

Μάθημα 11: Ε2. Μέθοδοι Εφαρμοσμένων Μαθηματικών II (ΣΤΡΑΤΗΣ) 10/12/2019

$$A\vec{u}_x + B\vec{u}_t = \vec{z} \quad A, B \in \mathbb{R}^{m \times m}, \det B \neq 0, \vec{z} \in \mathbb{R}^m$$

$$a_{ij} = a_{ij}(x, t, u_1, \dots, u_m)$$

$$b_{ij} = b_{ij}(x, t, u_1, \dots, u_m)$$

$$c_{ij} = c_{ij}(x, t, u_1, \dots, u_m)$$

$$F(\lambda) := \det(A - \lambda B), \deg F = m$$

Οι ρίζες του $F(\lambda)$ είναι:

- m πραγματικές
 - m πραγματικές και n εφικτές
- $(A - \lambda B)\vec{u} = 0$ έχει n γραμμικά ανεξ. λύσεις.

Υπερβολικό σύστημα σχεδόν γραμμικών εφικτών.

$$\begin{cases} A\vec{u}_x + B\vec{u}_t = 0, & x \in \mathbb{R}, t > 0 \\ \vec{u}(x, 0) = \vec{f}(x), & x \in \mathbb{R} \end{cases} \text{ με σταθερούς συντελεστές}$$

Διαδικασία Επίλυσης

- 1 $F(\lambda)$
- 2 λ_j
- 3 $P_{m \times m} : \det P \neq 0 : A^{\text{tr}} \vec{p}_j = \lambda_j B^{\text{tr}} \vec{p}_j, \vec{p}_j \neq 0$
- 4 $Q = PB$
- 5 $\vec{g}(x) = Q \vec{f}(x)$
- 6 $\begin{cases} z_t + \lambda_j z_x = 0 \\ z(x, 0) = g(x) \end{cases} : z(x, t) = g(x - \lambda_j t) \quad \forall \lambda_j$
- 7 $Q\vec{u} = \vec{z}$

Παράδειγμα

$$\left. \begin{aligned} u_t &= u_x + v_x \\ v_t &= 3u_x - v_x \end{aligned} \right\} x > 0, t > 0 \quad \text{αρχικές συνθήκες: } \left. \begin{aligned} u(x, 0) &= u_0(x) \\ v(x, 0) &= v_0(x) \end{aligned} \right\} x > 0$$

Συνοριακή συνθήκη: $u(0, t) + \beta v(0, t) = \varphi(t), t > 0 \quad (\beta \neq 1/3 \text{ σταθ})$

Τι γίνεται αν $\beta = 1/3$;

$$u^{(1)} = u, \quad u^{(2)} = v \quad \underbrace{\begin{pmatrix} -1 & -1 \\ -3 & 1 \end{pmatrix}}_A \begin{pmatrix} u^{(1)} \\ u^{(2)} \end{pmatrix}_x + \underbrace{\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}}_B \begin{pmatrix} u^{(1)} \\ u^{(2)} \end{pmatrix}_t = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} u^{(1)}(x,0) \\ u^{(2)}(x,0) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} u_0^{(1)}(x) \\ u_0^{(2)}(x) \end{pmatrix}$$

1 $F(\lambda) = \det(A - \lambda B) = \lambda^2 - 4$

2 $F(\lambda) = 0 \Rightarrow \lambda_1 = -2, \lambda_2 = 2 \Rightarrow$ Το σύστημα έχει είναι υπερβολικό

3 $A^{tr} = \begin{pmatrix} -1 & -3 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}, B^{tr} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$

$$A^{tr} \begin{pmatrix} P_{11} \\ P_{12} \end{pmatrix} = -2 \begin{pmatrix} P_{11} \\ P_{12} \end{pmatrix}, A^{tr} \begin{pmatrix} P_{21} \\ P_{22} \end{pmatrix} = 2 \begin{pmatrix} P_{21} \\ P_{22} \end{pmatrix} \leadsto P = \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}$$

4 $Q = PB = P$

5 $\begin{pmatrix} g_1(x) \\ g_2(x) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} u_0^{(1)}(x) \\ u_0^{(2)}(x) \end{pmatrix} \leadsto \begin{aligned} g_1(x) &= 3u_0^{(1)}(x) + u_0^{(2)}(x) \\ g_2(x) &= u_0^{(1)}(x) - u_0^{(2)}(x) \end{aligned}$

6 $z_1(x,t) = g_1(x - \lambda t) = 3u_0^{(1)}(x+2t) + u_0^{(2)}(x+2t)$

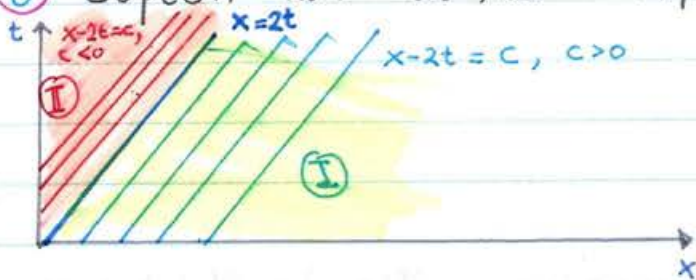
$z_2(x,t) = g_2(x - \lambda t) = u_0^{(1)}(x-2t) - u_0^{(2)}(x-2t)$

7 $\begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} u \\ v \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} z_1 \\ z_2 \end{pmatrix}$

$$u(x,t) = \frac{1}{4} [3u_0^{(1)}(x+2t) - u_0^{(1)}(x-2t) + u_0^{(2)}(x+2t) + u_0^{(2)}(x-2t)]$$

$$v(x,t) = \frac{1}{4} [3u_0^{(1)}(x+2t) + 3u_0^{(1)}(x-2t) + u_0^{(2)}(x+2t) - 3u_0^{(2)}(x-2t)]$$

8 Εύρεση των $u_0^{(1)}, u_0^{(2)}$ (χρήση της συνολικής συνθήκης)



Στην I $\left. \begin{aligned} u_0^{(1)}(x+2t) &= u_0(x+2t) \\ u_0^{(2)}(x+2t) &= v_0(x+2t) \end{aligned} \right\} \lambda = -2, 2$

Στην II $\left. \begin{aligned} u_0^{(1)}(x+2t) &= u_0(x+2t) \\ u_0^{(2)}(x+2t) &= v_0(x+2t) \end{aligned} \right\} (\lambda=2), \text{ για } \lambda=-2 \left\{ \begin{aligned} u_0^{(1)}(x-2t) &= \text{πρέπει να τα} \\ u_0^{(2)}(x-2t) &= \text{βρωί.} \end{aligned} \right.$

Ε2. Μέθοδοι Εφαρμοσμένων Μαθηματικών II (ΣΤΡΑΤΗΣ) 10/12/2019

Η συνοριακή συνθήκη δίνει $u^{(1)}(0,t) + \beta u^{(2)}(0,t) = \varphi(t)$, $t > 0$
 $(1+\beta)(3u_0(2t) + v_0(2t)) + (3\beta - 1)(u_0^{(1)}(-2t) - u_0^{(2)}(-2t)) = 4\varphi(t)$ (*)
 $u_0^{(1)}(-2t) - u_0^{(2)}(-2t) = \frac{1}{3\beta - 1} [4\varphi(t) - (1+\beta)(3u_0(2t) + v_0(2t))]$

$u_0^{(1)}(t) - u_0^{(2)}(t) = \frac{1}{3\beta - 1} [4\varphi(\frac{-t}{2}) - (1+\beta)(3u_0(-t) + v_0(-t))]$

$u_0^{(1)}(x-2t) - u_0^{(2)}(x-2t) = \frac{1}{3\beta - 1} [4\varphi(\frac{2t-x}{2}) + (1+\beta)(3u_0(2t-x) + v_0(2t-x))]$

Άρα η λύση είναι για $\beta \neq 1/3$

$u(x,t) = \frac{3}{4} u_0(x+2t) + \frac{1}{4} v_0(x+2t) + \frac{1}{1-3\beta} [\varphi(\frac{2t-x}{2}) - \frac{1+\beta}{4} (3u_0(2t-x) + v_0(2t-x))]$

$v(x,t) = \frac{3}{4} u_0(x+2t) + v_0(x+2t) + \frac{1}{1-3\beta} [\varphi(\frac{2t-x}{2}) - \frac{1+\beta}{4} (3u_0(2t-x) + v_0(2t-x))]$

Για $\beta = 1/3$ από την (*) \Rightarrow

$3u_0(2t) + v_0(2t) = 3\varphi(t)$, για $x=0 \Rightarrow$

η $u_0^{(1)}(x-2t) - u_0^{(2)}(x-2t)$ δεν ορίζεται

Άρα το Π.Σ.ΑΤ δεν είναι καλά τοθετημένο.

Άσκηση: $\begin{cases} u_t = 3u_x + 2v_x & x > 0, t > 0 \\ v_t = -u_x - v \end{cases}$, αρχικές συνθήκες $\begin{cases} u(x,0) = 0 \\ v(x,0) = x^2 \end{cases}$

συνοριακή συνθήκη $v(0,t) = t^2$
(καλώς τοποθετημένο)

Άσκηση: $\begin{cases} u_t = 3u_x + 2v_x & x > 0, t > 0 \\ v_t = -u_x - v \end{cases}$, αρχικές συνθήκες $\begin{cases} u(x,0) = 0 \\ v(x,0) = x^2 \end{cases}$

συνοριακή συνθήκη $u(0,t) = t$
(Μη καλώς τοποθετημένο)

Άσκηση: $\begin{cases} u_t = 3u_x + 2v_x & x > 0, t > 0 \\ v_t = -u_x - v \end{cases}$, αρχικές συνθήκες $v(x,0) = x^2$

συνοριακές συνθήκες: $u(0,t) = t$, $v(0,t) = t^2$
(Μη καλώς τοποθετημένο)

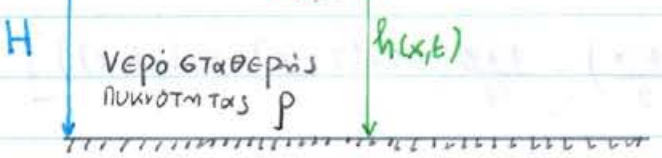
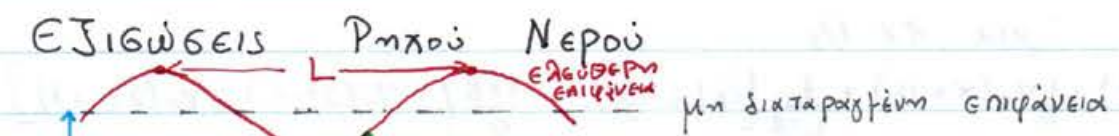
Άσκηση:

$$\left. \begin{aligned} u_t + u_x + \alpha v_x &= 0 \\ v_t + \beta u_x + v_x &= 0 \end{aligned} \right\} x \in (0,1), t > 0$$

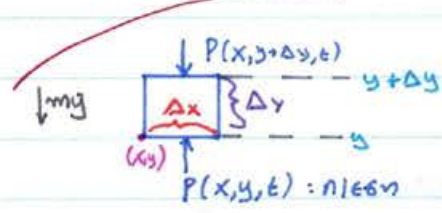
$$\left. \begin{aligned} u(x,0) &= u_0(x) \\ v(x,0) &= v_0(x) \end{aligned} \right\} x \in [0,1]$$

$$u(0,t) = v(0,t) = 0, t \geq 0$$

- (i) ; α, β έχουμε καλὴ τοποθέτηση ($0 < \alpha, \beta < 1$)
(ii) για τις τιμές των α, β του (i) να διατυπωθούν συνθήκες ἐπὶ των $u_0(x), v_0(x)$ ὥστε ἡ λύση τοῦ Π.Ι.Α.Τ να εἶναι C^1



$u(x,t) =$ ταχύτητα, $y = h(x,t)$
 $H \ll L$ (υπόθεση πηχού νερού)



$P(x,y,t) = P_0 + \rho g (h(x,t) - y)$

νόμος ἰσορροπίας τῆς μάζας: $\frac{d}{dt} \left(\int_a^b h(x,t) dx \right) = u(a,t)h(a,t) - u(b,t)h(b,t)$

$h_t + (hu)_x = 0$

ἰσορροπία τῆς ορμῆς στὴν x-διεύθυνση

$\frac{d}{dt} \left(\int_a^b h(x,t) u(x,t) dx \right) = h(a,t) u^2(a,t) - h(b,t) u^2(b,t) + \frac{g}{2} (h^2(a,t) - h^2(b,t))$

$(hu)_t + \left(hu^2 + \frac{g}{2} h^2 \right)_x = 0$

ΕΞΙΣΩΣΕΙΣ:

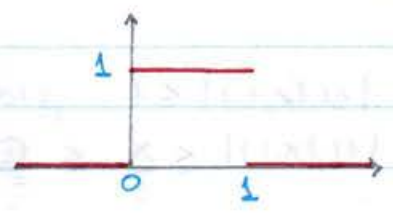
$$\left\{ \begin{aligned} h_t + u h_x + h u_x &= 0 \\ u_t + u u_x + g h_x &= 0 \end{aligned} \right.$$

Ερωτήματα: (i) εἶναι υπερβολικό; (ii) ἀν εἶναι νὰ λυθεῖ με μεθόδους χαρακτηριστικῶν.

Ε2. Μέθοδοι Εφαρμοσμένων Μαθηματικών II (Στηρατίης) 10/12/2019

$$u_t + uu_x = 0, \quad x \in \mathbb{R}, t > 0$$

$$u(x, 0) = f(x) := \begin{cases} 1, & 0 < x < 1 \\ 0, & \text{αλλού} \end{cases}$$

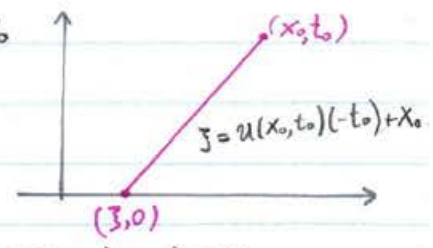


Χαρακτηριστική Εξίσωση

$$\frac{dt}{ds} = 1, \quad t(0) = t_0, \quad t(s) = s + t_0$$

$$\frac{dx}{ds} = z, \quad x(0) = x_0, \quad x(s) = u(x_0, t_0)(s - t_0) + x_0$$

$$\frac{dz}{ds} = 0, \quad z(0) = u(x_0, t_0), \quad z(s) = u(x_0, t)$$



$$x(t) = u(x_0, t_0)(t - t_0) + x_0 \quad z(0) = u(x_0, 0) = u(3, 0) = f(3)$$

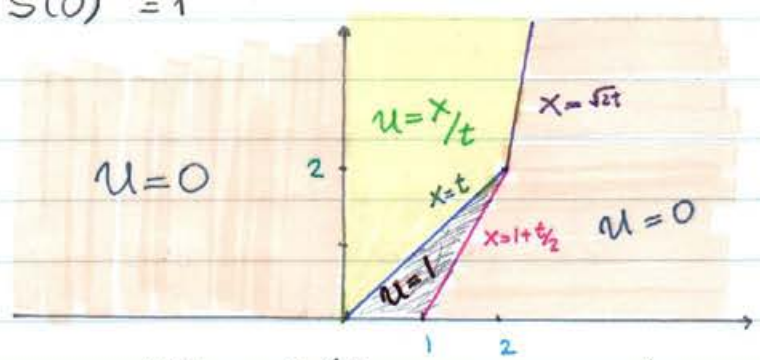
$$z(t) = u(x(t), t) \quad \text{"} u(x_0, t_0)$$

$$u = f(x - ut)$$

- κύμα αραίωσης μεταξύ $x=0$ και $x=t$
- shock λόγω του ότι οι ευθείες $x = t + x_0$, $0 < x_0 < 1$ και $x_0 = 1$ τέμνονται ($x = s(t)$)

$$s'(t) = \frac{[\frac{u^2}{2}]}{[u]} = \frac{\frac{1}{2} - 0}{1 - 0} = \frac{1}{2} \Rightarrow s(t) = \frac{1}{2}t + c$$

$$s(0) = 1 \Rightarrow s(t) = \frac{t}{2} + 1 \quad 0 \leq t \leq 2$$



$$s'(t) = \frac{\frac{1}{2}(\frac{x}{t})^2 - 0}{\frac{x}{t} - 0}$$

$$u(x, t) = \begin{cases} 0, & x < 0 \\ x/t, & 0 < x < t \\ 1, & t < x < 1 + t/2 \\ 0, & x > 1 + t/2 \end{cases} \quad \text{για } 0 \leq t \leq 2$$

$$u(x, t) = \begin{cases} 0, & x < 0 \\ x/t, & 0 < x < \sqrt{2t} \\ 0, & \sqrt{2t} < x \end{cases} \quad \text{για } t \geq 2$$

$$\lim_{t \rightarrow \infty} |u(x,t)| = 0$$

- Παρατηρήσεις:
- $|u(x,t)| \leq 1$ για $0 \leq t \leq 2$
 - $|u(x,t)| \leq \frac{x}{t} \leq \frac{\sqrt{2t}}{t} = \frac{\sqrt{2}}{\sqrt{t}}$ για $t \geq 2$

Άρα πάντα $|u(x,t)| \leq \frac{\sqrt{2}}{\sqrt{t}}$, $\forall x \in \mathbb{R}, t > 0$

