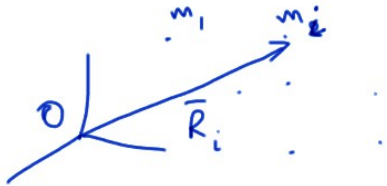


Συνοχήματα σωμάτων

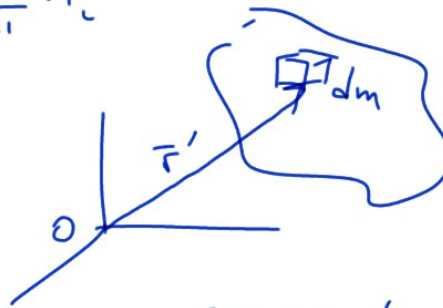
Έστω $m_i, i=1, 2, \dots, N$ σωμάτια με θέσεις $\vec{R}_i(t)$.



Κέντρο μάζας (CM)

$$\vec{R} = \frac{\sum_{i=1}^N m_i \vec{R}_i}{\sum_{i=1}^N m_i}$$

Για συνεχείς κατανομές



$$\vec{R} = \frac{\int dm \vec{r}'}{\int dm}$$

$$\text{ολ.} \frac{\iiint \vec{r}' \rho d\tau'}{\iiint \rho d\tau'} \quad ; \quad \frac{\iint \vec{r}' \sigma d\alpha'}{\iint \sigma d\alpha'} \quad ; \quad \frac{\int \vec{r}' \lambda dl}{\int \lambda dl}$$

$$\downarrow$$

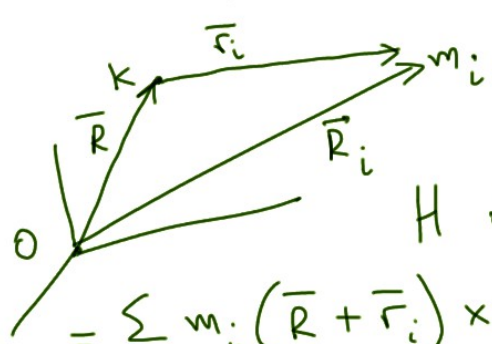
$$d\tau' = d^3\vec{r}'$$

Ορμή ΚΜ:

$$\vec{P} = \sum_i m_i \dot{\vec{R}}_i = \frac{d}{dt} \left(\sum_i m_i \vec{R}_i \right) = \frac{d}{dt} \left(\sum_i m_i \vec{R} \right) = M \dot{\vec{R}} \quad \text{οπου} \quad \sum_i m_i = M$$

Δηλ. η ολική ορμή του συστήματος υλικών σφαιρών ισούται με την ορμή ενός σφαιρού μάζας ίσης με την ολική μάζα M και ταχίζουσα αυτή των ΚΜ.

Σε απόσπηση ως προς κάποιο ακίνητο σημείο O :



Έστω \vec{r}_i το διάνυσμα θέσης του m_i ως προς το ΚΜ. Τότε $\vec{R}_i = \vec{R} + \vec{r}_i$, $\dot{\vec{R}}_i = \dot{\vec{R}} + \dot{\vec{r}}_i$

Η ολική στροφορμή ως προς το O : $\vec{L} = \sum_i m_i \vec{R}_i \times \dot{\vec{R}}_i =$

$$= \sum_i m_i (\vec{R} + \vec{r}_i) \times (\dot{\vec{R}} + \dot{\vec{r}}_i) = \underbrace{\sum_i m_i \vec{R} \times \dot{\vec{R}}}_M + \underbrace{\vec{R} \times \sum_i m_i \dot{\vec{r}}_i}_O + \underbrace{\sum_i m_i \vec{r}_i \times \dot{\vec{R}}}_O + \sum_i m_i \vec{r}_i \times \dot{\vec{r}}_i$$

$$\Leftrightarrow \vec{L} = M \vec{R} \times \dot{\vec{R}} + \sum_i m_i \vec{r}_i \times \dot{\vec{r}}_i$$

δηλ. η ολική στροφορμή ισούται με το άθροισμα της στροφορμής του ΚΜ ως προς το O και της στροφορμής του συστήματος ως προς το ΚΜ.

Κινητική ενέργεια :

$$T = \sum_i \frac{1}{2} m_i (\dot{\vec{R}}_i)^2 = \sum_i \frac{1}{2} m_i (\dot{\vec{R}} + \dot{\vec{r}}_i)^2 = \sum_i \frac{1}{2} m_i (\dot{\vec{R}})^2 +$$
$$+ \sum_i \frac{1}{2} m_i (\dot{\vec{r}}_i)^2 + \dot{\vec{R}} \cdot \underbrace{\sum_i m_i \dot{\vec{r}}_i}_0 \Leftrightarrow T = \frac{M}{2} \dot{\vec{R}}^2 + \sum_i \frac{1}{2} m_i \dot{\vec{r}}_i^2$$

δηλ. η κινητική ενέργεια των σωματιδίων λύνεται με
την κινητική ενέργεια του ΚΜ συν την κινητική ως προς
το Κ.Μ.

Έστω ομαρ m_i αλληλεπιδρά εξωτερική δύναμη $\vec{F}_i^{\text{εξ}}$ και
 εσωτερικές $\sum_{j \neq i} \vec{F}_{ji}$ → δύναμη από το m_j στο m_i .

Αν ισχύει ο 3^{ος} νόμος του Νεύτωνα, $\vec{F}_{ji} = -\vec{F}_{ij}$.

Κινημα του ΚΜ :

$$m_i \ddot{\vec{R}}_i = \vec{F}_i^{\text{εξ}} + \sum_{j \neq i} \vec{F}_{ji}$$

$$\frac{1}{2} \sum_{\substack{i,j \\ i \neq j}} \vec{F}_{ji} + \frac{1}{2} \sum_{\substack{i,j \\ i \neq j}} \vec{F}_{ij} = \frac{1}{2} \sum_{\substack{i,j \\ i \neq j}} (\vec{F}_{ji} + \vec{F}_{ij}) = 0$$

Αθροίζοντας ως προς i : $M \ddot{\vec{R}} = \sum_i \vec{F}_i^{\text{εξ}} + \sum_{\substack{i,j \\ i \neq j}} \vec{F}_{ji}$

δηλ. $M \ddot{\vec{R}} = \sum_i \vec{F}_i^{\text{εξ}} = \vec{F}^{\text{εξ}}$

Το ΚΜ κινείται σαν να ήταν ένα σωματιό με μάζα M στο οποίο ασκείται η ολική εξωτερική δύναμη.

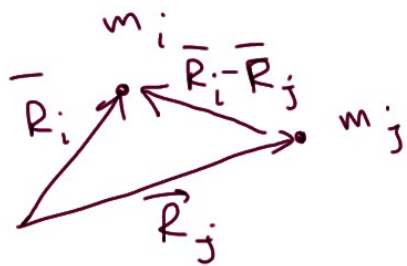
Παράγωγος ολικής στροφορμής:

$$\dot{\vec{L}} = \sum_i m_i \vec{R}_i \times \ddot{\vec{R}}_i = \sum_i \vec{R}_i \times \vec{F}_i = \sum_i \vec{R}_i \times \vec{F}_i^{\text{ext}} + \underbrace{\sum_{\substack{i,j \\ i \neq j}} \vec{R}_i \times \vec{F}_{ji}}$$

$$\begin{aligned} & \frac{1}{2} \sum_{\substack{i,j \\ i \neq j}} \vec{R}_i \times \vec{F}_{ji} + \frac{1}{2} \sum_{\substack{i,j \\ i \neq j}} \vec{R}_j \times \vec{F}_{ij} = \\ & = \frac{1}{2} \sum_{\substack{i,j \\ i \neq j}} (\vec{R}_i - \vec{R}_j) \times \vec{F}_{ji} \end{aligned}$$

Από την 1η και 3^{ος} νόμος Νεύτωνα, οι δυνάμεις είναι κεντρικές,

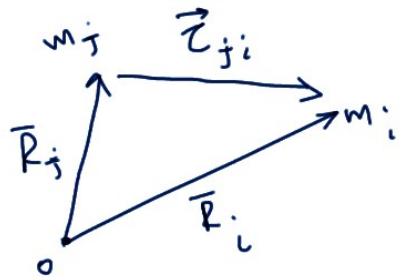
δηλ. $\vec{F}_{ji} \parallel \vec{R}_i - \vec{R}_j$



Άρα η παράγωγος της ολικής στροφορμής ίσως τε εν συνολική ποινή των εσωτερικών δυνάμεων.

Ολοκλήρωμα ενέργειας :

Έστω ότι οι εξωτερικές δυνάμεις είναι συντηρητικές $\vec{F}_i^{\text{ext}} = -\vec{\nabla}_i V_i^{\text{ext}}(\vec{R}_i)$



και οι εσωτερικές δυνάμεις "κεντρικές"

$\vec{F}_{ji} = f(z_{ji}) \hat{z}_{ji}$ όπου $\vec{z}_{ji} = \vec{R}_i - \vec{R}_j$, $z_{ji} = |\vec{R}_i - \vec{R}_j|$,

$\hat{z}_{ji} = \frac{\vec{R}_i - \vec{R}_j}{|\vec{R}_i - \vec{R}_j|}$

οπότε προέρχεται από δυναμική ενέργεια

$V_{ji}(z_{ji}) = V_{ji}(|\vec{R}_i - \vec{R}_j|) = V_{ij}(z_{ji})$

και λοιπόν $\vec{F}_{ji} = -\vec{\nabla}_i V_{ji} = - \underbrace{\frac{d}{dz_{ji}} V_{ji}(z_{ji})}_{\text{παράγωγος ως προς } \vec{R}_i} \underbrace{\vec{\nabla}_i z_{ji}}_{\hat{z}_{ji}} = f(z_{ji}) \hat{z}_{ji}$

(λοιπόν $\vec{F}_{ij} = -\vec{F}_{ji}$)

$$\frac{dT}{dt} = \frac{d}{dt} \left(\sum_i m_i \frac{\dot{\bar{r}}_i^2}{2} \right) = \sum_i m_i \dot{\bar{r}}_i \ddot{\bar{r}}_i = \sum_i \dot{\bar{r}}_i \cdot \bar{F}_i^{\varepsilon\zeta} + \sum_{\substack{i,j \\ i \neq j}} \dot{\bar{r}}_i \cdot \bar{F}_{ji}^{\varepsilon\sigma}$$

Όπως $\sum_i \dot{\bar{r}}_i \cdot \bar{F}_i^{\varepsilon\zeta} = - \sum_i \frac{d\bar{r}_i \cdot \nabla V_i^{\varepsilon\zeta}(\bar{r}_i)}{dt} = - \sum_i \frac{dV_i^{\varepsilon\zeta}(\bar{r}_i)}{dt}$

και $\sum_{\substack{i,j \\ i \neq j}} \dot{\bar{r}}_i \cdot \bar{F}_{ji}^{\varepsilon\sigma} = \frac{1}{2} \sum_{\substack{i,j \\ i \neq j}} (\dot{\bar{r}}_i - \dot{\bar{r}}_j) \cdot \bar{F}_{ji}^{\varepsilon\sigma}$

$$\hat{z}_{ji} \cdot \frac{d\hat{z}_{ji}}{dt} = \frac{d\hat{z}_{ji}}{dt} - \frac{dV_{ij}}{d\hat{z}_{ji}} \hat{z}_{ji}$$

$$= - \sum_{i>j} \frac{dV_{ij}}{dt}$$

Άρα $\frac{d}{dt} \left(\underbrace{T + \sum_i V_i^{\varepsilon\zeta} + \sum_{i>j} V_{ij}}_E \right) = 0$

Η ενέργεια διασώζεται $\frac{M\dot{\bar{R}}^2}{2} + \sum_i V_i^{\varepsilon\zeta} + \sum_i \frac{1}{2} m_i \dot{\bar{r}}_i^2 + \sum_{i>j} V_{ij} = E = \text{const}$

συνεπώς η ενέργεια αλληλεπίδρασης V_{ij} είναι για όλα

Το πρόβλημα των δύο σωμάτων:

$$\bar{R} = \frac{m_1 \bar{R}_1 + m_2 \bar{R}_2}{m_1 + m_2}$$

$$\bar{r}_1 = \bar{K} \bar{\Sigma}_1 = \bar{O} \bar{\Sigma}_1 - \bar{O} \bar{K} = \bar{R}_1 - \frac{m_1 \bar{R}_1 + m_2 \bar{R}_2}{m_1 + m_2} = -\frac{m_2}{m_1 + m_2} (\bar{R}_2 - \bar{R}_1)$$

$$\bar{r}_2 = \bar{K} \bar{\Sigma}_2 = \bar{O} \bar{\Sigma}_2 - \bar{O} \bar{K} = \frac{m_1}{m_1 + m_2} (\bar{R}_2 - \bar{R}_1) \quad (\text{γιατί } m_1 \bar{r}_1 + m_2 \bar{r}_2 = 0)$$

Εστω $\bar{r} = \bar{\Sigma}_1 \bar{\Sigma}_2 = \bar{R}_2 - \bar{R}_1 = \bar{r}_2 - \bar{r}_1$

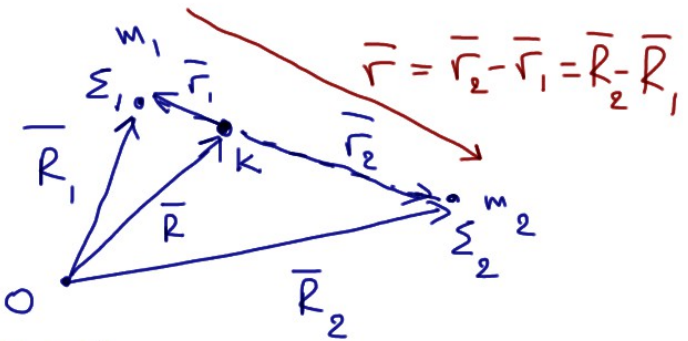
Είναι $\bar{R}_1 = \bar{R} + \bar{r}_1 = \bar{R} - \frac{m_2}{m_1 + m_2} \bar{r}$ και $\bar{R}_2 = \bar{R} + \bar{r}_2 = \bar{R} + \frac{m_1}{m_1 + m_2} \bar{r}$

Οι εξισώσεις κίνησης για τα m_1, m_2 είναι

$$\begin{cases} m_1 \ddot{\bar{R}}_1 = \bar{F}_{21} + \bar{F}_1^{\varepsilon\zeta} & \textcircled{1} \\ m_2 \ddot{\bar{R}}_2 = \bar{F}_{12} + \bar{F}_2^{\varepsilon\zeta} & \textcircled{2} \end{cases}$$

$\textcircled{1} + \textcircled{2} \xrightarrow{\bar{F}_{12} + \bar{F}_{21} = 0} (m_1 + m_2) \ddot{\bar{R}} = \bar{F}_1^{\varepsilon\zeta} + \bar{F}_2^{\varepsilon\zeta}$ Δίνει την κίνηση του ΚΜ.

$\textcircled{2} - \textcircled{1} \xrightarrow{\bar{F}_{21} = -\bar{F}_{12}} \ddot{\bar{R}}_2 - \ddot{\bar{R}}_1 = \left(\frac{1}{m_1} + \frac{1}{m_2}\right) \bar{F}_{12} + \frac{1}{m_2} \bar{F}_2^{\varepsilon\zeta} - \frac{1}{m_1} \bar{F}_1^{\varepsilon\zeta}$



Ορίζεται την αναγωγή μάζα $\frac{1}{\mu} = \frac{1}{m_1} + \frac{1}{m_2} \Leftrightarrow \mu = \frac{m_1 m_2}{m_1 + m_2}$

εξίσωση $\mu \ddot{\bar{r}} = \bar{F}_{12} + \mu \left(\frac{1}{m_2} \bar{F}_2^{\varepsilon\beta} - \frac{1}{m_1} \bar{F}_1^{\varepsilon\beta} \right) \rightarrow$ δίνει την σχετική δέση \bar{r} .

(Αν τα σώματα αποσυρμένο, δηλ. $\bar{F}_{1,2}^{\varepsilon\beta} = 0$ τότε $\ddot{\bar{R}} = 0$
 $\mu \ddot{\bar{r}} = \bar{F}_{12}$)

Σύνοψη:

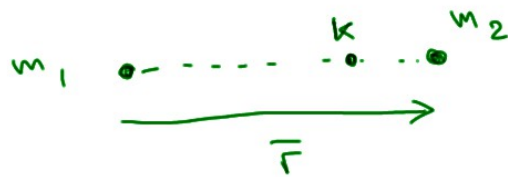
$$\left. \begin{aligned} \bar{R} &= \frac{m_1 \bar{R}_1 + m_2 \bar{R}_2}{m_1 + m_2} \\ \bar{r} &= \bar{R}_2 - \bar{R}_1 \end{aligned} \right\} \Leftrightarrow \left. \begin{aligned} \bar{R}_1 &= \bar{R} - \frac{m_2}{m_1 + m_2} \bar{r} \\ \bar{R}_2 &= \bar{R} + \frac{m_1}{m_1 + m_2} \bar{r} \end{aligned} \right\}$$

$$\text{Ομοίως } \left. \begin{aligned} 0 &= m_1 \bar{r}_1 + m_2 \bar{r}_2 \\ \bar{r} &= \bar{r}_2 - \bar{r}_1 \end{aligned} \right\} \Leftrightarrow \left. \begin{aligned} \bar{r}_1 &= -\frac{m_2}{m_1 + m_2} \bar{r} \\ \bar{r}_2 &= \frac{m_1}{m_1 + m_2} \bar{r} \end{aligned} \right\}$$

$$(m_1 + m_2) \ddot{\bar{R}} = \bar{F}_1^{\varepsilon\beta} + \bar{F}_2^{\varepsilon\beta}$$

$$\mu \ddot{\bar{r}} = \bar{F}_2^{\varepsilon\beta} + \mu \left(\frac{1}{m_2} \bar{F}_2^{\varepsilon\beta} - \frac{1}{m_1} \bar{F}_1^{\varepsilon\beta} \right) \quad \text{όπου } \mu = \frac{m_1 m_2}{m_1 + m_2}$$

Παράδειγμα: κίνηση δύο μαζών στο βαρυτικό τους πεδίο:



Ανομοιωμένο σύστημα

Αρα $\ddot{\vec{R}} = 0$ υπ. το ΚΜ εκτελεί
επίσης σταθερή/ομαλή κίνηση.

Στο σύστημα του ΚΜ, συνεχώς $\vec{R} = 0$.
(είναι αδρανειακό).

$\mu \ddot{\vec{r}} = \vec{F}_{12} \rightarrow$ δύναμη από το m_1 στο m_2 .
↓ δύναμη του m_2 ως προς το m_1

$$\vec{F}_{12} = - \frac{G m_1 m_2}{r^2} \hat{r}$$

Δηλ. $\mu \ddot{\vec{r}} = - \frac{G m_1 m_2}{r^2} \hat{r}$

$$\mu \ddot{\vec{r}} = - \frac{G (m_1 + m_2) \mu}{r^2} \hat{r}$$

έχουμε ίδιο πρόβλημα με κίνηση μάζας μ σε πεδίο βαρύτητας που δημιουργεί μάζα $m_1 + m_2$.

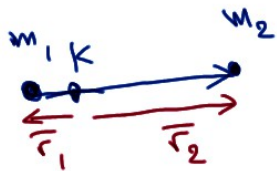
$$\mu \ddot{\vec{r}} = - \frac{G(m_1+m_2)\mu}{r^2} \hat{r}$$

$$\vec{L} = \mu \vec{r} \times \dot{\vec{r}}, \quad E = \underbrace{\frac{\mu \dot{r}^2}{2}}_{\frac{\mu \dot{r}^2}{2} + \frac{\mu r^2 \dot{\varphi}^2}{2}} - \frac{G(m_1+m_2)\mu}{r}$$

$L^2/2\mu r^2$

Δείξε ότι $\vec{L} =$ αδροικα στροφορμή των m_1, m_2

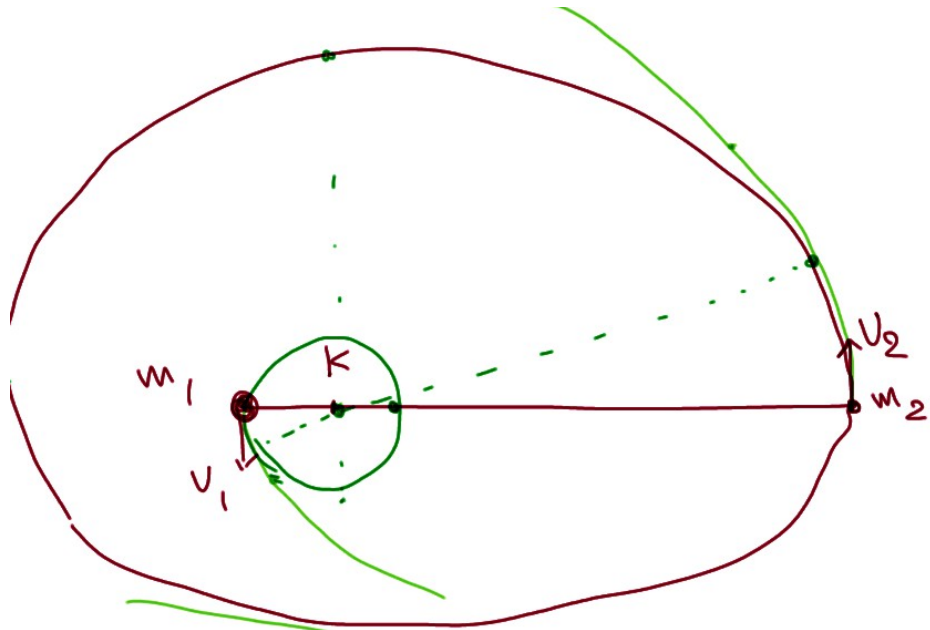
$$\text{και } E = \frac{1}{2} m_1 \dot{\vec{r}}_1^2 + \frac{1}{2} m_2 \dot{\vec{r}}_2^2 - \frac{G m_1 m_2}{r}$$



$$\vec{r}_1 = - \frac{m_2}{m_1+m_2} \vec{r} = - \frac{m_2/m_1}{1+m_2/m_1} \vec{r}$$

$$\vec{r}_2 = \frac{m_1}{m_1+m_2} \vec{r} = \frac{1}{1+m_2/m_1} \vec{r}$$

Αν $m_1 \gg m_2$ τότε $\vec{r}_1 \approx - \frac{m_2}{m_1} \vec{r}, \quad \vec{r}_2 \approx \vec{r}$



$$m_1 r_1 = m_2 r_2$$

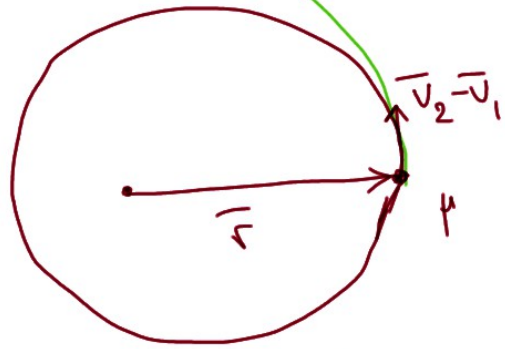
$$m_1 v_1 = m_2 v_2$$

$$\vec{v}_1 = - \frac{\frac{m_2}{m_1}}{1 + \frac{m_2}{m_1}} \vec{v}$$

$$\vec{v}_2 = \frac{1}{1 + \frac{m_2}{m_1}} \vec{v}$$

$$r_1 = \frac{\frac{m_2}{m_1}}{1 + \frac{m_2}{m_1}} r, \varphi_1 = \varphi + \pi$$

$$r_2 = \frac{r}{1 + \frac{m_2}{m_1}}, \varphi_2 = \varphi$$

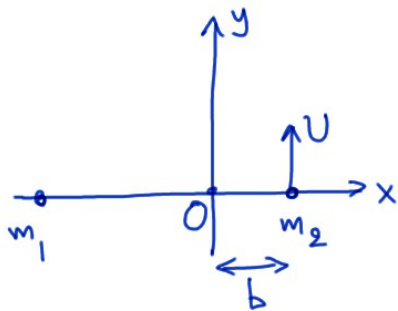


$$T^2 = \frac{4\pi^2 a^3}{G(m_1 + m_2)}$$

n períodos ana 3º vólo Kepler.

$$\alpha_1 = \frac{m_2/m_1}{1 + m_2/m_1} \alpha$$

$$\alpha_2 = \frac{1}{1 + \frac{m_2}{m_1}} \alpha$$



Τα $m_1, m_2 = \lambda m_1$ αλληλεπιδρούν και η δυναμική ενέργειά τους είναι $V = -k/r^n$, $k > 0$, $0 < n < 2$.

Το σύστημα είναι απομονωμένο και το κέντρο μάζας σταθερό στο 0. Αρχικά το m_2 στο $\vec{r}_{20} = b \hat{x}$ και κινείται με $\vec{v}_{20} = U \hat{y}$.

- Ποια η θέση και η ταχύτητα των m_1 αρχικά;
- Ποια εξίσωση καθορίζει την κίνηση των μαζών; Υπάρχει ορισμένα ενέργειας και στροφορμής;
- Για ποια U τα σώματα κινούνται κυκλικά;
- Για ποια U το σύστημα διαλύεται;
- Ποια εξίσωση καθορίζει τις τροχιές; Ποια η λύση της για $n=1$;

Λύση:

$$(a) m_1 \vec{r}_{10} + m_2 \vec{r}_{20} = 0 \Leftrightarrow \vec{r}_{10} = -\lambda b \hat{x}, \quad m_1 \vec{v}_{10} + m_2 \vec{v}_{20} = 0 \Leftrightarrow \vec{v}_{10} = -\lambda U \hat{y}$$

$$(b) \mu \ddot{\vec{r}} = \vec{F}_{12} = -\nabla V = -\frac{n k}{r^{n+1}} \hat{r} \quad \mu = \frac{m_1 m_2}{m_1 + m_2} = \frac{\lambda}{1 + \lambda} m_1$$

Κεντρική δύναμη άρα υπάρχει ορισμένα στροφορμής. $\vec{L} = \mu \vec{r} \times \vec{v}$, $\vec{v} = \dot{\vec{r}}$

$$\text{Αρχικά } \vec{r}_0 = \vec{r}_{20} - \vec{r}_{10} = (1 + \lambda) b \hat{x}, \quad \vec{v}_0 = \vec{v}_{20} - \vec{v}_{10} = (1 + \lambda) U \hat{y}, \quad \vec{L} = \mu (1 + \lambda) b \hat{x} \times (1 + \lambda) U \hat{y} = L \hat{z}$$

$$\mu r^2 \dot{\varphi} = L = \text{const.} \quad \Delta \psi. \quad \mu r^2 \dot{\varphi} = L = \text{const.}$$

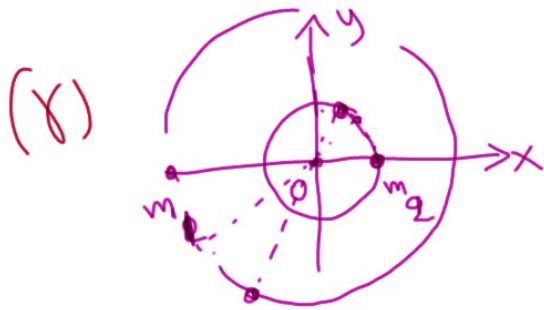
Αφού η δύναμη αντιστροφική υπάρχει
 ο τροχιασμός επίπεδος

$$\mu \ddot{r} = - \frac{n k}{r^{n+1}} \hat{r}$$

$$E = \frac{\mu \dot{r}^2}{2} + \frac{\mu r^2 \dot{\phi}^2}{2} - \frac{k}{r^n} = \frac{\mu \dot{r}^2}{2} + \underbrace{\frac{L^2}{2\mu r^2} - \frac{k}{r^n}}_{V_{\text{eff}}(r)}$$

$$\mu E = \frac{\mu v_0^2}{2} - \frac{k}{r_0^n} = \frac{\mu (1+\lambda)^2 v^2}{2} - \frac{k}{(1+\lambda)^n b^n}$$

(αφού $\dot{r}_0 = 0$ αφού $\vec{r}_0 \perp \vec{v}_0$).

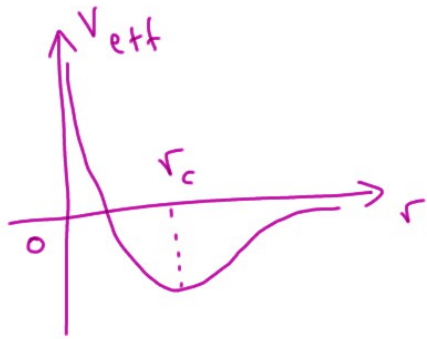


$$\frac{m_2 v^2}{b} = \frac{n k}{r_0^{n+1}} \Leftrightarrow v = \sqrt{\frac{n b k}{m_2 r_0^{n+1}}} = \sqrt{\frac{n k}{m_2 (\lambda+1)^{n+1} b^n}}$$

(το ίδιο αποτέλεσμα και $\frac{m_1 (\lambda v)^2}{\lambda b} = \frac{n k}{r_0^{n+1}}$, αλλιώς και $\frac{\mu v_0^2}{r_0} = \frac{n k}{r_0^{n+1}}$)

Αδελφός: $V_{\text{eff}} = \frac{L^2}{2\mu r^2} - \frac{k}{r^n}$, $V'_{\text{eff}} = -\frac{L^2}{\mu r^3} + \frac{n k}{r^{n+1}}$

V_{eff} ελάχιστο στο $r_c = \left(\frac{L^2}{n \mu k}\right)^{\frac{1}{2-n}} = \left(\frac{\mu r_0^2 v_0^2}{n k}\right)^{\frac{1}{2-n}}$



Κυκλική τροχιά όταν

$r_0 = r_c \Leftrightarrow r_0^{2-n} = \frac{\mu r_0^2 v_0^2}{n k} \Leftrightarrow U = \sqrt{\frac{n k}{m_2 (1+\lambda)^{n+1} b^n}}$

(δ) Από το σχήμα του V_{eff} βλέπουμε ότι για να είναι επιπεδία η τροχιά $r = \infty$ πρέπει $E \geq 0 \Leftrightarrow$

$\Leftrightarrow \frac{\mu (1+\lambda)^2 U^2}{2} \geq \frac{k}{(1+\lambda)^n b^n} \Leftrightarrow U \geq \sqrt{\frac{2k}{m_2 (1+\lambda)^{n+1} b^n}}$

(Αδελφός: $\frac{m_1 v_{10}^2}{2} + \frac{m_2 v_{20}^2}{2} - \frac{k}{r_0^n} = E$ και αναιών $E \geq 0$).

$$(\varepsilon) \quad u'' + u = -\frac{\mu F}{L^2 u^2} = \frac{\mu \eta k}{L^2} u^{n-1} = \frac{\eta k}{\mu r_0^2 v_0^2} u^{n-1}$$

$$\Gamma_{\text{ιδ}} \quad n=1 \quad , \quad u'' + u = \frac{k}{\mu r_0^2 v_0^2} \Leftrightarrow u = \frac{k}{\mu r_0^2 v_0^2} + C_1 \sin \varphi + C_2 \cos \varphi .$$

$$\text{Αρχικά} \quad \varphi=0 \quad , \quad u = \frac{1}{r_0} \quad , \quad u' = 0 \quad (\text{διότι} \quad \dot{r}_0 = 0) \quad \text{οπότε} \quad \Gamma = \frac{\mu r_0^2 v_0^2 / k}{1 + \left(\frac{\mu r_0^2 v_0^2}{k} - 1 \right) \cos \varphi}$$

$$\text{Κωνική ζώνη με εκκενρότητα} \quad \varepsilon = \left| \frac{\mu r_0 v_0^2}{k} - 1 \right| = \left| \frac{(1+\alpha)^2 m_2 b U^2}{k} - 1 \right|$$