

ΕΙΣΩΣΕΙΣ ΠΟΥ ΠΕΡΙΓΡΑΦΟΥΝ ΤΗ ΧΡΟΝΙΚΗ ΕΙΣΠΛΙΞΗ

ΔΙΣΤΑΘΜΙΚΟΥ ΣΥΣΤΗΜΑΤΟΣ.

ΣΥΧΝΟΤΗΤΑ RABI.

ΠΡΟΣΕΓΓΙΣΗ ΠΕΡΙΣΤΡΕΦΟΜΕΝΟΥ ΚΥΜΑΤΟΣ (RWA, Rotating Wave Approximation)

Είχαμε καταλήξει στο γραμμικό Σύστημα Διαφορικών Εξισώσεων της τρέφως

$$\dot{C}_k(t) = \frac{-i}{\hbar} \sum_k C_k(t) e^{i(\Omega_k - \Omega_k)t} U_{ekkk}(t)$$

Θα το λύσουμε για $\Delta\Sigma$

Ορίζουμε $\Omega := \Omega_2 - \Omega_1 = \frac{E_2 - E_1}{\hbar}$

Είχαμε βρεί επίσης

$$U_{ekkk}(t) = \begin{cases} -\beta E_0 \cos \omega t, & k \neq k' \\ 0, & k = k' \end{cases}$$

$$\beta = \beta_{21} = \beta_{221} = -e z_{21} = -e z_{12} = \beta_{12}$$

κάνουμε την προσέγγιση διόλου,

τη δικαιολογούμε για $|\vec{r}| \sim a_0$ και άπτική μήκη κύματος ($\lambda \gg a_0$)

ω : η κυκλική συχνότητα του μονοχρωματικού, πολωμένου ηλεκτρικού κύματος

$$\vec{E}(t) = E_0 \hat{z} \cos \omega t$$

(k'=1) $\dot{C}_1(t) = -\frac{i}{\hbar} C_1(t) e^{i(\Omega_1 - \Omega_1)t} U_{e111}(t) - \frac{i}{\hbar} C_2(t) e^{i(\Omega_1 - \Omega_2)t} U_{e122}(t)$

$$C_1(t) = +\frac{i}{\hbar} C_2(t) e^{-i\Omega t} \beta E_0 \cos \omega t = \frac{i\beta E_0}{\hbar} C_2(t) e^{-i\Omega t} \cos \omega t$$

(k=2) $\dot{C}_2(t) = -\frac{i}{\hbar} C_1(t) e^{i(\Omega_2 - \Omega_1)t} U_{e211}(t) - \frac{i}{\hbar} C_2(t) e^{i(\Omega_2 - \Omega_2)t} U_{e222}(t)$

$$C_2(t) = +\frac{i}{\hbar} C_1(t) e^{i\Omega t} \beta E_0 \cos \omega t = \frac{i\beta E_0}{\hbar} C_1(t) e^{i\Omega t} \cos \omega t$$

$$\cos \omega t = \frac{e^{i\omega t} + e^{-i\omega t}}{2}$$

Το σύστημα των διαφορικών εξισώσεων, χωρίς προσέγγιση, είναι

$$\dot{C}_1(t) = i\Omega_R C_2(t) e^{-i\Omega t} \cos\omega t = \frac{i}{2} \Omega_R C_2(t) e^{-i\Omega t} (e^{i\omega t} + e^{-i\omega t}) \quad \underline{1\eta}$$

$$\dot{C}_2(t) = i\Omega_R C_1(t) e^{i\Omega t} \cos\omega t = \frac{i}{2} \Omega_R C_1(t) e^{i\Omega t} (e^{i\omega t} + e^{-i\omega t}) \quad \underline{2\eta}$$

δηλαδή, η λύση του καθορίζεται από τις παραμέτρους

$$\Delta := \omega - \Omega$$

detuning
ἀποσintonισμός

$$\Sigma := \omega + \Omega$$

$$\Omega_R := \frac{\mathcal{F} E_0}{\hbar} \quad \text{ή} \quad \frac{-\mathcal{F} \cdot E_0}{\hbar}$$

(αν $\mathcal{F} > 0$) (αν $\mathcal{F} < 0$)

κυκλική συχνότητα Rabi

Σημειώστε, αν υπάρχει αβδόνημη έκπομπή από την στάθμη 1 σε κατώτερη βονδυτική στάθμη h } A_{1h}

δομικός λίκος } A_{21}

δηλαδή, αν $dW_{εκπ}^{αυδ} = A_{1h} dt \Rightarrow$ η πιθανότητα στη στάθμη 1 να πέσει αβδόνημη έκπομπή από 1 \rightarrow h θα μειώνεται με ρυθμό

η πιθανότητα ενός δομικού λίκου να πάει αβδόνημη έκπομπή από 1 \rightarrow h με την προϋπόθεση το ηλεκτρόνιο να βρίσκεται ήδη στη στάθμη 1 για να μπορεί να πάει στην h να βρίσκεται στην 1

$$\frac{d|C_1(t)|^2}{dt} = -A_{1h} |C_1(t)|^2$$

$$2|C_1(t)| \frac{d|C_1(t)|}{dt} = -A_{1h} |C_1(t)|^2$$

κ * μετατίθενται

$$\frac{d|C_1(t)|}{dt} = -\frac{A_{1h}}{2} |C_1(t)|$$

Αντιστρόφως, φαίνεται εύκολότερα

$$\text{αν } \frac{dC_1(t)}{dt} = -\frac{A_{1h}}{2} C_1(t) \Rightarrow \frac{d|C_1(t)|^2}{dt} = C_1^*(t) \dot{C}_1(t) + C_1(t) \dot{C}_1^*(t)$$

$$\text{δηλ. } \dot{C}_1(t) = -\frac{A_{1h}}{2} C_1(t) = -\frac{A_{1h}}{2} C_1^*(t) \quad \text{ή} \quad \dot{C}_1^*(t) = -\frac{A_{1h}}{2} C_1(t)$$

$$\Rightarrow \dot{C}_1^*(t) = -\frac{A_{1h}}{2} C_1(t) = -A_{1h} |C_1(t)|^2$$

δηλαδή για να συμπεριλάβουμε αβδόνημη έκπομπή 1 \rightarrow h, πρέπει στην 1η εξίσωση να προσθέσουμε όρο $-\frac{A_{1h}}{2} C_1(t)$. Αυτό προσφέρει το ημίος, $\dot{C}_1(t) = -\frac{A_{1h}}{2} C_1(t)$ και τον ημίος, $|C_1(t)|^2 = -A_{1h} |C_1(t)|^2$

Παρατηρούμε. Για να συμπεριλάβουμε αβδόμητη έκδοσή $2 \rightarrow 1$, πρέπει στη 2η εξίσωση να προσθέσουμε όρο $-\frac{A_{21}}{2} C_2(t)$ και στην 1η εξίσωση όρο $+\frac{A_{21}}{2} C_2(t)$ ΔΕΝ

Υπάρχουν σχετικά προγράμματα noRWA.m
callnoRWA.m
setGlobalOmegaRomega omega.m

Ενώ ο όρος $-\frac{A_{1h}}{2} C_1(t)$ απορρέει το η/δυσό, $\dot{C}_1(t) = -\frac{A_{1h}}{2} C_1(t)$
και τον η/δυσό $|C_1(t)|^2 = -A_{1h} |C_1(t)|^2$
της στάθμης 1

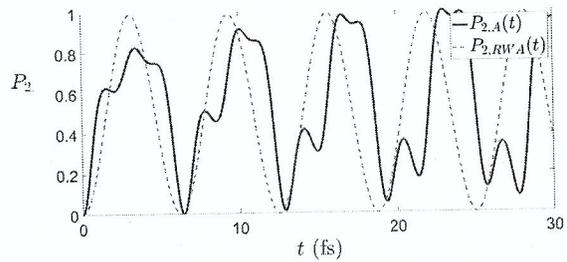
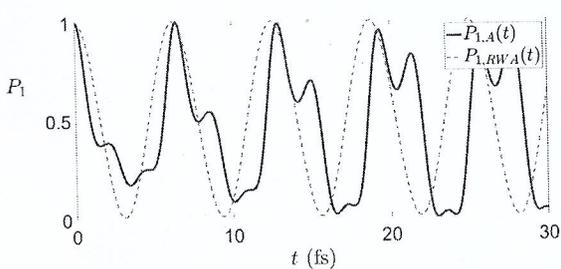
ο όρος $-\frac{A_{21}}{2} C_2(t)$ στην 2η εξίσωση γρ το $\dot{C}_2(t)$
ο όρος $+\frac{A_{21}}{2} C_2(t)$ στην 1η εξίσωση γρ το $\dot{C}_1(t)$

προσπαθούν να περιγράψουν έναν μη συνεκτικό μηχανισμό (αβδόμητη έκδοσή με το ηλεκτρόνιο να μεταβαίνει από την 2η στην 1η) με συνεκτικούς όρους, δηλαδή εξαρτημένους από το $C_2(t)$ και όχι το $|C_2(t)|^2$ όπως θα ήθελε.

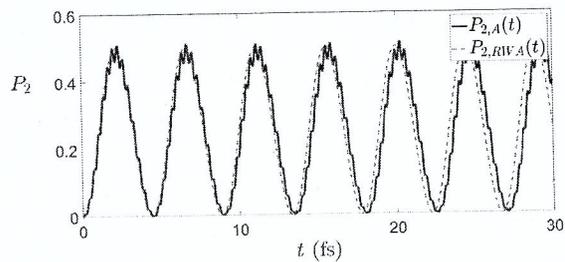
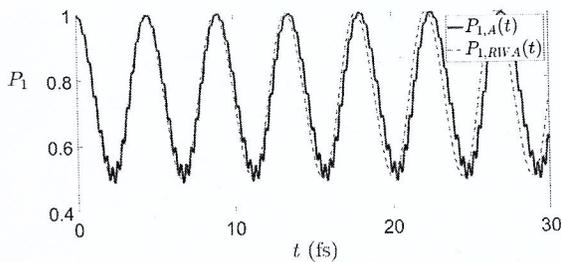
Δείξτε ότι για $A_{1h} = 0 = A_{21}$ το άθροισμα των η/δυσών $P_1(t) + P_2(t)$ διατηρείται είτε χωρίς RWA είτε με RWA.
Αν όμως $A_{21} \neq 0$ και εισάγουμε όρους $+\frac{A_{21}}{2} C_2(t)$ στην 1η εξίσωση, $-\frac{A_{21}}{2} C_2(t)$ στην 2η εξίσωση, $A_{1h} = 0$, τότε το άθροισμα των η/δυσών $P_1(t) + P_2(t)$ ΔΕΝ διατηρείται.

4.1 Περίπτωση αποσυντονισμού: $\Delta \neq 0$.

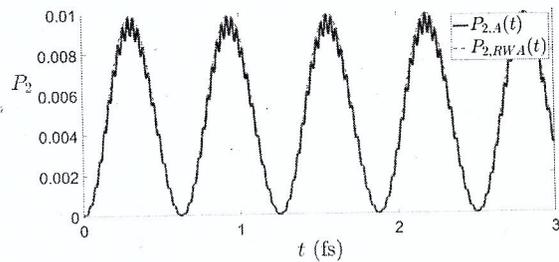
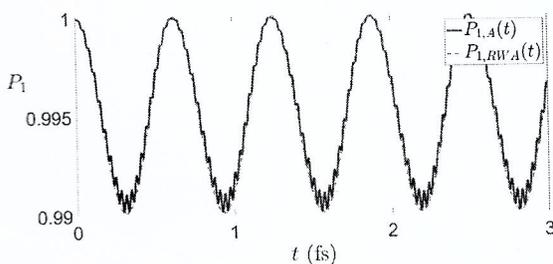
ΣΤΙΣ 2 πρώτες γραμμές \exists dephasing των RWA.



(i) $\Omega_R = 1fs^{-1}$ και $\Delta = 0.1fs^{-1}$, όπου $\omega = 1fs^{-1}$ και (ii) $\Omega_R = 1fs^{-1}$ και $\Delta = 0.1fs^{-1}$, όπου $\omega = 1fs^{-1}$ και $\Omega = 0.9fs^{-1}$.



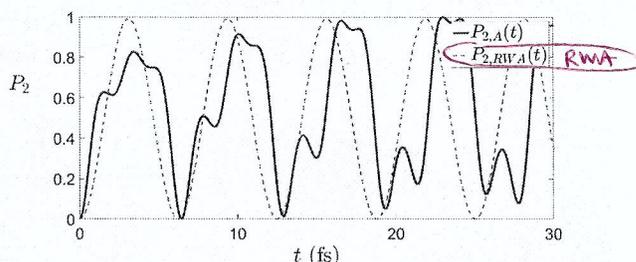
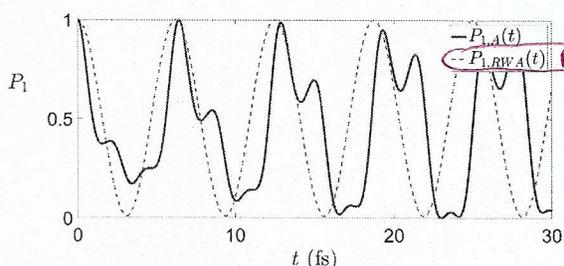
(iii) $\Omega_R = 1fs^{-1}$ και $\Delta = 1fs^{-1}$, όπου $\omega = 10fs^{-1}$ και (iv) $\Omega_R = 1fs^{-1}$ και $\Delta = 1fs^{-1}$, όπου $\omega = 10fs^{-1}$ και $\Omega = 9fs^{-1}$.



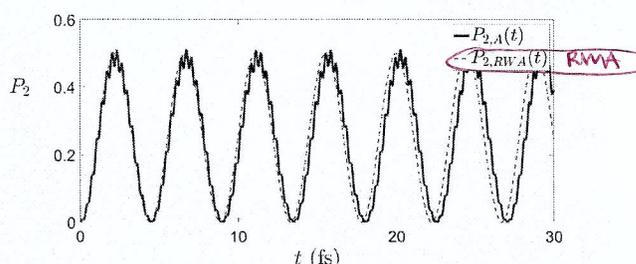
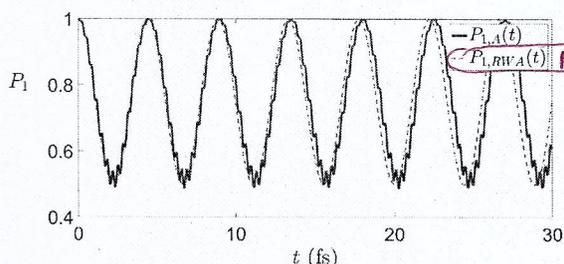
(v) $\Omega_R = 1fs^{-1}$ και $\Delta = 10fs^{-1}$, όπου $\omega = 100fs^{-1}$ και (vi) $\Omega_R = 1fs^{-1}$ και $\Delta = 10fs^{-1}$, όπου $\omega = 100fs^{-1}$ και $\Omega = 90fs^{-1}$.

Σχήμα 4.1 Ταλαντώσεις Rabi για την περίπτωση όπου το ηλεκτρόνιο βρίσκεται στην κάτω στάθμη, στην αρχή του χρόνου για διαφορετικά Δ , για την κάτω στάθμη ή στάθμη 1 (αριστερά) και την άνω στάθμη ή στάθμη 2 (δεξιά).

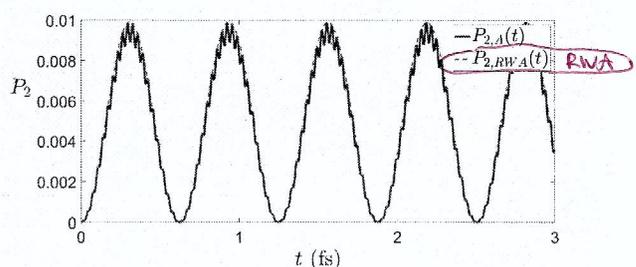
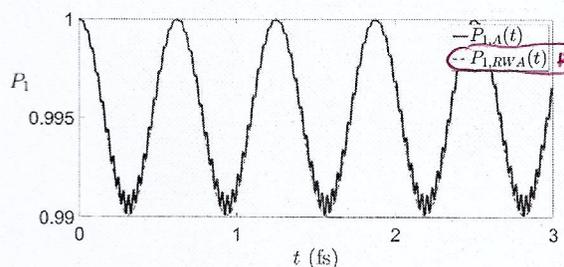
4.1 Περίπτωση αποσυντονισμού: $\Delta \neq 0$.



(i) $\Omega_R = 1fs^{-1}$ και $\Delta = 0.1fs^{-1}$, όπου $\omega = 1fs^{-1}$ και (ii) $\Omega_R = 1fs^{-1}$ και $\Delta = 0.1fs^{-1}$, όπου $\omega = 1fs^{-1}$ και $\Omega = 0.9fs^{-1}$.



(iii) $\Omega_R = 1fs^{-1}$ και $\Delta = 1fs^{-1}$, όπου $\omega = 10fs^{-1}$ και (iv) $\Omega_R = 1fs^{-1}$ και $\Delta = 1fs^{-1}$, όπου $\omega = 10fs^{-1}$ και $\Omega = 9fs^{-1}$.



(v) $\Omega_R = 1fs^{-1}$ και $\Delta = 10fs^{-1}$, όπου $\omega = 100fs^{-1}$ και (vi) $\Omega_R = 1fs^{-1}$ και $\Delta = 10fs^{-1}$, όπου $\omega = 100fs^{-1}$ και $\Omega = 90fs^{-1}$.

Σχήμα 4.1 Ταλαντώσεις Rabi για την περίπτωση όπου το ηλεκτρόνιο βρίσκεται στην κάτω στάθμη, στην αρχή του χρόνου για διαφορετικά Δ , για την κάτω στάθμη ή στάθμη 1 (αριστερά) και την άνω στάθμη ή στάθμη 2 (δεξιά).

$$\dot{G}_1(t) = \frac{i\beta E_0}{2\hbar} G_2(t) e^{-i\Omega t} (e^{i\omega t} + e^{-i\omega t})$$

$$\dot{G}_2(t) = \frac{i\beta E_0}{2\hbar} G_1(t) e^{i\Omega t} (e^{i\omega t} + e^{-i\omega t})$$

$$\dot{G}_1(t) = \frac{i\beta E_0}{2\hbar} \left[e^{i(\omega-\Omega)t} + e^{-i(\omega+\Omega)t} \right] \cdot G_2(t)$$

$$\dot{G}_2(t) = \frac{i\beta E_0}{2\hbar} \left[e^{i(\omega+\Omega)t} + e^{-i(\omega-\Omega)t} \right] \cdot G_1(t)$$

αν $\beta < 0$

$$\Omega_R := -\frac{\beta E_0}{\hbar}$$

$$\Sigma := \omega + \Omega$$

αν $\beta > 0$

$$\Omega_R := \frac{\beta E_0}{\hbar}$$

$\Delta := \omega - \Omega$
 άπουρονοισμός
 detuning

Αν το ω του ΗΜ πεδίου ταιριάζει αρκετά με την ενεργειακή διαφορά των δύο σταθμών $\Omega := \Omega_2 - \Omega_1$

$$\omega \sim \Omega := \Omega_2 - \Omega_1$$

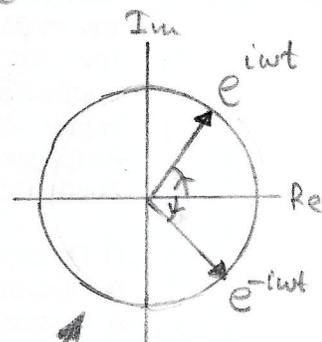
κωπιά να είναι υποχρεωτικός να ταυτίζονται...

$\Rightarrow \omega + \Omega$ μεγάλο υψηλόσυχνο

$\omega - \Omega$ μικρό χαμηλόσυχνο

Οι όροι $e^{-i(\omega+\Omega)t}$ και $e^{i(\omega+\Omega)t}$ είναι γρήγοροι όροι

Άρα, σε οποιαδήποτε αξιοσημείωτη χρονική κλίμακα, οι γρήγοροι αυτές ταλαντώσεις θα έχουν, κατά μέσο όρο, μηδενική ή περίπου μηδενική επίδραση στο αποτέλεσμα.
 (ΥΠΟΘΕΣΗ ΑΠΛΟΠΟΙΗΤΙΚΗ...)



πρόσθεση όσωνάτος

RWA Rotating Wave Approximation : Αγνοούμε αυτούς τους γρήγορους όρους
 Προσέγγιση Περιστρέφόμενου Κύματος

$$\dot{G}_1(t) = \frac{i\beta E_0}{2\hbar} e^{i\Delta t} G_2(t)$$

$$\dot{G}_2(t) = \frac{i\beta E_0}{2\hbar} e^{-i\Delta t} G_1(t)$$

$$\begin{cases} \dot{C}_1(t) = \frac{-i}{2} \Omega_R e^{i\Delta t} C_2(t) \\ \dot{C}_2(t) = \frac{i}{2} \Omega_R e^{-i\Delta t} C_1(t) \end{cases} \quad (\Psi)$$

ορίσαμε

$$\Delta := \omega - \Omega \quad \text{ἀποσυντονισμός} \\ \text{detuning}$$

$$\Omega_R := \frac{-\hbar \Sigma_0}{\hbar} > 0 \quad \text{συχνότητα Rabi}$$

χρονικώς εξαρτημ. συντελεστές (μολύβι αν $\phi > 0$) (μπλε αν $\phi < 0$)

Δ εκφράζει την διαφορά μεταξύ ω ΗΜ πεδίου και $\Omega := \Omega_2 - \Omega_1 = \frac{E_2 - E_1}{\hbar}$

- το Σ_0 εκφράζει το πώς ισχυρό είναι το πεδίο, δηλ. το πλάτος του πεδίου
- το ϕ εκφράζει το κατό πώς το πεδίο ξημερέκει τις δύο στάθμες

$\frac{1}{2} \rightarrow$ το Ω_R εκφράζει την ισχύ της διαταραχής κι ορίζεται πάντοτε θετικά.

Θα κάνουμε ένα μετασχηματισμό για να πάρουμε ωςπρη διαφιέσιώσεων με χρονικώς ἀνεξάρτητους συντελεστές

$$(M) \begin{cases} C_1(t) = \tilde{C}_1(t) e^{\frac{i\Delta t}{2}} \Rightarrow \dot{\tilde{C}}_1(t) = \dot{C}_1(t) e^{\frac{i\Delta t}{2}} + C_1(t) \frac{i\Delta}{2} e^{\frac{i\Delta t}{2}} \\ C_2(t) = \tilde{C}_2(t) e^{-\frac{i\Delta t}{2}} \Rightarrow \dot{\tilde{C}}_2(t) = \dot{C}_2(t) e^{-\frac{i\Delta t}{2}} + C_2(t) \left(-\frac{i\Delta}{2}\right) e^{-\frac{i\Delta t}{2}} \end{cases}$$

$$\begin{aligned} \dot{\tilde{C}}_1(t) e^{\frac{i\Delta t}{2}} + \tilde{C}_1(t) \frac{i\Delta}{2} e^{\frac{i\Delta t}{2}} &= \frac{-i}{2} \Omega_R e^{i\Delta t} \tilde{C}_2(t) e^{-\frac{i\Delta t}{2}} \\ \dot{\tilde{C}}_2(t) e^{-\frac{i\Delta t}{2}} + \tilde{C}_2(t) \left(-\frac{i\Delta}{2}\right) e^{-\frac{i\Delta t}{2}} &= \frac{i}{2} \Omega_R e^{-i\Delta t} \tilde{C}_1(t) e^{\frac{i\Delta t}{2}} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \dot{\tilde{C}}_1(t) &= -\frac{i\Delta}{2} \tilde{C}_1(t) - \frac{i\Omega_R}{2} \tilde{C}_2(t) \\ \dot{\tilde{C}}_2(t) &= \frac{i\Omega_R}{2} \tilde{C}_1(t) - \frac{i\Delta}{2} \tilde{C}_2(t) \end{aligned}$$

$$\begin{bmatrix} \dot{\tilde{C}}_1(t) \\ \dot{\tilde{C}}_2(t) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -\frac{i\Delta}{2} & -\frac{i\Omega_R}{2} \\ \frac{i\Omega_R}{2} & -\frac{i\Delta}{2} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \tilde{C}_1(t) \\ \tilde{C}_2(t) \end{bmatrix}$$

(X) σε μορφή πινάκων

$$\begin{bmatrix} \dot{C}_1(t) \\ \dot{C}_2(t) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & \frac{i\Omega_R}{2} e^{i\Delta t} \\ \frac{i\Omega_R}{2} e^{-i\Delta t} & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} C_1(t) \\ C_2(t) \end{bmatrix}$$

το σύστημα λύνεται με 3 διαφορετικούς τρόπους (A, B, C) ήτοι με 3 διαφορετικούς τρόπους (Newton, μεθ. 1A-1T, ...)

Εισάγουμε το διάνυσμα

$$\vec{x}(t) = \begin{bmatrix} C_1(t) \\ C_2(t) \end{bmatrix} \Rightarrow \dot{\vec{x}}(t) = \begin{bmatrix} \dot{C}_1(t) \\ \dot{C}_2(t) \end{bmatrix}$$

και διαμορφώσε

$$\tilde{A} := \begin{bmatrix} -\frac{i\Delta}{2} & -\frac{\Omega_R}{2} \\ -\frac{i\Omega_R}{2} & \frac{i\Delta}{2} \end{bmatrix} := -iA \Rightarrow A = \begin{bmatrix} \frac{\Delta}{2} & +\frac{\Omega_R}{2} \\ +\frac{\Omega_R}{2} & -\frac{\Delta}{2} \end{bmatrix}$$

Όπότε το \otimes γράφεται

$$\dot{\vec{x}}(t) = \tilde{A} \vec{x}(t) = -iA \vec{x}(t)$$

Ας δοκιμάσουμε λύσεις της μορφής

$$\vec{x}(t) = \vec{v} e^{\tilde{\lambda} t}$$

$$\vec{v} \tilde{\lambda} e^{\tilde{\lambda} t} = \tilde{A} \vec{v} e^{\tilde{\lambda} t}$$

$$\tilde{A} \vec{v} = \tilde{\lambda} \vec{v}$$

$$\text{ή } \boxed{A \vec{v} = \lambda \vec{v}} \quad \text{με } \tilde{\lambda} = -i\lambda$$

Δηλαδή το \otimes δίνει άμεσα σε ένα πρόβλημα ιδιοσημείων -ιδιοτιμών από τη λύση της δοσού να προκύψουν

τα ιδιοσημεία

$$\vec{v}_1, \vec{v}_2$$

και

οι αντίστοιχες ιδιοτιμές

$$\lambda_1, \lambda_2$$

Έχοντας ελέγξει ότι τα \vec{v}_1, \vec{v}_2 είναι γραμμικώς ανεξάρτητα, η λύση του προβλήματος είναι

$$\vec{x}(t) = \sum_{k=1}^2 \sigma_k \vec{v}_k e^{-i\lambda_k t}$$

$$\tilde{\lambda}_k = -i\lambda_k$$

Από τις αρχικές συνθήκες βρίσκουμε τα σ_k

Πρώτα πρώτα, όμως, να βρούμε τις ιδιοτιμές

$$A\vec{u} = \lambda\vec{u} \Rightarrow A\vec{u} - \lambda I\vec{u} = 0 \Rightarrow (A - \lambda I)\vec{u} = 0$$

$$I = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \frac{\Delta}{2} + \frac{\Omega_R}{2} & 0 \\ +\frac{\Omega_R}{2} & -\frac{\Delta}{2} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} u_1 \\ u_2 \end{bmatrix} = \lambda \begin{bmatrix} u_1 \\ u_2 \end{bmatrix} \Rightarrow \lambda \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} u_1 \\ u_2 \end{bmatrix} \Rightarrow$$

$$\begin{bmatrix} \frac{\Delta}{2} - \lambda & +\frac{\Omega_R}{2} \\ +\frac{\Omega_R}{2} & -\frac{\Delta}{2} - \lambda \end{bmatrix} \begin{bmatrix} u_1 \\ u_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$\det = 0 \Rightarrow \begin{vmatrix} \frac{\Delta}{2} - \lambda & +\frac{\Omega_R}{2} \\ +\frac{\Omega_R}{2} & -\frac{\Delta}{2} - \lambda \end{vmatrix} = 0 \Rightarrow$$

$$-\left(\frac{\Delta}{2} - \lambda\right)\left(\frac{\Delta}{2} + \lambda\right) - \frac{\Omega_R^2}{4} = 0 \Rightarrow$$

$$-\left(\frac{\Delta^2}{4} - \lambda^2\right) - \frac{\Omega_R^2}{4} = 0 \Rightarrow$$

$$\lambda^2 = \frac{\Omega_R^2}{4} + \frac{\Delta^2}{4} = \frac{\Omega_R^2 + \Delta^2}{4}$$

$$\lambda_{2,1} = \pm \frac{\sqrt{\Omega_R^2 + \Delta^2}}{2}$$

Ενώ στην περίπτωση συντονισμού ($\Delta = 0$)

$$\lambda_{2,1} = \pm \frac{|\Omega_R|}{2} = \pm \frac{\Omega_R}{2}$$

όριζεται πάντοτε θετικό $\Omega_R > 0$

Παρακάτω θα χρησιμοποιήσουμε άρχιμες συνθήκες $C_1(0) = 1, C_2(0) = 0$

λόγω της \mathcal{M}

$$C_1(0) = 1 \quad C_2(0) = 0$$



άρχιμώς το ηλεκτρικό βρέχεται στην κάτω πλάτη

ΛΥΣΗ για $\Delta=0$

$$\lambda_{2,1} = \pm \frac{|\Omega_R|}{2} = \pm \frac{\Omega_R}{2} \quad \Omega_R \text{ πάντα θετική}$$

• για $\lambda_1 = -\frac{\Omega_R}{2}$

$$\Rightarrow \begin{bmatrix} \frac{\Omega_R}{2} & -\frac{\Omega_R}{2} \\ -\frac{\Omega_R}{2} & \frac{\Omega_R}{2} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} U_{11} \\ U_{21} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix} \Rightarrow \left. \begin{aligned} \frac{\Omega_R}{2} U_{11} - \frac{\Omega_R}{2} U_{21} &= 0 \\ -\frac{\Omega_R}{2} U_{11} + \frac{\Omega_R}{2} U_{21} &= 0 \end{aligned} \right\} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow U_{11} = U_{21} = K$$

$$\vec{V}_1 = \begin{bmatrix} K \\ K \end{bmatrix}$$

$$\vec{V}_1 \cdot \vec{V}_1 = 1 \Rightarrow 2|K|^2 = 1 \Rightarrow K = \frac{1}{\sqrt{2}}$$

$$\vec{V}_1 = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

το ιδιοάνομα που αντιστοιχεί στην ιδιοτιμή $\lambda_1 = -\frac{\Omega_R}{2}$

• για $\lambda_2 = \frac{\Omega_R}{2}$

$$\Rightarrow \begin{bmatrix} -\frac{\Omega_R}{2} & -\frac{\Omega_R}{2} \\ -\frac{\Omega_R}{2} & -\frac{\Omega_R}{2} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} U_{12} \\ U_{22} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix} \Rightarrow \left. \begin{aligned} -\frac{\Omega_R}{2} U_{12} - \frac{\Omega_R}{2} U_{22} &= 0 \\ -\frac{\Omega_R}{2} U_{12} - \frac{\Omega_R}{2} U_{22} &= 0 \end{aligned} \right\} \Rightarrow$$

$$U_{12} = -U_{22} = K$$

$$\vec{V}_2 = \begin{bmatrix} K \\ -K \end{bmatrix}$$

$$\vec{V}_2 \cdot \vec{V}_2 = 1 \Rightarrow 2|K|^2 = 1 \Rightarrow K = \frac{1}{\sqrt{2}}$$

$$\vec{V}_2 = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix}$$

το ιδιοάνομα που αντιστοιχεί στην ιδιοτιμή $\lambda_2 = \frac{\Omega_R}{2}$

$$\vec{x}(t) = \begin{bmatrix} C_1(t) \\ C_2(t) \end{bmatrix} = \sum_{k=1}^2 \sigma_k \vec{u}_k e^{-i\lambda_k t} =$$

$$= \sigma_1 \vec{u}_1 e^{-i\lambda_1 t} + \sigma_2 \vec{u}_2 e^{-i\lambda_2 t}$$

$$= \sigma_1 \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} e^{+i\frac{\Omega_0}{2}t} + \sigma_2 \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix} e^{-i\frac{\Omega_0}{2}t} \Rightarrow$$

($\Delta=0$)

$$\begin{bmatrix} C_1(t) e^{-\cancel{i\lambda t/2}} \\ C_2(t) e^{\cancel{i\lambda t/2}} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{\sigma_1}{\sqrt{2}} e^{\frac{i\Omega_0 t}{2}} + \frac{\sigma_2}{\sqrt{2}} e^{-\frac{i\Omega_0 t}{2}} \\ \frac{\sigma_1}{\sqrt{2}} e^{\frac{i\Omega_0 t}{2}} - \frac{\sigma_2}{\sqrt{2}} e^{-\frac{i\Omega_0 t}{2}} \end{bmatrix}$$


$C_1(0) = 1$ $C_2(0) = 0$ aproxim. equilibrium 

$$\left. \begin{aligned} 1 &= \frac{\sigma_1 + \sigma_2}{\sqrt{2}} \\ 0 &= \frac{\sigma_1 - \sigma_2}{\sqrt{2}} \end{aligned} \right\} \sigma_1 = \sigma_2 = \sigma \text{ kar } \frac{2\sigma}{\sqrt{2}} = 1 \Rightarrow \sigma = \frac{\sqrt{2}}{2}$$

$$e^{i\phi} = \cos\phi + i\sin\phi$$

$$e^{-i\phi} = \cos\phi - i\sin\phi$$

$$\cos\phi = \frac{e^{i\phi} + e^{-i\phi}}{2}$$

$$i\sin\phi = \frac{e^{i\phi} - e^{-i\phi}}{2}$$

Onište,

$$C_1(t) = \frac{1}{2} e^{\frac{i\Omega_0 t}{2}} + \frac{1}{2} e^{-\frac{i\Omega_0 t}{2}} = \cos\left(\frac{\Omega_0 t}{2}\right)$$

$$C_2(t) = \frac{1}{2} e^{\frac{i\Omega_0 t}{2}} - \frac{1}{2} e^{-\frac{i\Omega_0 t}{2}} = i\sin\left(\frac{\Omega_0 t}{2}\right)$$

APA

$$P_1(t) = |C_1(t)|^2 = \cos^2\left(\frac{\Omega_0 t}{2}\right)$$

$$P_2(t) = |C_2(t)|^2 = \sin^2\left(\frac{\Omega_0 t}{2}\right)$$

$$\cos^2 x = \frac{\cos 2x + 1}{2}$$

$$\cos(x \pm y) = \cos x \cos y \mp \sin x \sin y$$

$$\sin(x \pm y) = \sin x \cos y \pm \cos x \sin y$$

$$\cos 2x = \cos^2 x - \sin^2 x$$

$$\sin 2x = 2 \sin x \cos x$$

$$\cos^2 x + \sin^2 x = 1$$

$$\cos 2x = 2 \cos^2 x - 1$$

$$|C_1(t)|^2 = \cos^2\left(\frac{\Omega_R t}{2}\right) = \frac{\cos(\Omega_R t) + 1}{2} = \frac{1}{2} + \frac{1}{2} \cos(\Omega_R t)$$

$$|C_2(t)|^2 = \sin^2\left(\frac{\Omega_R t}{2}\right) = 1 - \cos^2\left(\frac{\Omega_R t}{2}\right) = \frac{1}{2} - \frac{1}{2} \cos(\Omega_R t)$$

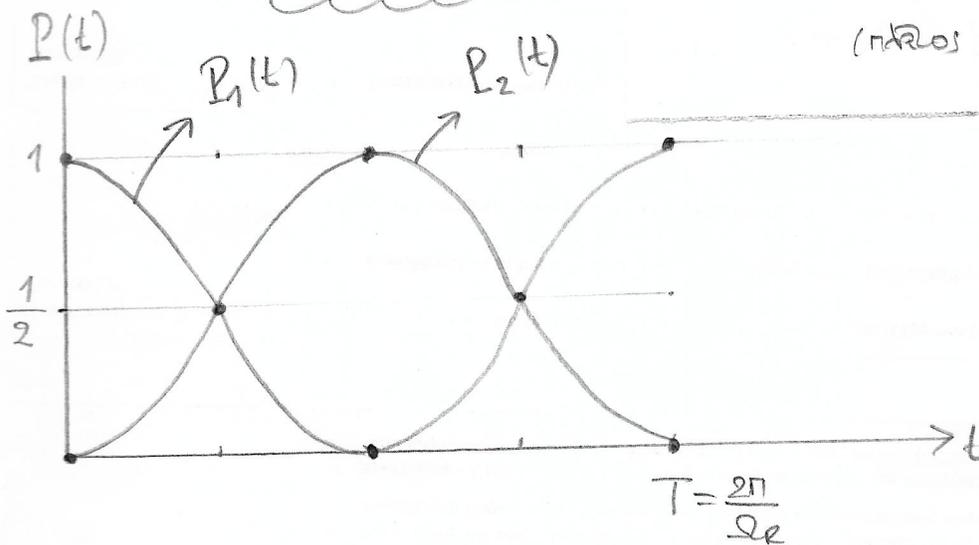
$$T = \frac{2\pi}{\Omega_R}$$

περίοδος ταλαντώσεων

στο
συντονισμό
($\Delta = 0$)

$$A = 1$$

μέγιστο ποσοστό μεταβιβάσεως
maximum transfer percentage
(πάρος = $A/2$)



$$\langle |C_1(t)|^2 \rangle = \frac{1}{2} \quad \langle |C_2(t)|^2 \rangle = \frac{1}{2}$$

maximum transfer rate

$$p := \frac{d_2}{T} = \frac{1}{2\pi} \Omega_R = \frac{\Omega_R}{2\pi}$$

όρισμα

$t_{2\text{mean}}$

$$\frac{1}{2} = \frac{1}{2} - \frac{1}{2} \cos(\Omega_R t_{2\text{mean}}) \Rightarrow \cos(\Omega_R t_{2\text{mean}}) = 0 \Rightarrow$$

$$\Omega_R t_{2\text{mean}} = \frac{\pi}{2} \Rightarrow t_{2\text{mean}} = \frac{\pi}{2\Omega_R}$$

μέγιστο ρυθμός μεταβιβάσεως
mean transfer rate

$$k := \frac{\langle |C_2(t)|^2 \rangle}{t_{2\text{mean}}} = \frac{\frac{1}{2}}{\frac{\pi}{2\Omega_R}} = \frac{\Omega_R}{\pi} \quad \frac{k}{\frac{d_2}{T}} = 2 \Rightarrow k = 2 \frac{d_2}{T}$$

έκφραξη το μεταβιβαζόμενο ποσοστό, αλλά και τη χρονική κλίμακα του φαινομένου

$$\vec{x}(t) = \sum_{k=1}^2 \sigma_k \vec{u}_k e^{-i\lambda_k t} \Rightarrow \begin{bmatrix} A_1(t) \\ A_2(t) \end{bmatrix} = \sigma_1 \vec{u}_1 e^{-i\lambda_1 t} + \sigma_2 \vec{u}_2 e^{-i\lambda_2 t}$$

Χρησιμοποιώντας τις γενικές λύσεις του ΔΣ, αποδείξτε πως για άρχινη κατάσταση το δ ήλεκτρονίου στην κάτω στάθμη (1), το μέγιστο ποσοστό μεταβίβασης στην άνω στάθμη (2) είναι $4\sigma_1 u_{11} \sigma_2 u_{12}$.

$$\begin{bmatrix} A_1(t) \\ A_2(t) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \sigma_1 u_{11} e^{-i\lambda_1 t} + \sigma_2 u_{12} e^{-i\lambda_2 t} \\ \sigma_1 u_{21} e^{-i\lambda_1 t} + \sigma_2 u_{22} e^{-i\lambda_2 t} \end{bmatrix}$$

$$|A_1(t)|^2 = (\sigma_1 u_{11} e^{-i\lambda_1 t} + \sigma_2 u_{12} e^{-i\lambda_2 t}) (\sigma_1^* u_{11}^* e^{i\lambda_1 t} + \sigma_2^* u_{12}^* e^{i\lambda_2 t})$$

$$|A_1(t)|^2 = |\sigma_1|^2 |u_{11}|^2 + \sigma_1 u_{11} \sigma_2^* u_{12}^* e^{i(\lambda_2 - \lambda_1)t} + \sigma_2 u_{12} \sigma_1^* u_{11}^* e^{i(\lambda_1 - \lambda_2)t} + |\sigma_2|^2 |u_{12}|^2$$

Αν σ_k, \vec{u}_k είναι πραγματικά

$$e^{ix} + e^{-ix} = \cos x + i \sin x + \cos x - i \sin x = 2 \cos x$$

$$|A_1(t)|^2 = \sigma_1^2 u_{11}^2 + \sigma_2^2 u_{12}^2 + 2\sigma_1 u_{11} \sigma_2 u_{12} \cos[(\lambda_2 - \lambda_1)t]$$

$$\omega = \lambda_2 - \lambda_1$$

$$|A_1(t)|^2 = \sigma_1^2 u_{11}^2 + \sigma_2^2 u_{12}^2 + 2\sigma_1 u_{11} \sigma_2 u_{12} \cos \omega t$$

$$\frac{2\pi}{T} = \lambda_2 - \lambda_1$$

$$1 = \sigma_1^2 u_{11}^2 + \sigma_2^2 u_{12}^2 + 2\sigma_1 u_{11} \sigma_2 u_{12} \quad \text{Αρχική συνθήκη}$$

$$T = \frac{2\pi}{\lambda_2 - \lambda_1}$$

$$|A_1(t)|^2 = 1 - 2\sigma_1 u_{11} \sigma_2 u_{12} + 2\sigma_1 u_{11} \sigma_2 u_{12} \cos \omega t$$

$$|A_1(t)|^2 = 1 + 2\sigma_1 u_{11} \sigma_2 u_{12} (\cos \omega t - 1)$$

$$-1 \leq \cos \omega t \leq 1$$

$$-2 \leq \cos \omega t - 1 \leq 0$$

$$-4 \sigma_1 u_{11} \sigma_2 u_{12} \leq 2\sigma_1 u_{11} \sigma_2 u_{12} (\cos \omega t - 1) \leq 0$$

$$1 - 4 \sigma_1 u_{11} \sigma_2 u_{12} \leq 1 + 2\sigma_1 u_{11} \sigma_2 u_{12} (\cos \omega t - 1) \leq 1$$

$$1 - 4 \sigma_1 u_{11} \sigma_2 u_{12} \leq |A_1(t)|^2 \leq 1$$

$\Rightarrow \phi = \text{maximum transfer percentage} = 4 \sigma_1 u_{11} \sigma_2 u_{12}$