |\vec{i}| + |\vec{i}| + |\vec{i}| + |\vec{i}| \end{vmatrix}$

1) $\vec{a} \times \vec{b} = -(\vec{b} \times \vec{a})$

2)
$$(\lambda \vec{a} + \mu \vec{b}) \times \vec{c} = \lambda(\vec{a} \times \vec{c}) + \mu(\vec{b} \times \vec{c})$$

Energy ou, av $\vec{b} = \lambda \vec{a}$, $\tau \circ \tau \in \pi \vec{a} \lambda i$ $\vec{a} \times \vec{b} = \vec{0}$

Γεωμετρική ερμηνεία του εξωτερικού χινομένου

(i) Dieidurg tou axb

Evoapoupe πρώτα την έννοια του μεικτού χινομένου τριών διανυσμάτων του \mathbb{R}^3 , στην οποία θα επανέλθουμε αργότερα:

Av a, b, c eR3, to perkto tous grôpero

à · (b x c) (µ e auti en serpà).

 $\vec{c} = (a_1, a_2, a_3)$, $\vec{b} = (b_1, b_2, b_3)$, $\vec{c} = (c_1, c_2, c_3)$.

 $\vec{a} \cdot (\vec{b} \times \vec{c}) = (\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3) \cdot (|6_2 \cdot 6_3|, -|6_1 \cdot 6_2|, |6_1 \cdot 6_2|)$

 $= a_1 \begin{vmatrix} 6_2 & 6_3 \\ c_2 & c_3 \end{vmatrix} - a_2 \begin{vmatrix} 6_1 & 6_3 \\ c_1 & c_3 \end{vmatrix} + a_3 \begin{vmatrix} 6_1 & 6_2 \\ c_1 & c_2 \end{vmatrix}$ Sudash

 $\vec{a} \cdot (\vec{b} \times \vec{c}) = \begin{vmatrix} a_1 & a_2 & a_3 \\ b_1 & b_2 & b_3 \end{vmatrix}$ $c_1 & c_2 & c_3$

Επεται άμεσα όνι;

Με άλλα λόχια, το διάνυσμα αχώ είναι κάθετο στο επίπεδο που παράγεται από τα α, β, αν τα α, β δεν είναι συχραγγικά. (ii) Mètpo του αχό Aν α=ο η $\vec{b}=\vec{o}$, βλέποντε αμέσα ου \vec{a} χ $\vec{b}=\vec{o}$. Για τον υπολογισμό του μέτρου του \vec{a} χ \vec{b} (\vec{a} $\neq \vec{o}$) θα χρειαστούμε την Ταυτότητα του Lagrange: Για κάθε $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3$, $\beta_1, \beta_2, \beta_3$ $\in \mathbb{R}$, Givan

 $(a_2b_3 - a_3b_2)^2 + (a_3b_1 - a_1b_3)^2 + (a_1b_2 - d_2b_1)^2$ $= (a_1^2 + a_2^2 + a_3^2) (b_1^2 + b_2^2 + b_3^2) - (a_1b_1 + a_2b_2 + a_3b_3)^2$

Anoseisn: Mpaseis

The atypoire tipe ou:

Av $\vec{a} = (a_1, a_2, a_3)$, $\vec{b} = (b_1, b_2, b_3) \in \mathbb{R}^3 \{ \vec{0} \}$ Tote $\|\vec{a} \times \vec{b}\|^2 = (a_2 b_3 - a_3 b_2)^2 + (a_3 b_1 - a_1 b_3)^2 + (a_1 b_2 - a_2 b_1)$ $= (a_1^2 + a_2^2 + a_3^2) (b_1^2 + b_2^2 + b_3^2) - (a_1 b_1 + a_2 b_2 + a_3 b_3)$ Tautituit

Lagrange

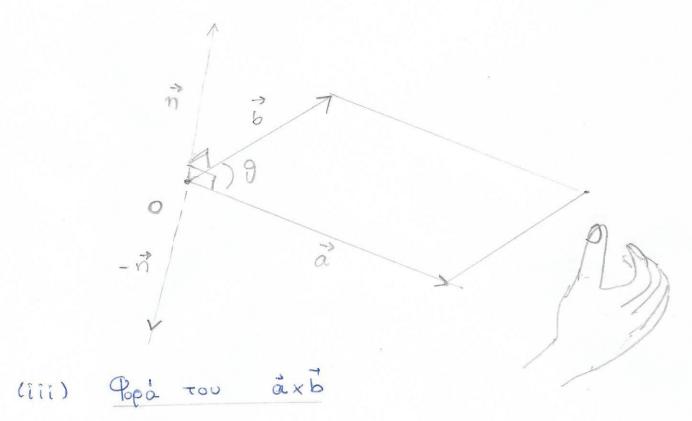
= $\|\vec{a}\|^2 \cdot \|\vec{b}\|^2 - (\vec{a} \cdot \vec{b})^2$

= 11ā112. 11 B 112 - 11ā112 11b112 cos 0

= 11a112 11b112 (1 - cos2 0)

= 11 a 112 11 b 112 sin2 o

Zufnepaironte ou



'Onus eisape, av ta a, b ser eira orffpappika (fiva feaffikus ar Fåethta), Tôte to n= axb eiva Kadeto στο επίπεδο που παράζεται από τα α, δ. ка èxa pèтро ппП = ПапПыП sind, Υπάρχου ότως δύο διανύστατα (αντίθετα) Mou Exow duty on Significan kay auto To piètes. Fix va repossiopisone n'ayens to àxb Tpènes va nporsnopionets 1001 Th Gopa Tou. Auty neorstoeileter pre Tor Karova Tou Se Tioù Xepioù: AV otpéquete ta Saxtula Tou Sélioi tas χεριού παράλληλα με το enineso των ã, b, κώθ, pf katfüllungy and to a pros to b, toth o avaixfields sive the kateüllungy tou axb. ($\theta_{V} + V \theta_{G} + \sigma_{V} = \sigma_{V} =$

Mapaseigna 1

 $\vec{i} \times \vec{j} = \vec{k}$, $\vec{j} \times \vec{k} = \vec{i}$, $\vec{k} \times \vec{i} = \vec{j}$,

adda $\vec{j} \times \vec{i} = -\vec{K}$ $k \cdot \lambda \cdot \eta$.

Bléhovte ou tia bariký epaptoly

Tou etutepikoù tiropérou eira ou

pas siren éva sixvueta kádeto of

Sesopéro enineso - apká va trupitovta

São Siarúetata autoù tou eninésou.

Mapaseigra 2

Bpeite éva povasicio siàvusta, to onoio civa kádeto oto enineso nou trapàfeta anoi ta siavustata $\vec{a}=\vec{i}+\vec{j}$ kau $\vec{b}=\vec{j}+\vec{k}$.

Eva sidrusta radeto

or auto to enineso

cival to d= axb.

Eival

 $\vec{J} = \vec{a} \times \vec{b} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ 1 & 1 & 0 \end{vmatrix} = \vec{i} - \vec{j} + \vec{k}$

A poù Ville 13, TO Sièvusta n= 13 = 1 = 1 = 1 = 1 = 1 = 1 = 1

Eiva porasidio και κάθετο στο επίπεδο τον ã, b.

Mapaseixpa 3

Bpeite èva Siàverta kàdeto oto en înt So (E) nou sièpxeta anò ta onpeia A(1,2,0), B(0,1,-2) kar $\Gamma(4,0,1)$.

Oa endrédoupe ora enimesa, agoi rpièra Soupe suo akôth baoines expeptojès rou Esurépikoù dirotérou.

Εφαριογή 1 - Εμβαδον παραλληλογράγγου

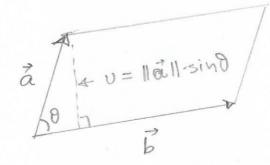
Av ta å, b eiva ppaffikus are Faptyta,

Tote to perpo tou axb sivei

dkpibius to etbasov tou trapadandojpallor

pe stapes ä, b.

Auto eira npoyarés, agos, onus eisate, llaxbl = llalllbll-sind



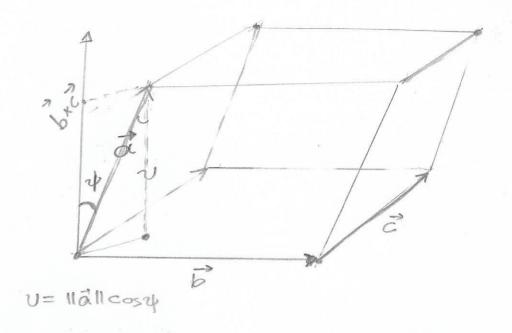
Eιδικότερα, αν τα διανύστατα \vec{a} , \vec{b} βείσκονται στον \mathbb{R}^2 , δηλαδή \vec{a} = $\alpha_s\vec{i}$ + $\alpha_s\vec{j}$ και \vec{b} = $\beta_1\vec{i}$ + $\beta_s\vec{j}$, τότε το ειβαδόν του παγαλληλολεράτρου με πλευρές \vec{a} , \vec{b} , δίνεται από την απόλυται την αμή της ορίδωται β_1 β_2 $E = \begin{bmatrix} \alpha_1 & \alpha_2 \\ \beta_1 & \beta_2 \end{bmatrix} = [\alpha_1 \beta_2 - \alpha_2 \beta_1]$

Anoseign.

Eiver $\vec{E} = 11 \vec{a} \times \vec{b} 11, \vec{a} nov \quad \vec{a} \times \vec{b} = \begin{vmatrix} \vec{a} & \vec{a} & \vec{b} \\ \vec{a} & \vec{b} & \vec{c} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \vec{a} & \vec{a} & \vec{c} \\ \vec{b} & \vec{b} & \vec{c} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \vec{a} & \vec{a} & \vec{c} \\ \vec{b} & \vec{b} & \vec{c} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \vec{a} & \vec{a} & \vec{c} \\ \vec{b} & \vec{b} & \vec{c} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \vec{a} & \vec{a} & \vec{c} \\ \vec{b} & \vec{b} & \vec{c} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \vec{a} & \vec{a} & \vec{c} \\ \vec{b} & \vec{b} & \vec{c} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \vec{a} & \vec{a} & \vec{c} \\ \vec{b} & \vec{b} & \vec{c} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \vec{a} & \vec{a} & \vec{c} \\ \vec{b} & \vec{c} & \vec{c} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \vec{a} & \vec{a} & \vec{c} \\ \vec{b} & \vec{c} & \vec{c} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \vec{a} & \vec{c} & \vec{c} \\ \vec{c} & \vec{c} & \vec{c} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \vec{c} & \vec{c} & \vec{c} \\ \vec{c} & \vec{c} & \vec{c} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \vec{c} & \vec{c} & \vec{c} \\ \vec{c} & \vec{c} & \vec{c} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \vec{c} & \vec{c} & \vec{c} \\ \vec{c} & \vec{c} & \vec{c} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \vec{c} & \vec{c} & \vec{c} \\ \vec{c} & \vec{c} & \vec{c} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \vec{c} & \vec{c} & \vec{c} \\ \vec{c} & \vec{c} & \vec{c} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \vec{c} & \vec{c} & \vec{c} \\ \vec{c} & \vec{c} & \vec{c} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \vec{c} & \vec{c} & \vec{c} \\ \vec{c} & \vec{c} & \vec{c} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \vec{c} & \vec{c} & \vec{c} \\ \vec{c} & \vec{c} & \vec{c} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \vec{c} & \vec{c} & \vec{c} \\ \vec{c} & \vec{c} & \vec{c} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \vec{c} & \vec{c} & \vec{c} \\ \vec{c} & \vec{c} & \vec{c} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \vec{c} & \vec{c} & \vec{c} \\ \vec{c} & \vec{c} & \vec{c} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \vec{c} & \vec{c} & \vec{c} \\ \vec{c} & \vec{c} & \vec{c} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \vec{c} & \vec{c} & \vec{c} \\ \vec{c} & \vec{c} & \vec{c} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \vec{c} & \vec{c} & \vec{c} \\ \vec{c} & \vec{c} & \vec{c} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \vec{c} & \vec{c} & \vec{c} \\ \vec{c} & \vec{c} & \vec{c} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \vec{c} & \vec{c} & \vec{c} \\ \vec{c} & \vec{c} & \vec{c} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \vec{c} & \vec{c} & \vec{c} \\ \vec{c} & \vec{c} & \vec{c} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \vec{c} & \vec{c} & \vec{c} \\ \vec{c} & \vec{c} & \vec{c} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \vec{c} & \vec{c} & \vec{c} \\ \vec{c} & \vec{c} & \vec{c} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \vec{c} & \vec{c} & \vec{c} \\ \vec{c} & \vec{c} & \vec{c} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \vec{c} & \vec{c} & \vec{c} \\ \vec{c} & \vec{c} & \vec{c} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \vec{c} & \vec{c} & \vec{c} \\ \vec{c} & \vec{c} & \vec{c} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \vec{c} & \vec{c} & \vec{c} \\ \vec{c} & \vec{c} & \vec{c} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \vec{c} & \vec{c} & \vec{c} \\ \vec{c} & \vec{c} & \vec{c} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \vec{c} & \vec{c} & \vec{c} \\ \vec{c} & \vec{c} & \vec{c} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \vec{c} & \vec{c} & \vec{c} \\ \vec{c} & \vec{c} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \vec{c} & \vec{c} & \vec{c} \\ \vec{c} & \vec{c} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \vec{c} & \vec{c} & \vec{c} \\ \vec{c} & \vec{c} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \vec{c} & \vec{c} & \vec{c} \\ \vec{c} & \vec{c} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \vec{c} & \vec{c} & \vec{c} \\ \vec{c} & \vec{c} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \vec{c} & \vec{c} & \vec{c} \\ \vec{c} & \vec{c} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \vec{c} & \vec{c} & \vec{c} \\ \vec{c} & \vec{c} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \vec{c} & \vec{c} & \vec{c} \\ \vec{c} & \vec{c} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \vec{c} & \vec{c} & \vec{c} \\ \vec{c} & \vec{c} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \vec{c} & \vec{c}$

Kay $E = \|\vec{a} \times \vec{b}\| = \|a_1b_2 - a_2b_2\|$ door to \vec{k} given hove Snaio.

Eφαρμογη 3 - Oγκος παρελληλεπιπέδουAν $3 = α_1 i + α_2 j + α_3 k$, $6 = β_1 i + β_2 j + β_3 k$, $\vec{c} = C_1 i + C_2 j + C_3 k$ είναι τρία γραμμικώς ανεδάρτητα διανύσματα στον χώρο, τότε ο γκος του παραλληλεπιπέδου που ορίδουν, δίνεται από την απόλυτη τιρή της ορίδουσας $D = \begin{bmatrix} α_1 & α_2 & α_3 \\ β_1 & β_2 & β_3 \\ C_1 & C_2 & C_3 \end{bmatrix}$, δηλαδή $V = \begin{bmatrix} α_1 & α_2 & α_3 \\ β_1 & β_2 & β_3 \\ C_2 & C_3 \end{bmatrix}$



Aποδείζη

Apa

And any rewperpia, o of kos του παραλληλεΠιπέδου ισούται με το γινότενο του εμβαδού
της βάσης επί το αντίστοιχο ύψος.

Ος βάση θεωρούτε την έδρα που ορίζετας
από τα β, c, η οποία έχει στβαδόν

Π βχεί οπως είδαμε, οπότε το αντίστοιχο

ύψος υ είναι ίσο με υ= Παί εοςτρ,

όπου ψ η οδεία γωνία μεταδύ του
α και της ευθείας που είναι κάθετη
στο επίπεδο των β, c, η διείθυνες της
οποίας δίνεται από το διάνυσμα βχε.

V = 11 all. 11 bx cll. cosy

H redeutaid ékappaon opus looital pe |a. (bxc)|

(It απόλυτη τιτή χρειάζεται, χιατί η γωνία τεταξύ των οι και ρχζ μπορεί να ισούται τε των ψ, αλλά μπορεί και να ισούται με των π-ψ). Η ποσότητα μέσα στην απόλυτη τιμή είναι το μεικτό χινόμενο των \vec{a} , \vec{b} , \vec{c} που συναντήσαμε και νωρίτερα, το οποίο εχούμε δα ότι ισούται με:

$$\vec{a} \cdot (\vec{b} \times \vec{c}) = \begin{vmatrix} \alpha_1 & \alpha_2 & \alpha_3 \\ \beta_1 & \beta_2 & \beta_3 \end{vmatrix}$$

$$\vec{c}_1 & \vec{c}_2 & \vec{c}_3 \end{vmatrix}$$

$$\vec{b}_1 + \vec{b}_2 + \vec{b}_3 + \vec{c}_3 + \vec{c}_4 + \vec{c}_4 + \vec{c}_5 +$$

$$V = \begin{cases} a_1 & a_2 & a_3 \\ b_1 & b_2 & b_3 \\ c_1 & c_2 & c_3 \end{cases}$$

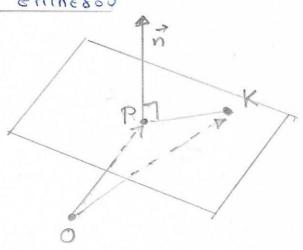
Παρατηρήστε ου αυτός ο τόπος συρπληρώνη φυσιολογικά τον τόπο μα το εμβαδό \mathbb{R}^2 :

ενός παραλληλογράρτου στο επίπεδο \mathbb{R}^2 :

Το ερβαδόν του παρ/τρου δίνεται από την απόλυτη τιρή της ορίδουσας του πίνακα που ορίδεται από των α, \vec{b} , ενώ ο όχκος του παραλληλεπιπέδου των \vec{a} , \vec{b} , \vec{c} , δίνεται από την απόλυτη τιρή της ορίδουσας του συντετοτεγρένες των \vec{a} , \vec{b} , \vec{c} , δίνεται από την απόλυτη τιρή της ορίδουσας του σρίδεται από της συντετογρένες των \vec{a} , \vec{b} , \vec{c} .

Egaptory 3 Ezionen Enine 800

Oa begoiff the etionen eros eninésos (E) otar separte Erd ontéin tou P(x0, y0, 20) kay éva Sidvoga $\vec{n} = (A, B, \Gamma)$



Käleto de duto:

EUTW KCX, y, z) on fino Tov Xwfov.

Exoupe:

KE (E) (=) PK SIZVVGFZ TOU (E)

(PKIN (PK · n = 0

 $(= (x-x_0) \cdot A + (y-y_0) \cdot B + (z-z_0) \cdot \Gamma = 0$

(=) Ax + By + \(\Gamma z = Ax_0 + By_0 + \Gamma z_0

OèTOVTOS D=-(AXo+Byo+Tzo) - OTADEPA,

blénoute ou n eliouen evos eninéson στο χώρο είναι της μορφής

(*) Ax+By+ \(\Gamma z + \D = 0\),

onou to n= (A, B, T) eiva eva Siàvusta

kaleto oto enineso

Arriotpoque, propourt ra Soute ou kade efficuer US HOPAYS (*), ORON TO A, B, T SEV GIVAI o da O, Mapioráves éva Enineso ozo xúpo. (Aorgan)

Map à Seigra

Breite on esionen tou entirésou nou représent Ta ontéa K(1,1,1), $\Lambda(2,0,0)$, M(1,1,0).

Noon

Apa to enineso sivera and that eliousy was toppys

 \times +y + $\Delta = 0$,

onou A oradepà.

Tra va npossiopisoute to A.

Balonye om Déan tou x, y, z us
ourteraptères evos druotou tou eninésou,
ourteraptères evos druotou
on pénei va licaronoioù
on x. tou k. Autés. Da apénei va licaronoioù
on x. esiowen:

 Γ_{1A} x=1, y=1, z=1, π_{1} digroups

 $1 + 1 + \Delta = 0 \Rightarrow \Delta = -2.$

Teamy, to enint so exa etioney

x + y - 2 = 0.