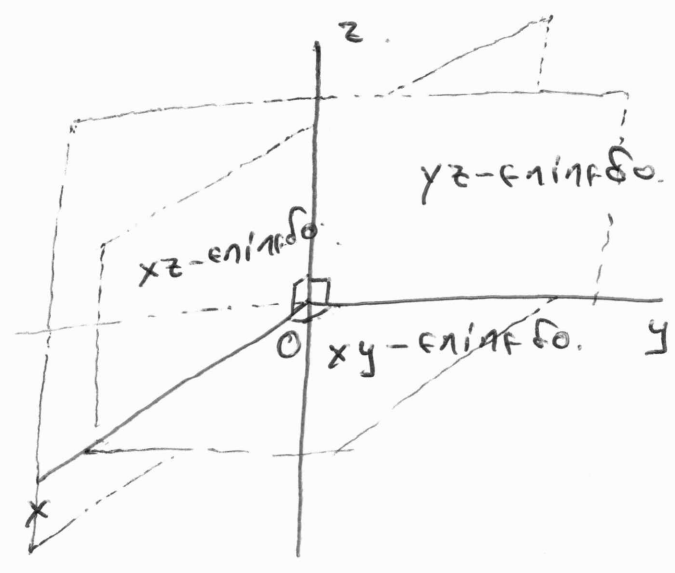
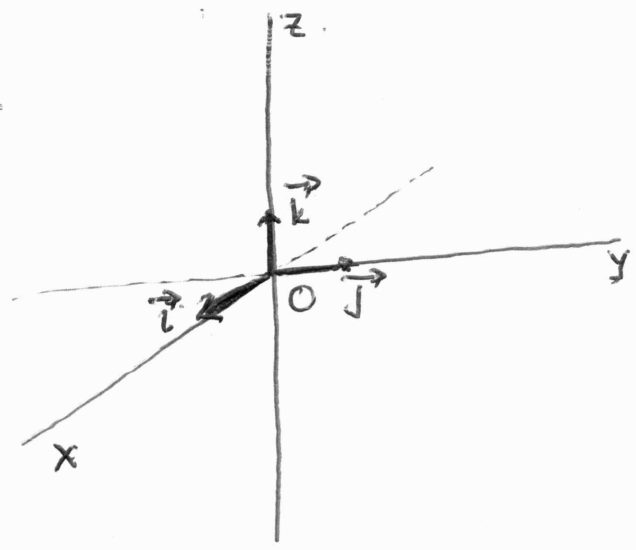


# Διανύσματα και συντεταγμένες στον χώρο.



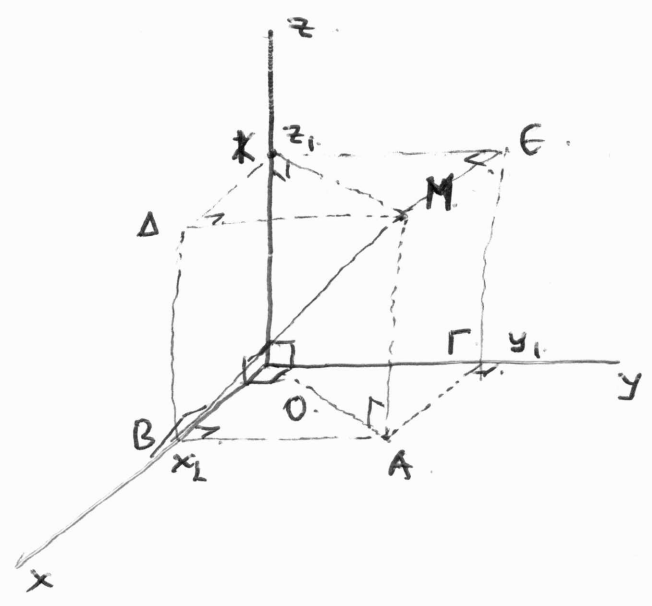
## Διανύσματα:



Κατά μήκος των δεστικών ημιάξονων έχουμε θεωρήσει τα διανύσματα  $\vec{i}$ ,  $\vec{j}$  και  $\vec{k}$  με μοναδιαίο μήκος.

Η θέση ενός σημείου  $M$  του χώρου χαρακτηρίζεται από τις συντεταγμένες αυτού.

Πώς βρίσκουμε τις συντεταγμένες;



Προβάλλουμε το M σε ένα από τα τρία επίπεδα, π.χ. το  $xOy$ . Έστω A η προβολή. Το A καθορίζεται από την τετμημένη  $x_L$  και την τεταγμένη  $y_L$ .

Ακολουθώντας φέρουμε κάθετη στον άξονα των  $z$  στο επίπεδο  $K$ . Η αντίστοιχη συντεταγμένη λέγεται κατηγμένη και έστω αυτή  $z_L$ .

Το M καθορίζεται από την τριάδα  $M(x_L, y_L, z_L)$ .

"Συμπίεση": Θα μπορούσαμε να φέρουμε από το M κάθετη σ' άλλο επίπεδο, π.χ. στο  $yOz$ . Η προβολή είναι το E. Το E καθορίζεται από το  $y_L$  και το  $z_L$ . Από το M φέρουμε κάθετη στον άξονα των  $x$ , στο επίπεδο B με τετμημένη  $x_L$ . Άρα πάλι το M χαρακτηρίζεται από την τριάδα  $(x_L, y_L, z_L)$ .

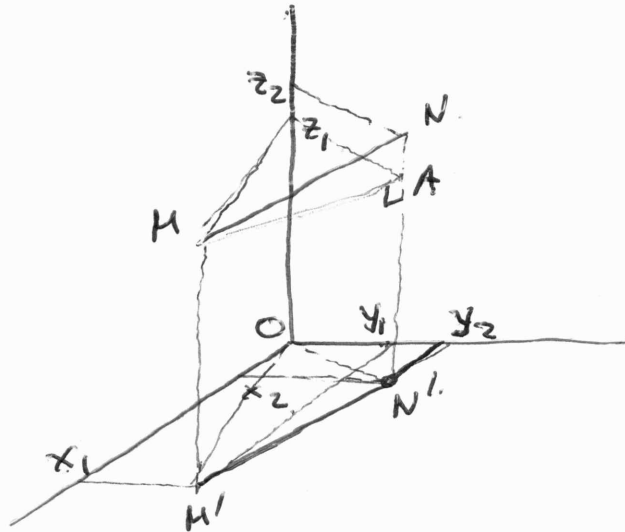
Η απόσταση  $OM$  του M από την αρχή των αξόνων βρίσκεται ως εξής: Το τρίγωνο  $OMA$  είναι ορθογώνιο στο A και άρα  $OM^2 = OA^2 + AM^2 = OA^2 + OK^2$ .

Το τρίγωνο  $OBA$  είναι ορθογώνιο στο B, άρα  $OA^2 = OB^2 + BA^2 = OB^2 + OG^2$ .

Τελικώς  $OM^2 = OB^2 + OG^2 + OK^2 = x_L^2 + y_L^2 + z_L^2 \Leftrightarrow$   
 $\Leftrightarrow OM = \sqrt{x_L^2 + y_L^2 + z_L^2}$

Απόσταση δύο επιπέδων  $M(x_1, y_1, z_1)$  και  $N(x_2, y_2, z_2)$ .

(3)

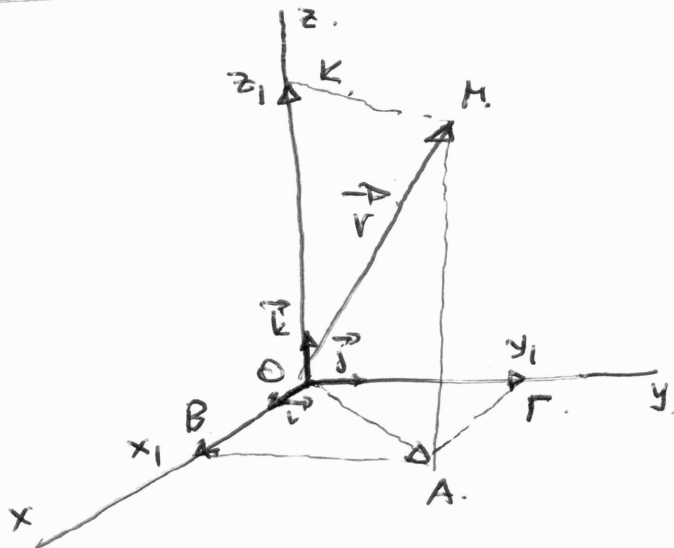


Προβάλλουμε τα  $M$  και  $N$  στο  $xoy$  επίπεδο και παίρνουμε τα σημεία  $M'(x_1, y_1)$  και  $N'(x_2, y_2)$ .

Άρα  $M'N'^2 = (x_1 - x_2)^2 + (y_1 - y_2)^2 = MA^2$ , όπου  $MA \perp$  κάθετη στην  $NN'$ . Το τρίγωνο  $MAN$  είναι ορθογώνιο στο  $A$ , άρα  $MN^2 = MA^2 + AN^2 = (x_1 - x_2)^2 + (y_1 - y_2)^2 + (z_1 - z_2)^2$ .

$$\text{Άρα } MN = \sqrt{(x_1 - x_2)^2 + (y_1 - y_2)^2 + (z_1 - z_2)^2}$$

Διάνυσμα θέσης - διανύσματα στον χώρο  $\mathbb{R}^3$ .



Το διάνυσμα θέσης  $\vec{r} = \vec{OM}$  ενός σημείου  $M(x_1, y_1, z_1)$  στον χώρο, ισούται με το άθροισμα  $\vec{OA} + \vec{OB} + \vec{OK}$ .

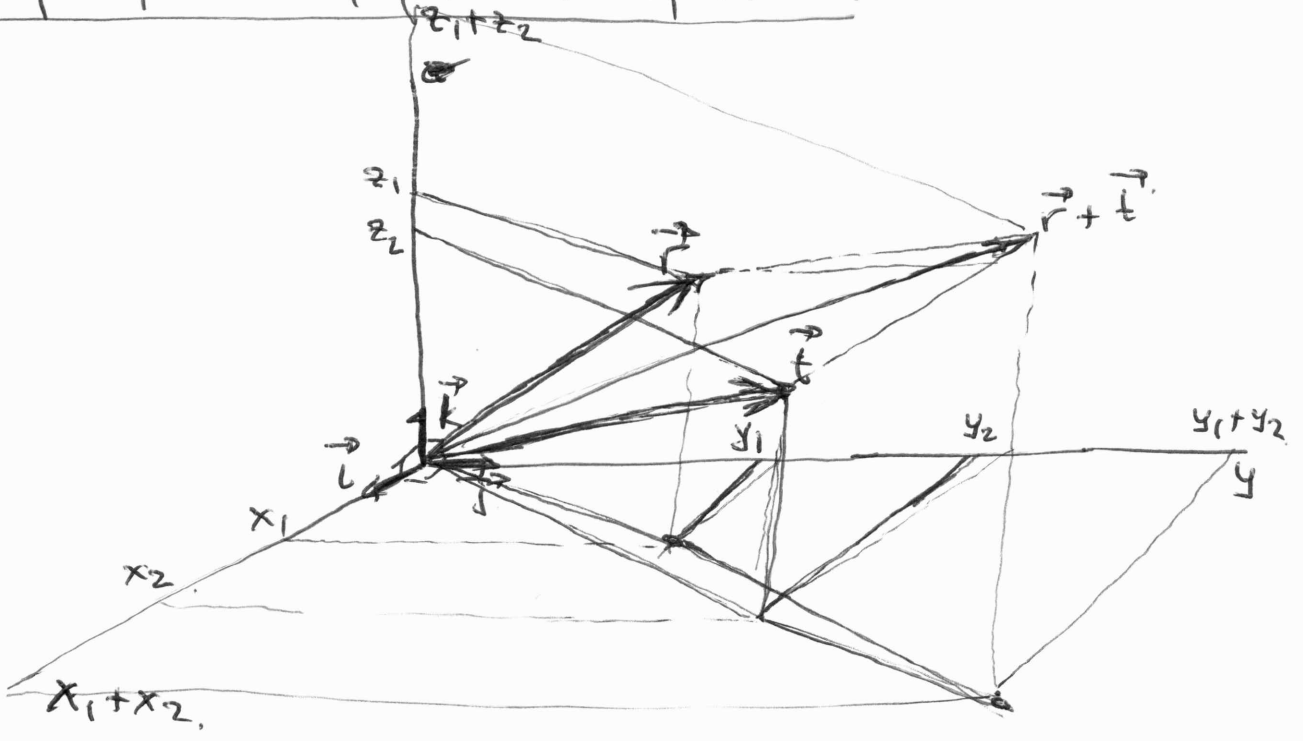
(Και στον χώρο τα διανύσματα ακολουθούν τον νόμο του ~~πα~~ παραλληλογράμμου ως προς την πρόσθεση)  
Αλλά στον χώρο επίσης έχουμε  $\vec{OA} = \vec{OB} + \vec{OG}$ .

Άρα  $\vec{r} = \vec{OM} = \vec{OB} + \vec{OG} + \vec{OK}$  και τα  $\vec{OB}, \vec{OG}, \vec{OK}$  είναι οι προβολές του  $\vec{OM} = \vec{r}$  στους άξονες  $Ox, Oy, Oz$ . Άρα  $\vec{OB} = x_1 \vec{i}, \vec{OG} = y_1 \vec{j}, \vec{OK} = z_1 \vec{k}$

Επομένως  $\vec{r} = x_1 \vec{i} + y_1 \vec{j} + z_1 \vec{k}$

Η τριάδα  $(x_1, y_1, z_1)$  είναι οι συντεταγμένες του διανύσματος  $\vec{r}$ .

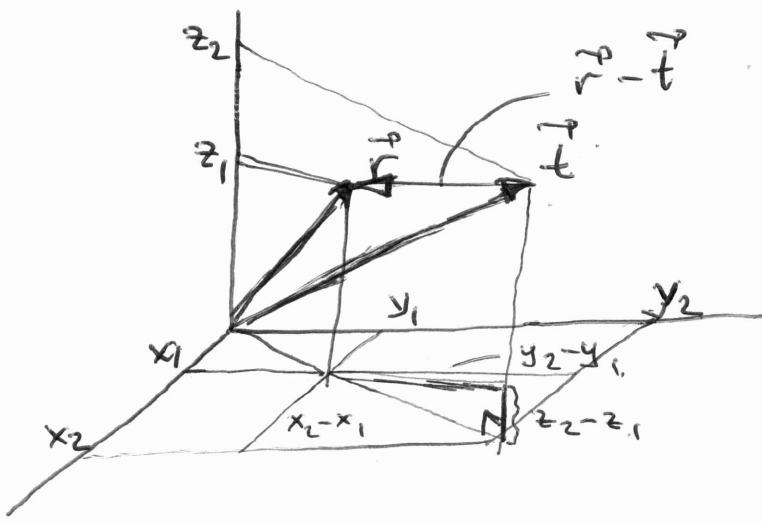
Άθροιση - Διαφορά διανυσμάτων.



$$\begin{aligned} \text{Έχουμε } \vec{r} + \vec{t} &= x_1 \vec{i} + y_1 \vec{j} + z_1 \vec{k} + x_2 \vec{i} + y_2 \vec{j} + z_2 \vec{k} = \\ &= (x_1 + x_2) \vec{i} + (y_1 + y_2) \vec{j} + (z_1 + z_2) \vec{k} \end{aligned}$$

Η διαφορά  $\vec{r} - \vec{t}$  ισούται με

$$\begin{aligned} x_1 \vec{i} + y_1 \vec{j} + z_1 \vec{k} - x_2 \vec{i} - y_2 \vec{j} - z_2 \vec{k} &= \\ = (x_1 - x_2) \vec{i} + (y_1 - y_2) \vec{j} + (z_1 - z_2) \vec{k} \end{aligned}$$

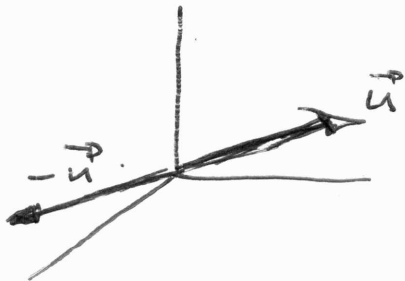


Πολλές φορές αντί  $\vec{r} = x_L \vec{i} + y_L \vec{j} + z_L \vec{k}$  γράφουμε  $\vec{r} = (x_L, y_L, z_L)$ . Το μήκος του ισούται προφανώς με  $\|\vec{r}\| = \sqrt{x_L^2 + y_L^2 + z_L^2}$

Ισχύουν τα εξής:

- 1)  $\vec{u} + \vec{v} = \vec{v} + \vec{u}$ , (για διανύσματα  $\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}$  και
- 2)  $(\vec{u} + \vec{v}) + \vec{w} = \vec{u} + (\vec{v} + \vec{w})$ ,  $\forall \alpha, \beta \in \mathbb{R}$ .
- 3)  $\vec{u} + \vec{0} = \vec{0} + \vec{u} = \vec{u}$ , όπου  $\vec{0}$  το μηδενικό διάνυσμα (αρχή και τέλος ταυτίζονται)

4)  $\vec{u} + (-\vec{u}) = \vec{0}$

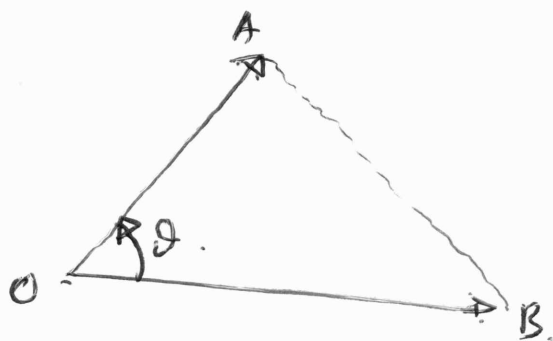


- 5)  $a(b\vec{u}) = (ab)\vec{u}$
- 6)  $a(\vec{u} + \vec{v}) = a\vec{u} + a\vec{v}$
- 7)  $(a+b)\vec{u} = a\vec{u} + b\vec{u}$
- 8)  $1 \cdot \vec{u} = \vec{u}$
- 9)  $\|a\vec{u}\| = |a| \|\vec{u}\|$

Διευκρίνιση: Με το  $a \cdot \vec{u}$ , όπου  $a \in \mathbb{R}$  και  $\vec{u}$  διάνυσμα στον χώρο εννοούμε το διάνυσμα με μήκος  $|a| \|\vec{u}\|$ , διεύθυνση τη διεύθυνση του  $\vec{u}$  και φορά τη φορά του  $\vec{u}$  αν  $a > 0$  και αντίθετη φορά αν  $a < 0$ . Αν  $a = 0$ , τότε  $0 \cdot \vec{u} = \vec{0}$ .

## Εσωτερικό γινόμενο διανυσμάτων.

(6)



Το εσωτερικό γινόμενο δύο διανυσμάτων

$$\vec{OA} = (x_1, y_1, z_1) = x_1 \vec{i} + y_1 \vec{j} + z_1 \vec{k} \text{ και}$$

$$\vec{OB} = (x_2, y_2, z_2) = x_2 \vec{i} + y_2 \vec{j} + z_2 \vec{k} \text{ ισχύει}$$

με το γινόμενο των μηκών  $\|\vec{OA}\|$  και  $\|\vec{OB}\|$  των  $\vec{OA}$  και  $\vec{OB}$  αντίστοιχα επί το συνημίτονο της κυρτής γωνίας  $\theta$  που σχηματίζουν τα διανύσματα.

$$\text{Άρα } \vec{OA} \cdot \vec{OB} = \|\vec{OA}\| \cdot \|\vec{OB}\| \cos \theta.$$

Από τον ~~γενικό~~ νόμο των συνημιτόνων γινώσκουμε (i,j,j) ότι στο τρίγωνο OAB ισχύει:

$$AB^2 = OA^2 + OB^2 - 2OA \cdot OB \cdot \cos \theta \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \|\vec{AB}\|^2 = \|\vec{OA}\|^2 + \|\vec{OB}\|^2 - 2\|\vec{OA}\| \cdot \|\vec{OB}\| \cdot \cos \theta.$$

$$\text{Άρα } \vec{AB} = \vec{OB} - \vec{OA} = (x_2 - x_1) \vec{i} + (y_2 - y_1) \vec{j} + (z_2 - z_1) \vec{k}$$

$$\text{και άρα: } (x_2 - x_1)^2 + (y_2 - y_1)^2 + (z_2 - z_1)^2 =$$

$$= x_1^2 + y_1^2 + z_1^2 + x_2^2 + y_2^2 + z_2^2 - 2\sqrt{x_1^2 + y_1^2 + z_1^2} \sqrt{x_2^2 + y_2^2 + z_2^2} \cos \theta$$

$$\Leftrightarrow x_2^2 + x_1^2 - 2x_1x_2 + y_2^2 + y_1^2 - 2y_1y_2 + z_2^2 + z_1^2 - 2z_1z_2 =$$

$$= x_1^2 + y_1^2 + z_1^2 + x_2^2 + y_2^2 + z_2^2 - 2\|\vec{OA}\| \|\vec{OB}\| \cos \theta \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \|\vec{OA}\| \|\vec{OB}\| \cos \theta = x_1x_2 + y_1y_2 + z_1z_2.$$

$$\text{Σημειώνω } \boxed{\vec{OA} \cdot \vec{OB} = x_1x_2 + y_1y_2 + z_1z_2}$$

Δύο διανύσματα  $\vec{u}, \vec{v}$  λέγονται κάθετα ή ορθογώνια αν η γωνία που σχηματίζουν είναι  $\frac{\pi}{2} = 90^\circ$ . (7)

Αν  $\vec{u} \neq \vec{0}$  και  $\vec{v} \neq \vec{0}$  αυτό είναι ισοδύναμο με  $\|\vec{u}\| \|\vec{v}\| \cos \frac{\pi}{2} = 0 \Leftrightarrow \boxed{\vec{u} \cdot \vec{v} = 0}$ .

Αν κάποιο από τα  $\vec{u}, \vec{v}$  είναι το μηδενικό διάνυσμα, τότε αυτό θεωρείται κάθετο ο' οποιοδήποτε διάνυσμα.

Άρα ικανή και αναγκαία συνθήκη για να είναι κάθετα δύο διανύσματα είναι το εσωτερικό γινόμενο τους να είναι μηδέν.

Αν  $\vec{u} = (u_1, u_2, u_3) = u_1 \vec{i} + u_2 \vec{j} + u_3 \vec{k}$  και  
 $\vec{v} = (v_1, v_2, v_3) = v_1 \vec{i} + v_2 \vec{j} + v_3 \vec{k}$  και  
 $\vec{w} = (w_1, w_2, w_3) = w_1 \vec{i} + w_2 \vec{j} + w_3 \vec{k}$  τότε

από τον τύπο του εσωτερικού γινομένου προκύπτουν τα εξής:

- 1)  $\vec{u} \cdot \vec{v} = \vec{v} \cdot \vec{u}$ , 2)  $\vec{u} \cdot (\vec{v} + \vec{w}) = \vec{u} \cdot \vec{v} + \vec{u} \cdot \vec{w}$
- 3)  $\lambda (\vec{u} \cdot \vec{v}) = (\lambda \vec{u}) \cdot \vec{v} = \vec{u} \cdot (\lambda \vec{v})$ ,  $\lambda \in \mathbb{R}$ .
- 4)  $\vec{0} \cdot \vec{v} = \vec{0}$ , 5)  $\vec{u} \cdot \vec{u} = \|\vec{u}\|^2$ .

Εφαρμογή 1: Να βρεθεί η γωνία μεταξύ των διανυσμάτων

$\vec{AB}$  και  $\vec{A\Gamma}$ , όπου  $A(1, -2, 3)$ ,  $B(2, 4, -6)$ ,  $\Gamma(5, -3, 2)$

Λύση:  $\vec{AB} = \vec{OB} - \vec{OA} = (2-1, 4-(-2), -6-3) = (1, 6, -9)$

$\vec{A\Gamma} = \vec{O\Gamma} - \vec{OA} = (5-1, -3-(-2), 2-3) = (4, -1, -1)$

Άρα  $\vec{AB} \cdot \vec{A\Gamma} = 1 \cdot 4 + 6 \cdot (-1) + (-9) \cdot (-1) = 4 - 6 + 9 = 7$

$\|\vec{AB}\|^2 = 1^2 + 6^2 + (-9)^2 = 1 + 36 + 81 = 118 \Rightarrow \|\vec{AB}\| = \sqrt{118}$

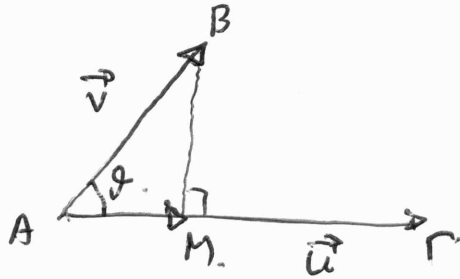
$\|\vec{A\Gamma}\|^2 = 4^2 + (-1)^2 + (-1)^2 = 18 \Rightarrow \|\vec{A\Gamma}\| = 3\sqrt{2}$ .

$$\cos \vartheta = \frac{\vec{AB} \cdot \vec{A\Gamma}}{\|\vec{AB}\| \cdot \|\vec{A\Gamma}\|} = \frac{7}{\sqrt{118} \cdot 3\sqrt{2}} = \frac{7}{12\sqrt{11}} = \frac{7\sqrt{11}}{132}$$

Άρα  $\vartheta \approx \arccos(0,17588) \approx 79,87^\circ \approx 1,394 \text{ rad}$ .

# Προβολή διανύσματος σε διάνυσμα:

(8)



Έστω  $\vec{u} = \vec{AG} \neq \vec{0}$  και  $\vec{v} = \vec{AB}$ . Η προβολή του  $\vec{v}$  επί του  $\vec{u}$  είναι το διάνυσμα  $\vec{AM}$  με  $\vec{MB} \perp \vec{u} = \vec{AG}$ . Αυτή συμβολίζεται με  $\boxed{\text{proj}_{\vec{u}}(\vec{v})}$ .

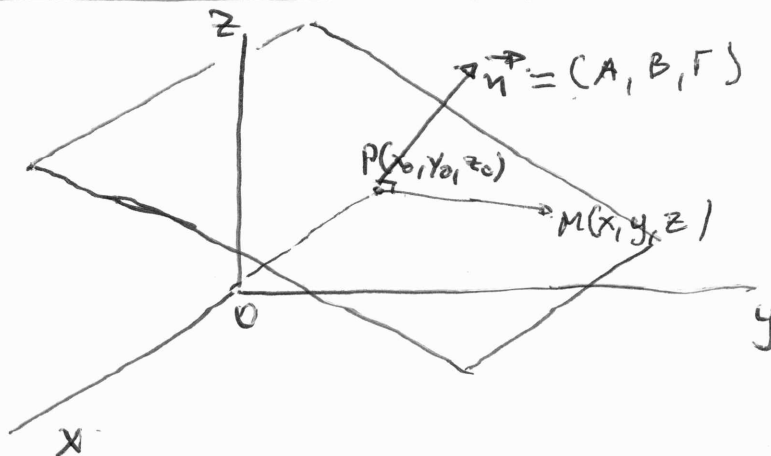
Προφανώς  $\vec{AM} = \lambda \vec{u}$  και  $\vec{MB} = \vec{AB} - \vec{AM} = \vec{v} - \lambda \vec{u}$ . Επειδή  $\vec{MB} \perp \vec{u}$ , θα έχουμε  $(\vec{v} - \lambda \vec{u}) \cdot \vec{u} = 0 \Leftrightarrow \vec{v} \cdot \vec{u} = \lambda \|\vec{u}\|^2 \Leftrightarrow \lambda = \frac{\vec{v} \cdot \vec{u}}{\|\vec{u}\|^2}$ .

Άρα  $\vec{AM} = \frac{\vec{v} \cdot \vec{u}}{\|\vec{u}\|^2} \vec{u} = \text{proj}_{\vec{u}}(\vec{v})$ .

Παρατηρούμε ότι  $\text{proj}_{\vec{u}}(\vec{v}) \cdot \vec{u} = \left( \frac{\vec{v} \cdot \vec{u}}{\|\vec{u}\|^2} \vec{u} \right) \cdot \vec{u} = \frac{\vec{v} \cdot \vec{u}}{\|\vec{u}\|^2} (\vec{u} \cdot \vec{u}) = \frac{\vec{v} \cdot \vec{u}}{\|\vec{u}\|^2} \|\vec{u}\|^2 = \vec{v} \cdot \vec{u}$ .

Η κάθετη συνιστώσα  $\vec{MB}$  ισούται με  $\vec{AB} - \vec{AM} = \vec{v} - \frac{\vec{v} \cdot \vec{u}}{\|\vec{u}\|^2} \vec{u}$ .

## Εξίσωση επιπέδου στον χώρο:





Θεωρούμε ένα επίπεδο  $P(x_0, y_0, z_0)$  του χώρου και ένα μη μηδενικό διάνυσμα  $\vec{n} = (A, B, \Gamma)$  με επίπεδο εφαρτοχής το  $P$ . Το σύνολο των επιπέδων  $M(x, y, z)$  για τα οποία το διάνυσμα  $\vec{PM} = (x-x_0, y-y_0, z-z_0)$  είναι κάθετο στο  $\vec{n} = (A, B, \Gamma)$  αποτελούν το επιπέδου που διέρχεται από το επίπεδο  $P(x_0, y_0, z_0)$  και είναι κάθετο στο  $\vec{n}$ .

Άρα  $\vec{PM} \cdot \vec{n} = 0 \Leftrightarrow (x-x_0) \cdot A + (y-y_0) \cdot B + (z-z_0) \cdot \Gamma = 0 \Leftrightarrow Ax + By + \Gamma z = Ax_0 + By_0 + \Gamma z_0 = \Delta$ .

Άρα η εξίσωση ενός επιπέδου έχει τη μορφή

(1)  $Ax + By + \Gamma z = \Delta$ , όπου  $|A| + |B| + |\Gamma| > 0$ .  
(κάποιος από τους  $A, B, \Gamma$  δεν είναι μηδέν).

Αντιθέτως, αφού κάποιος από τους  $A, B$  και  $\Gamma$  δεν είναι μηδέν, τότε η εξίσωση  $Ax + By + \Gamma z = \Delta$  έχει μια τουλάχιστον λύση. Π.χ. αν  $A \neq 0$ , τότε

$x = -\frac{By}{A} - \frac{\Gamma z}{A} + \frac{\Delta}{A}$  και στο  $y$  και  $z$  δίνουμε αυθαίρετες τιμές).

Έστω  $(x_0, y_0, z_0)$  μια λύση της  $Ax + By + \Gamma z = \Delta$ , δηλαδή  $Ax_0 + By_0 + \Gamma z_0 = \Delta$ . (2)

Τότε αφαιρώντας κατά μέλη τις (1) και (2) παίρνουμε  $A(x-x_0) + B(y-y_0) + \Gamma(z-z_0) = 0 \Leftrightarrow$

$\vec{n} \cdot \vec{PM} = 0$ , όπου  $\vec{n} = (A, B, \Gamma)$  και  $P = (x_0, y_0, z_0)$  και  $M(x, y, z)$  το τυχόν επίπεδο του επιπέδου.

Παράδειγμα: Να βρεθεί η εξίσωση του επιπέδου που περνάει από το επίπεδο  $(5, 1, -2)$  και είναι κάθετο στο διάνυσμα  $\vec{n} = (2, 4, 3)$ .

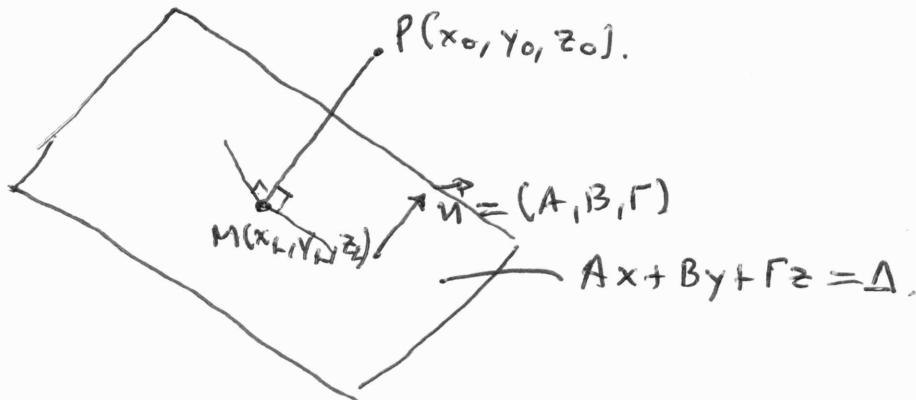
Λύση: Έστω  $P(5, 1, -2)$  και  $M(x, y, z)$  το τυχόν επίπεδο του επιπέδου. Τότε  $\vec{PM} \perp \vec{n} \Leftrightarrow$

$$(x-5) \cdot 2 + (y-1) \cdot 4 + (z+2) \cdot 3 = 0 \Leftrightarrow$$

$$2x + 4y + 3z = +10 + 4 - 6 = 8 \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \boxed{2x + 4y + 3z = 8.}$$

Απόσταση σημείου από επίπεδο:



Το διάνυσμα  $\vec{n} = (A, B, C)$  είναι κάθετο στο επίπεδο

$Ax + By + Cz = \Delta$ , όπως και το  $\vec{PM}$ , όπου  $M(x_L, y_L, z_L)$

Το σημείο του επιπέδου που απέχει την ελάχιστη απόσταση από το  $P(x_0, y_0, z_0)$ . Άρα  $\vec{PM} \parallel \vec{n}$  και κατά συνέπεια

$$\vec{PM} = (x_L - x_0, y_L - y_0, z_L - z_0) = \lambda \vec{n} = (\lambda A, \lambda B, \lambda C)$$

~~$$\|\vec{PM}\|^2 = (x_L - x_0)^2 + (y_L - y_0)^2 + (z_L - z_0)^2 = \lambda^2 (A^2 + B^2 + C^2)$$~~

~~$$\lambda^2 (A^2 + B^2 + C^2) = (x_L - x_0)^2 + (y_L - y_0)^2 + (z_L - z_0)^2$$~~

$$\text{Άρα } x_L = \lambda A + x_0$$

$$y_L = \lambda B + y_0$$

$$z_L = \lambda C + z_0$$

$$\text{Αλλά: } Ax_L + By_L + Cz_L = \Delta \Leftrightarrow \lambda A^2 + Ax_0 + \lambda B^2 + By_0 + \lambda C^2 + Cz_0 = \Delta \Leftrightarrow \lambda (A^2 + B^2 + C^2) = \Delta - (Ax_0 + By_0 + Cz_0)$$

$$\Leftrightarrow \lambda = \frac{\Delta - (Ax_0 + By_0 + Cz_0)}{A^2 + B^2 + C^2}$$

$$\text{Επομένως } \|\vec{PM}\| = \|\lambda \vec{n}\| = |\lambda| \|\vec{n}\| = |\lambda| \sqrt{A^2 + B^2 + C^2} =$$

$$= \frac{|\Delta - (Ax_0 + By_0 + Cz_0)|}{\sqrt{A^2 + B^2 + C^2}} = \frac{|Ax_0 + By_0 + Cz_0 - \Delta|}{\sqrt{A^2 + B^2 + C^2}}$$

Παράδειγμα 1: Να βρεθεί η απόσταση του επιπέδου  $P(7, 5, 4)$  από το επίπεδο  $2x + 4y + 3z = 8$ .

Λύση: Η ζητούμενη απόσταση είναι ίση με!

$$\frac{|2 \cdot 7 + 4 \cdot 5 + 3 \cdot 4 - 8|}{\sqrt{2^2 + 4^2 + 3^2}} = \frac{38}{\sqrt{4 + 16 + 9}} = \frac{38}{\sqrt{29}}$$

2) Βρείτε τη γωνία που σχηματίζουν τα επίπεδα  $2x + 4y + 3z = 8$  και  $3x - 4y + 7z = 5$ .

Λύση: Τα επίπεδα τέμνονται κατά μήκος της ευθείας, τα επιφανείς ονομάς είναι διόρθω του συστήματος.

$$\begin{cases} 2x + 4y + 3z = 8 \\ 3x - 4y + 7z = 5 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} 2x + 4y = 8 - 3z \\ 3x - 4y = 5 - 7z \end{cases}$$

Λύνουμε ως προς  $x$  και  $y$ .

$$D = \begin{vmatrix} 2 & 4 \\ 3 & -4 \end{vmatrix} = -8 - 12 = -20, \quad D_x = \begin{vmatrix} 8 - 3z & 4 \\ 5 - 7z & -4 \end{vmatrix} =$$

$$= -32 + 12z - 20 + 28z = -52 + 40z$$

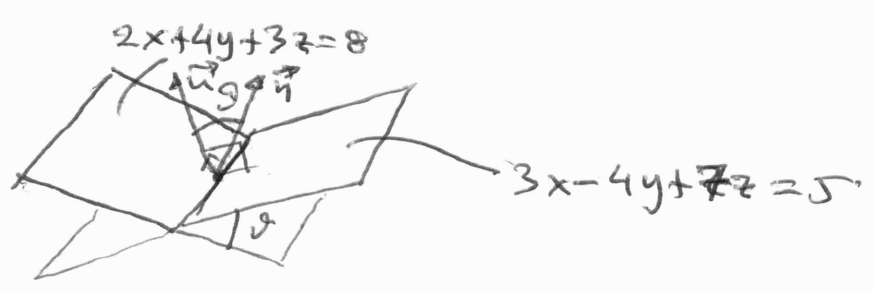
$$D_y = \begin{vmatrix} 2 & 8 - 3z \\ 3 & 5 - 7z \end{vmatrix} = 10 - 14z - 24 + 9z = -14 - 5z$$

$$\text{Άρα } x = \frac{-52 + 40z}{-20} = \frac{52 - 40z}{20} = \frac{26 - 20z}{10} = \frac{13 - 10z}{5}$$

$$\text{και } y = \frac{-14 - 5z}{-20} = \frac{14 + 5z}{20}$$

Η τομή των επιπέδων είναι η ευθεία με συνάρτηση

$$\left( \frac{13-10z}{5}, \frac{14+5z}{20}, z \right), z \in \mathbb{R}.$$



Το κάθετο διάνυσμα στο επίπεδο  $2x + 4y + 3z = 8$  είναι το  $\vec{n} = (2, 4, 3)$  και το κάθετο διάνυσμα στο επίπεδο  $3x - 4y + 7z = 5$  είναι το διάνυσμα  $\vec{u} = (3, -4, 7)$ .

Το συμπλήρωμα της γωνίας που σχηματίζουν τα κάθετα διανύσματα είναι

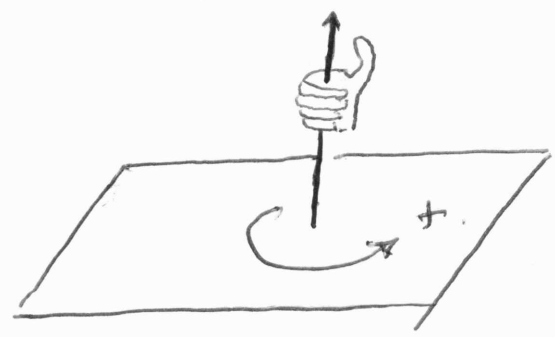
$$\begin{aligned} \cos \varphi &= \frac{\vec{n} \cdot \vec{u}}{\|\vec{n}\| \cdot \|\vec{u}\|} = \frac{2 \cdot 3 + 4(-4) + 3 \cdot 7}{\sqrt{2^2 + 4^2 + 3^2} \cdot \sqrt{3^2 + (-4)^2 + 7^2}} = \\ &= \frac{6 - 16 + 21}{\sqrt{4 + 16 + 9} \cdot \sqrt{9 + 16 + 49}} = \frac{11}{\sqrt{29} \cdot \sqrt{74}} \approx 0,23745 \end{aligned}$$

Άρα  $\varphi \approx 1,3310564 \text{ rad} = 76,269^\circ$ .

Αυτή είναι η μία (οξεία) γωνία που σχηματίζουν τα επίπεδα. Η άλλη είναι η παραληγωνιακή της.

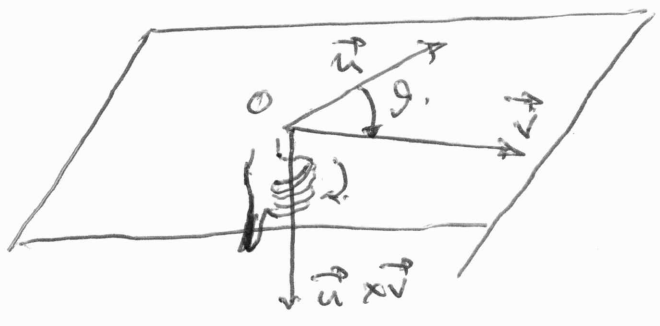
Εξωτερικό γινόμενο διανυσμάτων

α) Προσανατολισμός επιπέδου ως προς διάνυσμα κάθετο ε' αυτό και με αρχή πάνω στο επίπεδο



Παίρνουμε το διάνυσμα με το δεξί χέρι ώστε ο αντίχειρας να δείχνει προς τη φορά του διανύσματος. Τα άλλα δάκτυλα στρέφονται γύρω από το διάνυσμα και ορίζουν τον δετικό προσανατολισμό του επιπέδου.

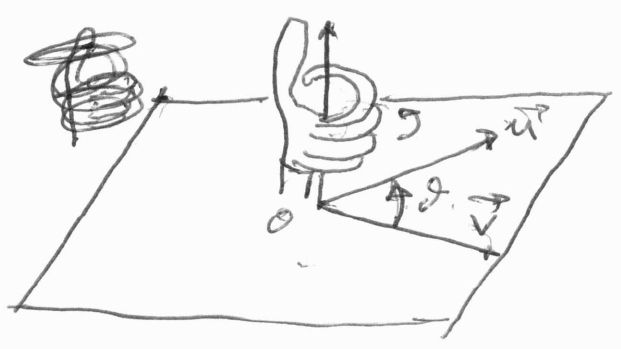
6) Εξωτερικό γινόμενο διανυσμάτων



Στο επίπεδο που ορίζουν δύο μη μηδενικά διανύσματα  $\vec{u}$  και  $\vec{v}$  με κοινή αρχή  $O$  θεωρούμε το κάθετο διάνυσμα  $\vec{u} \times \vec{v}$  με μέτρο  $\|\vec{u}\| \cdot \|\vec{v}\| \sin \theta$ , όπου  $\theta$  η γωνία των διανυσμάτων (κυρτή)

Αν πάρουμε το δεξί μας χέρι και στρέψουμε τα 4 δάκτυλά όπως η γωνία από το  $\vec{u}$  στο  $\vec{v}$ , τότε ο αντίχειράς μας θα δείξει τη φορά του  $\vec{u} \times \vec{v}$ .

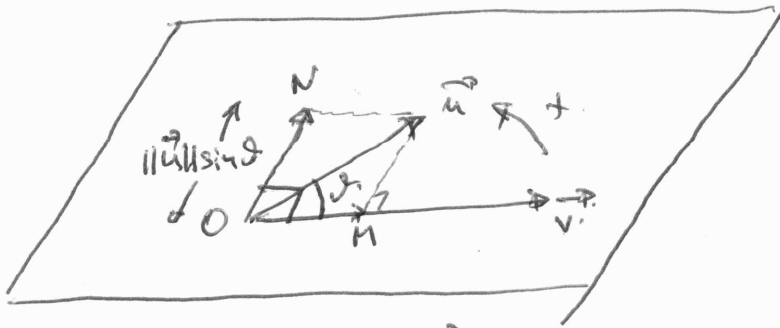
Αν πάρουμε τώρα το  $\vec{v} \times \vec{u}$ , το μέτρο δεν αλλάζει, αλλά αλλάζει η φορά.



Άρα  $\vec{u} \times \vec{v} = -\vec{v} \times \vec{u}$ . Αν τα  $\vec{u}, \vec{v}$  σχηματίζουν μηδενική γωνία ή γωνία  $\pi$ , ή  $\vec{v} = \vec{0}$  ή  $\vec{u} = \vec{0}$ , τότε θεωρούμε  $\vec{u} \times \vec{v} = \vec{0}$ .

(Γιατί παίρνουμε το δεξί χέρι; Γιατί οι περισσότεροι άνθρωποι είναι δεξιόχειρες.)

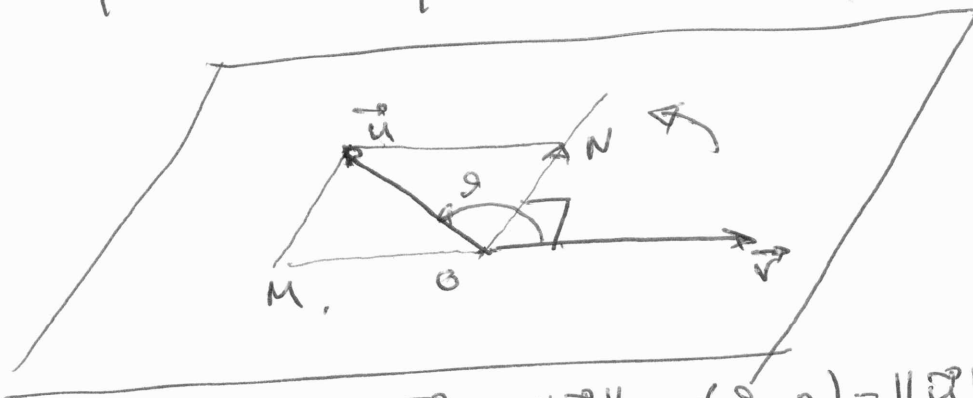
Αν γράψουμε τώρα το ένα διάνυσμα ως άθροισμα δύο  
κάθετων διανυσμάτων. (14)



Τότε  $\vec{v} \times \vec{u} = \vec{v} \times \vec{ON}$ .

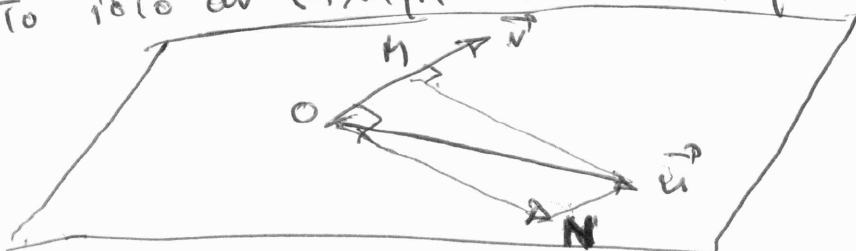
α) Ο προσανατολισμός δεν αλλάζει, τα διανύσματα  $\vec{v}$  και  $\vec{ON}$  έχουν γωνία  $\frac{\pi}{2}$  με  $\sin \frac{\pi}{2} = 1$  και το μήκος του  $\vec{ON} = \|\vec{u}\| \sin \theta$ . Άρα  $\vec{v} \times \vec{ON} = \|\vec{v}\| \cdot \|\vec{ON}\| \sin \frac{\pi}{2} = \|\vec{v}\| \|\vec{u}\| \sin \theta = L = \|\vec{v} \times \vec{u}\|$ .

Άρα και αν η  $\theta$  ήταν αβλαβία το ίδιο αποτέλεσμα θα είχαμε.

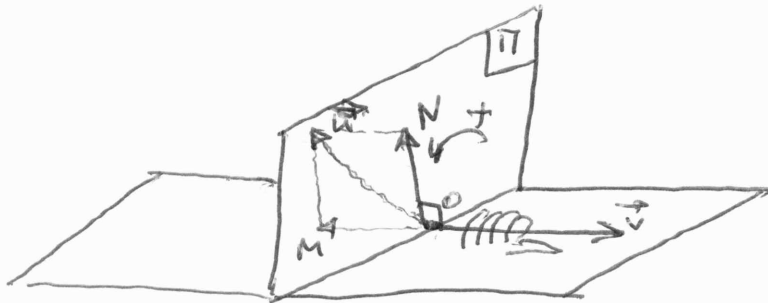
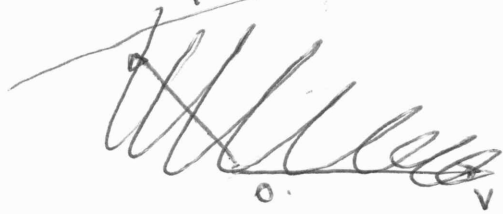


Εδώ έχουμε  $\|\vec{ON}\| = \|\vec{u}\| \cos(\theta - \frac{\pi}{2}) = \|\vec{u}\| \cos(\frac{\pi}{2} - \theta) = \|\vec{u}\| \sin \theta$  και πάλι ο προσανατολισμός δεν αλλάζει. Άρα  $\|\vec{v} \times \vec{ON}\| = \|\vec{v}\| \|\vec{ON}\| \sin \frac{\pi}{2} = \|\vec{v}\| \|\vec{ON}\| = \|\vec{v}\| \|\vec{u}\| \sin \theta = \|\vec{v} \times \vec{u}\|$ .

Επειδή δεν αλλάζει η φορά και το μέτρο το  $\vec{v} \times \vec{u}$  ισούται με  $\vec{v} \times \vec{ON} = \vec{v} \times (\vec{u} - \vec{v})$   
Το ίδιο αν είχαμε αντίθετη φορά



6). Εφόσον το  $\vec{ON}$  είναι κάθετο στο  $\vec{v}$ , το  $\vec{ON}$  θα ανήκει στο επίπεδο που περνά από το 0 και είναι κάθετο στο  $\vec{v}$ . Άρα το  $\vec{ON}$  είναι η προβολή του  $\vec{u}$  στο κάθετο προς το  $\vec{u}$  επίπεδο.



Αν τώρα  $\vec{u} \times \vec{u} = \vec{v} \times \vec{ON}$ , τότε το  $\vec{v}$  ορίζει στο  $\Pi$  έναν προαναστοιχισμό και περιγράφει το  $\vec{ON}$  κατά  $\frac{\Pi}{2} = 90^\circ$  κατά τη δεξιά φορά, πολλαπλασιασθένο επί  $\|\vec{v}\|$ .

Ερώτημα: Αν έχουμε δύο διανύσματα  $\vec{u}_1$  και  $\vec{u}_2$

και τα προβάλουμε στο κάθετο στο  $\vec{v}$  επίπεδο το άθροισμα  $\vec{u}_1 + \vec{u}_2$  θα έχει σαν προβολή στο  $(\Pi)$  το άθροισμα των προβολών των  $\vec{u}_1$  και  $\vec{u}_2$  στο  $(\Pi)$   
 Η προβολή  $\vec{ON}$  του  $\vec{u}$  στο  $\Pi$  ισούται με

~~$\vec{u} - \text{proj}_{\vec{v}}(\vec{u}) = \vec{u} - \frac{\vec{u} \cdot \vec{v}}{\|\vec{v}\|^2} \vec{v}$~~

~~$\vec{u}_1 + \vec{u}_2 - \text{proj}_{\vec{v}}(\vec{u}_1 + \vec{u}_2) = \vec{u}_1 + \vec{u}_2 - \frac{(\vec{u}_1 + \vec{u}_2) \cdot \vec{v}}{\|\vec{v}\|^2} \vec{v}$~~

$\vec{u} - \text{proj}_{\vec{v}}(\vec{u}) = \vec{u} - \frac{\vec{u} \cdot \vec{v}}{\|\vec{v}\|^2} \vec{v}$

Άρα  $\vec{u}_1 + \vec{u}_2 - \text{proj}_{\vec{v}}(\vec{u}_1 + \vec{u}_2) = \vec{u}_1 + \vec{u}_2 - \frac{(\vec{u}_1 + \vec{u}_2) \cdot \vec{v}}{\|\vec{v}\|^2} \vec{v} =$

$= \vec{u}_1 + \vec{u}_2 - \frac{\vec{u}_1 \cdot \vec{v}}{\|\vec{v}\|^2} \vec{v} - \frac{\vec{u}_2 \cdot \vec{v}}{\|\vec{v}\|^2} \vec{v} =$

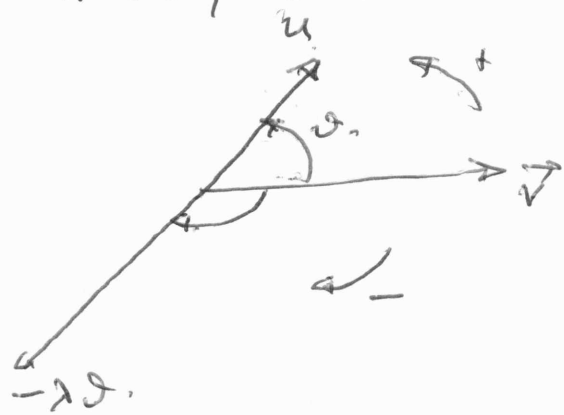
$= \left( \vec{u}_1 - \frac{\vec{u}_1 \cdot \vec{v}}{\|\vec{v}\|^2} \vec{v} \right) + \left( \vec{u}_2 - \frac{\vec{u}_2 \cdot \vec{v}}{\|\vec{v}\|^2} \vec{v} \right)$

Συνοψίζοντας, για να βρούμε το  $\vec{v} \times (\vec{u}_1 + \vec{u}_2)$ , θα βρούμε την προβολή του  $\vec{u}_1 + \vec{u}_2$  στο επίπεδο που είναι κάθετο στο  $\vec{v}$ , δηλαδή το άθροισμα των προβολών του  $\vec{u}_1$  και του  $\vec{u}_2$  στο κάθετο αυτό επίπεδο και στη συνέχεια θα περιστρέψουμε το άθροισμα των προβολών κατά τη θετική φορά γύρω από το  $\vec{v}$  κατά γωνία  $90^\circ$  και θα πολλαπλασιάσουμε επί  $\|\vec{v}\|$ .  
 Η περιστροφή των προβολών των  $\vec{u}_1$  και  $\vec{u}_2$  δίνει άθροισμα την περιστροφή του αθροίσματος των προβολών αυτών, δηλαδή της προβολής του  $\vec{u}_1 + \vec{u}_2$  κατά  $90^\circ$ .

Από τα παραπάνω προκύπτει ότι

$$\vec{v} \times (\vec{u}_1 + \vec{u}_2) = \vec{v} \times \vec{u}_1 + \vec{v} \times \vec{u}_2$$

Είναι σαφές ότι αν  $\lambda > 0$ , τότε  $\vec{v} \times (\lambda \vec{u}) = \lambda (\vec{v} \times \vec{u})$   
 ενώ, αν  $\lambda < 0$ , τότε



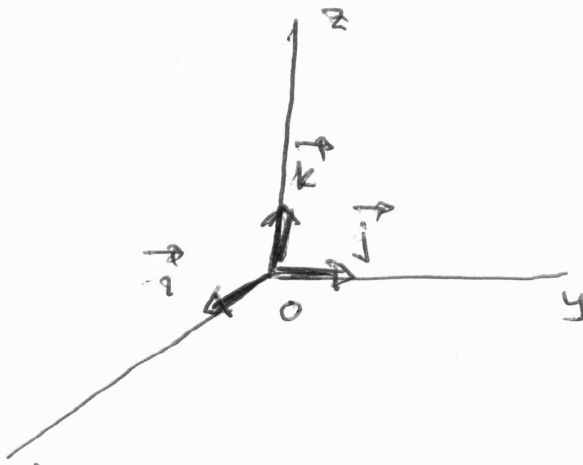
αλλάξει η φορά περιστροφής και το  $\vec{v} \times (\lambda \vec{u})$  έχει μέτρο το  $|\lambda| \|\vec{v} \times \vec{u}\|$ , αλλά αντίθετη φορά.

Δηλαδή  $\vec{v} \times (\lambda \vec{u}) = -|\lambda| (\vec{v} \times \vec{u}) = \lambda \cdot (\vec{v} \times \vec{u})$

Άρα το εξωτερικό γινόμενο είναι γραμμική συνάρτηση του  $\vec{u}$ . Επίσης είναι γραμμικό και ως προς  $\vec{v}$  γιατί  $\vec{v} \times \vec{u} = -\vec{u} \times \vec{v}$ .

Τώρα στο ορθοκανονικό σύστημα xyz έχουμε για τα διανύσματα  $\vec{i}, \vec{j}, \vec{k}$ .





$$\begin{aligned}
 \vec{j} \times \vec{i} &= -\vec{k}, & \vec{i} \times \vec{j} &= \vec{k}, & \vec{k} \times \vec{i} &= \vec{j}, & \text{και} & \vec{i} \times \vec{i} = \vec{j} \times \vec{j} = \\
 \vec{k} \times \vec{j} &= -\vec{i}, & \vec{j} \times \vec{k} &= \vec{i}, & \vec{i} \times \vec{k} &= -\vec{j}. & & = \vec{k} \times \vec{k} = \vec{0}
 \end{aligned}$$

Αν λοιπόν  $\vec{v} = (a_1, a_2, a_3) = a_1 \vec{i} + a_2 \vec{j} + a_3 \vec{k}$

και  $\vec{u} = (b_1, b_2, b_3) = b_1 \vec{i} + b_2 \vec{j} + b_3 \vec{k}$ , τότε

$$\begin{aligned}
 \vec{v} \times \vec{u} &= (a_1 \vec{i} + a_2 \vec{j} + a_3 \vec{k}) \times (b_1 \vec{i} + b_2 \vec{j} + b_3 \vec{k}) = \\
 &= a_1 b_1 \vec{i} \times \vec{i} + a_1 b_2 \vec{i} \times \vec{j} + a_1 b_3 \vec{i} \times \vec{k} + \\
 &+ a_2 b_1 \vec{j} \times \vec{i} + a_2 b_2 \vec{j} \times \vec{j} + a_2 b_3 \vec{j} \times \vec{k} + \\
 &+ a_3 b_1 \vec{k} \times \vec{i} + a_3 b_2 \vec{k} \times \vec{j} + a_3 b_3 \vec{k} \times \vec{k} = \\
 &= a_1 b_2 \vec{k} - a_1 b_3 \vec{j} - a_2 b_1 \vec{k} + a_2 b_3 \vec{i} + a_3 b_1 \vec{j} - \\
 &- a_3 b_2 \vec{i} = (a_2 b_3 - a_3 b_2) \vec{i} + (a_3 b_1 - a_1 b_3) \vec{j} + \\
 &+ (a_1 b_2 - a_2 b_1) \vec{k} = \begin{vmatrix} a_2 & a_3 \\ b_2 & b_3 \end{vmatrix} \vec{i} - \begin{vmatrix} a_1 & a_3 \\ b_1 & b_3 \end{vmatrix} \vec{j} + \\
 &+ \begin{vmatrix} a_1 & a_2 \\ b_1 & b_2 \end{vmatrix} \vec{k}.
 \end{aligned}$$