

Εθνικό και Καποδιστριακό Πανεπιστήμιο Αθηνών

Τμήμα Μαθηματικών

Ηλεκτρονική Τάξη: <http://eclass.uoa.gr>

Σημειώσεις Φοιτητών

Χειμερινό Εξάμηνο 2014-2015

Μάθημα:

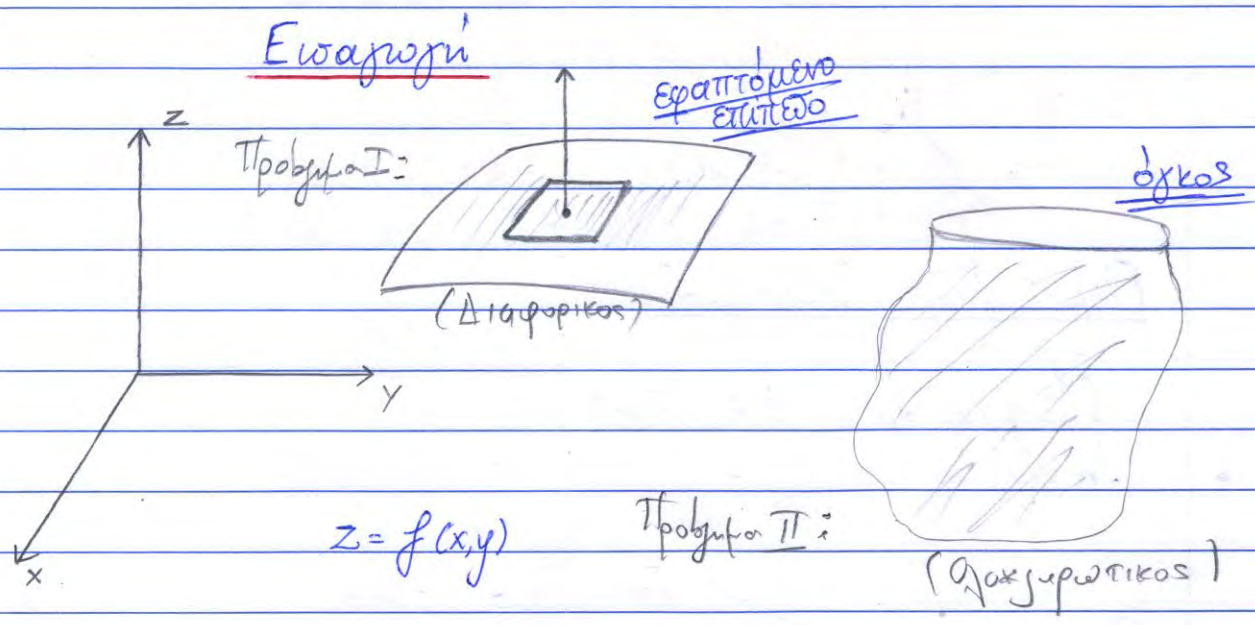
301. Απειροστικός λογισμός III

Διδάσκων: Ν. Αλικάκος

Ευχαριστούμε για τις σημειώσεις τους : Γεράσιμος & Ηλίας

Πακέτο Σημειώσεων 1 / Φυλλάδιο Ασκήσεων 1.

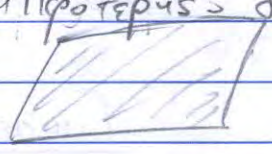
Διάλεξη 1



Διαφορές \mathbb{R}^1 με τον \mathbb{R}^n ($n \geq 2$)

- Δεν υπάρχει διαφορά στην Γενική Τοπολογία
- Υπάρχει διαφορά στην Γεωμετρία
- Δυσκολία στον \mathbb{R}^3 : Η φετρύνη είναι φιλοσοφικός \Rightarrow διαστάσεις

Π.χ (~~\mathbb{R}~~) Εμβαδόν επιφάνειας (2-διάσταση)



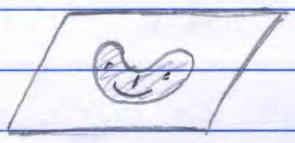
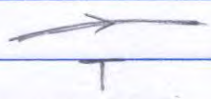
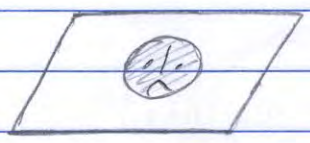
(~~\mathbb{R}~~) Μίκος καμπύλης (1-διάσταση)



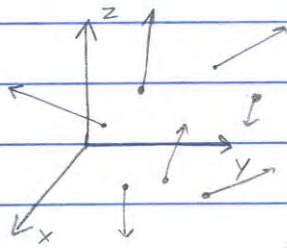
- Στον \mathbb{R}^n δεν υπάρχει διάταξη

Αντικείμενα μετέτης

Μετασχηματισμοί : $T(x, y) = (f(x, y), g(x, y))$



Διαφομετρικά Πεδία :



Θεμελιώδες Θεώρημα :

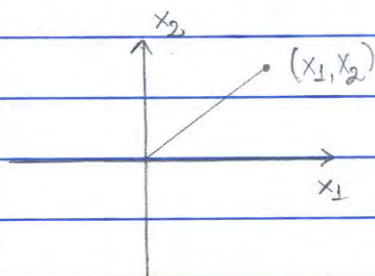
$$\int_a^b f'(x) dx = f(b) - f(a)$$

Γενικεύσεις $\begin{cases} \text{Θεώρημα Green} \\ \text{Θεώρημα Απόκλισης (Gauss)} \end{cases}$

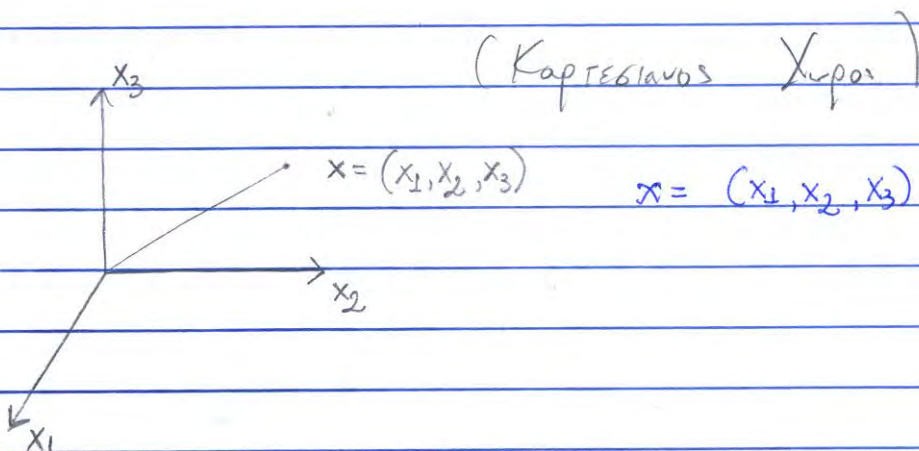
Αρχιμήδης - Όγκος
Εμβαδόν Σφαίρας \sim Newton-Leibniz
...

Ευκλείδειος \mathbb{R}^n

A)



$x = (x_1, x_2)$
(Καρτεσιανό Επίπεδο (Descartes))



(Καρτεσιανός Χώρος)

$x = (x_1, x_2, x_3)$

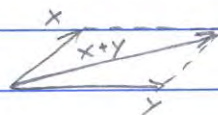
Γενικότερα ...

Διαρθματικός Χώρος

$$x = (x_1, x_2, \dots, x_n), \quad y = (y_1, y_2, \dots, y_n)$$

$$x+y = (x_1+y_1, x_2+y_2, \dots, x_n+y_n)$$

$$ax = (ax_1, ax_2, \dots, ax_n), \quad (a \in \mathbb{R})$$



B) Απόσταση - Προβολή

1) Εσωτερικό Γινόμενο

$$\langle x, y \rangle \equiv x \cdot y = \sum_{i=1}^n x_i \cdot y_i$$

2) Νόρμα

$$\|x\| = \left(\sum_{i=1}^n x_i^2 \right)^{1/2} = \langle x, x \rangle^{1/2} = (x \cdot x)^{1/2}$$

3) Ανωότητες

a) Cauchy-Schwartz : $|\vec{x} \cdot \vec{y}| \leq \|\vec{x}\| \|\vec{y}\| \quad \forall \vec{x}, \vec{y} \in \mathbb{R}^n$

b) Τριγωνική Ανωότητα : $\|\vec{x} + \vec{y}\| \leq \|\vec{x}\| + \|\vec{y}\| \quad \forall \vec{x}, \vec{y} \in \mathbb{R}^n$

Απόδειξη Cauchy-Schwartz:

• Για $\vec{x} = \vec{0}$ ή $\vec{y} = \vec{0}$ η ανωότητα ισχύει ως ισοότητα

• Έστω ότι $\|\vec{x}\| = \|\vec{y}\| = 1$.

Τότε ισχύει $|x_i y_i| \leq \frac{x_i^2 + y_i^2}{2}, \quad i=1, \dots, n$

$$\text{Άρα } \left| \sum_{i=1}^n x_i y_i \right| \leq \sum_{i=1}^n |x_i y_i| \leq \frac{1}{2} \sum_{i=1}^n (x_i^2 + y_i^2)$$

$$= \frac{1}{2} \sum_{i=1}^n x_i^2 + \frac{1}{2} \sum_{i=1}^n y_i^2 = \frac{1}{2} + \frac{1}{2} = 1.$$

Επομένως στην περίπτωση αυτή ισχύει ως ισοότητα

$$ab \leq \frac{a^2 + b^2}{2}$$

- Θέτουμε $x_i' = \frac{x_i}{\|x\|}$ και $y_i' = \frac{y_i}{\|y\|}$, $1 \leq i \leq n$

Από την προηγούμενη περίπτωση έπεται:

$$\left| \sum_{i=1}^n x_i' y_i' \right| = \left| \sum_{i=1}^n \left(\frac{x_i}{\|x\|} \cdot \frac{y_i}{\|y\|} \right) \right| \leq \sum_{i=1}^n \frac{|x_i|}{\|x\|} \cdot \frac{|y_i|}{\|y\|} \leq 1$$

Εφόσον $\sum x_i'^2 = \sum y_i'^2 = 1$

Έπεται ότι $|\sum x_i y_i| \leq \|x\| \cdot \|y\|$

Δηλαδή $|x \cdot y| \leq \|x\| \|y\|$

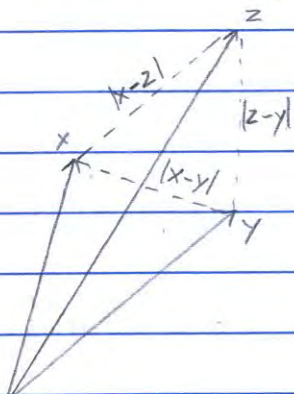
Απόδειξη Τριγωνικής Αιμοσύνης:

$$\begin{aligned} \|x+y\| \leq \|x\| + \|y\| &\Leftrightarrow \|x+y\|^2 \leq (\|x\| + \|y\|)^2 \\ &\Leftrightarrow (x+y) \cdot (x+y) \leq \|x\|^2 + \|y\|^2 + 2\|x\|\|y\| \\ &\Leftrightarrow \cancel{x \cdot x} + 2x \cdot y + \cancel{y \cdot y} \leq \cancel{x \cdot x} + \cancel{y \cdot y} + 2\|x\|\|y\| \end{aligned}$$

Δηλαδή $x \cdot y \leq \|x\| \|y\|$ (ισχύει Cauchy-Schwarz)

Γεωμετρική Ερμηνεία

$$\begin{aligned} x-z &= (x-y) + (y-z) \\ \|x-z\| &\leq \|x-y\| + \|y-z\| \end{aligned}$$

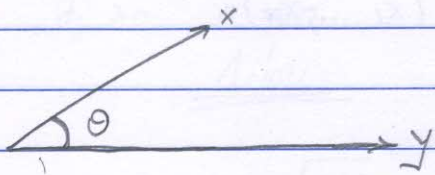


$$d(x,z) \leq d(x,y) + d(y,z)$$

$$d(x,y) := \|x-y\|$$

Γωνία

$$\cos \theta := \frac{x \cdot y}{\|x\| \|y\|}$$



$$\theta = \arccos \quad 0 \leq \theta \leq \pi$$

Συμπεράσματα:

1) $x \perp y \Leftrightarrow x \cdot y = 0$

2) Ισότητα στην C-S \Leftrightarrow τα διανύσματα \parallel ($\vec{x} = \lambda \vec{y}$)

Ορθοκανονική Βάση (Ο.Κ.Β)

$$e_i = (0, 0, \dots, \underset{\substack{\uparrow \\ i\text{-θέση}}}{1}, 0, \dots)$$

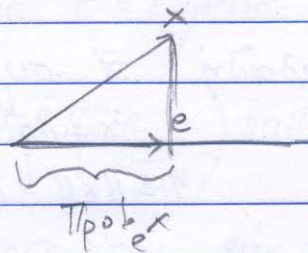
$$e_i \cdot e_j = \delta_{ij} = \begin{cases} 1, & i=j \\ 0, & i \neq j \end{cases}$$

$$\|e_i\| = 1 \quad \text{και} \quad e_i \perp e_j$$

Προβολή

$$\vec{e}, \quad \|\vec{e}\| = 1$$

$$\text{Προβ}_{\vec{e}} \vec{x} := (x \cdot \vec{e}) \cdot \vec{e}$$



Παραδείγματα - Ασκήσεις

$$1) \sum_{i=1}^n |x_i| \leq \sqrt{n} \|x\|, \quad x = (x_1, \dots, x_n)$$

Λύση

i) Έστω $x_i \geq 0$

$$|\langle x, (1, 1, \dots, 1) \rangle| \leq \|x\| \cdot \|(1, 1, \dots, 1)\| \quad \Leftrightarrow$$

$$|x_1 + x_2 + \dots + x_n| \leq \|x\| \sqrt{1^2 + 1^2 + \dots + 1^2} \quad \Leftrightarrow^{x_i \geq 0}$$

$$|x_1| + |x_2| + \dots + |x_n| \leq \sqrt{n} \|x\| \quad \Leftrightarrow$$

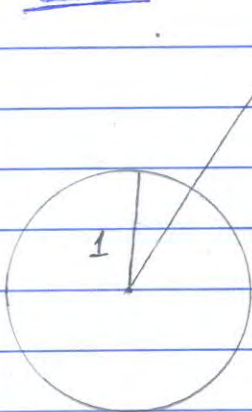
$$\sum |x_i| \leq \sqrt{n} \|x\|$$

ii). θεωρούμε $\vec{y} = (|x_1|, \dots, |x_n|)$

$$\Rightarrow \sum |x_i| \leq \sqrt{n} \|y\| = \sqrt{n} \|x\| \quad \square$$

$$2) \sup \{a_1 x_1 + \dots + a_n x_n \mid x_1^2 + \dots + x_n^2 = 1\} = \|a\|$$

Λύση



$a \neq 0$

$$\|x\| = 1$$

S^{n-1} σφαίρα

$$a_1 x_1 + \dots + a_n x_n = \vec{a} \cdot \vec{x} \leq \|a\| \|x\| = \|a\|$$

ισότητα

$$x = \frac{a}{\|a\|}$$

Αρα \vec{x} συγγραμμικό του \vec{a}

$$\vec{x} = \beta \vec{a}$$

$$1 = \|\vec{x}\| = \beta \|a\| \Rightarrow \beta = \frac{1}{\|a\|}$$

□

$$3) \sup \{ a_1 \cdot x_1 + \dots + a_n x_n \mid \lambda_1 x_1^2 + \dots + \lambda_n x_n^2 = 1 \} = \sqrt{\frac{a_1^2}{\lambda_1} + \dots + \frac{a_n^2}{\lambda_n}}$$

με $\lambda_i > 0$, $\vec{a} \neq \vec{0}$

Λύση

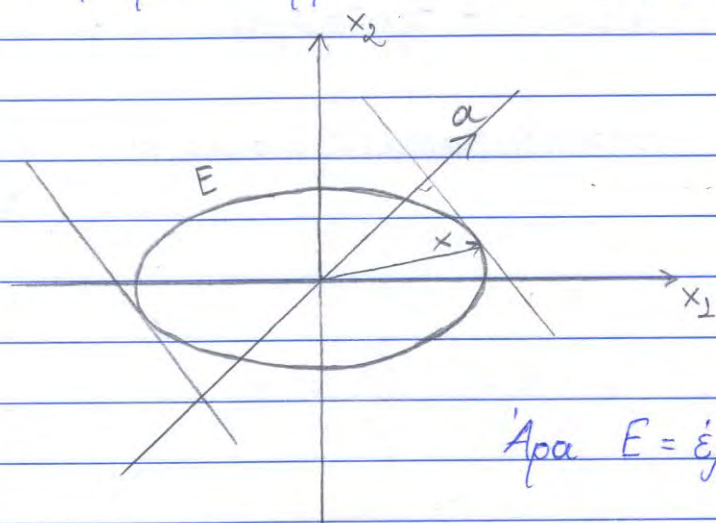
Θέτουμε $y_i = \sqrt{\lambda_i} x_i$ τότε $x_i = \frac{y_i}{\sqrt{\lambda_i}}$, $\sum y_i^2 = 1$.

$$\begin{aligned} \text{Παρατηρούμε ότι } a_1 \cdot x_1 + \dots + a_n x_n &= a_1 \frac{y_1}{\sqrt{\lambda_1}} + \dots + a_n \frac{y_n}{\sqrt{\lambda_n}} \\ &= \frac{a_1}{\sqrt{\lambda_1}} y_1 + \dots + \frac{a_n}{\sqrt{\lambda_n}} y_n \end{aligned}$$

Από την προηγούμενη άσκηση παίρνουμε ότι

$$\sup \left\{ \frac{a_1}{\sqrt{\lambda_1}} y_1 + \dots + \frac{a_n}{\sqrt{\lambda_n}} y_n \right\} = \left\| \frac{\vec{a}}{\sqrt{\lambda}} \right\| = \sqrt{\frac{a_1^2}{\lambda_1} + \dots + \frac{a_n^2}{\lambda_n}}$$

Γεωμετρική Ερμηνεία: $\sup \{ a_1 x_1 + a_2 x_2 \mid \lambda_1 x_1^2 + \lambda_2 x_2^2 = 1 \}$



$$\lambda_1 x_1^2 + \lambda_2 x_2^2 = 1.$$

$$\Rightarrow \frac{x_1^2}{\left(\frac{1}{\sqrt{\lambda_1}}\right)^2} + \frac{x_2^2}{\left(\frac{1}{\sqrt{\lambda_2}}\right)^2} = 1.$$

Άρα $E = \text{έλλειψη}$, $x \in E$

$$\sup \left(\frac{\vec{a} \cdot \vec{x}}{\|\vec{a}\| \|\vec{x}\|} \right)_{\|\vec{x}\|=1} = \sup \left(\text{Προβ}_{\frac{\vec{a}}{\|\vec{a}\|}} \vec{x} \right)_{\|\vec{x}\|=1}$$

Η προβολή $x \in E$ μεγιστοποιείται εάν η εφαπτόμενη στο x είναι κάθετη στο $\vec{a} \Leftrightarrow$

$$\lambda_2 \lambda_1 a_1 = \lambda_1 \lambda_2 a_2$$

Υπολογίζουμε την ποσότητα $F = a_1 x_1 + a_2 x_2$

$$F = a_1 x_1 + a_2 x_2 = \frac{\lambda_1 x_1^2 a_2}{\lambda_2 x_2} + a_2 x_2 = \frac{a_2}{\lambda_2 x_2}$$

Υπολογίζουμε το x_2

$$x_1 = \frac{\lambda_2 x_2 a_1}{\lambda_1 a_2}, \quad \lambda_1 \left(\frac{\lambda_2 x_2 a_1}{\lambda_1 a_2} \right)^2 + \lambda_2 x_2^2 = 1$$

$$\Rightarrow |x_2| = \frac{1}{\left[\frac{(x_2 a_1)^2 + \lambda_1 \lambda_2 a_2^2}{\lambda_1 a_2^2} \right]^{1/2}}$$

Με αντικατάσταση παίρνουμε $F = \left(\frac{a_1^2}{\lambda_1} + \frac{a_2^2}{\lambda_2} \right)^{1/2}$

$$F(x_1, x_2) = a_1 x_1 + a_2 x_2$$

$$G(x_1, x_2) = \lambda_1 x_1^2 + \lambda_2 x_2^2$$

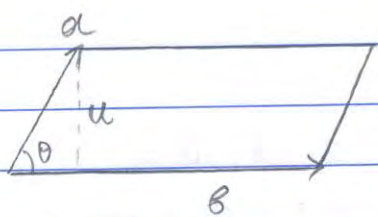
$\nabla F = \lambda \nabla G$ Πολλαπλασιαστές Lagrange

Λιάδεφν 2

Ασκήσεις (συνέχεια)

4) Δείξτε ότι το εμβαδόν του παραλληλογραμμού
 $E = (\|a\|^2 \|b\|^2 - (a \cdot b)^2)^{1/2}$

Λύση



$$\begin{aligned}
 & \|a\|^2 \|b\|^2 - (a \cdot b)^2 = \\
 & = \|a\|^2 \|b\|^2 - (\|a\| \|b\| \cos^2 \theta) \\
 & = \|a\|^2 \|b\|^2 (1 - \cos^2 \theta) \\
 & = \|a\|^2 \|b\|^2 \sin^2 \theta \\
 & = (\|a\|^2 \sin^2 \theta) (\|b\|^2) \\
 & = u^2 \|b\|^2 \\
 & = E^2
 \end{aligned}$$

5) \mathbb{R}^4 , $e_1 = (1, 0, 0, 0)$, $e_2 = (0, 1, 0, 0)$, $e_3 = (0, 0, 1, 0)$, $e_4 = (0, 0, 0, 1)$
 Έστω $a_1 = \frac{1}{5}(3e_1 + 4e_3)$ $a_2 = \frac{1}{5}(4e_2 - 3e_4)$ $a_3 = \frac{\sqrt{2}}{10} \begin{pmatrix} -4e_1 + 3e_2 \\ +3e_3 - 4e_4 \end{pmatrix}$

a_1, a_2, a_3 ανα δύο κάθετα και $\|a_1\| = \|a_2\| = \|a_3\| = 1$.
 Βρείτε a_4 τέτοιο ώστε $\{a_1, a_2, a_3, a_4\}$ ο.κ σύστημα

Λύση

Είναι $a_1 = \frac{1}{5}(3(1, 0, 0, 0) + 4(0, 0, 1, 0)) = \frac{1}{5}((3, 0, 0, 0) + (0, 0, 4, 0))$
 $= \frac{1}{5}(3, 0, 4, 0)$

Όμοια $a_2 = \frac{1}{5}(0, 4, 0, -3)$

και $a_3 = \frac{\sqrt{2}}{10}(-4, 3, 3, -4)$

Έστω $a_4 = (x, y, z, w)$

Για να είναι $\{a_1, a_2, a_3, a_4\}$ ορθοκανονικό σύστημα πρέπει οι κάθετα ανα δύο και $\|a_i\| = 1$, $i=1, \dots, 4$

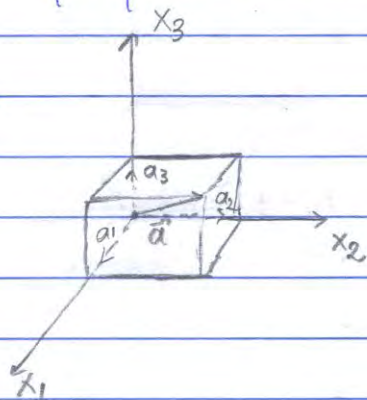
Επομένως
$$\left. \begin{aligned}
 3x + 4z &= 0 \\
 4y - 3w &= 0 \\
 -4x + 3y + 3z - 4w &= 0
 \end{aligned} \right\} \Rightarrow \begin{aligned}
 z &= -\frac{3}{4}x \\
 y &= \frac{75}{28}x
 \end{aligned}$$

και $x^2 + y^2 + z^2 + w^2 = 1$ $w = \frac{100}{28}x \dots$

Γεωμετρία Στον \mathbb{R}^n

A

\mathbb{R}^3

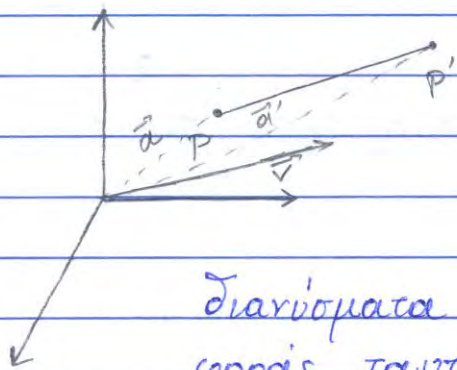


$$\vec{a} = (a_1, a_2, a_3) \\ = a_1 \vec{i} + a_2 \vec{j} + a_3 \vec{k}$$

όπου $\vec{i} = \vec{e}_1$, $\vec{j} = \vec{e}_2$, $\vec{k} = \vec{e}_3$

B

Διάνυσμα που συνδέει δύο σημεία $P = (x_1, x_2, x_3)$ και $P' = (x_1', x_2', x_3')$ - Ευθεία

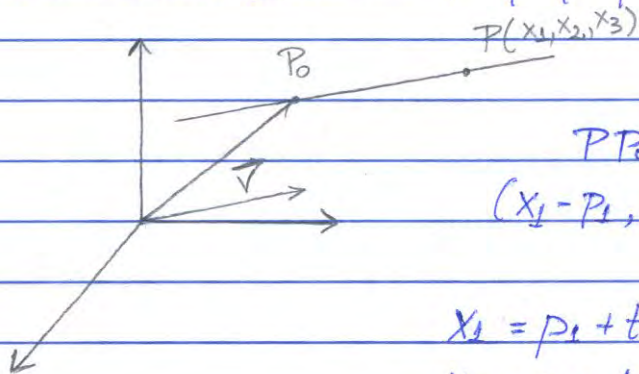


$$PP' = (x_1' - x_1, x_2' - x_2, x_3' - x_3)$$

Διανύσματα του ίδιου μήκους και της ίδιας φοράς ταυτίζονται και αντιπροσωπεύονται από διάνυσμα με αρχή την αρχή των αξόνων.

Γ

Εξίσωση Ευθείας μέσω $P_0 = (p_1, p_2, p_3)$, παράλληλης στο $\vec{v} = (v_1, v_2, v_3)$ (παραμετρική)



$$PP_0 = t\vec{v}, \quad t \in \mathbb{R} \Leftrightarrow \\ (x_1 - p_1, x_2 - p_2, x_3 - p_3) = t(v_1, v_2, v_3) \Leftrightarrow$$

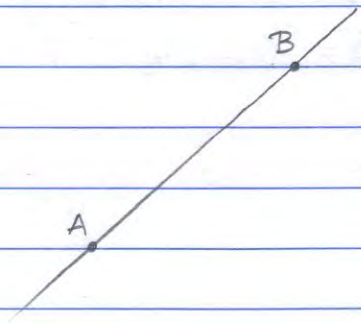
$$x_1 = p_1 + tv_1$$

$$x_2 = p_2 + tv_2$$

$$x_3 = p_3 + tv_3$$

Εφαρμογή 1: Βρείτε την παραμετρική εξίσωση ευθείας μέσω $A=(2,3,4)$ και $B=(5,6,8)$

Λύση



$$\vec{v} = \overrightarrow{AB} = (5-2, 6-3, 8-4) = (3, -2, 4)$$

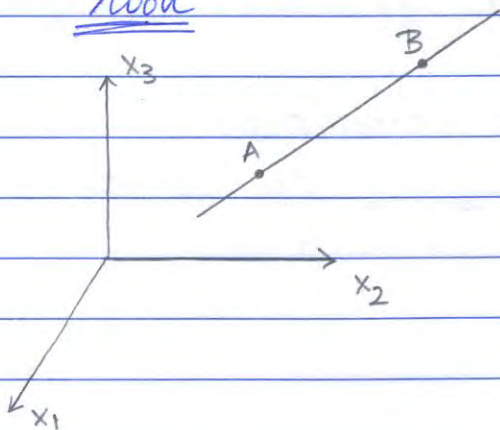
$$x_1 = 2 + 3t$$

$$x_2 = 3 + (-2)t$$

$$x_3 = 4 + (-1)t$$

Εφαρμογή 2: Περιγράψτε το ευθύγραμμο τμήμα μεταξύ του A, B στην παραπάνω εφαρμογή.

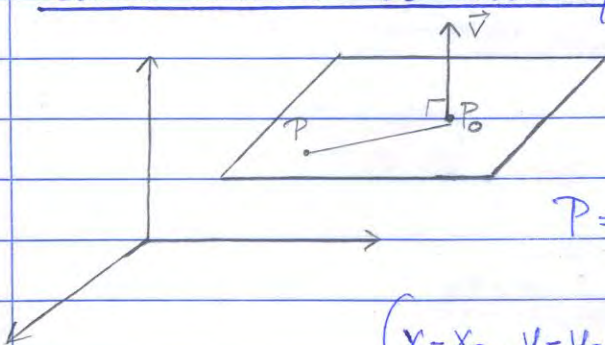
Λύση



$$L = \{tA + (1-t)B \mid 0 \leq t \leq 1\}$$

$$= \{t(2,3,4) + (1-t)(5,6,8) \mid 0 \leq t \leq 1\}$$

Δ Εξίσωση επιπέδου που διέρχεται από σημείο P_0 και είναι κάθετο σε διάνυσμα \vec{v}



$$\overrightarrow{PP_0} \perp \vec{v}$$

$$\vec{v} = (v_1, v_2, v_3)$$

$$P = (x, y, z), \quad P_0 = (x_0, y_0, z_0)$$

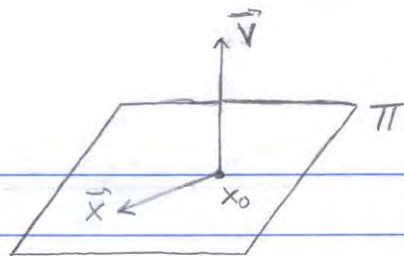
$$(x-x_0, y-y_0, z-z_0) \cdot (v_1, v_2, v_3) = 0 \Leftrightarrow$$

$$(x-x_0)v_1 + (y-y_0)v_2 + (z-z_0)v_3 = 0 \Leftrightarrow$$

$$xv_1 + yv_2 + zv_3 = \boxed{x_0v_1 + y_0v_2 + z_0v_3 = C} \Leftrightarrow$$

$$(x, y, z) \cdot \vec{v} = C$$

Εξίσωση Υπερεπιπέδου στον \mathbb{R}^n



Το υπερεπιπέδο στον \mathbb{R}^n είναι το σύνολο $\Pi = \{ \vec{x} \cdot \vec{v} = c \}$
όπου $\vec{v} \neq \vec{0}$ και $c \in \mathbb{R}$ $\vec{x} = (x_1, \dots, x_n)$ $\vec{v} = (v_1, \dots, v_n)$

• $c=0$ αν και μόνο αν το επίπεδο διέρχεται από την αρχή των αξόνων

• Έστω $x_0 \in \Pi \Leftrightarrow \vec{x}_0 \cdot \vec{v} = c$

Δοθέντος $\vec{x} \in \Pi$, $\vec{x} \cdot \vec{v} = \vec{x}_0 \cdot \vec{v} \Leftrightarrow (\vec{x} - \vec{x}_0) \cdot \vec{v} = 0$

• $\Pi_1 = \{ \vec{x} \cdot \vec{v} = c_1 \}$, $\Pi_2 = \{ \vec{x} \cdot \vec{v} = c_2 \}$ τότε $\Pi_1 \parallel \Pi_2$

Εφαρμογή 1: Βρείτε το υπερεπιπέδο Π στον \mathbb{R}^4
που περιέχει τα e_1 , $e_1 + 2e_2$, $e_2 + 3e_3$, $e_3 + 4e_4$

Λύση

$$\Pi = \{ \vec{x} \cdot \vec{v} = c \mid \vec{x} \in \mathbb{R}^4 \} \quad \vec{x} = (x_1, x_2, x_3, x_4) \quad \vec{v} = (v_1, v_2, v_3, v_4)$$

$$\begin{aligned} e_1 \cdot v = c &\Leftrightarrow v_1 = c \\ (e_1 + 2e_2) \cdot v = c &\Leftrightarrow v_1 + 2v_2 = c \\ (e_2 + 3e_3) \cdot v = c &\Leftrightarrow v_2 + 3v_3 = c \end{aligned} \Rightarrow \boxed{v_2 = 0}$$

$$(e_3 + 4e_4) \cdot v = c \Leftrightarrow v_3 + 4v_4 = c \Rightarrow \boxed{v_3 = \frac{c}{3}}$$

Επιλέγουμε αυθαίρετα (βοδικά) $c = 6$

$$\text{Άρα } \boxed{6x_1 + 2x_3 + x_4 = 6}$$

Παρατήρηση: Το $\Pi = \{ \vec{x} \cdot \vec{v} = c \}$ δεν ορίζεται μοναδικά
 $\{ \vec{x} \cdot \vec{v} = c \} \Leftrightarrow \{ \vec{x} \cdot \lambda \vec{v} = \lambda c \} \quad \forall \lambda \neq 0$

Άρα \vec{v}, \vec{v} όχι μοναδικά! Επιλέγω αυθαίρετα c .

Εφαρμογή 2: Εξίσωση επιπέδου στον \mathbb{R}^3 που περιέχει την ευθεία $\varepsilon: (-1, 1, 2) + t(2, 3, 4)$ και κάθετο στο επίπεδο $2x_1 + x_2 - 3x_3 + 4 = 0$

Λύση

Έστω $\Pi: \vec{X} \cdot \vec{V} = C \Rightarrow x_1 v_1 + x_2 v_2 + x_3 v_3 = C$ το ζητούμενο επίπεδο.

Έχουμε από υπόθεση $(-1+2t, 1+3t, 2+4t) \in \Pi$

Αντικαθιστώντας $(-1+2t)v_1 + (1+3t)v_2 + (2+4t)v_3 = C$

Επίσης $\Pi \perp 2x_1 + x_2 - 3x_3 + 4$. Δηλ. $\vec{V} \perp (2, 1, -3)$

• Για $\underline{t=0}$ $-v_1 + v_2 + 2v_3 = C$ (1)

• Για $\underline{t=1}$ $v_1 + 4v_2 + 6v_3 = C$ (2)

• $\vec{V} \perp (2, 1, -3)$ $2v_1 + v_2 - 3v_3 = 0$ (3)

συνθήκη ευθείας

αλλιώς: $\vec{u} = (2, 3, 4)$
 $\vec{V} \perp \vec{u}$
 $\vec{V} \perp (2, 1, 3)$
 $(-1, 1, 2) \in \Pi$

Επιλέγω $C=1$ (βοήθεια) και έχουμε $\left. \begin{aligned} -v_1 + v_2 + 2v_3 &= 1 \\ v_1 + 4v_2 + 6v_3 &= 1 \\ 2v_1 + v_2 - 3v_3 &= 0 \end{aligned} \right\} \textcircled{\Sigma}$

Εφαρμογή 3: Εξίσωση επιπέδου στον \mathbb{R}^3 , μέσω $(3, 2, -1)$ και $(1, -1, 2)$ και \parallel στην $\varepsilon: (1, -1, 0) + t(3, 2, -2)$

Λύση

Έστω $\Pi: \vec{X} \cdot \vec{V} = C \Rightarrow x_1 v_1 + x_2 v_2 + x_3 v_3 = C$ το ζητούμενο επίπεδο

$\vec{u} = (3, 2, -2) \parallel \varepsilon$ άρα $\vec{V} \perp \vec{u} \Rightarrow \vec{V} \cdot \vec{u} = 0$

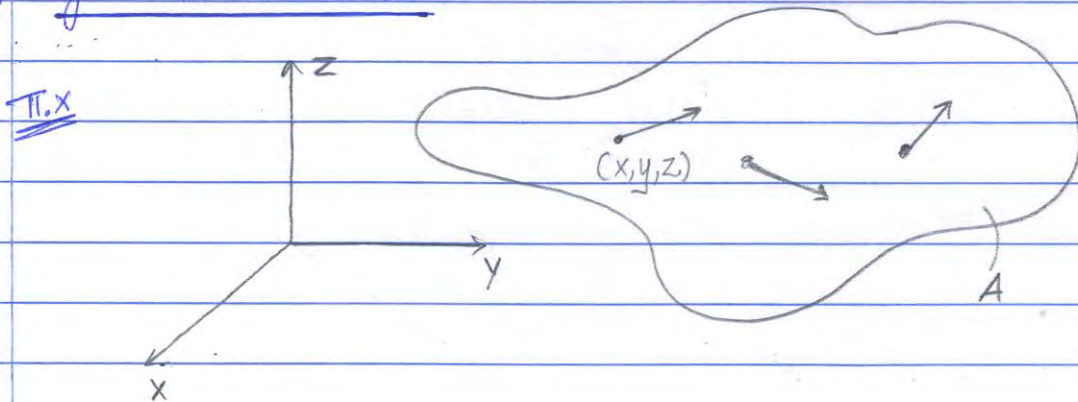
Έχουμε $\left. \begin{aligned} 3v_1 + 2v_2 - 1v_3 &= C \\ v_1 - v_2 + 2v_3 &= C \\ 3v_1 + 2v_2 - 2v_3 &= 0 \end{aligned} \right\} \textcircled{\Sigma} \text{ (επιλέγω } C \text{ αυθαίρετα)}$

Γραφήματα - Γεωμετρία Συνάρτησεων Πολλών Μεταβλητών

A $f: A \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$, $f(x_1, \dots, x_n)$

Π.Χ $f(x, y, z) = (x^2 + y^2 + z^2)^{-3/2}$, $A = \mathbb{R}^3 - \{0\}$

B $f: A \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$



$T(x, y, z)$ Θερμοκρασία

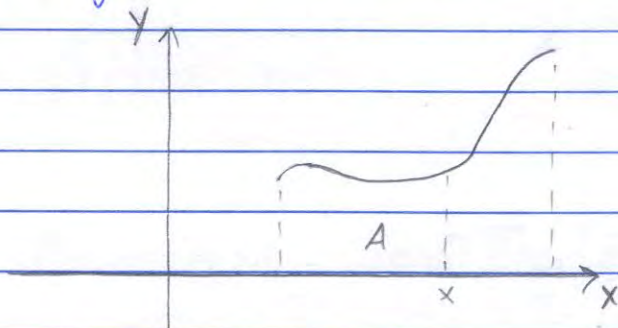
$T: A \subset \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$

$\vec{V}(x, y, z)$ Ταχύτητα (Διανυσματική συνάρτηση)

$\vec{V}: A \subset \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$

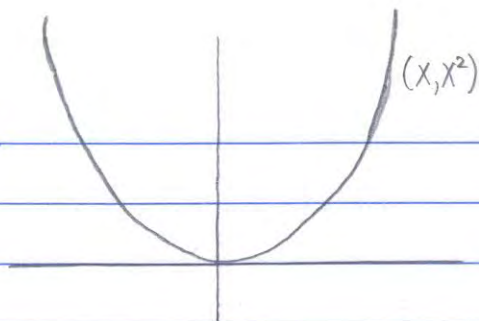
Γ Γραφήματα Συνάρτησεων ($m=1, n \geq 1$)

Γ.1 $f: A \subset \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$



Γράφημα: $G = \{(x, f(x)) \mid x \in A\}$
 $G \subset \mathbb{R}^2$

Π.Χ

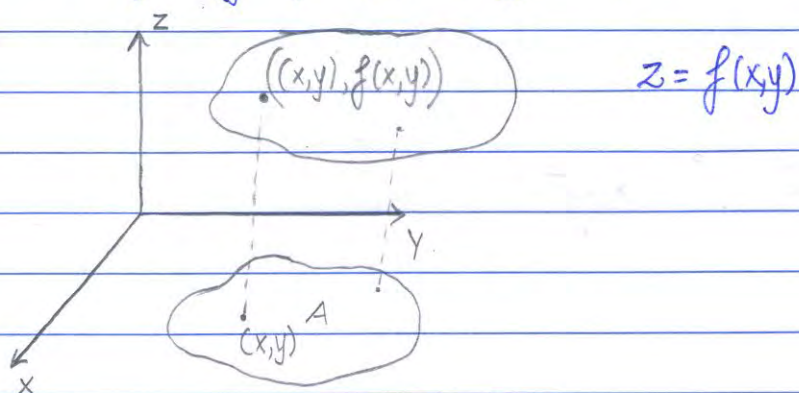


$$f(x) = x^2$$

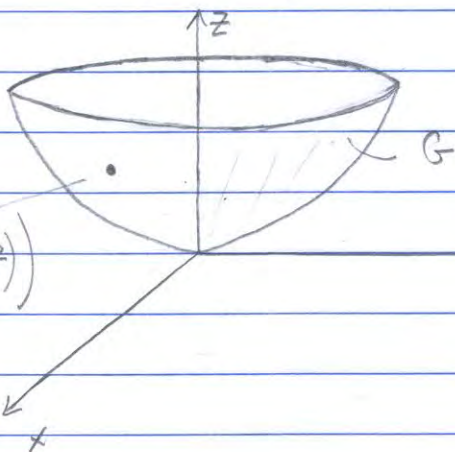
$$G = \{(x, x^2) \mid x \in \mathbb{R}\}$$

Γ.2 $f: A \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$

$$G = \{(x, y), f(x, y) \mid (x, y) \in A\}$$



Π.Χ $f(x, y) = x^2 + y^2$



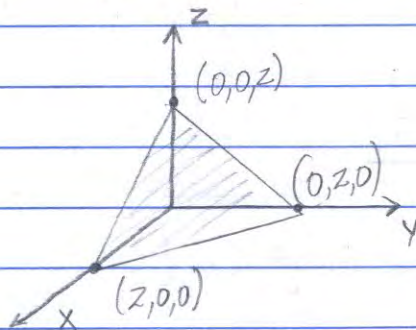
Παραβολοειδής

Παραδείγματα

Επίπεδο

$$z = f(x,y) = -x - y + z \quad A = \mathbb{R}^2$$

$$x + y + z = 2$$

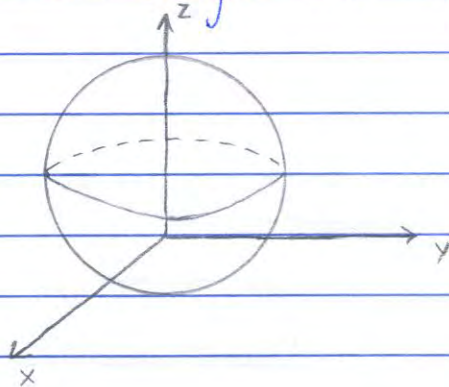


Σφαίρα

$$z = \sqrt{1 - (x^2 + y^2)}$$

$$x^2 + y^2 \leq 1 \quad (\text{πρωτοσφαίριο})$$

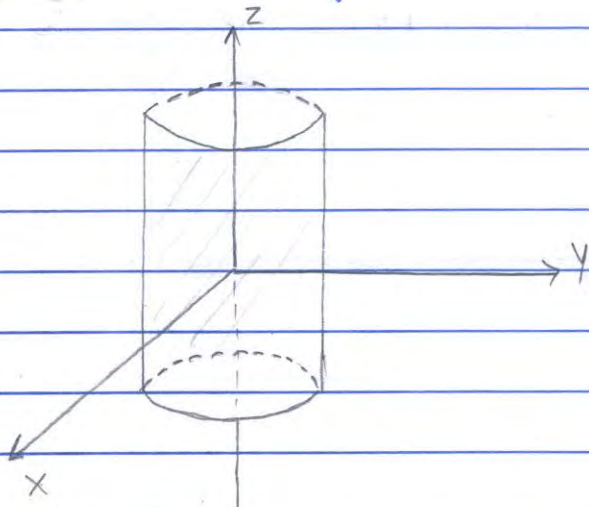
$$z^2 = 1 - (x^2 + y^2) \Leftrightarrow x^2 + y^2 + z^2 = 1$$



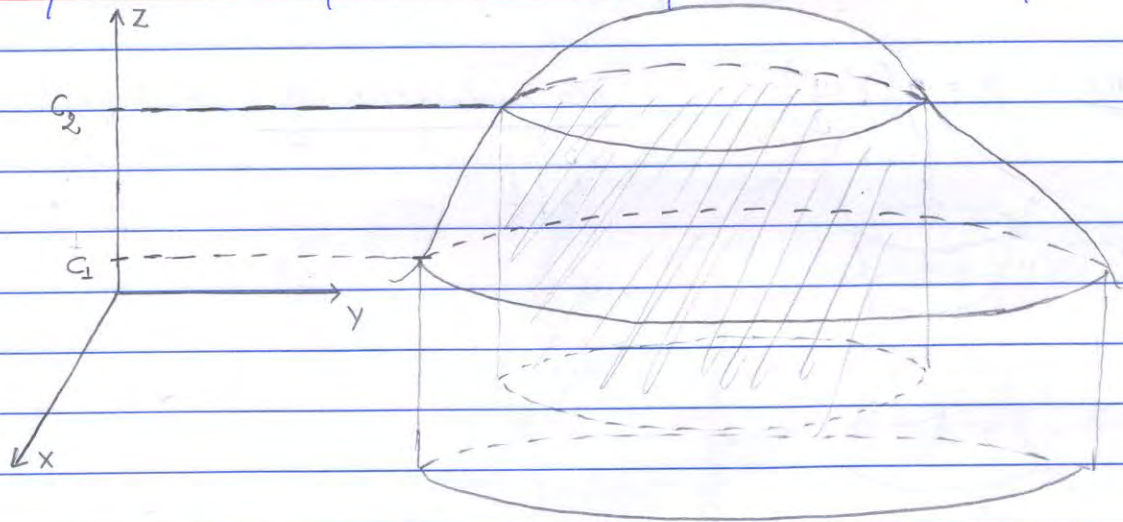
Κύλινδρος

$$\{(x,y,z) \in \mathbb{R}^3 \mid x^2 + y^2 = 1\}$$

(για x και z \Leftrightarrow // στον z -αξονα)



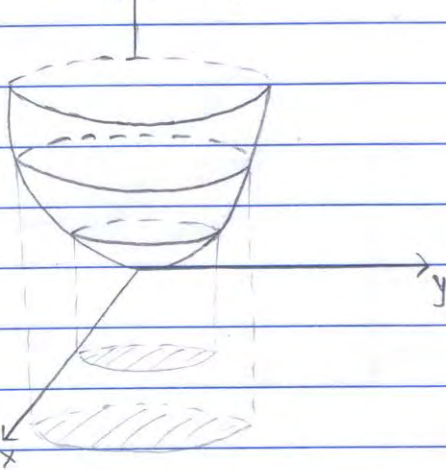
Δ Καμπύλες - Επιφάνειες - Γενικότερα Σύνολα Σταθμών



Ορισμός: $f: A \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$, $c \in \mathbb{R}$

Σύνολο σταθμών $c = \Sigma_c = \{x \in A \mid f(x) = c\}$

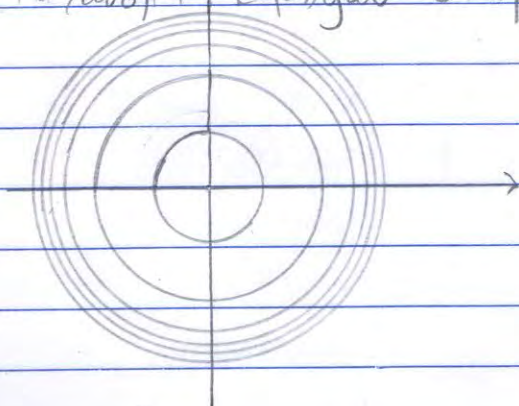
Π.Χ $z = f(x,y) = x^2 + y^2$



$$\Sigma_c = \{x^2 + y^2 = c\} \quad c = 1, 2, \dots$$

Απόσταση Καμπύλων : $\sqrt{n+1} - \sqrt{n} = \frac{(\sqrt{n+1} - \sqrt{n})(\sqrt{n+1} + \sqrt{n})}{\sqrt{n+1} + \sqrt{n}}$
 (Κατανομή κλίμακων σταθμής)

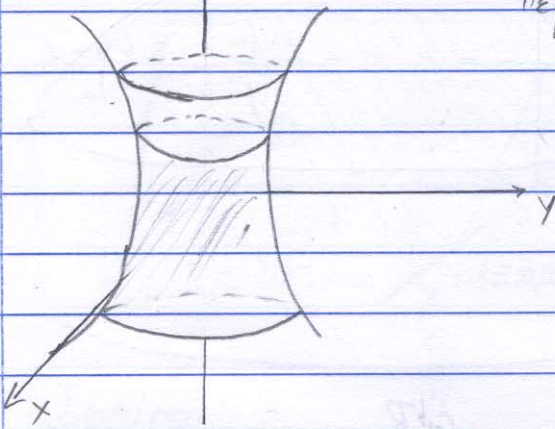
$$= \frac{1}{\sqrt{n+1} + \sqrt{n}} \rightarrow 0$$



$$\boxed{\sqrt{x^2 + y^2} = \sqrt{n}}$$

Σημείωση: Οι καμπύλες στάθμης δεν αρκούν για να καθορίσουν την συνάρτηση! Χρειάζεται και η κατανομή

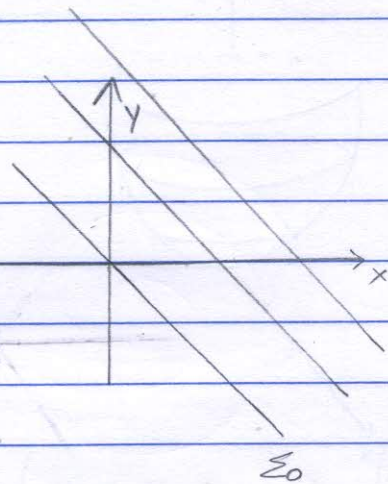
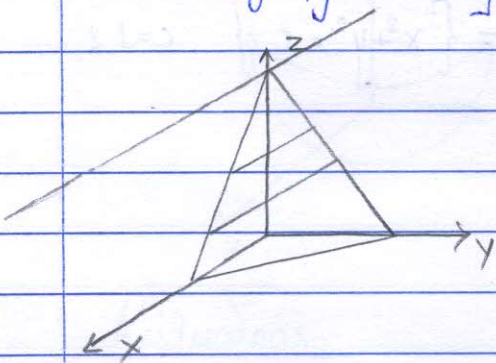
Π.χ $z = g(x^2 + y^2)$, για αυθαίρετη g , οι καμπύλες είναι περιφέρειες.



Παραδείγματα:

Επίπεδο

$$z = f(x, y) = -x - y + z$$

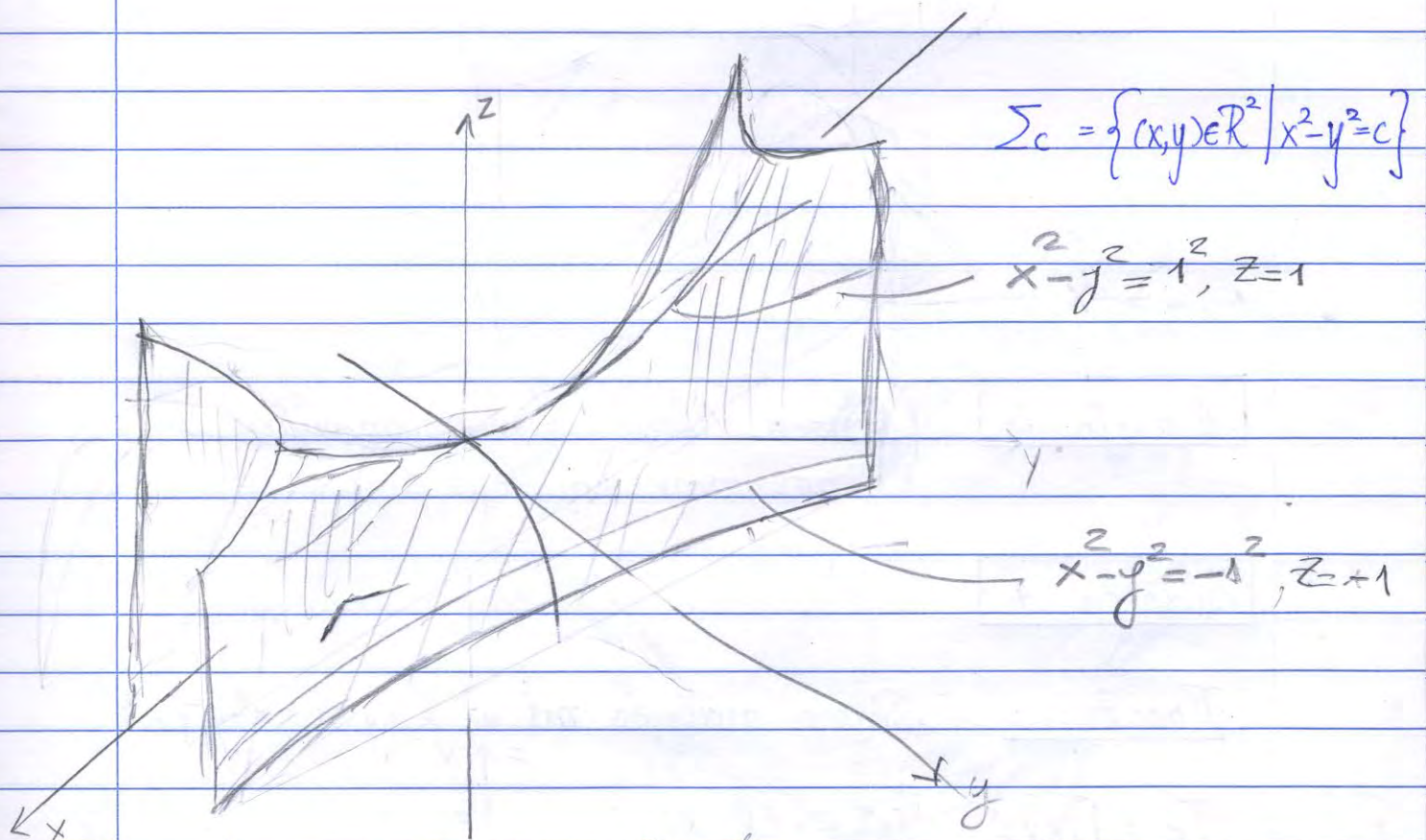


Ευθείες

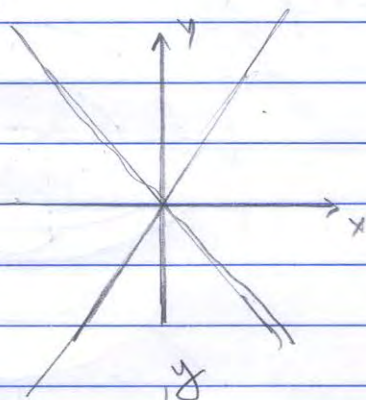
$$\Sigma_c = \{ -x - y + z = c \} \quad x + y = z - c$$

Σαφια

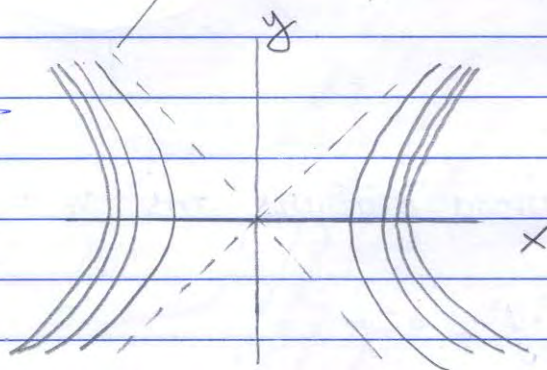
$$z = f(x,y) = x^2 - y^2$$



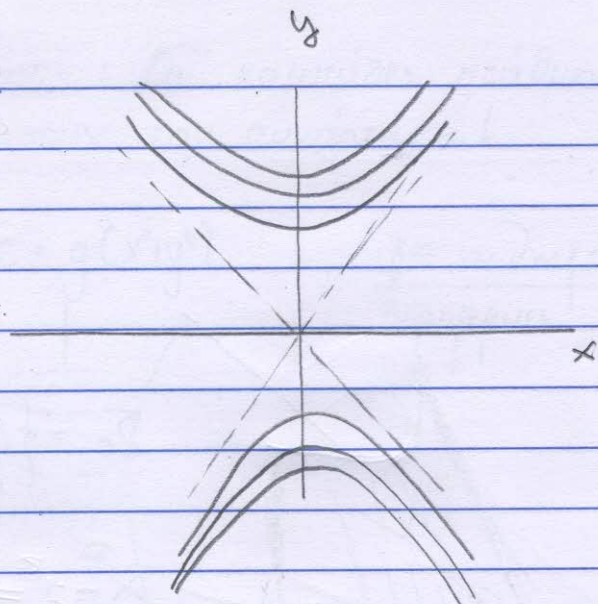
i) c = 0



ii) c > 0



iii) $c < 0$



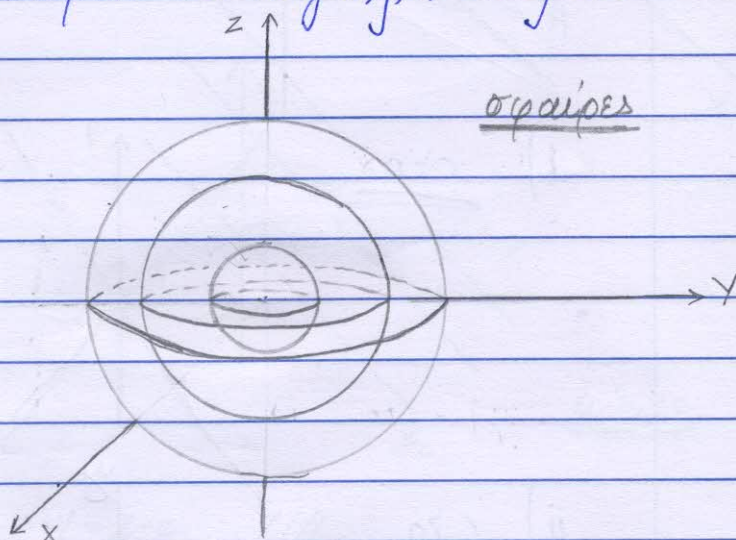
Διάλεξη 3

(Λύσεις των προηγούμενων
ασκήσεων και εφαρμογών)

Διάλεξη 4

Παράδειγμα: Σύνολα σταθμής της $w = f(x, y, z) = x^2 + y^2 + z^2$

$$\Sigma_c = \{ (x, y, z) \mid x^2 + y^2 + z^2 = c \}$$

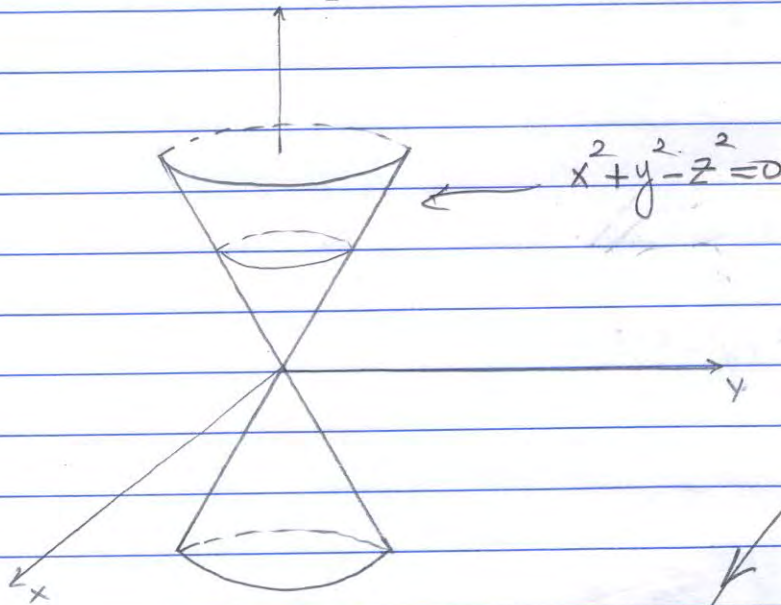


Παράδειγμα: Σύνολα σταθμής της $w = f(x, y, z) = x^2 + y^2 - z^2$

$$\Sigma_c = \{ (x, y, z) \mid x^2 + y^2 - z^2 = c \}$$

i) $C=0 \Rightarrow$ κωνος

$$x^2 + y^2 = z^2 \Leftrightarrow z = \sqrt{x^2 + y^2}$$



ii) $C < 0 \Rightarrow C = -a^2$

$$x^2 + y^2 = z^2 - a^2$$

iii) $C > 0 \Rightarrow C = b^2$

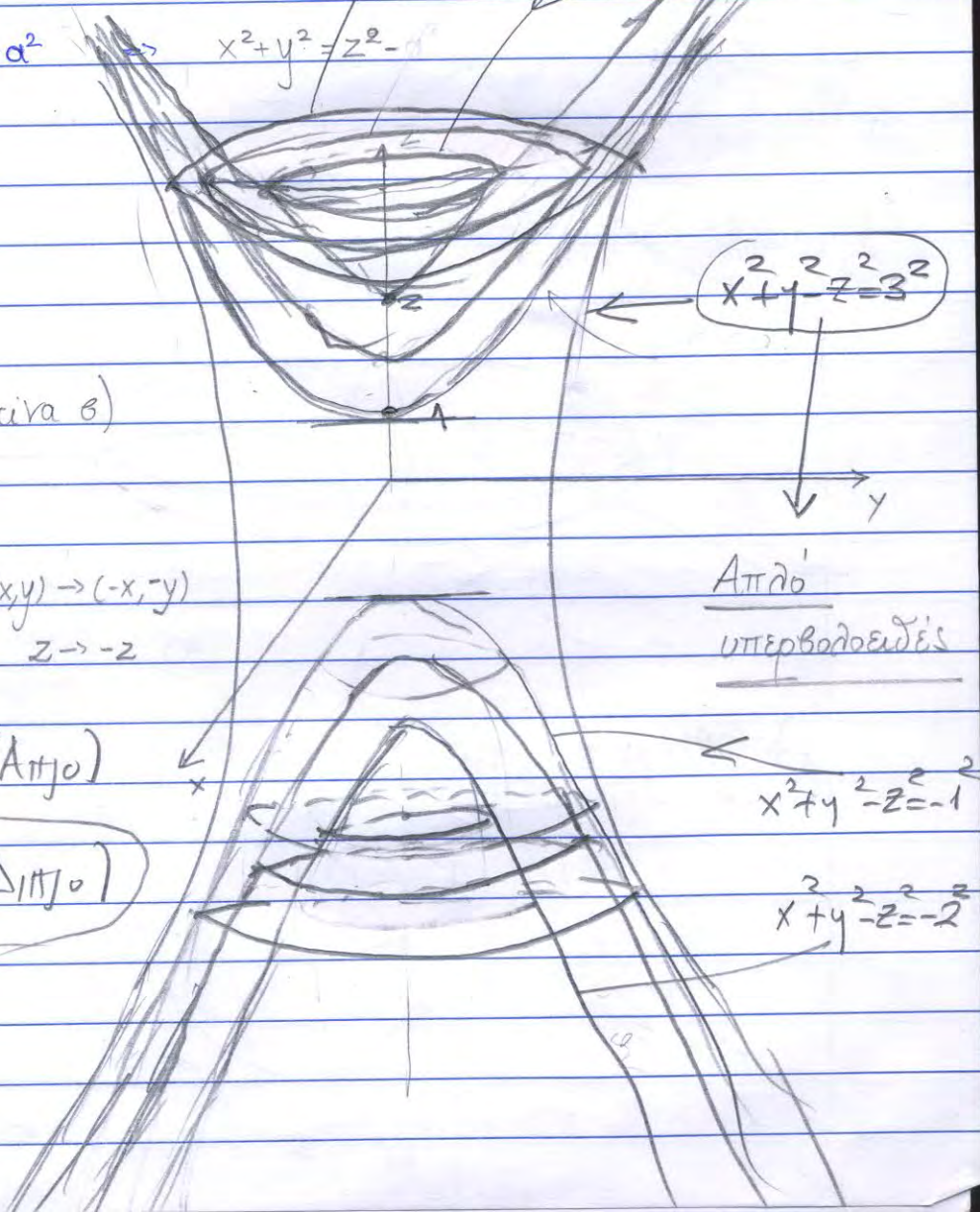
$$\Rightarrow x^2 + y^2 = z^2 + b^2$$

($z=0$, ακτινα b)

Συμμετρία $(x,y) \rightarrow (-x,-y)$
 $z \rightarrow -z$

$$x^2 + y^2 - z^2 = C^2 \text{ (Ανω)}$$

$$x^2 + y^2 - z^2 = -C^2 \text{ (Δηλω)}$$



Από
υπερβολοειδές

$$x^2 + y^2 - z^2 = -1$$

$$x^2 + y^2 - z^2 = -2$$

Ασκήσεις

6) α) $f(x,y,z) = -x^2 - y^2 - z^2$.

$$\Sigma_c = \{ (x,y,z) \mid f(x,y,z) = c \} \Rightarrow -x^2 - y^2 - z^2 = c \Leftrightarrow x^2 + y^2 + z^2 = -c$$

• Αν $c \leq 0$ τότε $\Sigma_c = \emptyset$.

• Αν $c > 0$ τότε Σ_c σφαίρα με ακτίνα $\sqrt{-c}$.

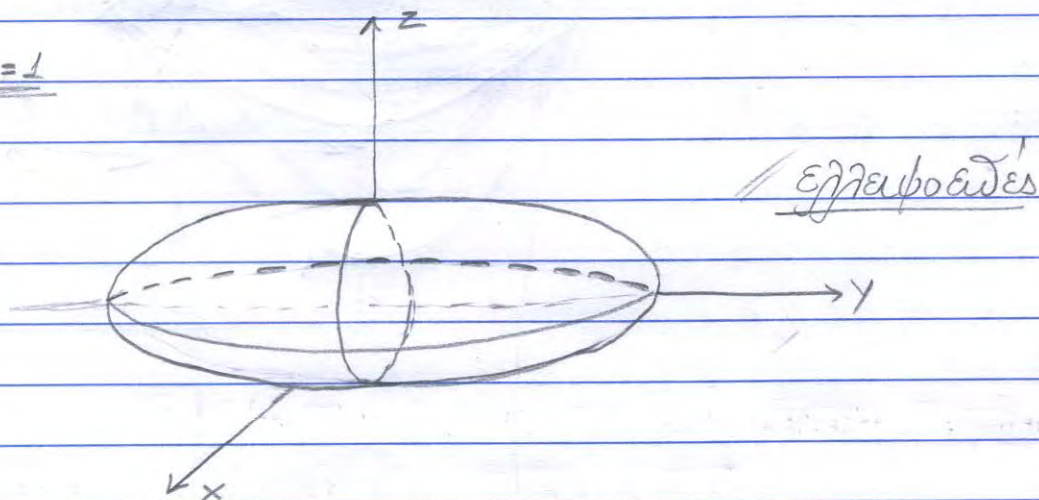
β) $f(x,y,z) = 4x^2 + y^2 + 9z^2$

$$\Sigma_c = \{ (x,y,z) \mid f(x,y,z) = c \} \Rightarrow 4x^2 + y^2 + 9z^2 = c$$

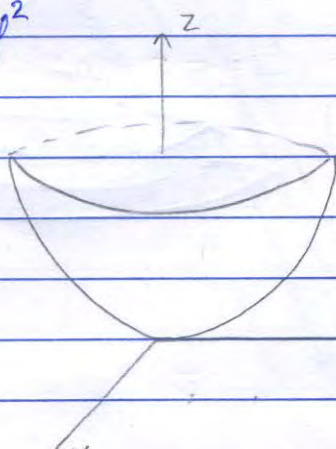
• Αν $c \leq 0$ τότε $\Sigma_c = \emptyset$.

• Αν $c > 0$, $c = k^2 \Rightarrow \frac{x^2}{(\frac{k}{2})^2} + \frac{y^2}{k^2} + \frac{z^2}{(\frac{k}{3})^2} = 1$

$c=1$



γ) $f(x,y) = x^2 + y^2$



7) Γραφήματα στον \mathbb{R}^3 και καμπύδες σταθμής για $c=0, \pm 1, \pm 2, \pm 3$

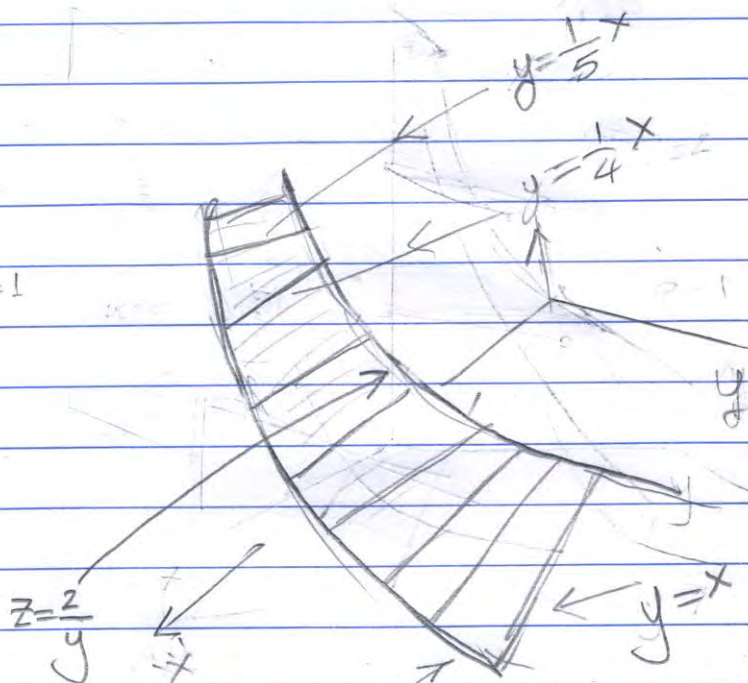
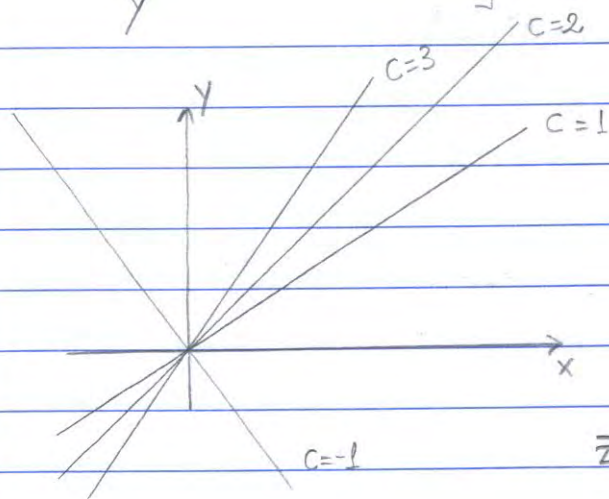
a) $z = f(x,y) = \frac{x}{y}$

b) $z = f(x,y) = x^2 + xy$

γ) $z = f(x,y) = 3x - 7y$

Λύση

a) $\frac{x}{y} = c \Rightarrow x = cy$



b) $f(x,y) = x^2 + xy$ (υπερβολικό παραβολοειδές)

$\Sigma_c = \{x^2 + xy = c\}$

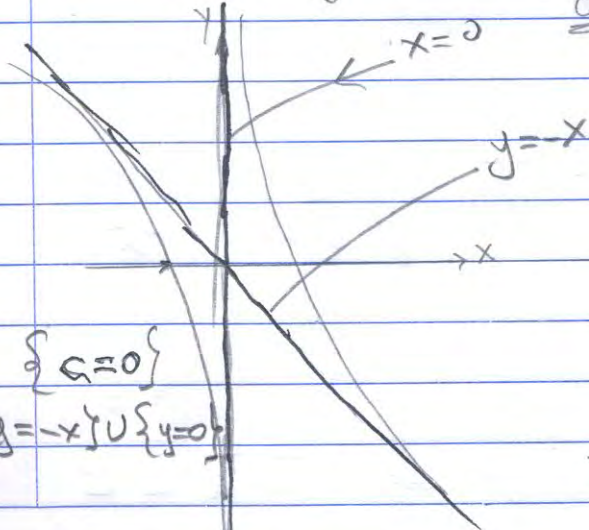
$\underline{c=0}$

$x(x+y) = 0$

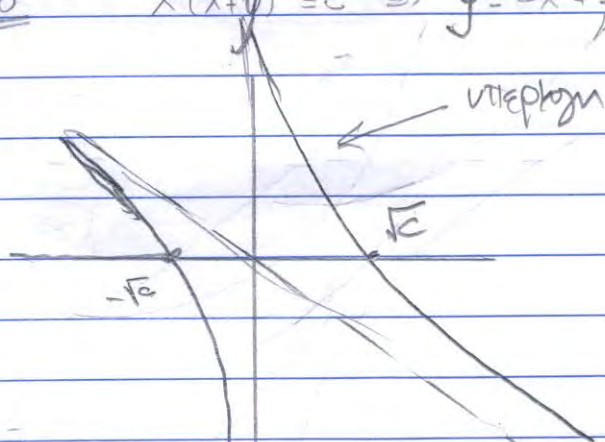
$\underline{c \neq 0}$

$x(x+y) = c \Rightarrow y = -x + \frac{c}{x}$

$z = \frac{3}{y}$



$\{c=0\} = \{y=-x\} \cup \{y=0\}$



Τόποι με $y=ax$ είναι παραβολή $z=(1+ax)^2$

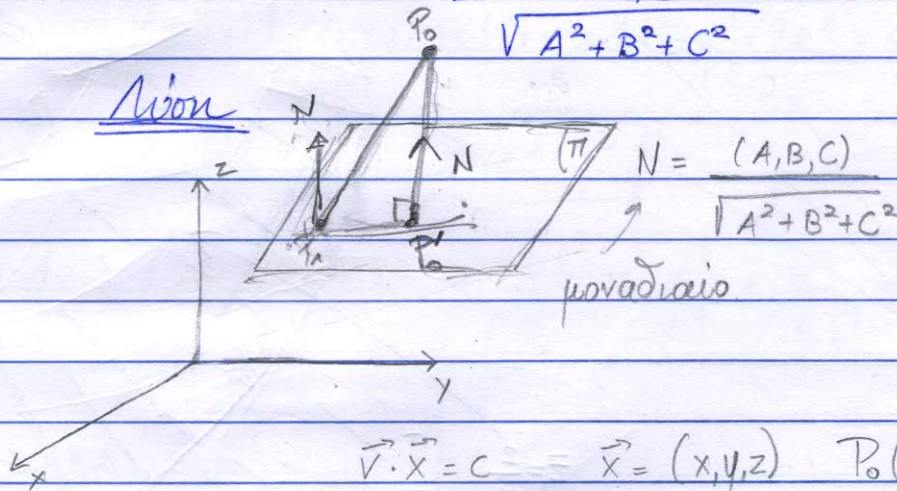
$$χ) f(x,y) = 3x - 7y$$

$$\Sigma_c = \{3x - 7y = c\}$$

Στον \mathbb{R}^2 ευθεία $\rightarrow \mathbb{R}^3$ επίπεδο

8) Δείξτε ότι η απόσταση του $P_0 = (x_0, y_0, z_0)$ από το επίπεδο $Ax + By + Cz + D = 0$ δίνεται από

$$d = \frac{|Ax_0 + By_0 + Cz_0 + D|}{\sqrt{A^2 + B^2 + C^2}}$$



$$\vec{v} \cdot \vec{x} = c \quad \vec{x} = (x, y, z) \quad P_0(x_0, y_0, z_0) \quad P_1(x_1, y_1, z_1)$$

Απόσταση P_0 από το π , $d(\pi, P_0) =$

$$|\vec{P_1P_0} \cdot \vec{N}| = |\text{Προβ}_{\vec{P_1P_0}} \vec{N}|$$

$$\Rightarrow \left| (x_1 - x_0, y_1 - y_0, z_1 - z_0) \cdot \frac{(A, B, C)}{\sqrt{A^2 + B^2 + C^2}} \right| =$$

$$= \left| x_1 A + y_1 B + z_1 C - (x_0 A + y_0 B + z_0 C) \right| \frac{1}{\sqrt{A^2 + B^2 + C^2}} = \frac{1}{\sqrt{A^2 + B^2 + C^2}} |Ax_0 + By_0 + Cz_0 + D|$$

9) Δείξτε ότι $\{x \in \mathbb{R}^n \mid \|x - \bar{x}_1\| = \|x - \bar{x}_2\|\}$ είναι υπερεπίπεδο.

Λύση

Έχουμε $\bar{x} = (x_1, \dots, x_n)$ $\bar{x}_1 = (x_{11}, x_{12}, \dots, x_{1n})$ $\bar{x}_2 = (x_{21}, x_{22}, \dots, x_{2n})$

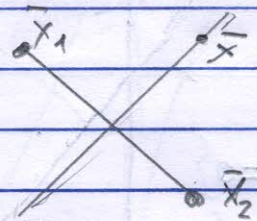
$$\|\bar{x} - \bar{x}_1\| = \|\bar{x} - \bar{x}_2\| \Leftrightarrow \|\bar{x} - \bar{x}_1\|^2 = \|\bar{x} - \bar{x}_2\|^2 \Leftrightarrow$$

$$(\bar{x} - \bar{x}_1) \cdot (\bar{x} - \bar{x}_1) = (\bar{x} - \bar{x}_2) \cdot (\bar{x} - \bar{x}_2) \Leftrightarrow$$

$$\|\bar{x}\|^2 - 2\bar{x} \cdot \bar{x}_1 + \|\bar{x}_1\|^2 = \|\bar{x}\|^2 - 2\bar{x} \cdot \bar{x}_2 + \|\bar{x}_2\|^2 \Leftrightarrow$$

$$2(\bar{x} \cdot (\bar{x}_2 - \bar{x}_1)) = \|\bar{x}_2\|^2 - \|\bar{x}_1\|^2 \Leftrightarrow \bar{x} \cdot \bar{a} = c$$

$$\bar{a} = \frac{1}{2}(\bar{x}_2 - \bar{x}_1), \quad c = \frac{1}{2}(\|\bar{x}_2\|^2 - \|\bar{x}_1\|^2)$$



Όρια - Συνέχεια

$$\mathbb{R}^n, \quad d(x, y) = \|x - y\| = \left(\sum_{k=1}^n (x_k - y_k)^2 \right)^{1/2}$$

Σύγκριση Ακολουθιών

Ορισμός: $\{x_j\}_{j=1}^{\infty} \subset \mathbb{R}^n \quad x_j = (x_{j1}, \dots, x_{jn})$

$$x_{ji} \in \mathbb{R} \quad i=1, \dots, n$$

$$x_j \rightarrow x_0 \iff \|x_j - x_0\| \xrightarrow{j \rightarrow \infty} 0$$

Αντιθέτως $\lim_{j \rightarrow \infty} x_j = x_0 \iff \lim_{j \rightarrow \infty} \|x_j - x_0\| = 0$

Πρόταση: $x_j \rightarrow x_0 \iff x_{ji} \rightarrow x_{0i} \quad \forall i=1, \dots, n$
όπου $x_j = (x_{j1}, \dots, x_{jn})$, $x_0 = (x_{01}, \dots, x_{0n})$

Απόδειξη:

$$(\Rightarrow) \quad |x_{ji} - x_{0i}| \leq \|x_j - x_0\| \quad \underline{\forall i}$$

$$\Rightarrow \max_{1 \leq i \leq n} |x_{ji} - x_{0i}| \leq \|x_j - x_0\| \rightarrow 0$$

$$(\Leftarrow) \quad \|x_j - x_0\|^2 = \sum_{k=1}^n (x_{jk} - x_{0k})^2 \leq n \cdot \max_{1 \leq k \leq n} |x_{jk} - x_{0k}|^2$$

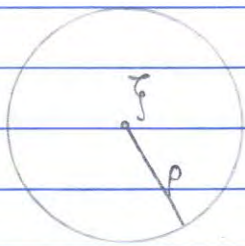
Άρα $\|x_j - x_0\| \leq \sqrt{n} \cdot \max_{0 \leq k \leq n} |x_{jk} - x_{0k}| \rightarrow 0$

Ανοικτά - Κλειστά σύνολα στον \mathbb{R}^n

$$B(f; \rho) = \{x \in \mathbb{R}^n \mid \|x - f\| < \rho\} \quad \underline{\text{ανοικτή μπάδα}}$$

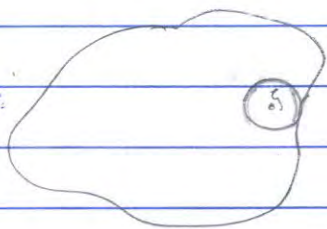
$$\bar{B}(f; \rho) = \{x \in \mathbb{R}^n \mid \|x - f\| \leq \rho\} \quad \underline{\text{κλειστή μπάδα}}$$

$$S(f; \rho) = \{x \in \mathbb{R}^n \mid \|x - f\| = \rho\} \quad \underline{\text{σφαίρα}}$$



Ορισμός: (ανοικτό σύνολο)

$U \subseteq \mathbb{R}^n$ ανοικτό σύνολο εάν $\forall f \in U, \exists B(f; \rho(f)) \subset U$



Ορισμός: (κλειστό σύνολο)

$F \subseteq \mathbb{R}^n$ κλειστό σύνολο εάν το συμπλήρωμα του $\mathbb{R}^n - F (= F^c)$ είναι ανοικτό.

Π.6X Η ανοικτή μπάδα είναι ανοικτό σύνολο.

Απόδειξη:

Εστω $B(a; r)$

Από ορισμό $B(a; r) = \{x \in \mathbb{R}^n \mid \|x - a\| < r\}$



Εστω $f \in B(a; r)$

Επιλέγουμε $\rho < r - \|f - a\|$

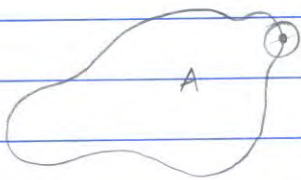
Θα δείξουμε ότι $B(f; \rho) \subset B(a; r)$

Έστω $x \in B(f, \rho) \Leftrightarrow \|f-x\| < \rho$.

$$\begin{aligned} \text{Όμως } \|x-a\| &\leq \|x-f\| + \|f-a\| \\ &< \rho + \|f-a\| \\ &< (r - \|f-a\|) + \|f-a\| = r \end{aligned}$$

Άρα $x \in B(a, r)$ ■

Ορισμός: (Σύνορο) μετ ∂A , $A \subset \mathbb{R}^n$
 $\partial A = \{x \in \mathbb{R}^n \mid B(x; r) \cap A \neq \emptyset, B(x; r) \cap A^c \neq \emptyset, \forall r > 0\}$



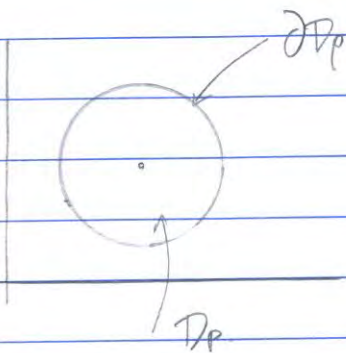
Παρατήρηση: Εάν A ανοικτό $\Rightarrow \partial A \cap A = \emptyset$

Π.χ $A = (a, b) \subset \mathbb{R}$



$$\partial A = \{a, b\}$$

Π.χ



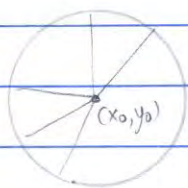
ρ -δίσκος
 $D_\rho(x_0, y_0) = \{(x, y) \mid (x-x_0)^2 + (y-y_0)^2 < \rho^2\}$

Π.χ $A = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid x > 0\}$



Π.Χ $D_p(x_0, y_0) \setminus \{x_0, y_0\}$

$(x_0, y_0) \in \partial D_p$

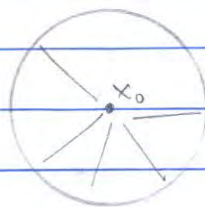


Ορισμός : (Ορίων Συναρτήσεων)

Έστω $f: A \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$, A ανοικτό

Έστω $x_0 \in A$ υδα (x_0 όχι αναγκαστικά στο $\pi.0$)

$\lim_{\substack{x \rightarrow x_0 \\ (x \neq x_0)}} f(x) = b$ εάν $\forall \epsilon > 0 \exists \delta > 0$ τέτοιο ώστε
 $|f(x) - b| < \epsilon$ όταν $\|x - x_0\| < \delta$.



Σημείωση

1) Το x_0 δεν ανήκει εν γένει στο A

2) \nexists όριο εάν υπάρχουν δύο ακολουθίες $\{x_n\}, \{y_n\}$
με $\{x_n\} \rightarrow x_0$ και $\{y_n\} \rightarrow y_0$
και $\lim f(x_n) \neq \lim f(y_n)$

Αντίστροφα \exists όρια αν για κάθε ακολουθία $\{x_n\}, \{y_n\}, \dots$
στο A $\lim f(x_n) = \lim f(y_n) = \dots$

Π.Χ • $f(x, y) = \sin \frac{(x^2 + y^2)}{x^2 + y^2}$

$\lim_{\theta \rightarrow 0} \frac{\sin \theta}{\theta} = 1 \Rightarrow \lim_{(x, y) \rightarrow (0, 0)} f(x, y) = 1$

$$\bullet \lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \frac{x^2}{\sqrt{x^2+y^2}} = 0$$

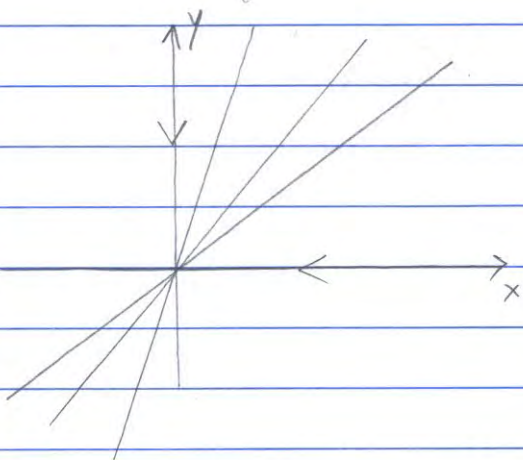
$$0 \leq \frac{x^2}{\sqrt{x^2+y^2}} \leq \frac{x^2}{\sqrt{x^2}} = \frac{|x|^2}{|x|} = |x| \rightarrow 0$$

$$\bullet \lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \frac{x^2}{x^2+y^2} = ;$$

Δυσκοδία

{ ∞ κατευθύνσεις προσέγγισης του $(0,0)$

{ 'Υπαρξη ορίου \forall κατεύθυνση \Rightarrow 'Υπαρξη ορίου



• $y = \lambda x$ $\lambda \neq 0$ (εκτός y-άξονα)

$$\text{τότε } f(\lambda x, x) = \frac{x^2}{x^2 + \lambda^2 x^2} = \frac{x^2}{x^2(1 + \lambda^2)} = \frac{1}{1 + \lambda^2}$$

$$\text{Άρα } \lim f(\lambda x, x) \rightarrow \frac{1}{1 + \lambda^2}$$

• Για τον y-άξονα $\Rightarrow x = 0$

$$\text{τότε } f(0, y) = \frac{0}{0 + y^2}$$

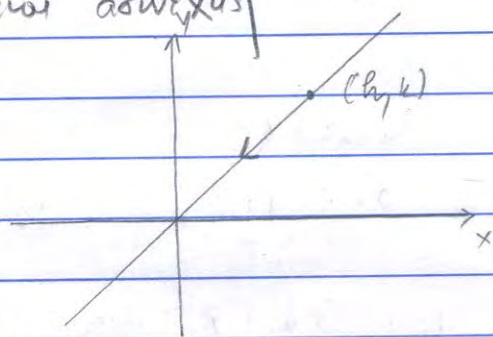
$$\text{Άρα } \lim f(0, y) = 0$$

Επομένως \nexists όριο διότι υπάρχουν δύο διαφορετικά όρια για δύο διαφορετικές κατευθύνσεις (επιλέξαμε 2 ατομικές που τείνουν στο μ -όριον, μία επι της μιας ευθείας, και την άλλη επι της άλλης ευθείας).

• $\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \frac{x^2 y}{x^2 + y^2}$ (ΔΕΙΣΤΕ ΟΤΙ ΕΙΝΑΙ ΑΣΩΡΕΧΟΣ)

$\left| \frac{x^2 y}{x^2 + y^2} \right| \leq \frac{x^2}{x^2 + y^2} |y| \leq |y| \rightarrow 0$ (ΔΕΙΤΕ ΤΗΝ ΑΠΑΝΤΗΣΗ: ΜΕΣΩ ΕΚΤΙΜΗΣΕΩΣ)

• $f(x,y) = \frac{(y^2 - x)^2}{x^2 + y^4}$ ($(x,y) \neq (0,0)$) (ΔΕΙΣΤΕ ΟΤΙ ΕΙΝΑΙ ΑΣΩΡΕΧΟΣ) (ΑΡΝΗΤΙΚΗ ΑΠΑΝΤΗΣΗ: ΜΕΣΩ ΔΥΟ ΔΙΑΦΕΡΕΤΙΚΩΝ ΔΡΟΜΩΝ)

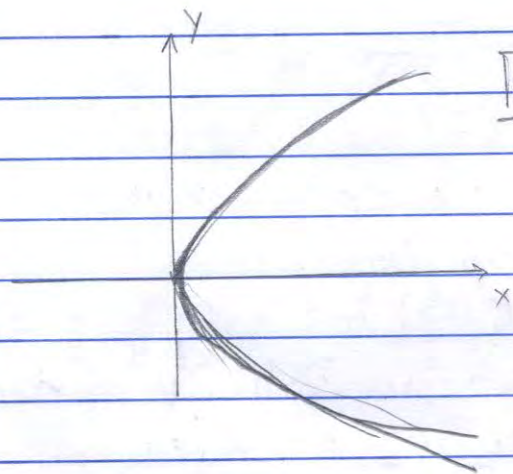


$v = (h, k)$

$$f(tv) = \frac{(t^2 k^2 - th)^2}{t^2 h^2 + t^4 k^4} = \frac{t^2 (tk^2 - h)^2}{t^2 (h^2 + t^2 k^4)}$$

$$= \frac{(th^2 - h)^2}{(h^2 + t^2 k^4)}$$

$\lim_{t \rightarrow 0} f(tv) = \frac{h^2}{h^2} = 1$



$x = y^2$

$\Rightarrow f(y^2, y) = 0$

$\lim_{y \rightarrow 0} f(y^2, y) = 0$

(Όριο ~~≠~~)

• $f(x,y) = \frac{x+y}{x-y}$ (Δείξτε ότι δεν είναι συνεχής)

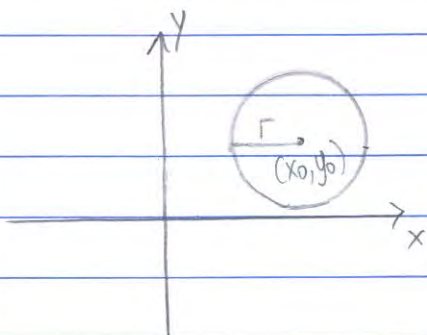
$\vec{v} = (t, \mu)$

$f(t, \mu t) = \frac{t + \mu t}{t - \mu t} = \frac{1 + \mu}{1 - \mu}$ (Δόριο)

$\lim_{t \rightarrow 0} f(t, \mu t) = \frac{1 + \mu}{1 - \mu}$

10) Δείξτε ότι $A = \{(x,y) \in \mathbb{R}^2 \mid y > 0\}$ είναι ανοιχτό σύνολο.

Λύση



Έστω $(x_0, y_0) \in A$.

Επιλέξω $0 < r < y_0$, $B((x_0, y_0), r) \subset A$

Πράγματι, εάν $(x,y) \in B((x_0, y_0), r)$
τότε $|x_0 - x|^2 + |y_0 - y|^2 < r^2$

$\Rightarrow |y_0 - y|^2 < r^2 \Rightarrow |y_0 - y| < r$

$\Rightarrow |y_0 - y| < r \Rightarrow |y| > |y_0| - r > 0$ ■

11) Ο ημίχωρος $\Pi_c^- = \{x \in \mathbb{R}^n \mid a \cdot x < c\}$ είναι ανοιχτός.

Λύση

$\Pi = \{x \in \mathbb{R}^n \mid a \cdot x = 0\}$

Θα δείξουμε αρχικά την περίπτωση $c=0$

$\Pi_0^- = \{x \in \mathbb{R}^n \mid a \cdot x < 0\}$ (Περνάει μέσω της αρχής των αξόνων)

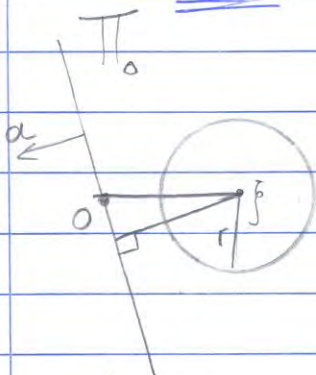
Έστω $f \in \Pi_0$

Η απόσταση του f από το Π_0 είναι

ίση με $\frac{|\text{πρόβ}_{\Pi_0} f|}{\|a\|} = \frac{|a \cdot f|}{\|a\|^2}$

Επιλέξουμε $0 < r < \frac{|a \cdot f|}{\|a\|^2}$

Θα δείξουμε ότι $B(f, r) \subset \Pi_0^-$



$$\text{Έστω } x \in B(f, r) \Leftrightarrow \|x - f\| < r$$

$$f \in \Pi_0^- \Leftrightarrow a \cdot f < 0$$

$$\begin{aligned} \text{Έχουμε } a \cdot x &= a \cdot (x - f + f) = a \cdot (x - f) + a \cdot f \\ &\leq |a \cdot (x - f)| + a \cdot f \\ &\stackrel{C-S}{\leq} \|a\| \|x - f\| + a \cdot f \\ &< \|a\| r + a \cdot f \\ &= \|a\| r + \frac{|a \cdot f| \|a\|}{\|a\|} \\ &= \|a\| \left(r - \frac{|a \cdot f|}{\|a\|} \right) \\ &< 0 \end{aligned}$$

$$\text{Άρα } B(f, r) \subset \Pi_0^-$$

Για την γενική περίπτωση (μεταφορά)

$$\text{Δειχνούμε το } \Pi_c^- = \{x \in \mathbb{R}^n \mid a \cdot x < c\}$$

$$\begin{aligned} \text{Έστω } x_0 \text{ τέτοιο ώστε } a \cdot x_0 = c & \quad \left(\begin{array}{l} \text{μεταφορά ανοιχτώ} \\ \text{για } a \text{ ανοιχτό} \end{array} \right) \\ \text{Τότε } \Pi_0^- \equiv \Pi_c^- - x_0 \end{aligned}$$

$$\text{Πράγματι } a \cdot (x - x_0) = a \cdot x - a \cdot x_0 = a \cdot x - c < c - c = 0 \quad !$$

12) Το σύνολο $\{x \in \mathbb{R}^n \mid a \cdot x \geq c\}$ είναι κλειστό
ών

$$\{x \in \mathbb{R}^n \mid a \cdot x \geq c\} = \left(\{x \in \mathbb{R}^n \mid a \cdot x < c\} \right)^c$$

Το συμπλήρωμα του είναι ανοιχτό (αρκ. Η)

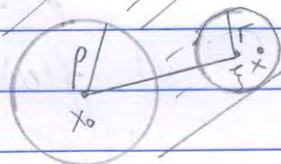
Από το ορισμό του κλειστού συνόλου έχουμε το ζητούμενο.

13) Η κλειστή μπάλα $\bar{B}(x_0, \rho) = \{x \in \mathbb{R}^n \mid \|x - x_0\| \leq \rho\}$ είναι κλειστό σύνολο.

Λύση

$$\bar{B}(x_0, \rho) = \{x \in \mathbb{R}^n \mid \|x - x_0\| \leq \rho\}$$

$$\text{Έχουμε } (\bar{B}(x_0, \rho))^c = \{x \in \mathbb{R}^n \mid \|x - x_0\| > \rho\}$$



Έστω $f \in (\bar{B}(x_0, \rho))^c$. Θα δείξουμε ότι $B(f, r) \subset (\bar{B}(x_0, \rho))^c$ όπου $0 < r < \|f - x_0\| - \rho$.

Έστω $x \in B(f, r)$ τότε $\|x - f\| < r$

$$\|x - x_0\| = \|x - f + f - x_0\| > \|f - x_0\| - \|x - f\| > \rho + r - \|x - f\| > \rho + r - r = \rho$$

14) Το υπερεπίπεδο $\{x \in \mathbb{R}^n \mid a \cdot x = c\}$ είναι κλειστό.

Λύση

$$\Pi = \{x \in \mathbb{R}^n \mid a \cdot x = c\}$$

$$\text{Έχουμε } \Pi^c = \underbrace{\{x \in \mathbb{R}^n \mid a \cdot x < c\}}_{\text{ανοιχτό}} \cup \underbrace{\{x \in \mathbb{R}^n \mid a \cdot x > c\}}_{\text{ανοιχτό}}$$

(έναν ανοιχτών είναι ανοιχτό)

Άρα Π^c ανοιχτό $\Rightarrow \Pi$ κλειστό.

Συνέχεια

Ορισμός: $f: A \rightarrow \mathbb{R}$, και έστω $a \in A \subset \mathbb{R}^n$, A ανοικτό.

Λέμε ότι η f είναι συνεχής στο a

εάν i) $\lim_{x \rightarrow a} f(x) = l$ (υπάρχει)

ii) $f(a) = l$

$\forall \epsilon > 0, \exists \delta_{(x, \epsilon)} > 0 : \|x - a\| < \delta \Rightarrow \|f(x) - f(a)\| < \epsilon$

Λέμε ότι η f είναι συνεχής στο A , εάν είναι συνεχής $\forall a \in A$.

Πρόταση: Έστω f, g συνεχείς στο $x=a$. Τότε

1) $f \pm g, \lambda f$, συνεχείς

2) $\frac{1}{g(x)}$ συνεχής, για $g(x) \neq 0$

3) $f: A \rightarrow B \subset \mathbb{R}, g: B \rightarrow \mathbb{R}$ συνεχής στο $f(a)$
τότε $g(f(x))$ συνεχής.

• Lipschitz συναρτήσεις: $\exists k > 0$ σταθερά τέτοια ώστε
 $|f(x) - f(y)| \leq k|x - y| \quad \forall x, y \in A$. διαλέγουμε $\delta = \frac{\epsilon}{k}$

• Holder συναρτήσεις: $\exists k > 0$ σταθερά, $\alpha > 0$ τ.ω
 $|f(x) - f(y)| \leq k|x - y|^\alpha$

• $f(x, y) = x \cdot y$: $f: \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ συνεχής.

Απόδειξη: $|f(x, y) - f(a, b)| = x \cdot y - a \cdot b$

$$= x \cdot y - x \cdot b + x \cdot b - a \cdot b$$

$$= x \cdot (y - b) + b \cdot (x - a)$$

$$\stackrel{CS}{\leq} \|x\| \cdot \|y - b\| + \|b\| \|x - a\|$$

• Max-Min : συνέχεις

$$f(x,y) = \text{Max}(x,y), \quad f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$$

$$g(x,y) = \text{Min}(x,y), \quad f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$$

Απόδειξη:

$$\text{Max}(x,y) = \frac{x+y+|x-y|}{2} \quad \left(\begin{array}{l} x > y \Rightarrow \text{Max}(x,y) = x \\ \frac{x+y+|x-y|}{2} = \frac{x+y+x-y}{2} = \frac{2x}{2} = x \end{array} \right)$$

$$\text{Min}(x,y) = \frac{x+y-|x-y|}{2} \quad \left(\begin{array}{l} x > y \Rightarrow \text{Min}(x,y) = y \\ \frac{x+y-|x-y|}{2} = \frac{x+y-x+y}{2} = \frac{2y}{2} = y \end{array} \right)$$

∴ απόσταση ή διαφορά συνεχών

Λεμάρι 5

(μετά τις προτάσεις)

Διαφώριση - Εφαπτόμενο Επίπεδο

A Μερικές Παράγωγοι

Ορισμός: $A \subset \mathbb{R}^n$ ανοικτό, $f: A \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$

$\frac{\partial f}{\partial x_1}, \dots, \frac{\partial f}{\partial x_n}$ οι μερικές παράγωγοι

$$\text{όπου } \frac{\partial f(x_1, \dots, x_n)}{\partial x_i} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(\bar{x} + h \cdot e_j) - f(\bar{x})}{h}, \quad e_j = (0, 0, \dots, \underset{\substack{\downarrow \text{-θέση}}}{1}, 0, \dots, 0)$$

$$= \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(x_1 + x_2 + \dots + x_{j-1} + x_j + h + x_{j+1} + \dots + x_n) - f(\bar{x})}{h}$$

Π.χ $f(x,y) = x^2y + y^3$

$$\frac{\partial f(x,y)}{\partial x} = 2xy$$

$$\text{και } \frac{\partial f(x,y)}{\partial y} = x^2 + 3y^2$$

Π.Χ $f(x,y) = y \cos x + x \cos y$

$$\frac{\partial f(x,y)}{\partial x} = -y \sin x + \cos y$$

$$\frac{\partial f(x,y)}{\partial y} = \cos x - x \sin y$$

Π.Χ $f(x,y) = \frac{xy}{\sqrt{x^2+y^2}} \quad (x,y) \neq 0$

$$\frac{\partial f(x,y)}{\partial x} = y \left(\frac{\sqrt{x^2+y^2} - x \frac{1}{2\sqrt{x^2+y^2}} 2x}{(\sqrt{x^2+y^2})^2} \right) = \dots$$

Π.Χ $f(x,y) = x^{1/3} y^{1/3}$

(χρειάζεται ορισμός)

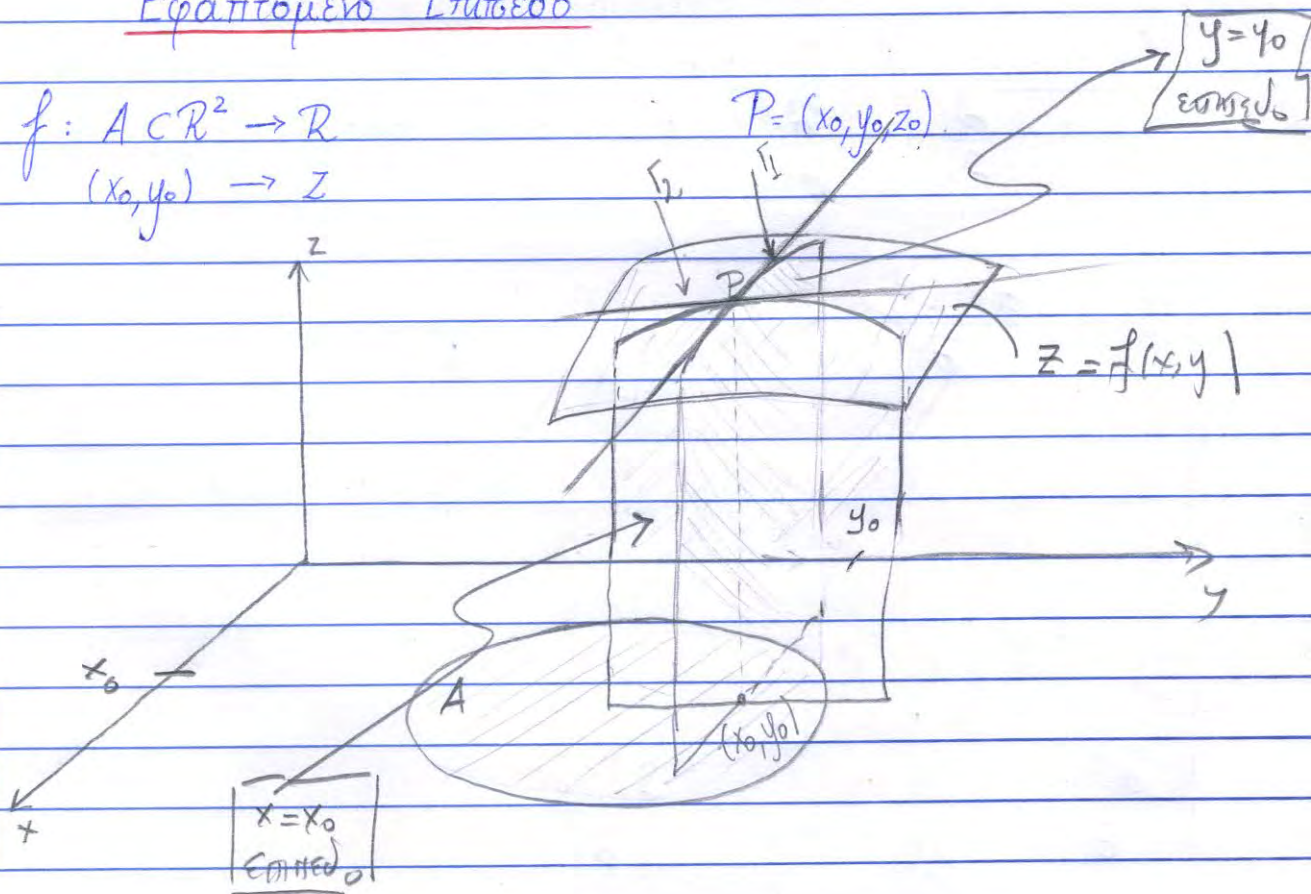
$$\frac{\partial f(0,0)}{\partial x} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(0,0) + f(h,0) - f(0,0)}{h}$$

$$= \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(h,0) - f(0,0)}{h} = 0$$

Εφαπτόμενο Επίπεδο

$$f: A \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$$

$$(x_0, y_0) \rightarrow z$$



- Τομή επιπέδου $x=x_0$ με επιφάνεια = Γ_1 καμπύλη
- Τομή επιπέδου $y=y_0$ με επιφάνεια = Γ_2 καμπύλη

$$\frac{\partial f(x_0, y_0)}{\partial x} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(x_0+h, y_0) - f(x_0, y_0)}{h} \quad \left(\begin{array}{l} \text{κλίση εφαπτομένης} \\ \text{στο } \Gamma_1 \end{array} \right)$$

$$\frac{\partial f(x_0, y_0)}{\partial y} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(x_0, y_0+h) - f(x_0, y_0)}{h} \quad \left(\begin{array}{l} \text{κλίση εφαπτομένης} \\ \text{στο } \Gamma_2 \end{array} \right)$$

Η καμπύλη Γ_1 είναι η εφής: $\Gamma_1 = \{x, y_0, f(x, y_0)\}$

Όμοια η Γ_2 είναι η εφής: $\Gamma_2 = \{x_0, y, f(x_0, y)\}$

$$v_1 = \left(1, 0, \frac{\partial f}{\partial x}\right) \quad v_2 = \left(0, 1, \frac{\partial f}{\partial y}\right) \quad \text{τι εφαπτόμενα διανύσματα}$$

$$\vec{v} = \vec{v}_1 \times \vec{v}_2, \quad P = (x_0, y_0, z_0), \quad \vec{v} \text{ κάθετο (οχι ανηγμένο μονάδα)}$$

$$v_1 \times v_2 = \begin{vmatrix} e_1 & e_2 & e_3 \\ v_{11} & v_{12} & v_{13} \\ v_{21} & v_{22} & v_{23} \end{vmatrix} = e_1 \begin{vmatrix} - & - & + \\ & & \end{vmatrix} - e_2 \begin{vmatrix} & & \\ & & \end{vmatrix} + e_3 \begin{vmatrix} & & \\ & & \end{vmatrix}$$

$$= \begin{vmatrix} e_1 & e_2 & e_3 \\ 1 & 0 & \frac{df}{dx} \\ 0 & 1 & \frac{df}{dy} \end{vmatrix} = e_1 \begin{vmatrix} 0 & \frac{df}{dx} \\ 1 & \frac{df}{dy} \end{vmatrix} - e_2 \begin{vmatrix} 1 & \frac{df}{dx} \\ 0 & \frac{df}{dy} \end{vmatrix} + e_3 \begin{vmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{vmatrix}$$

$$= \left(-\frac{df}{dx}, 0, 0\right) - \left(0, \frac{df}{dy}, 0\right) + (0, 0, 1) = \left(-\frac{df}{dx}, -\frac{df}{dy}, 1\right)$$

Άρα η εξίσωση του εφαπτόμενου επιπέδου στο σημείο $P(x_0, y_0, z_0)$ είναι: $(x-x_0, y-y_0, z-z_0) \cdot \vec{v} = 0$.

$$\boxed{\frac{df}{dx}(x-x_0) + \frac{df}{dy}(y-y_0) = z-z_0}$$

Π.Χ Βρείτε το εφαπτόμενο επίπεδο στο γραφικό $z = x^2 + y^2 + e^{xy}$ στο σημείο $P = (1, 0, 2)$.

Λύση

Έχουμε $\frac{\partial z}{\partial x} = 2x + y \cdot e^{xy}$ και $\frac{\partial z}{\partial y} = 2y + x \cdot e^{xy}$

$$\left. \frac{\partial z}{\partial x} \right|_{(1,0)} = 2 \quad \text{και} \quad \left. \frac{\partial z}{\partial y} \right|_{(1,0)} = 1 \quad f(1,0) = 2$$

$$\text{Άρα} \quad z - z_0 = \frac{dz}{dx} (x - x_0) + \frac{dz}{dy} (y - y_0)$$

$$\Rightarrow z - 2 = 2(x - 1) + 1(y - 0)$$

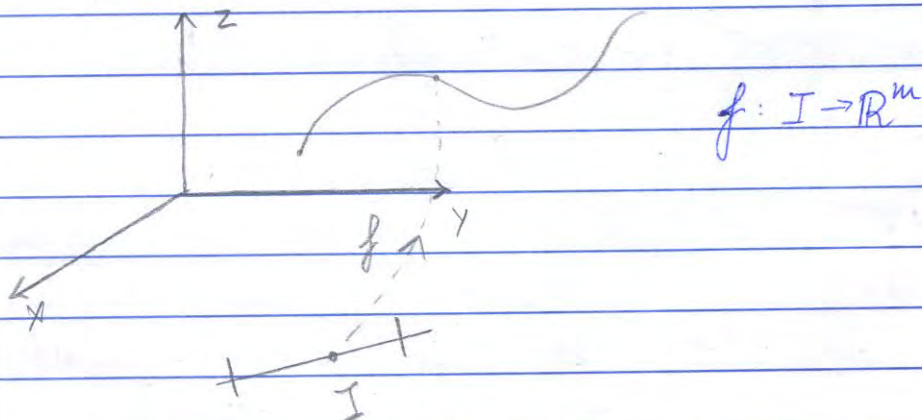
$$\Rightarrow 2x - 2 + y - z + 2 = 0$$

$$\Rightarrow \boxed{2x + y - z = 0}$$

B Η Γενική Περίπτωση Του Μετασχηματισμού
 $f: A \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$

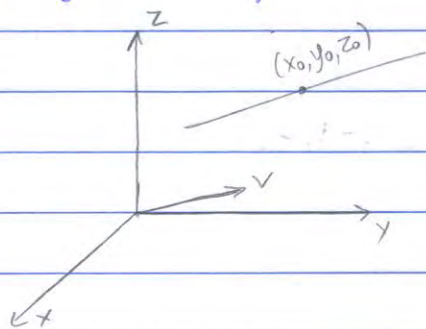
Ειδικές Περίπτώσεις:

- $f: A \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ ($m=1$) (συναρτήσεις πολλών μεταβλητών)
- $f: A \subset \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^m$ ($n=1$) (Καμπύλες στο χώρο)

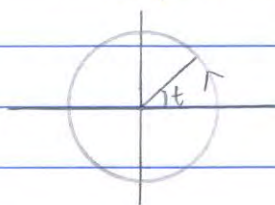


Καμπύλες Σ_{TW} Χυρο, \mathbb{R}^n

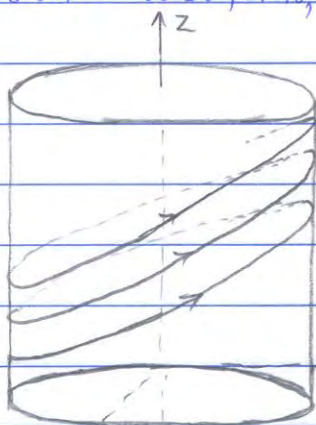
Π.Χ $f(t) = (x_0, y_0, z_0) + t\vec{v}$, $t \in \mathbb{R}$



Π.Χ $\sigma(t) = (\cos t, \sin t)$, $t \in [0, 2\pi]$



Π.Χ $\sigma(t) = (\cos t, \sin t, t)$, $I = \mathbb{R}$



Κύβηδος = $\{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid x^2 + y^2 = 1\}$

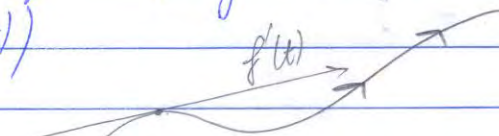
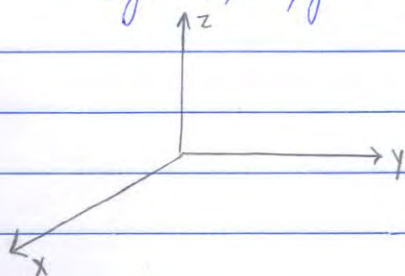
Προβολή στο x-y επίπεδο : $(\cos t, \sin t)$

Επιφάνειες

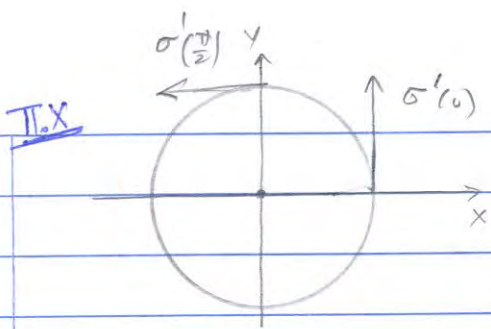
Παράγωγος

$$f(t) = (f_1(t), \dots, f_m(t))$$
$$f'(t) = (f_1'(t), \dots, f_m'(t))$$

$f: I \subset \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^m$



f' ταχύτητα
(εφαπτόμενο διάνυσμα)

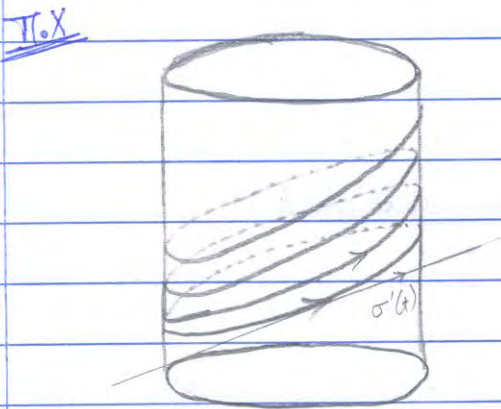


$$\sigma(t) = (\cos t, \sin t)$$

Το σ' δείχνει την φορά

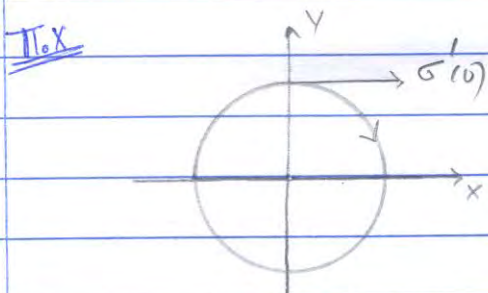
$$\sigma'(0) = (0, 1)$$

$$\sigma'(\frac{\pi}{2}) = (-1, 0)$$



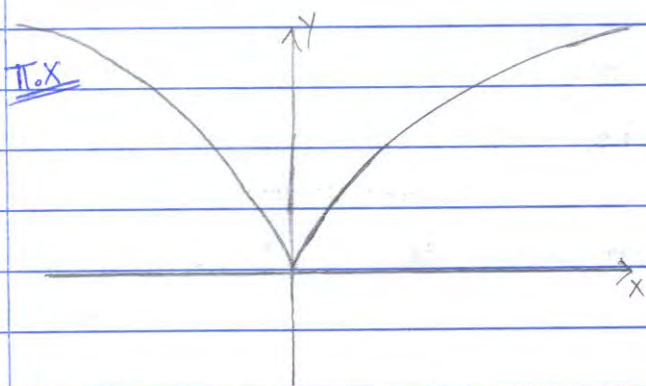
$$\sigma(t) = (\cos t, \sin t, t), t \in \mathbb{R}$$

$$\sigma'(\frac{\pi}{2}) = (-1, 0, 1)$$



$$\sigma(t) = (\sin t, \cos t)$$

$$\sigma'(0) = (1, 0)$$



$$\sigma(t) = (t^3, t^2), t \in \mathbb{R}$$

$$\begin{aligned} x(t) &= t^3 \\ y(t) &= t^2 \end{aligned} \quad \Leftrightarrow \quad y = x^{2/3}$$

Σημ = Η $t \mapsto \sigma(t)$ είναι διαφορίσιμη. Η καμπύλη ως γραμμή στο $x-y$ επίπεδο δεν είναι διαφορίσιμη. Πράγματι φαίνεται στο ότι $\sigma'(0) = 0$, και κατά συνέπεια το εφαιπόμενο διάνυσμα δεν ορίζεται.

Διάλεξη 6

Όρια - Παραδείγματα Ορίων

1) $f(x,y) = \begin{cases} \frac{xy}{(x^2+y^2)^{1/2}}, & (x,y) \neq (0,0) \\ 0, & (x,y) = (0,0) \end{cases}$. Δείξτε ότι είναι συνεχής.

Λύση

$$ab \leq \frac{1}{2}(a^2+b^2)$$

$$x_n \rightarrow 0 \Leftrightarrow |x_n| \rightarrow 0$$

$$|f(x,y)| = \left| \frac{xy}{(x^2+y^2)^{1/2}} \right| \leq \left| \frac{1/2(x^2+y^2)}{(x^2+y^2)^{1/2}} \right| = \frac{1}{2}(x^2+y^2)^{1/2} \xrightarrow{(x,y) \rightarrow (0,0)} 0$$

(Επιτύχησε)

2) $\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \frac{\cos(xy)}{x^2+y^2-1} = \frac{\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \cos(xy)}{\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} (x^2+y^2-1)} = \frac{1}{-1} = -1$

3) $\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \frac{xy}{\sin(x^2+y^2)}$. Δείξτε ότι δεν είναι συνεχής.

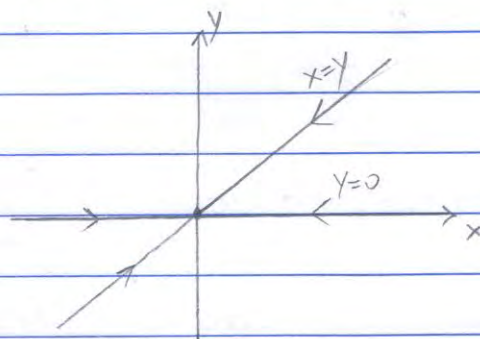
Το $\sin(x^2+y^2)$ συμπεριφέρεται σαν x^2+y^2 γύρω στο $(0,0)$
Επιλεγμ. δρόμων:

• (Μέσω της πρώτης διχοτόμου) $x=y$ έχουμε

$$\lim_{x \rightarrow 0} \frac{x^2}{\sin(2x^2)} = \frac{1}{2} \lim_{x \rightarrow 0} \frac{2x^2}{\sin(2x^2)} = \frac{1}{2}$$

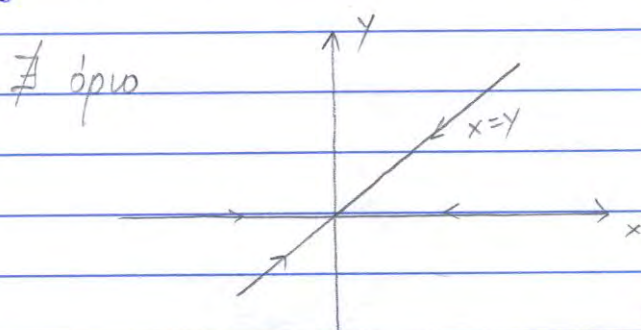
• (Μέσω του x-άξονα) $y=0$ έχουμε

$$\lim_{x \rightarrow 0} \frac{0}{\sin x^2} = 0$$



Διαφορετικά ορία
⇒ το όριο \nexists .

4) $\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \frac{xy}{x-y}$ Δείξτε ότι ~~∃~~ Το όριο.



$$\underline{x=y} \quad \lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \frac{xy}{x-y} = \lim_{x \rightarrow 0} \frac{x^2}{x-x} = \infty$$

$$\underline{y=0} \quad \lim_{x \rightarrow 0} \frac{0}{x-0} = 0$$

5) (Παλιό θέμα) $f(x,y) = \begin{cases} \frac{x^2y - y^3}{x^2 + y^2}, & (x,y) \neq (0,0) \\ 0, & (x,y) = (0,0) \end{cases}$

Εξετάστε την συνέχεια.

$$|f(x,y)| = \left| \frac{x^2y - y^3}{x^2 + y^2} \right| \leq \left| \frac{x^2y}{x^2 + y^2} \right| + \left| \frac{y^3}{x^2 + y^2} \right| \leq \left| \frac{x^2y}{x^2} \right| + \left| \frac{y^3}{y^2} \right| =$$

$$= |y| + |y| \rightarrow 0$$

(Μεσω εστιμώσεως)

Γενικά: Αν υπάρχει ανάρτηση στον παρανομαστή \exists πρόβλημα (ανάρτηση στην (4))

• $f(x,y) = \begin{cases} \dots, & (x,y) \neq (0,0) \\ \epsilon, & (x,y) = (0,0) \end{cases}$ τότε παίρνουμε $|f(x,y) - \epsilon| \dots$

Ασκήσεις

27) $f(x,y) = \begin{cases} x \cdot \sin\left(\frac{1}{y}\right), & y \neq 0 \\ 0, & y = 0. \end{cases}$ Δείξτε ότι $\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} f(x,y) = 0$

Εξετάστε τα όρια $\lim_{y \rightarrow 0} \left[\lim_{x \rightarrow 0} f(x,y) \right]$

και $\lim_{x \rightarrow 0} \left[\lim_{y \rightarrow 0} f(x,y) \right]$

Λίμου

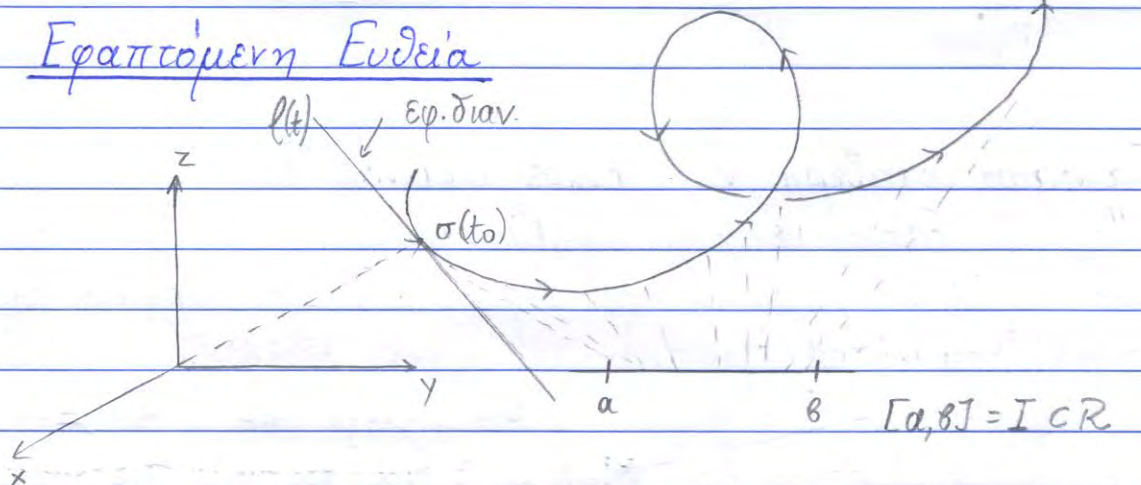
$$\bullet |f(x,y)| = |x \cdot \sin(1/y)| \leq |x| |\sin(1/y)| \leq |x| \rightarrow 0.$$

$$\bullet \lim_{x \rightarrow 0} \left[\lim_{y \rightarrow 0} f(x,y) \right] \stackrel{\exists}{=}$$

$$\bullet \lim_{y \rightarrow 0} \left[\lim_{x \rightarrow 0} f(x,y) \right] = \lim_{y \rightarrow 0} 0 = 0$$

Καμπύλες (συνεχία)

Εφαπτόμενη Ευθεία



$$\sigma(t) = (x_1(t), \dots, x_n(t))$$

$$\sigma: I \subset \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^n$$

$$\sigma'(t) = (x_1'(t), \dots, x_n'(t))$$

Εξίσωση εφαπτομένης

$$l(t) = \sigma(t_0) + (t - t_0) \sigma'(t_0)$$

$$l(t_0) = \sigma(t_0)$$

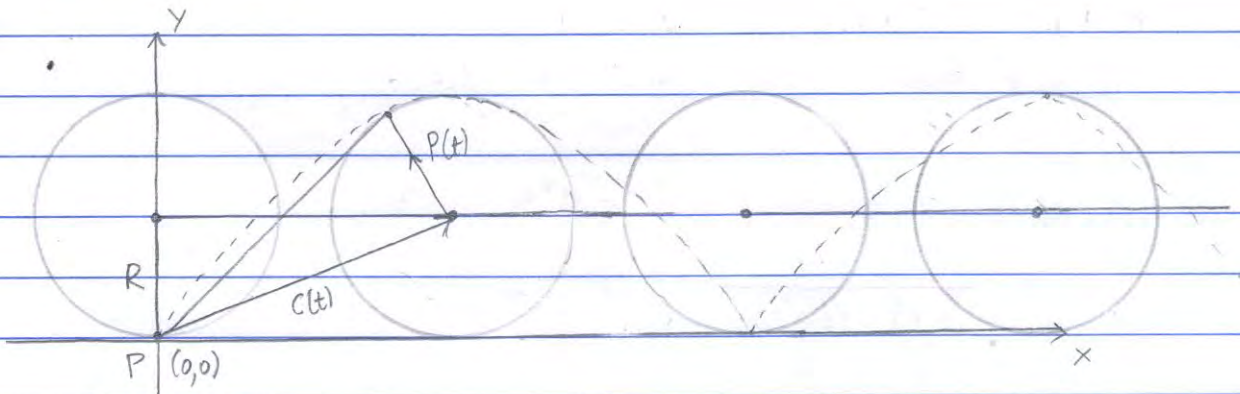
Π.δ. Καμπύλη $\sigma(t)$ διέρχεται μέσω του $(3,6,5) \in \mathbb{R}^3$ στο $t=0$ με εφαπτόμενη $\vec{i} - \vec{j}$ ($= \sigma'(0)$). Βρείτε την εξίσωση της εφαπτομένης στο $\sigma(0)$.

Λύση

$$c(t) = (3, 6, 5) + (t-0)(\vec{i} - \vec{j}) = (3, 6, 5) + (t, 0, 0) - (0, t, 0) = (3+t, 6-t, 5), t \in \mathbb{R}$$

Π.Χ

Κυκλοειδής



Ταχύτητα σταθερή v , τροχός ακτίνας R

Αρχική θέση κέντρου $(0, R)$

Να βρεθεί η τροχιά του σημείου P που αρχικά βρίσκεται στη θέση $(0,0)$.

Θα είναι $P(x(t), y(t))$. Θα βρούμε τις $x(t) = \dots, y(t) = \dots$

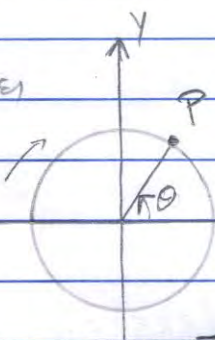
Έχουμε 2 κινήσεις: Μεταφορά των κέντρων με ταχύτητα v
Περιστροφή των τροχών

Κίνηση 1: Η θέση του κέντρου $\vec{c}(t) = (vt, R)$

$v =$ ταχύτητα των κέντρων (μεταφορά)

Κίνηση 2: $v = \omega \cdot R$, όπου $\omega =$ γωνιακή ταχύτητα

Πολλές Συναρτήσεις



$R(\cos\theta, \sin\theta)$

πρόδικές

$\rightarrow x$

$\omega = \frac{d\theta}{dt} = -\frac{v}{R}$ (Χρησιμοποιούμε αρνητική φορά)

$d\theta = -\frac{v}{R} dt \Rightarrow \theta = -\frac{v}{R} t + C$

$\theta(t) = \theta(0) - \frac{v}{R} t, \theta(0) = -\frac{\pi}{2}$

$\Rightarrow \theta(t) = -\frac{\pi}{2} - \frac{v}{R} t$

Θέση του $P(t)$ σε σχέση με το κέντρο: $P(t) - C(t) = d(t)$

Άρα $\vec{P}(t) = \vec{c}(t) + \vec{d}(t) = (vt, R) + R(\cos(-\frac{\pi}{2} - \frac{v}{R} t), \sin(-\frac{\pi}{2} - \frac{v}{R} t))$

Δίνου $d(t) = R \cdot (\cos \theta(t), \sin \theta(t)) = R \cdot (\cos(-\frac{\pi}{2} - \frac{v}{R}t), \sin(-\frac{\pi}{2} - \frac{v}{R}t))$

Άρα

$x(t) = vt - R \cdot \sin\left(\frac{v}{R}t\right)$ $y(t) = R - R \cdot \cos\left(\frac{v}{R}t\right)$
--

$$\begin{aligned} \cos\left(\varphi - \frac{\pi}{2}\right) &= \sin \varphi \\ \sin\left(\varphi - \frac{\pi}{2}\right) &= -\cos \varphi \end{aligned}$$

Ειδική Περίπτωση: $v=R=1$

$$\Rightarrow P(t) = (t - \sin t, 1 - \cos t)$$

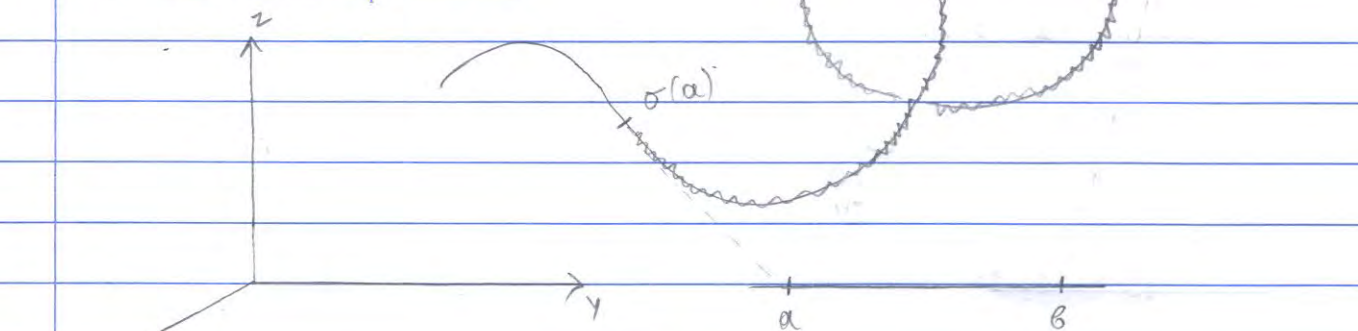
(Εξίσωση κυκλοειδούς)

Βρείτε την ταχύτητα ($\sigma'(t)$) του σημείου P στο χείλος του κυκλοειδούς.

$$\begin{aligned} \sigma'(t) &= \left(\frac{d}{dt} \left(vt - R \sin \frac{vt}{R} \right), \frac{d}{dt} \left(R - R \cos \frac{vt}{R} \right) \right) \\ &= \left(v - \left(R \cos \frac{vt}{R} \right) \frac{v}{R}, R \left(\sin \frac{vt}{R} \right) \cdot \frac{v}{R} \right) \\ &= \left(v - v \cos \frac{vt}{R}, v \sin \frac{vt}{R} \right) \end{aligned}$$

Σημ: Το κυκλοειδές έχει πολλές ιδιότητες. (180 χρόνια)

Μήκος Καμπύλης

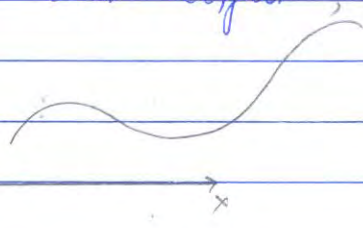


$$\sigma: I \subset \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^m$$

$$l(\gamma) = \int_a^b \|\sigma'(t)\| dt, \quad \gamma = \{\sigma(t) \mid a \leq t \leq b\}$$

Ειδική Περίπτωση: $\sigma(t) = (t, f(t))$, $f: (a, b) \rightarrow \mathbb{R}$.

Χαρακτηριστικό στο \mathbb{R}^2



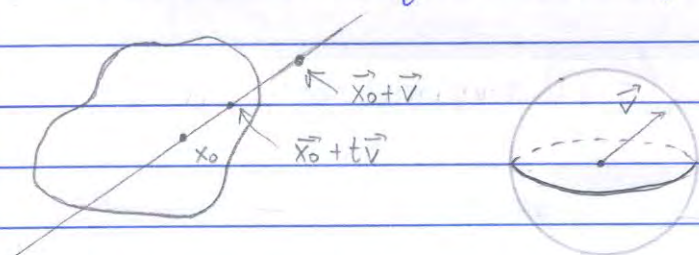
$$l(\gamma) = \int_a^b \sqrt{1 + f'(t)^2} dt$$

$$f: A \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$$

Περιπτώσεις: α) $m=1$, n γενικό, (συναρτήσεις)
 β) $n=1$, m γενικό, (καμπύλες)

Κατευθυνόμενη Παράγωγος

Έστω $f: A \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$, A ανοικτό, $x_0 \in A$ και $\vec{v} \in S^{n-1}$
 όπου $S^{n-1} = \{v \in \mathbb{R}^n \mid \|\vec{v}\| = 1\}$



Ευθεία $x_0 + t\vec{v}$, $|t| < \delta$ ($x_0 + t\vec{v} \in A$, $|t| < \delta$)

Ορισμός: Το όριο (εάν υπάρχει)

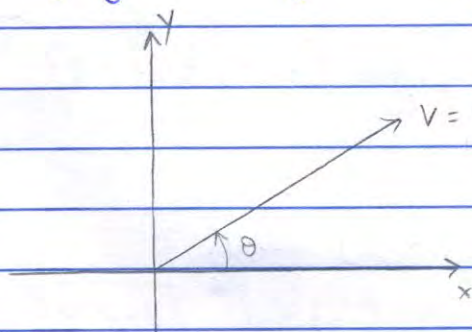
$$D_{\vec{v}} f(x_0) := \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(x_0 + t\vec{v}) - f(x_0)}{t} = \frac{d}{dt} \Big|_{t=0} f(x_0 + t\vec{v})$$

ορίζει την κατευθυνόμενη παράγωγο στην κατεύθυνση \vec{v} στο σημείο x_0 .

Παρατήρηση: $\frac{df(x_0)}{dx_i} = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(x_0 + te_i) - f(x_0)}{t} = D_{e_i} f(x_0)$

Παράδειγμα

$$f(x, y) = |x^2 - y^2|^{1/2} \quad f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R} \quad (x_0, y_0) = (0, 0)$$



$$f(x_0 + t\vec{v}) = f(t\vec{v})$$

$$D_{\vec{v}} f(0) = \frac{d}{dt} \Big|_{t=0} |t^2 \cos^2 \theta - t^2 \sin^2 \theta|^{1/2}$$

$$= \frac{d}{dt} \Big|_{t=0} |t| |\cos^2 \theta - \sin^2 \theta|^{1/2}$$

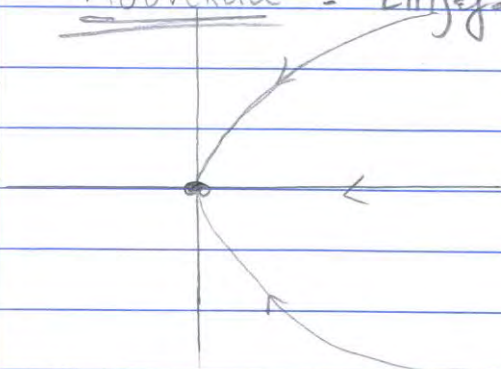
Κατά συνέπεια δεν υπάρχει η κατευθυνόμενη εάν $\theta \neq \frac{\pi}{4}$
 και είναι ίση με το μηδέν εάν $\theta = \frac{\pi}{4}$

• Για $n \geq 2$ μπορεί να υπάρχει η κατευθυνόμενη $\forall \vec{v}$ και η f να μην είναι συνεχής. Για $n=1$ παραγόμενο \Rightarrow συνέχεια

Παράδειγμα

$$f(x,y) = \begin{cases} \frac{2xy^2}{x^2+y^4}, & (x,y) \neq (0,0) \\ 0, & (x,y) = (0,0) \end{cases}$$

(i) Ασυνέχεια = Επιγραφή 2 δρόμων προσεγγίσεως του $(0,0)$

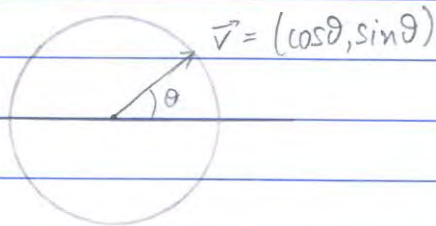


$$f(y^2, y) = \frac{2y^2 y^2}{y^4 + y^4} = 1 \quad (\text{μέσω παραβολής})$$

$$f(x, 0) = \frac{0}{x^2} = 0 \quad (\text{μέσω x-αξονα})$$

(ii) Θα δείξουμε ότι για οι κατευθυνόμενες υπάρχουν στο $(0,0)$.

$$2) \cos \theta \neq 0 \quad (\theta \neq \frac{\pi}{2})$$



τότε $\lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(t \cos \theta, t \sin \theta) - f(0,0)}{t}$

$$= \lim_{t \rightarrow 0} \frac{2(t \cos \theta)(t \sin \theta)^2}{t^2 \cos^2 \theta + t^4 \sin^4 \theta} = \frac{1}{t}$$

$$= \lim_{t \rightarrow 0} \frac{2 \cos \theta t^2 \sin^2 \theta}{t^2 (\cos^2 \theta + t^2 \sin^4 \theta)}$$

$$= \frac{2 \sin \theta}{\cos \theta}$$

β) $\cos \theta = 0 \Rightarrow f(0, t \sin \theta) = \frac{0}{t^2 \sin^2 \theta} = 0$

□

Γραμμικές Συναρτήσεις

Ορισμός: $L: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$, είναι γραμμική εάν

α). $L(x+y) = L(x) + L(y) \quad \forall x, y \in \mathbb{R}^n$

β). $L(ax) = aL(x) \quad \forall a \in \mathbb{R}, x \in \mathbb{R}^n$

(α), (β) $\Leftrightarrow L(ax+by) = aL(x) + bL(y) \quad \forall a, b, x, y$

Παρατήρηση: $L\left(\sum_{i=1}^k a_i x_i\right) = \sum_{i=1}^k a_i L(x_i)$

Θεώρημα (Αναπαράστασης γραμμικών)

$$L: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R} \text{ γραμμική} \Leftrightarrow \exists a \in \mathbb{R}^n : L(x) = a \cdot x$$

Απόδειξη:

(\Leftarrow) Έστω $L(x) = a \cdot x$. Τότε η L είναι γραμμική
Πράγματι $\cdot L(x+y) = a \cdot (x+y) = a \cdot x + a \cdot y = L(x) + L(y)$

$$\cdot L(\beta x) = a \cdot (\beta x) = \beta \cdot (a \cdot x) = \beta L(x)$$

(\Rightarrow) Εάν L γραμμική τότε $\exists a \in \mathbb{R}^n : L(x) = a \cdot x$

Πράγματι θέτουμε $a_i = L(e_i)$, $a_i \in \mathbb{R}$

$$\text{Δοθέντος } x = (x_1, \dots, x_n) = x_1 \cdot e_1 + \dots + x_n \cdot e_n$$

$$\begin{aligned} \text{Άρα } L(x) &= L(x_1 \cdot e_1 + \dots + x_n \cdot e_n) = L(x_1 e_1) + \dots + L(x_n e_n) \\ &= x_1 \cdot L(e_1) + \dots + x_n \cdot L(e_n) \\ &= x_1 \cdot a_1 + \dots + x_n \cdot a_n = a \cdot x \end{aligned}$$

Διάλεξη 7

Ορισμός: (Διαφοριστικότητα)

f διαφορίσιμη στο x_0 εάν \exists γραμμική L (εφαρμογή) εν γένει από το x_0 τέτοια ώστε

$$\lim_{\|h\| \rightarrow 0} \frac{f(x_0+h) - f(x_0) - L(h)}{\|h\|} = 0$$

$$\Leftrightarrow \forall \varepsilon > 0, \exists \delta > 0 \text{ τέτοια ώστε} \\ \|f(x_0+h) - f(x_0) - L(h)\| < \varepsilon \|h\|, \text{ για } \|h\| < \delta$$

Σμβ: $L := Df(x_0)$ \Leftarrow ονομάζεται διαφορικό

Θεώρημα: Έστω f διαφορίσιμη. Τότε υπάρχει η
κατα κατεύθυνση παράγωγος και μάλιστα είναι
ομοιόμορφη ως προς \vec{v} .

$$\text{Δηλαδή ισχύει } \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(x_0 + t\vec{v}) - f(x_0)}{t} = Df(x_0)(\vec{v})$$

* (ομοιόμορφα για $\|\vec{v}\|=1$, $D_{\vec{v}}f(x_0) = Df(x_0)(\vec{v})$)

Απόδειξη:

Θα δείξουμε ότι $\forall \epsilon > 0$, $\exists \delta > 0$ τέτοιο ώστε

$$\left| \frac{f(x_0 + t\vec{v}) - f(x_0)}{t} - Df(x_0)(\vec{v}) \right| < \epsilon, \text{ για } |t| < \delta$$

ομοιόμορφα ως προς \vec{v} , $\|\vec{v}\|=1$.

$$f \text{ διαφορίσιμη} \Rightarrow \frac{\|f(x_0 + h) - f(x_0) - Df(x_0)(h)\|}{\|h\|} < \epsilon, \text{ για } \|h\| < \delta$$

$$\text{Για } h = t\vec{v} \text{ έχουμε } \frac{\|f(x_0 + t\vec{v}) - f(x_0) - Df(x_0)(t\vec{v})\|}{\|t\vec{v}\|} < \epsilon$$

για $|t| < \delta$, $\|\vec{v}\|=1$.

$$\Rightarrow \frac{\|f(x_0 + t\vec{v}) - f(x_0) - tDf(x_0)(\vec{v})\|}{\|t\|} < \epsilon$$

$$\Rightarrow \left| \frac{f(x_0 + t\vec{v}) - f(x_0)}{t} - Df(x_0)(\vec{v}) \right| < \epsilon$$

□

Πόρισμα: Έστω f διαφορίσιμη. Τότε

$$\frac{\partial f(x_0)}{\partial x_i} = Df(x_0)(\vec{e}_i) = D_{e_i} f(x_0)$$

Εστω ότι η f διαφοροποιείται στο $x=x_0$.
Τότε

Πρόταση: $Df(x_0)(\vec{v}) = \vec{a} \cdot \vec{v} \quad \forall \vec{v}$

$\vec{a} = \left(\frac{df(x_0)}{dx_1}, \dots, \frac{df(x_0)}{dx_n} \right)$, \vec{a} η κλίση

Απόδειξη:

Λήμμα αναπαράστασης

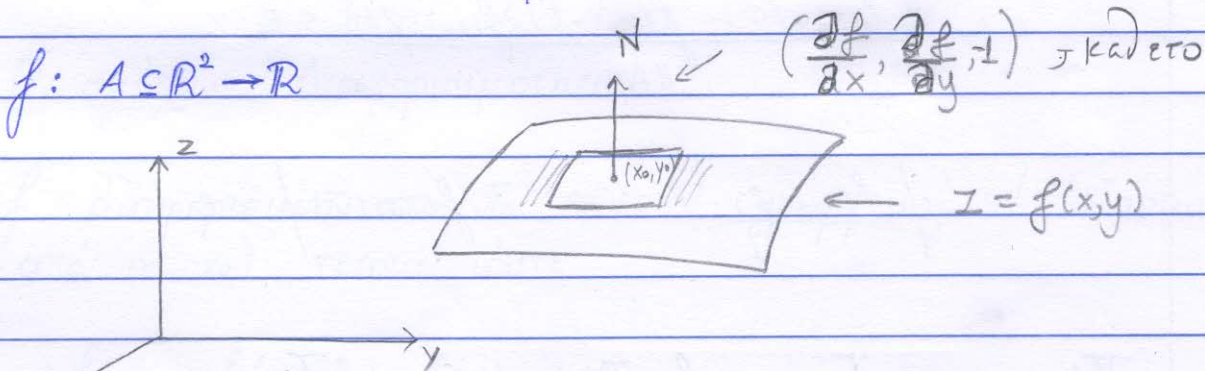
$D_v f(x_0) = Df(x_0)(\vec{v}) = \vec{a} \cdot \vec{v}$

$Df(x_0)(v) = Df(x_0)(v_1 \cdot e_1 + \dots + v_n \cdot e_n)$
γραμμικότητα
 $= v_1 Df(x_0)(e_1) + \dots + v_n Df(x_0)(e_n)$
 $= v_1 D_{e_1} f(x_0) + \dots + v_n D_{e_n} f(x_0)$
 $= v_1 \frac{df}{dx_1} + \dots + v_n \frac{df}{dx_n}$
 $= \nabla f(x_0) \cdot v$, ∇ κλίση

Ορισμός: (κλίση, grad, ή ανάδυτα)

$\nabla f(x_0) := \left(\frac{df(x_0)}{dx_1}, \dots, \frac{df(x_0)}{dx_n} \right)$

Κλίση και Εφαπτόμενο Επίπεδο



Εφαπτόμενο Επίπεδο

(βλ. Εφ. Επίπεδο Διαφ. 5)

$z - z_0 = \frac{\partial f(x_0, y_0)}{\partial x} (x - x_0) + \frac{\partial f(x_0, y_0)}{\partial y} (y - y_0)$

$$\Leftrightarrow \left(\frac{\partial f}{\partial x}, \frac{\partial f}{\partial y}, -1 \right) (x, y, z) = \frac{df}{dx} x_0 + \frac{df}{dy} y_0 - z_0$$

$$\Leftrightarrow \vec{X} \cdot \vec{\alpha} = c \quad \text{με } \vec{\alpha} \text{ κάθετο.}$$

Θεώρημα: Διαφορισιμότητα \Rightarrow Συνέχεια
 ('Υπαρξη κατευθυνόμενων παραγώγων $\not\Rightarrow$ Συνέχεια)

Απόδειξη: Δοθέντος ε στο έχουμε

Διαφορ $\Rightarrow |f(x_0+h) - f(x_0) - Df(x_0)(h)| < \varepsilon \|h\|, \quad \|h\| < \delta, \quad (*)$
 Πάντα μπορούμε να επιλέξουμε $\delta \leq \varepsilon$ (με $\delta = \min\{\delta, \varepsilon\}$).
 και $\forall \beta, \gamma, \varepsilon \leq 1 \quad |f(x_0+h) - f(x_0) - Df(x_0)(h)| < \varepsilon \delta,$

$$\begin{aligned} (**) \quad |f(x_0+h) - f(x_0)| &< |Df(x_0)(h)| + \varepsilon \delta \\ &= |\nabla f(x_0) \cdot h| + \varepsilon \delta \\ &\stackrel{C-S}{\leq} \|\nabla f(x_0)\| \delta + \varepsilon \delta \quad (\|h\| \leq \delta) \\ &= \delta (\|\nabla f(x_0)\| + \varepsilon) \\ &< \delta (\|\nabla f(x_0)\| + 1) \quad (\varepsilon \leq 1) \\ &\leq \varepsilon (1 + \|\nabla f(x_0)\|) \end{aligned}$$

Από την (***) προκύπτει η συνέχεια.

Κανόνας Της Αλυσίδας

$f: A \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$, ανοικτό, f διαφορίσιμη

$\sigma: I \rightarrow A$, $\sigma(t) = (x_1(t), \dots, x_n(t))$, σ διαφορίσιμη

Ορίζουμε την

$$h: I \subset \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}, \quad h(t) = f(\sigma(t)) = f(x_1(t), \dots, x_n(t))$$

(Περιορισμός της f σε καμπύλη)

Πρόταση: Η $h: I \rightarrow \mathbb{R}$ είναι διαφορίσιμη και
 $h'(t) = \nabla f(\sigma(t)) \cdot \sigma'(t)$

Απόδειξη:

$$\begin{aligned} h'(t_0) &= \lim_{t \rightarrow t_0} \frac{h(t) - h(t_0)}{t - t_0} = \lim_{t \rightarrow t_0} \frac{f(x_1(t), \dots, x_n(t)) - f(x_1(t_0), \dots, x_n(t_0))}{t - t_0} \\ &= \frac{f(x_1(t), x_2(t), \dots, x_n(t)) - f(x_1(t_0), x_2(t), \dots, x_n(t))}{t - t_0} \\ &\quad + \frac{f(x_1(t_0), x_2(t), \dots, x_n(t)) - f(x_1(t_0), x_2(t_0), x_3(t), \dots, x_n(t))}{t - t_0} \\ &\quad + \frac{f(x_1(t_0), x_2(t_0), x_3(t), \dots, x_n(t)) - f(x_1(t_0), x_2(t_0), x_3(t_0), x_4(t), \dots)}{t - t_0} \\ &\quad + \frac{f(x_1(t_0), x_2(t_0), x_3(t_0), x_4(t), \dots, x_n(t)) - \dots - f(x_1(t_0), \dots, x_n(t_0))}{t - t_0} \quad (*) \end{aligned}$$

Τώρα θα κάνουμε χρήση του θεωρήματος Μέσης Τιμής:

$g: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$, διαφορίσιμη στο (a, b)

τότε $\exists c \in (a, b)$ τέτοιο ώστε $g(b) - g(a) = g'(c)(b - a)$

Εφαρμόζουμε το ΘΜΤ στην f ως συνάρτηση του x_1 ,
 με σταθερές τις x_2, \dots, x_n

$c_1 \in (x_1(t), x_1(t_0))$

$$\text{Άρα } f(x_1(t), \dots, x_n(t)) - f(x_1(t_0), \dots, x_n(t_0)) = \left[\frac{d f(c_1, x_2, \dots, x_n)}{dx_1} \right] (x_1(t) - x_1(t_0))$$

Με αυτόν τον τρόπο για κάθε κλάσμα στην (*) παίρνουμε

$$\Rightarrow \frac{h(t) - h(t_0)}{t - t_0} = \left[\frac{\partial f}{\partial x_1}(c_1, x_2(t), \dots, x_n(t)) \right] \frac{x_1(t) - x_1(t_0)}{t - t_0} +$$

$$+ \left[\frac{\partial f}{\partial x_2}(x_1(t), c_2, x_3(t), \dots, x_n(t)) \right] \frac{x_2(t) - x_2(t_0)}{t - t_0}$$

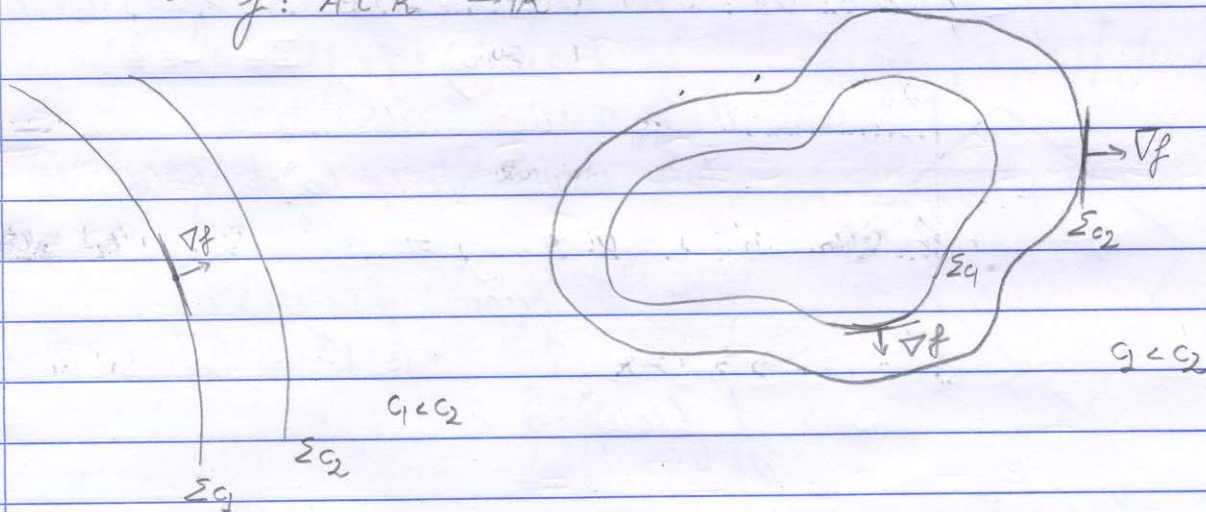
$$+ \left[\frac{\partial f}{\partial x_n}(x_1(t), x_2(t), \dots, c_n) \right] \frac{x_n(t) - x_n(t_0)}{t - t_0}$$

όπου $c_i \in (x_i(t), x_i(t_0))$

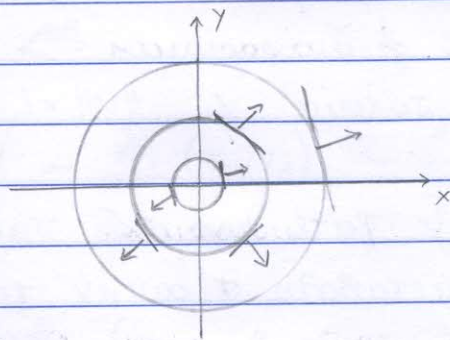
Επομένως για $t \rightarrow t_0$ έχουμε το ζητούμενο. \square

Η κλίση ∇f και τα σύνολα σταθμής $\Sigma_c = \{x \mid f(x) = c\}$

Θα δείξουμε ότι $\nabla f|_{\Sigma_c} \perp \Sigma_c$, $f \in \Sigma_c$, f διαφορίσιμη
 $f: A \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$

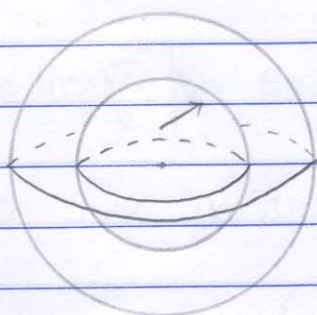


Π.1 $z = f(x, y) = x^2 + y^2$, $\Sigma_c = \{(x, y) \mid x^2 + y^2 = c\}$



$$\nabla f = (2x, 2y) = 2(x, y)$$

Π.2 $f(x, y, z) = x^2 + y^2 + z^2$, $\Sigma_c = \{x^2 + y^2 + z^2 = c\}$



$$\nabla f = (2x, 2y, 2z) = 2(x, y, z)$$

Πρόταση: Έστω $\Sigma_c = \{x \in A \mid f(x) = c\}$, $f \in \Sigma_c$. Τότε ισχύει

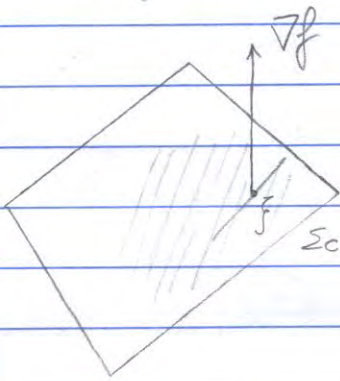
1) $\nabla f(f) \perp \Sigma_c$

2) Το $\nabla f(f)$ κατευθύνεται προς την κατεύθυνση μέγιστης αύξησης της f .

Απόδειξη:

1) Έστω $f \in \Sigma_c$, Έστω σ καμπύλη στο Σ_c

Θα δείξουμε ότι εάν $\sigma(t) = (x_1(t), \dots, x_n(t)) \in \Sigma_c$ (σ διαφορίσιμη) $t \in I$, $\sigma(0) = f$, $I = (-\epsilon, \epsilon)$



Τότε ισχύει ότι $\sigma'(0) \perp \nabla f(f)$

$\sigma(t) \in \Sigma_c$ άρα $f(\sigma(t)) = c$

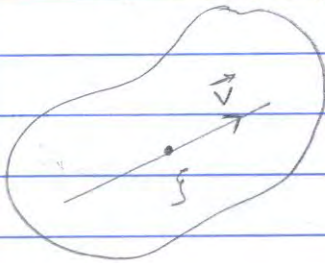
$\Rightarrow \frac{d}{dt} f(\sigma(t)) = 0$

Αλλάγή $\nabla f(\sigma(t)) \cdot \sigma'(t) = 0 \Rightarrow \nabla f(f) \cdot \sigma'(0) = 0$

$\Rightarrow \nabla f(f) \perp \forall$ διανυσμα $\sigma'(0)$, σ καμπύλη στην Σ_c

$\Rightarrow \nabla f(f) \perp$ στον εφαπτεμένο χώρο.

2)



$f: A \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$, f διαφορίσιμη

Θεωρούμε μια τυχαία v , $\|v\| = 1$

Υπολογίζουμε την κατευθυνόμενη παράγωγο (ή την μεταβολή σ' αυτήν την κατεύθυνση).

$D_v f(f) = \frac{d}{dt} f(f + tv) = \nabla f(f) \cdot v$

Έχουμε $\nabla f(f) \cdot v = \|\nabla f(f)\| \|v\| \cos \theta = \|\nabla f(f)\| \cdot \cos \theta \quad (*)$

Κατά συνέπεια η $(*)$ μεγιστοποιείται για $\cos \theta = 1$ ($\theta = 0$)

Άρα $\nabla f(f)$ καθορίζει την κατεύθυνση μέγιστης αύξησης \square

Εφαρμογή (Εξίσωση Εφαπτομένης Επιπέδου)

Θεωρούμε την $z = g(x, y)$ να αναδιατυπώσουμε ως $z - g(x, y) = 0$, $z_0 = g(x_0, y_0)$

Θετάρμε

$$f(x, y, z) = z - g(x, y)$$

και θεωρούμε την επιφάνεια $z = g(x, y)$ ως
σύνολο σταδίου της f , $\Sigma_0 = \{(x, y, z) \mid f(x, y, z) = 0\}$

Προσβίβουμε ότι $\nabla f \perp \Sigma_0 \Leftrightarrow$

$$\left(\frac{\partial f}{\partial x}, \frac{\partial f}{\partial y}, \frac{\partial f}{\partial z} \right) \Big|_{\substack{x=x_0 \\ y=y_0 \\ z=z_0}} \perp \Sigma_0$$

$$\begin{aligned} x &= x_0 \\ y &= y_0 \\ z &= z_0 \end{aligned}$$

$$\left(-\frac{\partial g(x_0, y_0)}{\partial x}, -\frac{\partial g(x_0, y_0)}{\partial y}, 1 \right) \perp \Sigma_0$$

\Leftrightarrow

$$\left(-\frac{\partial g(x_0, y_0)}{\partial x}, -\frac{\partial g(x_0, y_0)}{\partial y}, 1 \right) \cdot (x - x_0, y - y_0, z - z_0) = 0$$

\Leftrightarrow

$$\frac{\partial g(x_0, y_0)}{\partial x} (x - x_0) + \frac{\partial g(x_0, y_0)}{\partial y} (y - y_0) = z - z_0,$$

συνίσταται με την γνωστή εξίσωση του εφ. επιπέδου,

□

Παράδειγμα

Βρείτε την εξίσωση των εφ, επιπέδων στην
επιφάνεια $3xy + z^2 = 4$ στο $(1,1,1)$

Λύση

$$f(x,y,z) = 3xy + z^2 - 4 = 0$$

$$\nabla f = (3y, 3x, 2z), \quad \nabla f(1,1,1) = (3, 3, 2)$$

Εξίσωση Επιπέδου

$$\nabla f(1,1,1) \cdot (x-1, y-1, z-1) = 0$$

$$\Rightarrow \boxed{3x + 3y + 2z = 8}$$

□

Σχόλιο στην Κατευθυνόμενη Παράγωγο

$$1) D_v f(x_0) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(x_0 + tv) - f(x_0)}{t} = \left. \frac{d}{dt} f(x_0 + tv) \right|_{t=0}$$

Επίσης εάν η f είναι διαφορίσιμη τότε

$$2) D_v f(x_0) = \nabla f(x_0) \cdot v$$

(Η 1,2 ισχύουν $\forall \vec{v}$ κανονικοποιημένο ή μη).

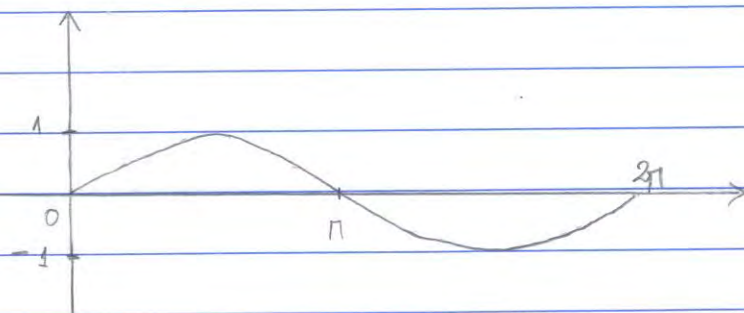
Παραδείγματα

$$1) f(x,y) = xy, \quad \sigma(t) = (\cos t, \sin t), \quad 0 \leq t \leq 2\pi$$

Βρείτε το μέγιστο και το ελάχιστο της f κατά μήκος της τροχιάς $\sigma(t)$.

Λύση

$$\text{Ορίζουμε } h(t) = f(\sigma(t)) = \cos t \cdot \sin t = \frac{1}{2} \sin 2t$$



$$\max h = 1/2$$

$$\min h = -1/2$$

2) Δείξτε ότι ένα μοναδιαίο κάθετο διάνυσμα στην επιφάνεια

$$x^3 y^3 + y - z + 2 = 0 \text{ στο } (0,0,2) \text{ δίνεται από το}$$

$$\vec{n} = \left(\frac{1}{\sqrt{2}} \right) (\vec{j} - \vec{k})$$

Λύση

$$F(x,y,z) = x^3 y^3 + y - z + 2 = 0$$

$$\nabla F \Big|_{(0,0,2)} = \left(2x^2 y^3, 3y^2 x^3 + 1, -1 \right) \Big|_{(0,0,2)} = (0, 1, -1)$$

$$\nabla F = \vec{n}$$

$$\|\nabla F\|$$

- 3) Βρείτε την _____ τιμή της μέγιστης κατευθυνόμενης παραχίσσου στο σημείο $(1, 2, -1)$ για την συνάρτηση
- $$f(x, y, z) = \frac{x}{y} + \frac{y}{z} + \frac{z}{x}$$

Λύση

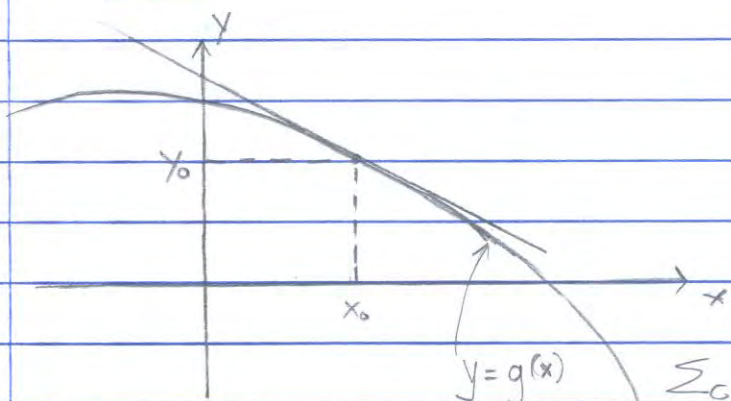
$$\begin{aligned} \nabla f \Big|_{(1, 2, -1)} &= \left(\frac{1}{y} - \frac{z}{x^2}, \frac{1}{z} - \frac{x}{y^2}, \frac{1}{x} - \frac{y}{z^2} \right) \Big|_{(1, 2, -1)} \\ &= \left(\frac{1}{2} + 1, -1 - \frac{1}{4}, 1 - \frac{2}{1} \right) = \left(\frac{3}{2}, -\frac{5}{4}, -1 \right) \end{aligned}$$

Άρα το ζητούμενο θα είναι: $\|\nabla f\| = \sqrt{\left(\frac{3}{2}\right)^2 + \left(-\frac{5}{4}\right)^2 + (-1)^2} = \dots$
Ποια είναι η αντίστοιχη κατεύθυνση;

- 4) Έστω $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ διαφορίσιμη και έστω $(x_0, y_0) \in \Sigma_c$
 $\Sigma_c = \{(x, y) \mid f(x, y) = c\}$.

Δείξτε ότι εάν η Σ_c τοπικά περί το (x_0, y_0) είναι γράφημα $(x, g(x))$ τότε ισχύει
 $\nabla f(x_0, y_0) \perp$ εφαπτόμενη ευθεία στο $(x_0, g(x_0))$

Λύση



(Υπόθεση) $f(x, g(x)) = c$, $x \in (x_0 - \delta, x_0 + \delta)$, $\delta > 0$

Άρα έχουμε $\sigma(x) = (x, g(x))$ και $f(x, y) = f$

Ορίζουμε $h(x) = f(\sigma(x)) = f(x, g(x)) = c$

Επομένως $\frac{\partial h(x)}{\partial x} = 0$

Όμως $\frac{\partial h(x)}{\partial x} = \nabla f(\sigma(x)) \cdot \sigma'(x) = \nabla f(x, g(x)) \cdot (1, g'(x))$

Κατα συνέπεια για $x = x_0$

$$\nabla f(x_0, y_0) \cdot (1, g'(x_0)) = 0$$

Παρατηρούμε ότι το $(1, g'(x_0))$ βρίσκεται επί της εφαπτόμενης ευθείας, στο γραφικό στο σημείο $(x_0, g(x_0))$. \square

Ικανές Συνθήκες Για Διαφορισσιότητα

Γνωρίζουμε ότι η ύπαρξη της κατευθυνόμενης παραγώγου για κάθε κατεύθυνση δεν εγγυάται την ύπαρξη διαφορικού. Ισχύει όμως η ακόλουθη πρόταση.

Πρόταση: $f: A \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$, A ανοιχτό, $x_0 \in A$.

Εάν το όριο $\lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(x_0 + t\vec{v}) - f(x_0)}{t} = \nabla f(x_0) \cdot \vec{v}$

υπάρχει ομοίωμα για \vec{v} στην σφαίρα S^{n-1} (όσο $\|\vec{v}\|=1$), τότε η f είναι διαφορίσιμη στο x_0 .

Ισχύει και το αντίστροφο

Απόδειξη:

Υπενθυμίζουμε τον ορισμό της διαφορισιμότητας για $f: A \rightarrow \mathbb{R}$:
Η f είναι διαφορίσιμη εάν

$$(1) \quad \lim_{\|h\| \rightarrow 0} \frac{|f(x_0+h) - f(x_0) - \nabla f(x_0) \cdot h|}{\|h\|} = 0$$

Γραφώντας το h ως εξής:

$$h = \|h\| \frac{h}{\|h\|} = t v, \quad t = \|h\|, \quad v = \frac{h}{\|h\|}$$

$$(2) \quad (1) \Leftrightarrow$$

$$\lim_{t \rightarrow 0} \left| \frac{f(x_0+tv) - f(x_0)}{t} - \nabla f(x_0) \cdot v \right| = 0$$

Η Πρόταση απέδειχθη. \square

Η προηγούμενη Πρόταση δεν βοηθάει στο να μπορούμε να αναγνωρίσουμε με ευκολία πότε μια f είναι διαφορίσιμη.

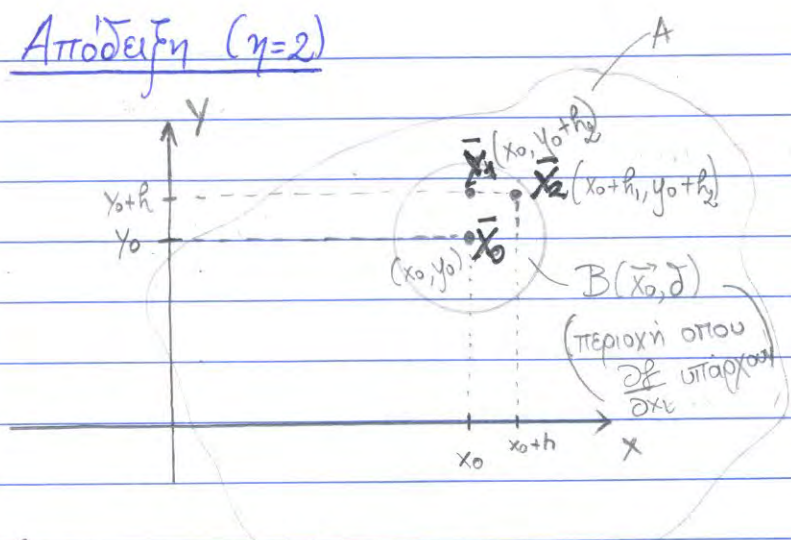
Η επόμενη είναι ιδιαίτερα χρήσιμη διότι δίνει ικανές συνθήκες

Θεώρημα: Έστω $f: A \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$, A ανοιχτό, $x_0 \in A$.
Έστω επίσης ότι οι $\frac{\partial f(x)}{\partial x_i}$, $i=1, \dots, n$ υπάρχουν και είναι και συνεχείς, δχι σε μια περιοχή του x_0 .
Τότε η f είναι διαφορίσιμη στο x_0 .

Σημ: Η κλάση των συναρτήσεων f ε συνεχώς
Α κλάση παραγωγώς ονομάζεται ως C^1 .



Απόδειξη ($\eta=2$)



$$\vec{x}_0 = (x_0, y_0)$$

$$\vec{h} = (h_1, h_2)$$

$$\vec{x}_1 = (x_0, y_0) + (0, h_2) = (x_0, y_0+h_2)$$

$$\begin{aligned}\vec{x}_2 &= (x_0, y_0) + (h_1, h_2) = \\ &= (x_0+h_1, y_0+h_2) \\ &= \vec{x}_0 + \vec{h}\end{aligned}$$

(Γράψατε \vec{x}_0, \vec{h} , κ.λ.π. για αποφυγή συγχύσεως με τα x_0, y_0, h_1, h_2).

Θέλουμε να δείξουμε ότι:

$$(*) \quad \forall \varepsilon > 0, \exists \delta > 0 : \|f(\vec{x}_0 + \vec{h}) - f(\vec{x}_0) - \nabla f(x_0, y_0) \cdot \vec{h}\| \leq \varepsilon \|\vec{h}\|$$

για $\|\vec{h}\| < \delta$.

Έχουμε $f(\vec{x}_0 + \vec{h}) = f(\vec{x}_2)$

(1) Επομένως $f(\vec{x}_0 + \vec{h}) - f(\vec{x}_0) = f(\vec{x}_2) - f(\vec{x}_0) = \underbrace{f(\vec{x}_2) - f(\vec{x}_1)}_{(1)} + \underbrace{f(\vec{x}_1) - f(\vec{x}_0)}_{(2)}$

(2) $f(\vec{x}_2) - f(\vec{x}_1) = f(x_0+h_1, y_0+h_2) - f(x_0, y_0+h_2)$

από ΟΜΤ $\frac{\partial f}{\partial x}(c_1, y_0+h_2) \cdot h_1 = \frac{f(x_0+h_1, y_0+h_2) - f(x_0, y_0+h_2)}{h_1}$, $c_1 \in (x_0, x_0+h_1)$

(3) $f(\vec{x}_1) - f(\vec{x}_0) = f(x_0, y_0+h_2) - f(x_0, y_0) \stackrel{\text{ΟΜΤ}}{=} \frac{\partial f}{\partial y}(x_0, c_2) \cdot h_2$, $c_2 \in (y_0, y_0+h_2)$

Από (1), (2), (3) η (*) γίνεται:

$$\left| \frac{\partial f}{\partial x}(c_1, y_0+h_2) h_1 + \frac{\partial f}{\partial y}(x_0, c_2) h_2 - \left(\frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0) h_1 + \frac{\partial f}{\partial y}(x_0, y_0) h_2 \right) \right|$$

$$\leq |h_1| \left| \frac{\partial f}{\partial x}(c_1, y_0+h_2) - \frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0) \right| + |h_2| \left| \frac{\partial f}{\partial y}(x_0, c_2) - \frac{\partial f}{\partial y}(x_0, y_0) \right|$$

$$\leq \|\vec{h}\| \left| \frac{\partial f}{\partial x}(c_1, y_0+h_2) - \frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0) \right| + \|\vec{h}\| \left| \frac{\partial f}{\partial y}(x_0, c_2) - \frac{\partial f}{\partial y}(x_0, y_0) \right|$$

$$= \|h\| \left[\underbrace{\left(\frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0 + h_2) - \frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0) \right)}_{\text{συνεχής (υποθ.β)}} + \underbrace{\left(\frac{\partial f}{\partial y}(x_0, y_0) - \frac{\partial f}{\partial y}(x_0, y_0) \right)}_{\text{συνεχής (υποθ.β)}} \right]$$

$$\forall \delta > 0, \exists \epsilon > 0 \text{ τέτοιο } \|h\| < \delta \Rightarrow \text{Αρα } \leq \frac{\epsilon}{2} \quad \text{Αρα } \leq \frac{\epsilon}{2}$$

$$\leq \|h\| |\epsilon|$$

Το Θεώρημα αποδείχθηκε. \square

Παράδειγμα (Παλιό θέμα / Σεπτ 2014)

Εξηγήστε γιατί η συνάρτηση $f(x, y, z) = x^2 + 2xy^3 + \ln(x^2 + 1)$ είναι διαφορίσιμη στον \mathbb{R}^3 και υπολογίστε το διαφορικό στο $(1, 2, 0)$

Λύση

$$\bullet \frac{\partial f}{\partial x} = 2x + 2y^3 + \frac{2x}{x^2 + 1} \quad (\Rightarrow \text{συνεχής})$$

$$\frac{\partial f}{\partial y} = 6xy^2 \quad (\Rightarrow \text{συνεχής})$$

$$\frac{\partial f}{\partial z} = 0 \quad (\Rightarrow \text{συνεχής})$$

Αρα οι $\frac{\partial f}{\partial x}, \frac{\partial f}{\partial y}, \frac{\partial f}{\partial z}$ υπάρχουν και είναι συνεχείς

Συνεπώς από το παραπάνω θεώρημα f διαφορίσιμη.

• Το διαφορικό είναι ο γραμμικός μετασχηματισμός

$$L\left(\begin{matrix} x \\ y \\ z \end{matrix}\right) = \nabla f(x_0, y_0, z_0) \cdot (x, y, z)$$

$$\frac{\partial f}{\partial x} \Big|_{(1,2,0)} = 2 \cdot 1 + 2 \cdot 2^3 + 1 = 20, \quad \frac{\partial f}{\partial y} \Big|_{(1,2,0)} = 24, \quad \frac{\partial f}{\partial z} \Big|_{(1,2,0)} = 0$$

$$\text{Άρα } \nabla f(1,2,0) = (20, 24, 0)$$

$$\text{Άρα } L\left(\begin{matrix} x \\ y \\ z \end{matrix}\right) = (20, 24, 0) \cdot (x, y, z) = 20x + 24y$$

Παράδειγμα: (Παλιό θέμα / Σεπτ 2014)

$$\text{Έστω } f(x, y) = g(x) + \ell(y)$$

g, ℓ διαφορίσιμες στο x_0, y_0 αντίστοιχα.

Δείξτε ότι η f είναι διαφορίσιμη στο (x_0, y_0)

Λύση

Υπενθυμίζουμε ότι για $n=1$ διαφορισιμότητα \equiv παραγωγισιμότητα.

Για να είναι η f διαφορίσιμη πρέπει

$$|f(\vec{x}_0 + \vec{h}) - f(\vec{x}_0) - L(\vec{h})| \leq \varepsilon \|\vec{h}\| \quad \text{για } \|\vec{h}\| < \delta$$

$$\text{Αντικαθ' } |f(x_0 + h_1, y_0 + h_2) - f(x_0, y_0) - L\left(\begin{matrix} h_1 \\ h_2 \end{matrix}\right)| \leq \varepsilon \|h\| \quad (*)$$

$$\bullet L\left(\begin{matrix} h_1 \\ h_2 \end{matrix}\right) = \nabla f(x_0, y_0) \cdot (h_1, h_2)$$

$$\text{Είναι } \nabla f(x, y) = \left(\frac{\partial f}{\partial x}, \frac{\partial f}{\partial y}\right) = (g'(x), \ell'(y))$$

$$\nabla f(x, y)|_{(x_0, y_0)} = (g'(x_0), \ell'(y_0))$$

$$\text{Άρα } L\left(\begin{matrix} h_1 \\ h_2 \end{matrix}\right) = (g'(x_0), \ell'(y_0)) \cdot (h_1, h_2) = g'(x_0) \cdot h_1 + \ell'(y_0) \cdot h_2$$

Η (*) γίνεται:

$$\begin{aligned} & |g(x_0 + h_1) + \ell(y_0 + h_2) - g(x_0) - \ell(y_0) - g'(x_0) \cdot h_1 - \ell'(y_0) \cdot h_2| \\ &= | (g(x_0 + h_1) - g(x_0) - g'(x_0) \cdot h_1) + (\ell(y_0 + h_2) - \ell(y_0) - \ell'(y_0) \cdot h_2) | \end{aligned}$$

← Χρυσή Διαφορισσιμότητα g και l →

$$\begin{aligned}
 \underbrace{g, l \text{ Διαφορίσιμες}}_{\leq} & \left(\frac{\varepsilon}{2} \|h_1\| + \frac{\varepsilon}{2} \|h_2\| \right) & (\text{για } \|h_1\| < \delta, \|h_2\| < \delta \\
 & \leq \frac{\varepsilon}{2} \|h\| + \frac{\varepsilon}{2} \|h\| & \text{υπόσκει } \|h\| < \delta \text{ τότε} \\
 & = \varepsilon \|h\|. & (\|h_1\| \leq \|h\|, \|h_2\| \leq \|h\|)
 \end{aligned}$$

□

Παράδειγμα (Συνέχεια Θέματος)

Έστω $f(x, y) = \sin x + y^2 \sin\left(\frac{1}{y}\right)$, $y \neq 0$
 $f(x, 0) = \sin x$

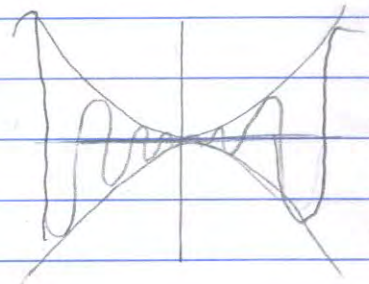
- Να υπολογιστεί το διαφορικό της f εάν υπάρχει στο $(0, 0)$
- Να βρεθεί η εξίσωση του εφαπτόμενου επιπέδου της $z = f(x, y)$ στο $(0, 0, 0)$

Λύση

a) $g(x) = \sin x$
 $l(y) = y^2 \sin\left(\frac{1}{y}\right)$, $l(0) = 0$ (από υποθ.)

Η $l(y)$ είναι παραγωγίσιμη στο 0.

$$l'(0) = \lim_{y \rightarrow 0} \frac{l(y) - l(0)}{y - 0} = \lim_{y \rightarrow 0} y \sin\left(\frac{1}{y}\right) = 0$$



Άρα $l'(0)$ υπάρχει, δηλαδή l διαφορίσιμη.
 Ομοίως $g'(0) = \cos 0 = 1$, δηλαδή g διαφορίσιμη.

Επομένως (προηγούμενο παράδειγμα) f διαφορίσιμη

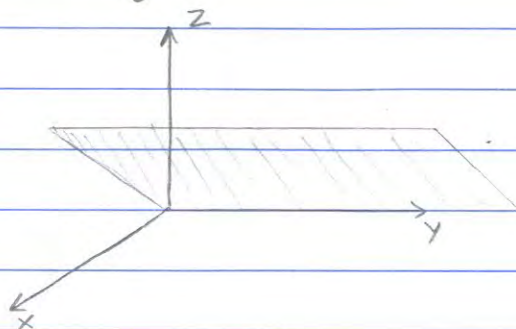
$$\text{Άρα } L\begin{pmatrix} h_1 \\ h_2 \end{pmatrix} = \nabla f(0,0) \cdot (h_1, h_2) = (1,0) \cdot (h_1, h_2) = h_1$$

β) Γνωρίζουμε ότι η εξίσωση του εραπτόμενου επιπέδου είναι:

$$z - z_0 = \frac{\partial f(x_0, y_0)}{\partial x} (x - x_0) + \frac{\partial f(x_0, y_0)}{\partial y} (y - y_0)$$

$$\text{Άρα } z - 0 = 1 \cdot x + 0 \cdot y$$

$$\Rightarrow \boxed{z = x}$$



38) Δείξτε ότι η $f(x,y,z) = \begin{cases} \frac{xyz}{x^2+y^2+z^2}, & (x,y,z) \neq (0,0,0) \\ 0, & (x,y,z) = (0,0,0) \end{cases}$

δεν είναι διαφορίσιμη.

Λύση

Έστω ότι η f είναι διαφορίσιμη, θα οδηγούσε σε αντίφαση. Τότε υπάρχει η κατευθυνόμενη παράγωγος και είναι γραμμική ως προς \vec{v} (βλέπε προηγούμενη Πρόταση).

$$\text{Αλλά } D_{\vec{v}} f(0) = L(\vec{v})$$

$$\begin{aligned} \text{Έχουμε } D_{\vec{v}} f(0) &= \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(t\vec{v}) - f(0)}{t} = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{t v_1 t v_2 t v_3}{t(t^2 v_1^2 + t^2 v_2^2 + t^2 v_3^2)} \\ &= \lim_{t \rightarrow 0} \frac{t^3 (v_1 v_2 v_3)}{t^3 (v_1^2 + v_2^2 + v_3^2)} = \frac{v_1 v_2 v_3}{v_1^2 + v_2^2 + v_3^2} \end{aligned}$$

η οποία παράγωγος δεν είναι γραμμική συνάρτηση του \vec{v} . Κατά συνέπεια η f δεν είναι διαφορίσιμη. \square

33) Έστω $f(x,y) = f(y,x) \quad \forall (x,y)$
 Δείξτε ότι $\frac{\partial f(x,y)}{\partial x} = \frac{\partial f(y,x)}{\partial y}$

Λύση

$$f(x,y) = f(y,x) \Rightarrow \frac{\partial f(x,y)}{\partial x} = \frac{\partial f(y,x)}{\partial x}$$

Λύση (Κανόνας Αλυσίδας)

$$\frac{\partial [f(x,y)]}{\partial x} = \frac{\partial f(x,y)}{\partial x} \quad \frac{\partial [f(y,x)]}{\partial x} = \frac{\partial f(y,x)}{\partial y}$$

$$\text{Άρα } \frac{\partial f(x,y)}{\partial x} = \frac{\partial f(y,x)}{\partial y}$$

34) Έστω f ομογενής βαθμού p , $f(tx) = t^p f(x)$, $x \neq 0$, $t > 0$
 Έστω f διαφορίσιμη $\forall x \neq 0$. Δείξτε ότι:

$$(*) \quad \nabla f(x) \cdot x = p f(x) \quad (\text{Euler})$$

Και αντίστροφα. Εάν ισχύει η $(*)$ τότε f είναι ομογενής.

Απόδειξη

A. Έστω f διαφορίσιμη, $x \neq 0$, και $f(tx) = t^p f(x)$.

Τότε

$$\frac{d}{dt} (f(tx)) = \frac{d}{dt} (t^p f(x))$$

$$\nabla f(tx) \cdot x = p t^{p-1} f(x) \quad (\text{Κανόνας αλυσίδας})$$

$$\text{Θέτουμε } t=1 \Rightarrow \nabla f(x) \cdot x = p f(x)$$

B. Έστω αντίστροφα ότι ισχύει η $(*)$, f διαφορίσιμη.

$$\text{Από } \nabla \text{Κανόνα αλυσίδας } \frac{d}{dt} f(tx) = \nabla f(tx) \cdot x \quad (1)$$

Από $(*)$ για $y = tx$

$$\nabla f(y) \cdot y = p f(y) \Leftrightarrow \nabla f(tx) \cdot tx = p f(tx) \quad (2)$$

$$\text{Θέτουμε } g(t) = f(tx). \text{ Τότε } (1), (2) \Rightarrow t \frac{dg}{dt} = p g(t) \quad (3)$$

H (3) είναι χωρισμένων μεταβλητών:

$$\frac{dg}{g} = \frac{p}{t}$$

Ολοκληρώνουμε

$$\begin{aligned}\ln |g(t)| &= p \ln t + \ln C & (t > 0) \\ &= \ln t^p + \ln C & (C > 0) \\ &= \ln(Ct^p),\end{aligned}$$

\Leftrightarrow

(4) $g(t) = \tilde{C} t^p$ (\tilde{C} θετικό ή αρνητικό ή μηδέν)

Διψάδω

(5) $f(tx) = \tilde{C} t^p$, $t > 0$.

Θετάρω τώρα $t=1$ στην (5):

(6) $f(x) = \tilde{C}$.

Κατά συνέπεια η (5) γραφεται στην μορφή

$$f(tx) = f(x) t^p,$$

Που είναι και το ζητούμενο.

□

Περί της αναγκαιότητας της συνέχειας των μερικών παραγώγων για διαφορισιμότητα

Στο προηγούμενο θεώρημα, η συνέχεια των $\frac{\partial f}{\partial x_i}$, $i=1, \dots, n$ δεν είναι αναγκαία για διαφορισιμότητα.
Είναι απλώς μια καλή συνθήκη.

Για $n=1$ διαφορισιμότητα \equiv παραγωγισιμότητα.
Είναι ευκολό κατά συνέπεια να δώσουμε παράδειγμα παραγωγίσιμης συνάρτησης, αλλά χωρίς συνεχή παράγωγο.

Παράδειγμα:

$$f(x) = \begin{cases} x^2 \sin \frac{1}{x}, & x \neq 0 \\ 0, & x = 0 \end{cases}$$

1) Είναι διαφορίσιμη: $\lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(0+h) - f(0)}{h} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{1}{h} \cdot h^2 \sin \frac{1}{h} = 0$

2) Η f' δεν είναι συνεχής στο $x=0$

$$f'(x) = 2x \sin \frac{1}{x} + x^2 \cos \frac{1}{x} \left(-\frac{1}{x^2}\right) = 2x \sin \left(\frac{1}{x}\right) - \cos \left(\frac{1}{x}\right)$$

$$\lim_{x \rightarrow 0} f'(x) \neq$$

3) Κατασκευάζουμε εύκολα τώρα αντιπαράδειγμα ^{για $n=2$} κάνοντας χρήση ^{του} προηγούμενου παραδείγματος

Ορίσουμε $g(x,y) = f(x) + f(y)$, Διαφορίσιμη.

αλλά μερικές παράγωγοι $\frac{\partial g(x,y)}{\partial x} = f'(x)$ $\frac{\partial g(x,y)}{\partial y} = f'(y)$

όχι συνεχείς.

Το Διαφορικό μετασχηματισμού $f: A \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$, $m \geq 2$.

$$f(x) = (f_1(x), \dots, f_m(x)) \quad , \quad f_i = f_i(x_1, \dots, x_n)$$

Παραδείγματα Μετασχηματισμών

1) $f(x) = Ax$, $A = m \times n$ πίνακας

$$f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$$

$$Ax = \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{11}x_1 + \dots + a_{1n}x_n \\ \vdots \\ a_{m1}x_1 + \dots + a_{mn}x_n \end{pmatrix}$$

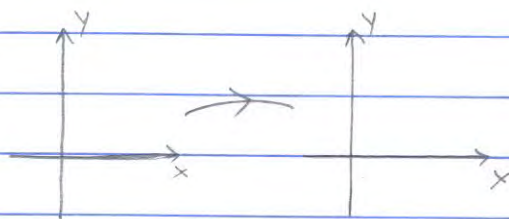
$$f_1(x_1, \dots, x_n) = a_{11}x_1 + \dots + a_{1n}x_n$$

⋮

$$f_m(x_1, \dots, x_n) = a_{m1}x_1 + \dots + a_{mn}x_n$$

2) $f(z) = z^2$, $z \in \mathbb{C}$, $f: \mathbb{C} \rightarrow \mathbb{C}$

$$z = x + iy \leftrightarrow (x, y)$$



$$z^2 = (x + iy)^2 = x^2 - y^2 + i(2xy)$$

$$f(z) = (x^2 - y^2, 2xy)$$

Οπότε $F(x, y) = f(x + iy) = (x^2 - y^2, 2xy)$

$$F: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$$

Ορισμός: $f: A \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$, A ανοιχτό

Το διαφορικό της f στο $x_0 \in A$, $Df(x_0)$, ορίζεται ως ο πίνακας $m \times n$

$$Df(x_0) = \left(\frac{\partial f_i(x_0)}{\partial x_j} \right), \quad i=1, \dots, m, \quad j=1, \dots, n$$

Ο μετασχηματισμός f λέγεται διαφορίσιμος στο x_0 εάν ισχύει:

$$(1) \quad \lim_{x \rightarrow x_0} \frac{\|f(x) - f(x_0) - Df(x_0)(x-x_0)\|}{\|x-x_0\|} = 0$$

Ανάσκη $\forall \varepsilon > 0$, $\exists \delta > 0$ τέτοιο ώστε

$$(2) \quad \|f(x) - f(x_0) - Df(x_0)(x-x_0)\| < \varepsilon \|x-x_0\|, \quad \text{για } \|x-x_0\| < \delta$$

Συμβολισμός:

$$\bullet \quad Df(x_0) = \begin{bmatrix} \frac{\partial f_1(x_0)}{\partial x_1} & \dots & \frac{\partial f_1(x_0)}{\partial x_n} \\ \vdots & & \vdots \\ \frac{\partial f_m(x_0)}{\partial x_1} & \dots & \frac{\partial f_m(x_0)}{\partial x_n} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \nabla f_1(x_0) \\ \vdots \\ \nabla f_m(x_0) \end{bmatrix}$$

• Στην περίπτωση $m=1$ η (1) παίρνει τη μορφή

$$(3) \quad \lim_{x \rightarrow x_0} \frac{1}{\|x-x_0\|} |f(x) - f(x_0) - \nabla f(x_0) \cdot (x-x_0)| = 0$$

Εάν καθίσουμε $h = x - x_0$, τότε η (3) γίνεται

$$(4) \quad \lim_{\|h\| \rightarrow 0} |f(x_0+h) - f(x_0) - \nabla f(x_0) \cdot h| = 0$$

Παρατήρηση: Προκύπτει εύκολα ότι ο μετασχηματισμός f είναι διαφορίσιμος $\Leftrightarrow \forall f_i: A \rightarrow \mathbb{R}$ είναι σιγαρώδης διαφορίσιμη στο x_0 .

Παραδείγματα:

a) $f(x,y) = (e^{x+y} + y, y^2 x) = (f_1(x,y), f_2(x,y))$

$$Df(x,y) = \begin{pmatrix} \nabla f_1 \\ \nabla f_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} e^{x+y} & e^{x+y} + 1 \\ y^2 & 2xy \end{pmatrix}$$

b) $f(x,y) = (x^2 + \cos y, ye^x) = (f_1(x,y), f_2(x,y))$

$$Df(x,y) = \begin{pmatrix} \nabla f_1 \\ \nabla f_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2x & -\sin y \\ ye^x & e^x \end{pmatrix}$$

γ) $f(x_1, \dots, x_n) = Ax \quad A = (a_{ij}) = \begin{bmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & \dots & a_{mn} \end{bmatrix}$

$$Ax = (a_{11}x_1 + \dots + a_{1n}x_n, a_{21}x_1 + \dots + a_{2n}x_n, \dots, a_{m1}x_1 + \dots + a_{mn}x_n) \\ = (f_1(x_1, \dots, x_n), f_2(x_1, \dots, x_n), \dots, f_m(x_1, \dots, x_n))$$

$$Df(x) = \begin{pmatrix} \nabla f_1(x) \\ \nabla f_2(x) \\ \vdots \\ \nabla f_m(x) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

Παρατηρούμε λοιπόν ότι $Df(x) = A$, δηλαδή στην περίπτωση των γραμμικών μετασχηματισμών το διαφορικό αντιστοιχεί με την εικόνα του.

Μικρό Λήμμα Τοπικής Αντιστρεψιμότητας

Έστω $f: A \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ ($m=n$), διαφορίσιμη στο $a \in A$
και έστω ότι το διαφορικό $L = Df(a)$ (ήχη πίνακας)
έχει $\det L \neq 0$. (ορίζουσα $\neq 0$)

Τότε $\exists \delta > 0$ τέτοιο ώστε

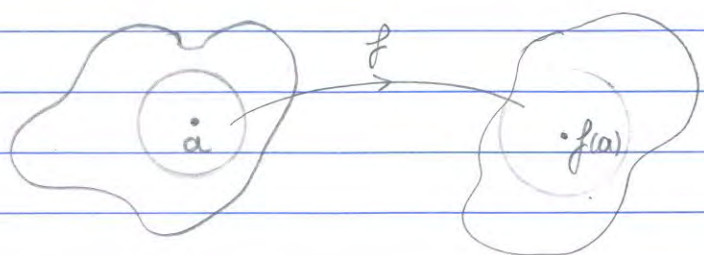
" Αν $x \in B(a; \delta)$ και $f(x) = f(a)$, τότε $x = a$ "

Δηλαδή: Εάν $f(x) = f(a)$ και $\|x - a\| < \delta \Rightarrow x = a$

Απόδειξη:

Ορίζουμε $E(h) := f(a+h) - f(a) - L(h)$ (*)

Διαφορισιμότητα $\Leftrightarrow \lim_{\|h\| \rightarrow 0} \frac{\|E(h)\|}{\|h\|} = 0$ (*)



Υπενθυμίζουμε ότι $\det L \neq 0 \Rightarrow L$ αντιστρέψιμος
δηλαδή ο L^{-1} υπάρχει.

Οι γραμμικοί μετασχηματισμοί είναι συνεχείς (μυλις αποδείξτε
διαφορίσιμη) και συνεπώς ο L^{-1} είναι συνεχής.
ΟΤΙ ΕΙΝΑΙ

Με εις άτοπον απαγωγή:

(1) Έστω $f(x) = f(a)$ $\|x - a\| < \delta$ και $x \neq a$.

Από την (*) έχουμε

(2) $f(x) = f(a) + Df(a)(x-a) + E(h)$, $h = x - a$, $h \neq 0$

(1) $\stackrel{(2)}{\Rightarrow} f(a) = f(a) + L(h) + E(h)$

$$(3) \quad L(h) = -E(h)$$

$$\Rightarrow L^{-1}(L(h)) = -L^{-1}(E(h))$$

$$\Rightarrow h = -L^{-1}(E(h)), \quad h \neq 0$$

$$\Rightarrow \|h\| = \|L^{-1}(E(h))\|$$

$$(4) \quad \frac{\|h\|}{\|h\|} \stackrel{!}{=} \frac{\|L^{-1}(E(h))\|}{\|h\|} = \left\| \frac{L^{-1}(E(h))}{\|h\|} \right\| = \left\| L^{-1} \left(\frac{E(h)}{\|h\|} \right) \right\|, \quad h \neq 0$$

χρησι-
μος ορισμός
του L^{-1}

$x=a$, έχουμε
υπόθεση ότι $x \neq a$

Επιλογή του δ

Ο L^{-1} είναι συνεχής και $L^{-1}(0) = 0$

Κατά συνέπεια δίδεται $\bar{\epsilon} > 0$, $\exists \bar{\epsilon} > 0$ τέτοιο ώστε

$$\|x\| < \bar{\epsilon} \Rightarrow \|L^{-1}(x)\| < \bar{\epsilon}$$

Είδη για $\bar{\epsilon} = \frac{1}{2}$ $\exists \bar{\epsilon} > 0$ τέτοιο ώστε

$$(5) \quad \|x\| < \bar{\epsilon} \Rightarrow \|L^{-1}(x)\| < \frac{1}{2}$$

Από την (*) έχουμε ότι δίδεται ϵ $\exists \delta > 0$ τέτοιο ώστε

$$(6) \quad \|h\| < \delta \Rightarrow \frac{\|E(h)\|}{\|h\|} < \epsilon$$

$$\Rightarrow \left\| L^{-1} \left(\frac{E(h)}{\|h\|} \right) \right\| < \frac{1}{2} \quad \underline{\underline{\text{Άρα}}}$$
 (λόγω 4)

Άρα $x=a$.

□

39) Δείξτε ότι ο μετασχηματισμός $h: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ είναι διαφορίσιμος αν και μόνο αν κάθε μια από τις συνιστώσες $h_i: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ είναι διαφορίσιμη, $h(x) = (h_1(x), \dots, h_m(x))$

Υπόδειξη:

$$(*) \left[\frac{\|h(x) - h(x_0) - Dh(x_0)(x-x_0)\|^2}{\|x-x_0\|^2} \right] = \sum_{i=1}^m \frac{\|h_i(x) - h_i(x_0) - \nabla h_i(x_0)(x-x_0)\|^2}{\|x-x_0\|^2}$$

$$Dh(x_0)(x-x_0) = \begin{pmatrix} \nabla h_1(x_0) \\ \vdots \\ \nabla h_m(x_0) \end{pmatrix} (x-x_0) = \begin{pmatrix} \nabla h_1(x_0) \cdot (x-x_0) \\ \vdots \\ \nabla h_m(x_0) \cdot (x-x_0) \end{pmatrix}$$

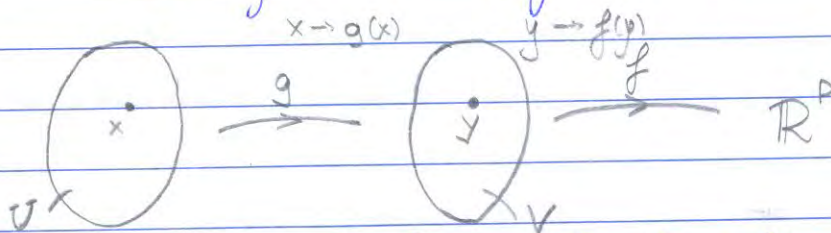
$(*) \Rightarrow$ Διαφορισιμότητα $h_i, i=1, \dots, m \Leftrightarrow$ Διαφορισιμότητα h

□

Ο Κανόνας της Αλυσίδας - Γενική Περίπτωση

Παράδειγμα: Έστω $U \subset \mathbb{R}^n, V \subset \mathbb{R}^m$ ανοικτά σύνολα

Έστω $g: U \rightarrow V, f: V \rightarrow \mathbb{R}^p$



Θεωρούμε την $h = f \circ g, h: U \rightarrow \mathbb{R}^p$

Αν g διαφορίσιμη στο x_0 , και f διαφορίσιμη στο $g(x_0)$ τότε η $h = f(g(x))$ είναι διαφορίσιμη στο x_0 και ισχύει:

$$(*) \quad Dh \Big|_{x=x_0} = \left(Df \Big|_{y_0=g(x_0)} \right) \left(Dg \Big|_{x=x_0} \right) \quad (\text{γινόμενο πινάκων})$$

$$h: U \rightarrow \mathbb{R}^p$$

Dh ($p \times n$ πίνακας)

$$f: V \rightarrow \mathbb{R}^p$$

Df ($p \times m$ πίνακας)

$$g: U \rightarrow \mathbb{R}^m$$

Dg ($m \times n$ πίνακας)

$$Df = \begin{pmatrix} \nabla f_1 \\ \vdots \\ \nabla f_p \end{pmatrix}$$

$$Dg = \begin{pmatrix} \nabla g_1 \\ \vdots \\ \nabla g_m \end{pmatrix}$$

$$\text{όπου } \nabla f_1 = \left(\frac{\partial f}{\partial y_1}, \dots, \frac{\partial f}{\partial y_m} \right)$$

$$\text{όπου } \nabla g_1 = \left(\frac{\partial g}{\partial x_1}, \dots, \frac{\partial g}{\partial x_n} \right)$$

p -συνιστώσες, m -στήλες

m -συνιστώσες, n -στήλες

Ειδική περίπτωση ($p=1, m=n=3$)

$$1) f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}, \quad g: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$$

$$g(x,y,z) = (u(x,y,z), v(x,y,z), w(x,y,z)) \in \mathbb{R}^3$$

$$f(u,v,w) \in \mathbb{R}$$

$$h(x,y,z) = f(u(x,y,z), v(x,y,z), w(x,y,z)) \in \mathbb{R}$$

$$(1) Dh = (Df)(Dg)$$

$(1 \times 3) \quad (1 \times 3) \quad (3 \times 3)$

$$\begin{bmatrix} \frac{\partial h}{\partial x} & \frac{\partial h}{\partial y} & \frac{\partial h}{\partial z} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{\partial f}{\partial u} & \frac{\partial f}{\partial v} & \frac{\partial f}{\partial w} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \frac{\partial u}{\partial x} & \frac{\partial u}{\partial y} & \frac{\partial u}{\partial z} \\ \frac{\partial v}{\partial x} & \frac{\partial v}{\partial y} & \frac{\partial v}{\partial z} \\ \frac{\partial w}{\partial x} & \frac{\partial w}{\partial y} & \frac{\partial w}{\partial z} \end{bmatrix}$$

$$\Leftrightarrow \nabla h = \nabla f \begin{pmatrix} \nabla u \\ \nabla v \\ \nabla w \end{pmatrix}$$

Θα αποδείξουμε την (1) απευθείας για να προετοιμασθεί ο αναγνώστης για την απόδειξη της *

Θα υποθέσουμε περαιτέρω ότι οι μερικές παράγωγοι της f είναι συνεχείς.

Απόδειξη της (1):

$$\sigma(x) := (u(x,y,z), v(x,y,z), w(x,y,z)) \quad y, z \text{ σταθεροποιημένα}$$

$$\text{Έχουμε } x \rightarrow h(x,y,z) = f(u(x,y,z), v(x,y,z), w(x,y,z)) = f(\sigma(x))$$

Εφαρμοζοντας τον κανόνα της αλυσίδας για καμπύλες παίρνουμε :

$$\begin{aligned} (2) \quad \frac{\partial h}{\partial x} &= \frac{\partial f(\sigma(x))}{\partial x} \\ &= \nabla f(\sigma(x)) \cdot \sigma'(x) \\ &= \left(\frac{\partial f}{\partial u}, \frac{\partial f}{\partial v}, \frac{\partial f}{\partial w} \right) \cdot \left(\frac{\partial u}{\partial x}, \frac{\partial v}{\partial x}, \frac{\partial w}{\partial x} \right) \\ &= \frac{\partial f}{\partial u} \frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial f}{\partial v} \frac{\partial v}{\partial x} + \frac{\partial f}{\partial w} \frac{\partial w}{\partial x} \end{aligned}$$

Ομοίως

$$\begin{aligned} (3) \quad \frac{\partial h}{\partial y} &= \left(\frac{\partial f}{\partial u}, \frac{\partial f}{\partial v}, \frac{\partial f}{\partial w} \right) \cdot \left(\frac{\partial u}{\partial y}, \frac{\partial v}{\partial y}, \frac{\partial w}{\partial y} \right) \\ &= \frac{\partial f}{\partial u} \frac{\partial u}{\partial y} + \frac{\partial f}{\partial v} \frac{\partial v}{\partial y} + \frac{\partial f}{\partial w} \frac{\partial w}{\partial y} \end{aligned}$$

$$(4) \quad \frac{\partial h}{\partial z} = \dots = \frac{\partial f}{\partial u} \frac{\partial u}{\partial z} + \frac{\partial f}{\partial v} \frac{\partial v}{\partial z} + \frac{\partial f}{\partial w} \frac{\partial w}{\partial z}$$

Βλέπουμε ότι (2), (3), (4) \Rightarrow (1)



Απόδειξη του γενικού κανόνα της αλυσίδας:

$$g(x_1, \dots, x_n) = (y_1(x_1, \dots, x_n), \dots, y_m(x_1, \dots, x_n))$$

$$f(y_1, \dots, y_m) = (f_1(y_1, \dots, y_m), \dots, f_p(y_1, \dots, y_m))$$

$$h_j(x_1, \dots, x_n) = f_j(y_1(x_1, \dots, x_n), \dots, y_m(x_1, \dots, x_n)) \quad j=1, \dots, p$$

(Εφαρμόζοντας την ιδέα, όπως στο προηγούμενο παράδειγμα)
 $x_j \neq x_i$, "επιβαρυνμένα" (2), (3), (4)

$$\frac{\partial h_j}{\partial x_i} = \sum_{k=1}^m \frac{\partial f_j}{\partial y_k} \frac{\partial y_k}{\partial x_i} \Leftrightarrow D_j h = (D_j f) (Dg)$$

$(p \times n) \quad (p \times m) \quad (m \times n)$

Πράγματι $Dh = \begin{pmatrix} \frac{\partial h_1}{\partial x_1} & \dots & \frac{\partial h_1}{\partial x_n} \\ \vdots & & \vdots \\ \frac{\partial h_p}{\partial x_1} & \dots & \frac{\partial h_p}{\partial x_n} \end{pmatrix} - (p \times n)$

Χρήσιμη βοήθεια!

$$Df = \begin{pmatrix} \frac{\partial f_1}{\partial y_1} & \dots & \frac{\partial f_1}{\partial y_m} \\ \vdots & & \vdots \\ \frac{\partial f_p}{\partial y_1} & \dots & \frac{\partial f_p}{\partial y_m} \end{pmatrix} - (p \times m)$$

$$Dg = \begin{pmatrix} \frac{\partial y_1}{\partial x_1} & \dots & \frac{\partial y_1}{\partial x_n} \\ \vdots & & \vdots \\ \frac{\partial y_m}{\partial x_1} & \dots & \frac{\partial y_m}{\partial x_n} \end{pmatrix} - (m \times n)$$



Παραδείγματα:

1) $g(x,y) = (x^2+1, y^2)$, $f(u,v) = (u+v, u, v^2)$

Να υπολογιστεί το διαφορικό της σύνδεσης $f \circ g$ στο $(x,y) = (1,1)$
Λύση

$$(f \circ g)(x,y) = f(g_1(x,y), g_2(x,y))$$

$$h = f \circ g : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3, \quad f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3, \quad g: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$$

$g(1,1) = (2,1) \quad f(2,1) = (3,2,1)$

$$Dh = (Df)(Dg)$$

$3 \times 2 \quad 3 \times 2 \quad 2 \times 2$

$$= \begin{pmatrix} \nabla f_1 \\ \nabla f_2 \\ \nabla f_3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \nabla g_1 \\ \nabla g_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{\partial f_1}{\partial u} & \frac{\partial f_1}{\partial v} \\ \frac{\partial f_2}{\partial u} & \frac{\partial f_2}{\partial v} \\ \frac{\partial f_3}{\partial u} & \frac{\partial f_3}{\partial v} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{\partial g_1}{\partial x} & \frac{\partial g_1}{\partial y} \\ \frac{\partial g_2}{\partial x} & \frac{\partial g_2}{\partial y} \end{pmatrix}$$

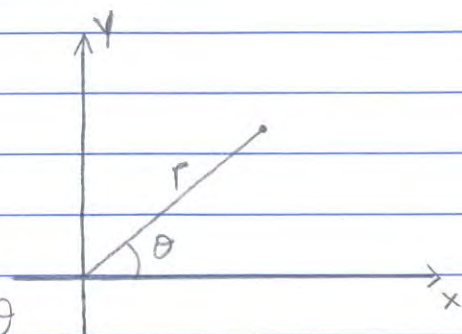
$$= \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \\ 0 & 2v \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2x & 0 \\ 0 & 2y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2x & 2y \\ 2x & 0 \\ 0 & 4vy \end{pmatrix} \begin{matrix} x=1 \\ y=1 \\ u=2 \\ v=1 \end{matrix} \begin{pmatrix} 2 & 2 \\ 2 & 0 \\ 0 & 4 \end{pmatrix}$$

2) Πολικές Συντεταγμένες

$$f(x,y) \quad x = g_1(r,\theta) = r \cos \theta \quad y = g_2(r,\theta) = r \sin \theta$$

$$h(r,\theta) = f \circ g \quad g = (g_1, g_2)$$

$$h(r,\theta) = f(r \cos \theta, r \sin \theta)$$



$$\frac{\partial h}{\partial r} = \frac{\partial f}{\partial x} \frac{\partial x}{\partial r} + \frac{\partial f}{\partial y} \frac{\partial y}{\partial r} = \frac{\partial f}{\partial x} \cos \theta + \frac{\partial f}{\partial y} \sin \theta$$

$$\frac{\partial h}{\partial \theta} = \frac{\partial f}{\partial x} \frac{\partial x}{\partial \theta} + \frac{\partial f}{\partial y} \frac{\partial y}{\partial \theta} = \frac{\partial f}{\partial x} (r \cdot (-\sin \theta)) + \frac{\partial f}{\partial y} (r \cdot \cos \theta)$$

$$3) f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m, \quad h(x) = \sin \|f(x)\|^2$$

$$\begin{aligned} \frac{\partial h}{\partial x_i} &= \cos \|f(x)\|^2 \frac{\partial}{\partial x_i} (f(x) \cdot f(x)) \\ &= \cos \|f(x)\|^2 \frac{\partial}{\partial x_i} [f_1^2(x) + \dots + f_m^2(x)] \\ &= \cos \|f(x)\|^2 \left(2f_1(x) \frac{\partial f_1}{\partial x_i} + \dots + 2f_m(x) \frac{\partial f_m}{\partial x_i} \right) \\ &= 2 \cos \|f(x)\|^2 f \cdot \frac{\partial f}{\partial x_i} \quad \square \end{aligned}$$

4) Θεώρημα Πεπερασμένης Συνάρτησης I

Η σχέση $G(x, y) = 0$ ορίζει έμμεσα το y σαν συνάρτηση του x (και το x σαν συνάρτηση του y) κάτω από κάποιες προϋποθέσεις.

Έστω ότι $y = y(x)$

$$(1) \quad G(x, y(x)) = 0 \quad (G \text{ διαφορίσιμη, } \frac{\partial G}{\partial y} \neq 0)$$

$$\Rightarrow \frac{\partial}{\partial x} G(x, y(x)) = 0 \Leftrightarrow \frac{\partial G}{\partial x} + \frac{\partial G}{\partial y} \frac{\partial y}{\partial x} = 0$$

$$(2) \Rightarrow \frac{\partial y}{\partial x} = - \frac{\frac{\partial G}{\partial x}}{\frac{\partial G}{\partial y}}$$

Σημ: Η σταθερά της $y(x)$ υπολογίζεται χωρίς να έχει σημασία ο υπολογισμός της $y(x)$.

Παραδείγματα:

5) $f(x,y) = \log(x^2+2y+1) + \int_0^x \cos(t^2) dt$, $y > -\frac{1}{2}$

Βρείτε το $\nabla f(x,y)$
Λύση

$$\frac{\partial f}{\partial x} = \frac{1}{x^2+2y+1} (2x) + \cos(x^2)$$

$$\frac{\partial f}{\partial y} = \frac{1}{x^2+2y+1} (2)$$

6) Έστω $T(x,y,z) = e^{-x^2-2y^2-3z^2}$

Βρείτε την κατεύθυνση της μέγιστης μείωσης της T στο σημείο $(1,1,1)$

Λύση

$$\frac{\partial T}{\partial x} = e^{-x^2-2y^2-3z^2} \frac{\partial}{\partial x} (-x^2-2y^2-3z^2) = (-2x) e^{-x^2-2y^2-3z^2}$$

$$\frac{\partial T}{\partial y} = e^{-x^2-2y^2-3z^2} \frac{\partial}{\partial y} (-x^2-2y^2-3z^2) = (-4y) e^{-x^2-2y^2-3z^2}$$

$$\frac{\partial T}{\partial z} = e^{-x^2-2y^2-3z^2} \frac{\partial}{\partial z} (-x^2-2y^2-3z^2) = (-6z) e^{-x^2-2y^2-3z^2}$$

$$-\nabla T(1,1,1) = -(-2e^{-6}, -4e^{-6}, -6e^{-6}) = e^{-6} (2, 4, 6)$$

Άρα $\frac{-\nabla T(1,1,1)}{\|\nabla T(1,1,1)\|}$ είναι η κατεύθυνση της μέγιστης μείωσης

7) Έστω $z = f\left(\frac{x+y}{x-y}\right)$, $f = f(f)$, C^1 συνάρτηση $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$

Δείξτε ότι ισχύει $x \frac{\partial z}{\partial x} + y \frac{\partial z}{\partial y} = 0$

Λύση

$$\begin{aligned} \frac{\partial z}{\partial x} &= \frac{\partial f\left(\frac{x+y}{x-y}\right)}{\partial x} = f'\left(\frac{x+y}{x-y}\right) \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{x+y}{x-y}\right) \\ &= f'\left(\frac{x+y}{x-y}\right) \left(\frac{(x-y) - (x+y)}{(x-y)^2}\right) = f'\left(\frac{x+y}{x-y}\right) \left(\frac{-2y}{(x-y)^2}\right) \end{aligned}$$

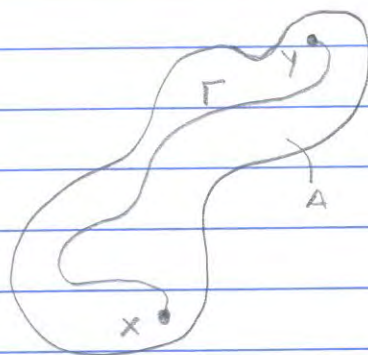
$$\begin{aligned} \frac{\partial z}{\partial y} &= \frac{\partial f\left(\frac{x+y}{x-y}\right)}{\partial y} = f'\left(\frac{x+y}{x-y}\right) \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{x+y}{x-y}\right) \\ &= f'\left(\frac{x+y}{x-y}\right) \left(\frac{(x-y) + (x+y)(-1)}{(x-y)^2}\right) = f'\left(\frac{x+y}{x-y}\right) \frac{2x}{(x-y)^2} \end{aligned}$$

$$\text{Άρα } x \frac{\partial z}{\partial x} + y \frac{\partial z}{\partial y} = \left[\frac{-2xy}{(x-y)^2} + \frac{2xy}{(x-y)^2} \right] \cdot f'\left(\frac{x+y}{x-y}\right) = 0$$

Θεώρημα: Έστω $f: A \rightarrow \mathbb{R}$, διαφορίσιμη συνάρτηση
 A ανοιχτό, συνεκτικό σύνολο. Τότε
 Αν $\nabla f(x) = 0$, $x \in A \Rightarrow f(x) \equiv \text{σταθερά}$

* Ορισμός συνεκτικότητας

A ανοιχτό, λέγεται συνεκτικό, αν
 " $\forall x, y \in A \exists$ καμπύλη, διαφορίσιμη
 $T = \{f(t) \mid t \in [\alpha, \beta]\}$
 $f(\alpha) = x, f(\beta) = y, f(t) \in A \quad \forall t \in (\alpha, \beta)$ "



Απόδειξη του θεωρήματος

Αρκεί να δείξουμε ότι $f(x) = f(y)$, x, y αυθαίρετα στο A .

Θεωρούμε την $h(t) = f(f(t))$, $t \in [\alpha, \beta]$.

$$\frac{\partial h}{\partial t} = \nabla f(f(t)) \cdot f'(t) = 0$$

$t \in [\alpha, \beta]$

δηλαδή $h(t) \equiv \text{σταθερή} \Rightarrow h(\alpha) = h(\beta) \Leftrightarrow f(x) = f(y)$ □

Σχόλιο: Η συνεκτικότητα του A είναι αναγκαία.

Αντιπαράδειγμα:

$\nabla f(x) = 0$ στο $A_1 \cup A_2$. $f \equiv 1$ $f \equiv 2$ $A = A_1 \cup A_2$

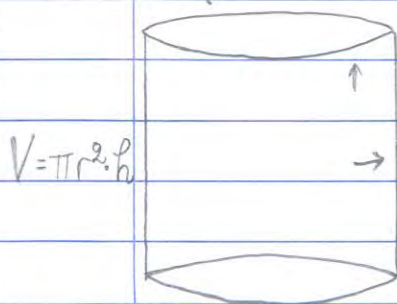
Παρα ταύτα $f \neq \text{σταθερά}$. □

Παράδειγμα: Ένας ορθός κύλινδρος μεταβάλλεται έτσι ώστε η ακτίνα r της μέσης αυλάς να αυξάνεται με ρυθμό 3 cm/min και το ύψος h να μειώνεται με ρυθμό 5 cm/min .

Με τι ρυθμό μεταβάλλεται ο όγκος (V) την χρονική στιγμή t^* όπου $r = 10 \text{ cm}$, $h = 8 \text{ cm}$.

Λύση:

$$r = r(t), \quad h = h(t), \quad V = V(r, h) \Rightarrow V(t) = V(r(t), h(t))$$



$$\begin{aligned} \frac{\partial V}{\partial t} &= \frac{\partial V}{\partial r} \frac{\partial r}{\partial t} + \frac{\partial V}{\partial h} \frac{\partial h}{\partial t} \\ &= 2\pi r h \frac{\partial r}{\partial t} + \pi r^2 \frac{\partial h}{\partial t} \end{aligned}$$

Από υποθ $\frac{\partial r}{\partial t} = 3$, $\frac{\partial h}{\partial t} = -5$, $r = 10$, $h = 8$

Άρα $\left. \frac{\partial V}{\partial t} \right|_{t=t^*} = -20\pi$

44) Έστω $C = (c_{ij})$ συμμετρικός $n \times n$ πίνακας, $c_{ij} = c_{ji}$, $i, j = 1, \dots, n$
 Δεικνύει ορισμένος $x^T C x > 0 \quad \forall x \neq 0$

Έστω $f(x) = [Q(x)]^{p/2}$ όπου $Q(x) = x^T C x$

Υποδοχίστε την $\nabla f(x)$ και επαληθεύστε ότι ισχύει ο τύπος του Euler $\nabla f(x) \cdot x = p f(x)$

Λύση

$$\frac{\partial f}{\partial x_k} = \frac{p}{2} [Q(x)]^{p/2-1} \cdot \frac{\partial Q(x)}{\partial x_k}$$

$$\left(\delta_{ij} = \begin{cases} 1, & i=j \\ 0, & i \neq j \end{cases} \right)$$

Έχουμε $Q(x) = \sum_{i,j=1}^n c_{ij} x_i x_j$ δίνει $x^T C x = \begin{pmatrix} \sum_{j=1}^n c_{1j} x_j \\ \vdots \\ \sum_{j=1}^n c_{nj} x_j \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$

$$\frac{\partial Q(x)}{\partial x_k} \stackrel{*}{=} \sum_{i,j=1}^n c_{ij} \frac{\partial (x_i x_j)}{\partial x_k} = \sum_{i,j=1}^n c_{ij} (x_i \delta_{jk} + \delta_{ik} x_j)$$

$$= \sum_{i,j=1}^n c_{ij} x_i \delta_{jk} + \sum_{i,j=1}^n c_{ij} \delta_{ik} x_j$$

$$= \sum_{i=1}^n c_{ik} x_i + \sum_{j=1}^n c_{kj} x_j$$

συμμετρία $\sum_{i=1}^n c_{ki} x_i + \sum_{j=1}^n c_{kj} x_j = 2 \sum_{j=1}^n c_{kj} x_j$

Πρόχειρο *

$$\frac{\partial Q(x)}{\partial x_k} = \sum_{i,j=1}^n c_{ij} \frac{\partial (x_i x_j)}{\partial x_k}$$

όπου

$$\frac{\partial (x_i x_j)}{\partial x_k} = x_i \frac{\partial x_j}{\partial x_k} + x_j \frac{\partial x_i}{\partial x_k}$$

$$= x_i \delta_{jk} + \delta_{ik} x_j$$

$$\frac{\partial x_j}{\partial x_k} = \delta_{jk} = \begin{cases} 1, & j=k \\ 0, & j \neq k \end{cases}$$

Άρα $\nabla Q(x) = \left(\frac{\partial Q}{\partial x_1}, \dots, \frac{\partial Q}{\partial x_n} \right) = 2 C x$

$$\nabla f(x) = \left(\frac{\partial f}{\partial x_1}, \dots, \frac{\partial f}{\partial x_n} \right) = \frac{p}{2} [Q(x)]^{p/2-1} \cdot \nabla Q(x)$$

$$= \frac{p}{2} [x^T C x]^{p/2-1} \cdot 2 C x$$

Άρα $\nabla f(x) \cdot x = p [x^T C x]^{p/2}$
 $= p f(x)$

Παρατήρηση: $f(tx) = [a(tx)]^{p/2}, t \in \mathbb{R}$
 $= [tx \cdot Ctx]^{p/2}$
 $= [t^2 \cdot a(x)]^{p/2} = t^p [a(x)]^{p/2} = t^p f(x)$ \square

43) Εάν $y(x)$ ορίζεται μέσω της διαφόρισης $G(x, y(x)) = 0$
 γνωρίζουμε ότι $\frac{\partial y}{\partial x} = -\frac{\partial G / \partial x}{\partial G / \partial y}$ (παράδειγμα 4)

Έστω ότι $y_1(x), y_2(x)$ ορίζονται μέσω των εξισώσεων

$$G_1(x, y_1, y_2) = 0 \quad (1), \quad G_2(x, y_1, y_2) = 0 \quad (2)$$

Βρείτε ανάλογους τύπους για $y_1'(x)$ και $y_2'(x)$.

Λύση

Παραγωγίζουμε ως προς x τις σχέσεις (1) και (2)

Για την (1) έχουμε κανονικά χροιά τη καινα τις εξισώσεσ

$$0 = \frac{\partial G_1(x, y_1(x), y_2(x))}{\partial x} = \frac{\partial G_1}{\partial x} \cdot 1 + \frac{\partial G_1}{\partial y_1} \cdot y_1' + \frac{\partial G_1}{\partial y_2} \cdot y_2'$$

Για την (2) έχουμε αντίστοιχα

$$0 = \frac{\partial G_2(x, y_1(x), y_2(x))}{\partial x} = \frac{\partial G_2}{\partial x} \cdot 1 + \frac{\partial G_2}{\partial y_1} y_1' + \frac{\partial G_2}{\partial y_2} y_2'$$

$$\varphi: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$$

$$x \rightarrow \begin{pmatrix} x \\ y_1 \\ y_2 \end{pmatrix} \rightarrow G_1(x, y_1, y_2)$$

$$\varphi'(x) = \nabla G_1(x, y_1, y_2) \begin{pmatrix} x' \\ y_1' \\ y_2' \end{pmatrix}$$

Οπότε έχουμε το σύστημα με αγνώστους y_1' και y_2'

$$\frac{\partial G_1}{\partial y_1} y_1' + \frac{\partial G_1}{\partial y_2} y_2' = -\frac{\partial G_1}{\partial x}$$

$$\frac{\partial G_2}{\partial y_1} y_1' + \frac{\partial G_2}{\partial y_2} y_2' = -\frac{\partial G_2}{\partial x}$$

Cramer

$$y_1' = \frac{\begin{vmatrix} -\frac{\partial G_1}{\partial x} & \frac{\partial G_1}{\partial y_2} \\ -\frac{\partial G_2}{\partial x} & \frac{\partial G_2}{\partial y_2} \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} \frac{\partial G_1}{\partial y_1} & \frac{\partial G_1}{\partial y_2} \\ \frac{\partial G_2}{\partial y_1} & \frac{\partial G_2}{\partial y_2} \end{vmatrix}} \quad \text{και} \quad y_2' = \frac{\begin{vmatrix} \frac{\partial G_1}{\partial y_1} & -\frac{\partial G_1}{\partial x} \\ \frac{\partial G_2}{\partial y_1} & -\frac{\partial G_2}{\partial x} \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} \frac{\partial G_1}{\partial y_1} & \frac{\partial G_1}{\partial y_2} \\ \frac{\partial G_2}{\partial y_1} & \frac{\partial G_2}{\partial y_2} \end{vmatrix}}$$

□

45) Στη θερμοδυναμική οι ποσότητες $x = \text{θερμοκρασία}$
 $y = \text{πίεση}$ και $z = \text{όγκος}$ ικανοποιούν μια σχέση της
 μορφής $F(x, y, z) = 0$ όπου F διαφορίσιμη συνάρτηση.
 Δείξτε ότι:

$$\left(\frac{\partial y}{\partial x}\right) \left(\frac{\partial z}{\partial y}\right) \left(\frac{\partial x}{\partial z}\right) = -1 \quad (*)$$

Λύση

Η σχέση $F(x, y, z) = 0$ ορίζει κάθε μεταβλητή x, y, z
 συναρτήσει των άλλων δύο,
 δηλαδή έχουμε $x = f(y, z)$, $y = g(x, z)$, $z = h(x, y)$

$$(1) \quad F(f(y, z), y, z) = 0$$

$$0 = \frac{\partial F}{\partial z} = \frac{\partial F}{\partial x} \frac{\partial f}{\partial z} + \frac{\partial F}{\partial z} \cdot 1 \Rightarrow \boxed{\frac{\partial f}{\partial z} = -\frac{\frac{\partial F}{\partial z}}{\frac{\partial F}{\partial x}}} \quad (i)$$

Ομοίως ισχύει

$$(2) \quad F(x, y, h(x, y)) = 0 \quad \text{και} \quad F(x, g(x, z), z) = 0 \quad (3)$$

$$\text{Δηλαδή} \quad \frac{\partial}{\partial y} F(x, y, h(x, y)) = 0 = \frac{\partial F}{\partial y} + \frac{\partial F}{\partial z} \frac{\partial h}{\partial y}$$

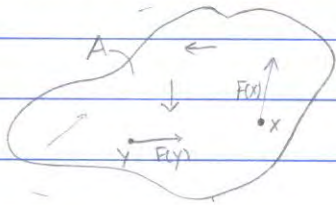
$$\Rightarrow \boxed{\frac{\partial h}{\partial y} = -\frac{\frac{\partial F}{\partial y}}{\frac{\partial F}{\partial z}}} \quad (ii)$$

και $\frac{\partial F}{\partial x} = \frac{\partial F}{\partial x} + \frac{\partial F}{\partial y} \frac{\partial g}{\partial x}$ οπου $\left[\frac{\partial g}{\partial x} = - \frac{\frac{\partial F}{\partial x}}{\frac{\partial F}{\partial y}} \right]$ (iii)

Συμπέρασμα : $\frac{\partial f}{\partial z} \cdot \frac{\partial g}{\partial x} \cdot \frac{\partial h}{\partial y} = -1$

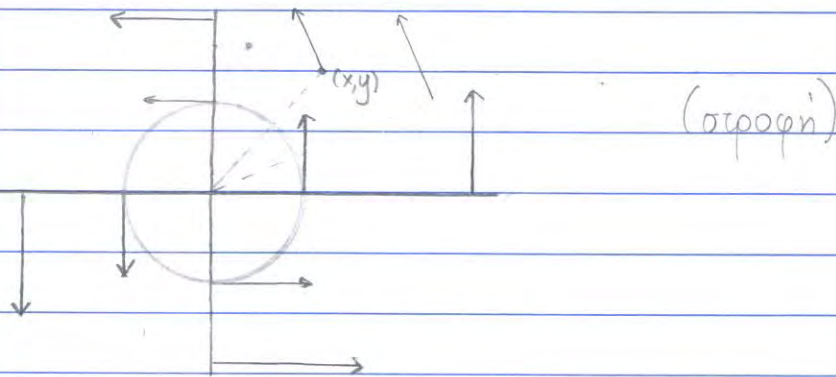
Παρατήρηση: Δεν ισχύει η "αρχολογία" $\frac{\partial f}{\partial x} \frac{\partial z}{\partial y} \frac{\partial x}{\partial z} = 1$!
Διανυσματικά Πεδία

Ορισμός: $F: A \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ ($n=n$) λέγεται διανυσματικό πεδίο. Σε κάθε x αντιστοιχούμε το διάνυσμα $F(x)$.



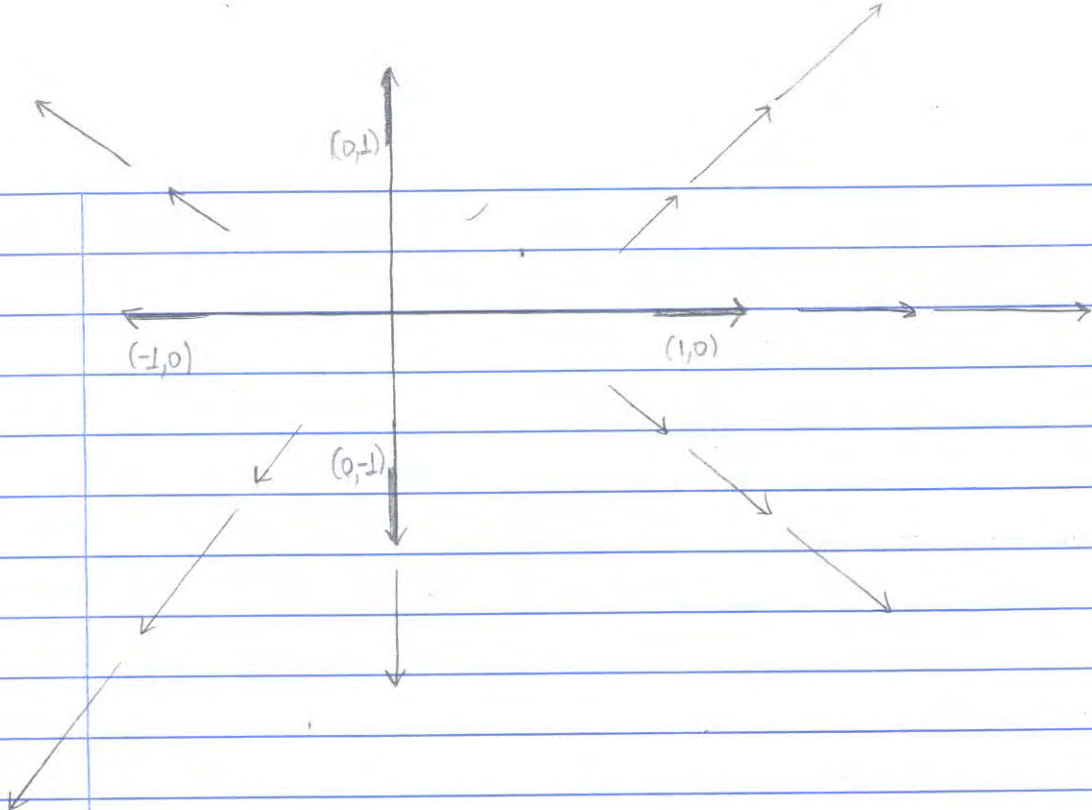
Παραδείγματα:

1) $V(x,y) = (-y, x) = -y\vec{i} + x\vec{j}$



2) Διανυσματικά Πεδία Κλίσης

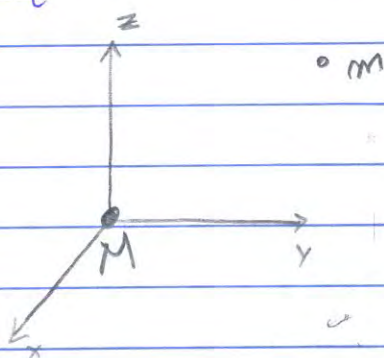
$V(x,y) = \nabla F(x,y)$, $F: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$, Διαφορίσιμη συνάρτηση
 π.χ $F(x,y) = \frac{1}{2}(x^2 + y^2) \Rightarrow V(x,y) = (x,y)$



3) Νόμος του Newton

$$F = - \frac{mMG}{\|r\|^3} r$$

$$r = (x, y, z)$$

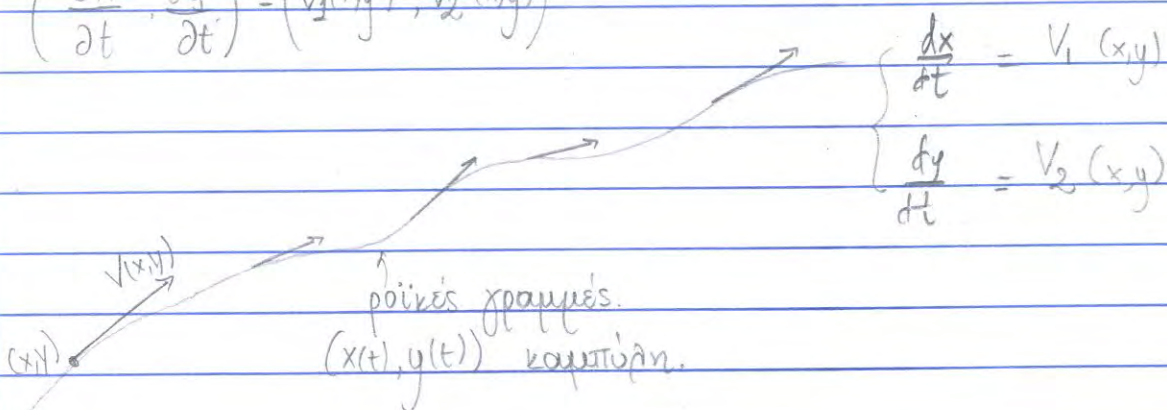


4) Ροή

Δοθέντος διανυσματικού πεδίου V στο \mathbb{R}^2 βρείτε:

τις καμπύλες που εφάπτονται στο $V(x,y)$ σε κάθε (x,y) (ροϊκές γραμμές)

$$\left(\frac{dx}{dt}, \frac{dy}{dt} \right) = (V_1(x,y), V_2(x,y))$$



Παραδείγματα

1) $V(x,y) = (x,y)$

a) $\frac{dx}{dt} = x \Rightarrow \frac{dx}{x} = \dots \Rightarrow x(t) = x(t_0)e^t$

b) $\frac{dy}{dt} = y \Rightarrow \frac{dy}{y} = \dots \Rightarrow y(t) = y(t_0)e^t$

Απαλοιφή του t: $\frac{x}{y} = \frac{x(t_0)}{y(t_0)} \Rightarrow \boxed{y = cx}$

Άρα οι ποικές γραμμές είναι ευθείες

2) $V(x,y) = (-y,x)$

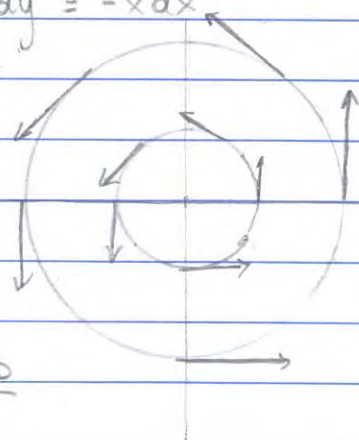
a) $\frac{dx}{dt} = -y$

b) $\frac{dy}{dt} = x$

$\Rightarrow \frac{dy}{dx} = \frac{-x}{y} \Rightarrow y dy = -x dx$

$\Rightarrow \frac{y^2}{2} = -\frac{x^2}{2} + C$

$\Rightarrow \boxed{x^2 + y^2 = C'}$



Οι ποικές γραμμές είναι περιφέρειες

Απόκλιση και Στροβιλισμός

Έστω $f(x,y,z)$ διαφορίσιμη συνάρτηση ορισμένη σε ανοιχτό $A \subset \mathbb{R}^3$

$$\nabla f(x,y,z) = \left(\frac{\partial f}{\partial x}, \frac{\partial f}{\partial y}, \frac{\partial f}{\partial z} \right) = \vec{i} \frac{\partial f}{\partial x} + \vec{j} \frac{\partial f}{\partial y} + \vec{k} \frac{\partial f}{\partial z}$$

Αντίστοιχα και για $f(x,y)$

$$\nabla f(x,y) = \left(\frac{\partial f}{\partial x}, \frac{\partial f}{\partial y} \right) = \vec{i} \frac{\partial f}{\partial x} + \vec{j} \frac{\partial f}{\partial y}$$

Ορισμός : (Απόκλιση)

Έστω $F(x_1, \dots, x_n)$ διανυσματικό πεδίο στον \mathbb{R}^n

$$F = (F_1, \dots, F_n), \quad F_i(x_1, \dots, x_n)$$

$$\operatorname{div} F(x) := \frac{\partial F_1}{\partial x_1} + \dots + \frac{\partial F_n}{\partial x_n} = \sum_{i=1}^n \frac{\partial F_i}{\partial x_i}$$

Σημείωση: Το F είναι διανυσματικό!
Το $\operatorname{div} F$ είναι βαθμωτό!

Π.χ $F = x^2y\vec{i} + z\vec{j} + xyz\vec{k}$

$$\begin{aligned} \operatorname{div} F &= \frac{\partial (x^2y)}{\partial x} + \frac{\partial (z)}{\partial y} + \frac{\partial (xyz)}{\partial z} \\ &= 2xy + 0 + xy = 3xy \quad \square \end{aligned}$$

Συμβολισμός: $\operatorname{div} F(x) = \nabla \cdot F$

$$\nabla = \left(\frac{\partial}{\partial x}, \frac{\partial}{\partial y}, \frac{\partial}{\partial z} \right)$$

$$\text{Άρα } \left(\frac{\partial}{\partial x}, \frac{\partial}{\partial y}, \frac{\partial}{\partial z} \right) \cdot (F_1, F_2, F_3) = \frac{\partial F_1}{\partial x} + \frac{\partial F_2}{\partial y} + \frac{\partial F_3}{\partial z}$$

Μερικές Παραγώγοι Υψηλότερης Τάξης

Έστω $f(x,y,z) \in C^2$, δηλαδή έχει μερικές παραγώγους 1^{ns} τάξης,

$$\frac{\partial f(x,y,z)}{\partial x}, \frac{\partial f(x,y,z)}{\partial y}, \frac{\partial f(x,y,z)}{\partial z}$$

οι οποίες ως συναρτήσεις, έχουν και αυτές μερικές παραγώγους 1^{ns} τάξης, οι οποίες είναι συνεχείς

$$\frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\partial f}{\partial x} \right) := \frac{\partial^2 f}{\partial x^2}$$

$$\frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{\partial f}{\partial x} \right) := \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}$$

$$\frac{\partial}{\partial z} \left(\frac{\partial f}{\partial x} \right) := \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial z}$$

κ.τ.π

Παράδειγμα: Βρείτε όλες τις μερικές παραγώγους 2^{ns} τάξης της $f(x,y) = xy + (x+2y)^2$

Λύση

$$\frac{\partial f}{\partial x} = y + 2(x+2y) \overset{1}{(x+2y)'} = y + 2x + 4y = 2x + 5y$$

$$\frac{\partial f}{\partial y} = x + 2(x+2y) \overset{1}{(x+2y)'} = x + 4(x+2y) = 5x + 8y$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x^2} = 2, \quad \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} = 8, \quad \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} = 5, \quad \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x} = 5$$

Παράδειγμα: Βρείτε τις παραγώγους 2^{ης} τάξης της

$$f(x,y) = \sin x \sin^2 y$$

Λύση

$$\frac{\partial f}{\partial x} = \cos x \sin^2 y, \quad \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} = -\sin x \sin^2 y$$

$$\frac{\partial f}{\partial y} = 2 \sin y \cos y \sin x = \sin x \sin(2y), \quad \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} = 2 \sin x \cos(2y)$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} = \cos x \cdot 2 \sin y \cos y = \cos x \sin 2y$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x} = \sin(2y) \cos x$$

Παράδειγμα: Βρείτε τις παραγώγους 2^{ης} τάξης της

$$f(x,y,z) = e^{xy} + z \cos x.$$

Λύση

$$\frac{\partial f}{\partial x} = ye^{xy} - z \sin x, \quad \frac{\partial f}{\partial y} = xe^{xy}, \quad \frac{\partial f}{\partial z} = \cos x$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x^2} = y^2 e^{xy} - z \cos x, \quad \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} = x^2 e^{xy}, \quad \frac{\partial^2 f}{\partial z^2} = 0$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} = e^{xy} + yxe^{xy}, \quad \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial z} = -\sin x.$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x} = xye^{xy}, \quad \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial z} = 0$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial z \partial x} = -\sin x, \quad \frac{\partial^2 f}{\partial z \partial y} = 0$$

Θεώρημα: (Clairaut)

Έστω $f(x) = f(x_1, \dots, x_n)$, $f: A \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$, $f \in C^2$, A ανοιχτό.

Τότε ισχύει:

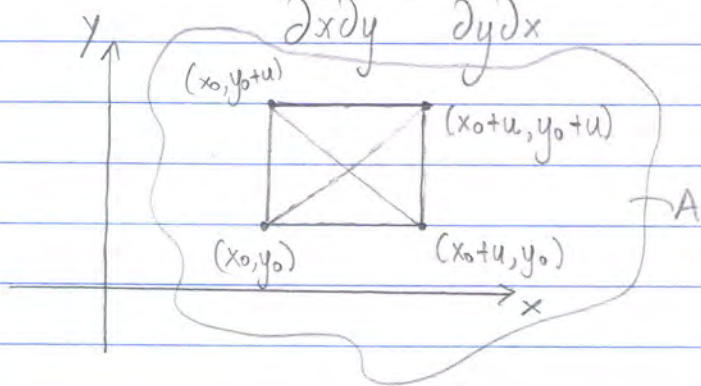
$$\frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j} = \frac{\partial^2 f}{\partial x_j \partial x_i} \quad \forall i, j = 1, \dots, n$$

(C^2 : οι παράγωγοι 2^{ης} τάξης υπάρχουν και είναι συνεχείς στο A)

Απόδειξη: (n=2)

Θα δείξουμε ότι εάν $f(x, y)$, $f: A \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ τότε ισχύει

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} = \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x} \quad \forall (x, y) \in A$$



Βήμα 1^ο

2^ο πηλικο διαφορω.

$$(1) \quad A(u) := \frac{1}{u^2} [f(x_0, y_0) + f(x_0+u, y_0+u) - f(x_0, y_0+u) - f(x_0+u, y_0)]$$

(Διαγραμμαί ομοί)

$|u|$ μικρό ώστε να βρίσκεται εντός του A .

Ορίζουμε,

$$(2) \quad g(x) := f(x, y_0+u) - f(x, y_0), \quad \subset^1 \text{ ως προς } x, \text{ (ορισμένες ημερες)}$$

$$g'(x) = \frac{\partial f}{\partial x}(x, y_0+u) - \frac{\partial f}{\partial x}(x, y_0)$$

$$(3) \quad \text{Άρα έχουμε, } A(u) = \frac{1}{u^2} [g(x_0+u) - g(x_0)]$$

$$= \frac{1}{u^2} g'(\xi) \cdot u, \quad (\text{ΘΜΤ}) \quad \xi \in (x_0, x_0+u)$$

$$= \frac{1}{u} [f_x(\xi, y_0+u) - f_x(\xi, y_0)] \quad , \quad \text{όπου} \quad \left(f_x = \frac{\partial f}{\partial x} \right)$$

Ορίζουμε, $y \rightarrow h(y) := \frac{\partial f}{\partial x}(\xi, y)$, \subset^1 ως προς y .

$$\text{Άρα} \quad h'(y) = \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{\partial f}{\partial x}(\xi, y) \right) = \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(\xi, y) = f_{xy}(\xi, y)$$

Κατά συνέπεια έχουμε από την (3)

$$\begin{aligned} (4) \quad A(u) &= \frac{1}{u} [h(y_0+u) - h(y_0)] \\ &= \frac{1}{u} h'(y) \cdot u \quad (\text{DMT}), \quad \eta \in (y_0, y_0+u) \\ &= f_{xy}(\xi, \eta) \end{aligned}$$

Βήμα 2.

Αντιστρέφουμε τους ρόλους των x και y ως εξής:
Αντί της $g(x)$ που ορίσαμε, ορίζουμε την

$$\hat{g}(y) = f(x_0+u, y) - f(x_0, y) \quad (\text{κάθετες πλευρές})$$

Έχουμε

$$(5) \quad A(u) = \frac{1}{u^2} [\hat{g}(y_0+u) - \hat{g}(y_0)]$$

Τελείως ανάλογα εφάγουμε από την (5) την αντίστοιχη της (4)

$$(6) \quad A(u) = f_{yx}(\xi^*, \eta^*)$$

$$(7) \quad \text{Έχουμε λοιπόν ότι} \quad f_{xy}(\xi, \eta) = f_{yx}(\xi^*, \eta^*)$$

Παίρνουμε το όριο καθώς $u \rightarrow 0$ και κάνουμε χρήση της συνέχειας των 2ων παραγώγων στο (x_0, y_0) :

$$(B) \quad f_{xy}(x_0, y_0) = f_{yx}(x_0, y_0)$$

□

Σχόλιο 1 (Εξήγηση της Απόδειξης)

Θεωρούμε δύο διαφορετικές ομαδοποιήσεις του $A(u)$ που αντιστοιχούν στους δύο τρόπους στο σχήμα

$$\frac{1}{u^2} [f(x_0, y_0) + f(x_0+u, y_0+u) - (f(x_0, y_0+u) + f(x_0+u, y_0))]$$

$$1^{\text{η}} = \frac{1}{u^2} [(f(x_0, y_0) - f(x_0, y_0+u)) + (f(x_0+u, y_0+u) - f(x_0+u, y_0))]$$

$$2^{\text{η}} = \frac{1}{u^2} [f(x_0, y_0) - f(x_0+u, y_0) + (f(x_0+u, y_0+u) - f(x_0, y_0+u))]$$

$$1^{\text{η}} = \frac{1}{u^2} [(-f_y(x_0, y^*)u + f_y(x_0+u, y^{**})u)] \rightarrow f_{yx}$$



$$2^{\text{η}} = \frac{1}{u^2} [(-f_x(x^*, y_0)u + f_x(x^{**}, y_0+u)u)] \rightarrow f_{xy}$$

Σχόλιο 2 (Πτυκτο Διαφορω - 1 Διαστάση)

Εστω $f \in C^3$, $f(x)$, $x \in (a, b) \subset \mathbb{R}$, τότε ισχύει

$$\lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{f(x+\Delta x) - 2f(x) + f(x-\Delta x)}{(\Delta x)^2} = f''(x)$$

Υπόδειξη (Taylor)

$$f(x+\Delta x) = f(x) + f'(x)\Delta x + \frac{1}{2}f''(x)(\Delta x)^2 + O(\Delta x)^3$$

$$f(x) = f(x-\Delta x) + f'(x-\Delta x)\Delta x + \frac{1}{2}f''(x-\Delta x)(\Delta x)^2 + O(\Delta x)^3$$

Ορισμός (Στροβιλισμός)

Έστω F διανυσματικό πεδίο στον \mathbb{R}^3 .

$$\begin{aligned} F(x_1, x_2, x_3) &= (F_1(x_1, x_2, x_3), F_2(x_1, x_2, x_3), F_3(x_1, x_2, x_3)) \\ &= \vec{i} F_1 + \vec{j} F_2 + \vec{k} F_3 \end{aligned}$$

$$\text{curl } F := \nabla \times F$$

$$:= \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ F_1 & F_2 & F_3 \end{vmatrix} = \vec{i} \begin{vmatrix} \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ F_2 & F_3 \end{vmatrix} - \vec{j} \begin{vmatrix} \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial z} \\ F_1 & F_3 \end{vmatrix} + \vec{k} \begin{vmatrix} \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} \\ F_1 & F_2 \end{vmatrix}$$

$$= \vec{i} \left(\frac{\partial F_3}{\partial y} - \frac{\partial F_2}{\partial z} \right) - \vec{j} \left(\frac{\partial F_3}{\partial x} - \frac{\partial F_1}{\partial z} \right) + \vec{k} \left(\frac{\partial F_2}{\partial x} - \frac{\partial F_1}{\partial y} \right)$$

Σημείωση: Η απόκλιση είναι βαθμωτό μέγεθος (αριθμός)
Ο στροβιλισμός είναι διανυσματικό μέγεθος.

Παράδειγμα: $F(x, y, z) = (x, xy, 1)$

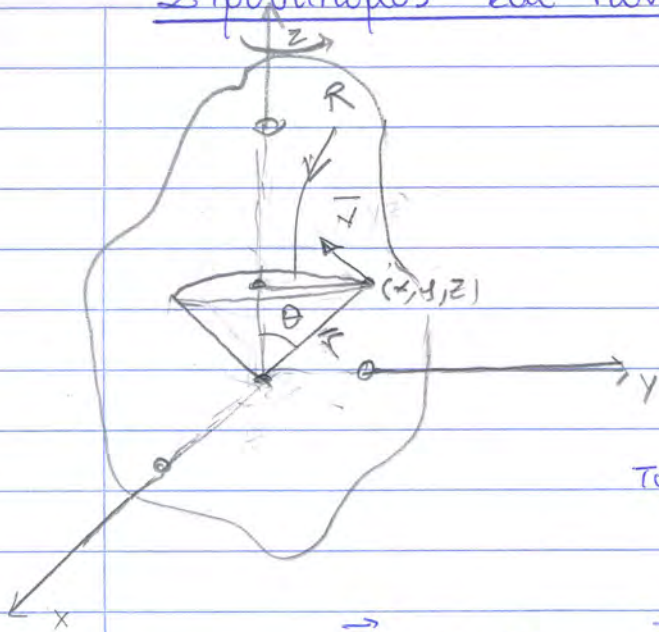
$$\text{curl } F = \nabla \times F = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ x & xy & 1 \end{vmatrix} = \vec{i} \begin{vmatrix} \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ xy & 1 \end{vmatrix} - \vec{j} \begin{vmatrix} \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial z} \\ x & 1 \end{vmatrix} + \vec{k} \begin{vmatrix} \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} \\ x & xy \end{vmatrix}$$

$$= \vec{i} \left(\frac{\partial 1}{\partial y} - \frac{\partial xy}{\partial z} \right) - \vec{j} \left(\frac{\partial 1}{\partial x} - \frac{\partial x}{\partial z} \right) + \vec{k} \left(\frac{\partial xy}{\partial x} - \frac{\partial x}{\partial y} \right)$$

$$= \vec{k} \cdot y = (0, 0, y)$$

□

Στροβιλισμός και Γωνιακή Ταχύτητα



$\vec{\omega}$ = διάνυσμα γωνιακής ταχύτητας
 $= \omega(0,0,1) = \omega \vec{k}$

θ = γωνία επιβατικού ακτίνας \vec{r}
 με των z-αξονα.

$\vec{v} = \vec{\omega} \times \vec{r}$, $|\vec{v}| = |\vec{\omega}| |\vec{r}| \sin\theta$
 Ταχύτητα $= |\omega| R$

$\vec{r} = (x, y, z)$, $\vec{\omega} = \omega(0,0,1)$

$$\vec{\omega} \times \vec{r} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ 0 & 0 & \omega \\ x & y & z \end{vmatrix} = \vec{i} \begin{vmatrix} 0 & \omega \\ y & z \end{vmatrix} - \vec{j} \begin{vmatrix} 0 & \omega \\ x & z \end{vmatrix} + \vec{k} \begin{vmatrix} 0 & 0 \\ x & y \end{vmatrix}$$

$$= -\vec{i}\omega y - \vec{j}x\omega = (-\omega y, -x\omega, 0)$$

$$\text{curl } \vec{v} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ -\omega y & -x\omega & 0 \end{vmatrix} = 2\omega \vec{k} = 2\vec{\omega}$$

Ορισμός (Αστροβίλο Πεδίο)

$$V(x,y,z) = (V_1(x,y,z), V_2(x,y,z), V_3(x,y,z))$$

λέγεται αστροβίλο διανυσματικό πεδίο, εάν

$$\text{curl } V = 0, \quad \forall (x,y,z) \in A$$

Θεώρημα: $\text{Curl}(\nabla f) = 0$, $f \in C^2$

Απόδειξη:

$$\begin{aligned}\text{Curl}(\nabla f) &= \nabla \times \nabla f = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ \frac{\partial f}{\partial x} & \frac{\partial f}{\partial y} & \frac{\partial f}{\partial z} \end{vmatrix} = \\ &= \vec{i} \begin{vmatrix} \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ \frac{\partial f}{\partial y} & \frac{\partial f}{\partial z} \end{vmatrix} - \vec{j} \begin{vmatrix} \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial z} \\ \frac{\partial f}{\partial x} & \frac{\partial f}{\partial z} \end{vmatrix} + \vec{k} \begin{vmatrix} \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} \\ \frac{\partial f}{\partial x} & \frac{\partial f}{\partial y} \end{vmatrix} \\ &= \vec{i} \left(\frac{\partial^2 f}{\partial y \partial z} - \frac{\partial^2 f}{\partial z \partial y} \right) - \vec{j} \left(\frac{\partial^2 f}{\partial x \partial z} - \frac{\partial^2 f}{\partial z \partial x} \right) + \vec{k} \left(\frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} - \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x} \right)\end{aligned}$$

από Θεώρημα
Clairet 0

□

Παράδειγμα: Επαληθεύσατε ότι το Δ.Π

$$V(x,y,z) = \frac{y\vec{i} - x\vec{j}}{x^2 + y^2}$$

είναι ασφρόβιδο για $(x,y) \neq (0,0)$

λύση

$$\begin{aligned}\text{curl } V = \nabla \times \vec{V} &= \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ \frac{y}{x^2+y^2} & \frac{-x}{x^2+y^2} & 0 \end{vmatrix} = \vec{i} \begin{vmatrix} \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ \frac{-x}{x^2+y^2} & 0 \end{vmatrix} - \vec{j} \begin{vmatrix} \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial z} \\ \frac{y}{x^2+y^2} & 0 \end{vmatrix} \\ &+ \vec{k} \begin{vmatrix} \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} \\ \frac{y}{x^2+y^2} & \frac{-x}{x^2+y^2} \end{vmatrix}\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
&= \vec{i} \cdot 0 - \vec{j} \cdot 0 + \vec{k} \left(-\frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{x}{x^2+y^2} \right) - \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{y}{x^2+y^2} \right) \right) \\
&= -\frac{(x^2+y^2) - x(2x)}{(x^2+y^2)^2} - \frac{(x^2+y^2) - y(2y)}{(x^2+y^2)^2} \\
&= \frac{-2(x^2+y^2) + 2x^2 + 2y^2}{(x^2+y^2)^2} = 0
\end{aligned}$$

Παράδειγμα: Δείξτε ότι το Δ.Π $V(x,y,z) = y\vec{i} - x\vec{j}$ δεν είναι Δ.Π κλίσης, δηλαδή δεν είναι της μορφής $\vec{V} = \nabla f$.

Λύση

Αρκεί να δείξουμε ότι το \vec{V} δεν είναι ασφρόβιλο.

$$\nabla \times \vec{V} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ y & -x & 0 \end{vmatrix} = -2\vec{k} \neq \vec{0}$$

Θεώρημα: Έστω $\vec{F} \in C^2$ διανυσματικό πεδίο. Τότε:

$$\operatorname{div} \operatorname{curl} \vec{F} (= \nabla \cdot (\nabla \times \vec{F})) = 0$$

Δηλαδή, η απόκλιση του στροβιλισμού είναι ίση με το 0.

Απόδειξη:

$$\begin{aligned}
\operatorname{div} \operatorname{curl} \vec{F} &= \nabla \cdot (\nabla \times \vec{F}) = \left(\frac{\partial}{\partial x}, \frac{\partial}{\partial y}, \frac{\partial}{\partial z} \right) \cdot \begin{pmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ F_1 & F_2 & F_3 \end{pmatrix} \\
&= \left(\frac{\partial}{\partial x}, \frac{\partial}{\partial y}, \frac{\partial}{\partial z} \right) \cdot \left(\vec{i} \left(\frac{\partial F_3}{\partial y} - \frac{\partial F_2}{\partial z} \right) - \vec{j} \left(\frac{\partial F_3}{\partial x} - \frac{\partial F_1}{\partial z} \right) + \vec{k} \left(\frac{\partial F_2}{\partial x} - \frac{\partial F_1}{\partial y} \right) \right) \\
&= \left(\frac{\partial}{\partial x}, \frac{\partial}{\partial y}, \frac{\partial}{\partial z} \right) \cdot \left(\frac{\partial F_3}{\partial y} - \frac{\partial F_2}{\partial z}, \frac{\partial F_3}{\partial x} - \frac{\partial F_1}{\partial z}, \frac{\partial F_2}{\partial x} - \frac{\partial F_1}{\partial y} \right)
\end{aligned}$$

$$= \frac{\partial F_3}{\partial x \partial y} - \frac{\partial F_2}{\partial x \partial z} - \frac{\partial F_3}{\partial y \partial x} + \frac{\partial F_1}{\partial y \partial z} + \frac{\partial F_2}{\partial x \partial z} - \frac{\partial F_1}{\partial z \partial y}$$

Clairaut
= 0

□

Παράδειγμα: Δείξτε ότι το Δ.Π. $\vec{V}(x,y,z) = x\vec{i} + y\vec{j} + z\vec{k}$ δεν παράγεται μέσω του στροβιλισμού κάποιου Δ.Π.

Λύση

Εάν το $\vec{V} = \text{curl } \vec{F}$ τότε $\text{div } \vec{V} = 0$

Έχουμε όμως:

$$\text{div } \vec{V} = \frac{\partial x}{\partial x} + \frac{\partial y}{\partial y} + \frac{\partial z}{\partial z} = 3 \neq 0$$

□

Ορισμός (Τελεστής Laplace)

$f: A \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$, C^2 συνάρτηση.

$$\Delta f := \frac{\partial^2 f}{\partial x_1^2} + \dots + \frac{\partial^2 f}{\partial x_n^2}$$

$\Delta \rightarrow$ Λαπλασιανός Τελεστής ή Λαπλασιανή

$n=3$ $f(x,y,z)$

$$\Delta f = \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial z^2}$$

Η Εξίσωση του Laplace

$$\Delta u = 0 \text{ (L)}, u = u(x), x \in A, u \in C^2, u: A \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$$

Οι λύσεις της (L) καλούνται Αρμονικές Συναρτήσεις.

Παράδειγμα: (Άσκηση 51)

Δείξτε ότι το Νευτώνιο δυναμικό

$$V(x,y,z) = -\frac{GmM}{(x^2+y^2+z^2)^{1/2}}$$

ικανοποιεί την εξίσωση του Laplace στο $\mathbb{R}^3 \setminus \{(0,0,0)\}$

Λύση

$$\frac{\partial V}{\partial x} = -GmM \left(\frac{1}{(x^2+y^2+z^2)^{1/2}} \right)' = -GmM \left(\frac{0 \cdot (x^2+y^2+z^2)^{-1/2} - \frac{1}{2} (x^2+y^2+z^2)^{-3/2} \cdot 2x}{(x^2+y^2+z^2)^{1/2 \cdot 2}} \right)$$

$$= -GmM \left(\frac{-x (x^2+y^2+z^2)^{-3/2}}{(x^2+y^2+z^2)^{1/2}} \right) = -GmM \frac{-x}{(x^2+y^2+z^2)^{3/2}}$$

$$\frac{\partial^2 V}{\partial x^2} = -GmM \left(\frac{-(x^2+y^2+z^2)^{-3/2} - (-x) \frac{3}{2} (x^2+y^2+z^2)^{-5/2} \cdot 2x}{(x^2+y^2+z^2)^3} \right)$$

$$= -GmM (x^2+y^2+z^2)^{-1/2} \left(\frac{-(x^2+y^2+z^2) + 3x^2}{(x^2+y^2+z^2)^{3-1/2}} \right)$$

$$= -GmM \left(\frac{-(x^2+y^2+z^2) + 3x^2}{(x^2+y^2+z^2)^{5/2}} \right)$$

Όμοια βρίσκουμε $\frac{\partial^2 V}{\partial y^2} = -GmM \left(\frac{-(x^2+y^2+z^2) + 3y^2}{(x^2+y^2+z^2)^{5/2}} \right)$

και $\frac{\partial^2 V}{\partial z^2} = -GmM \left(\frac{-(x^2+y^2+z^2) + 3z^2}{(x^2+y^2+z^2)^{5/2}} \right)$

Για να ικανοποιείται η εξίσωση του Laplace πρέπει

$$\frac{\partial^2 V}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 V}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 V}{\partial z^2} = 0$$

Έχουμε $-GmM \left(\frac{-(x^2+y^2+z^2) + 3x^2 - (x^2+y^2+z^2) + 3y^2 - (x^2+y^2+z^2) + 3z^2}{(x^2+y^2+z^2)^{5/2}} \right)$

$$= \frac{-3(x^2+y^2+z^2) + 3x^2 + 3y^2 + 3z^2}{(x^2+y^2+z^2)^{5/2}} = 0$$

□

54) Δείξτε ότι $\text{div}(\nabla f) = \Delta f$, $f(x,y,z) : A \rightarrow \mathbb{R}$, $f \in C^2$
Λύση

$$\nabla f = \left(\frac{\partial f}{\partial x}, \frac{\partial f}{\partial y}, \frac{\partial f}{\partial z} \right)$$

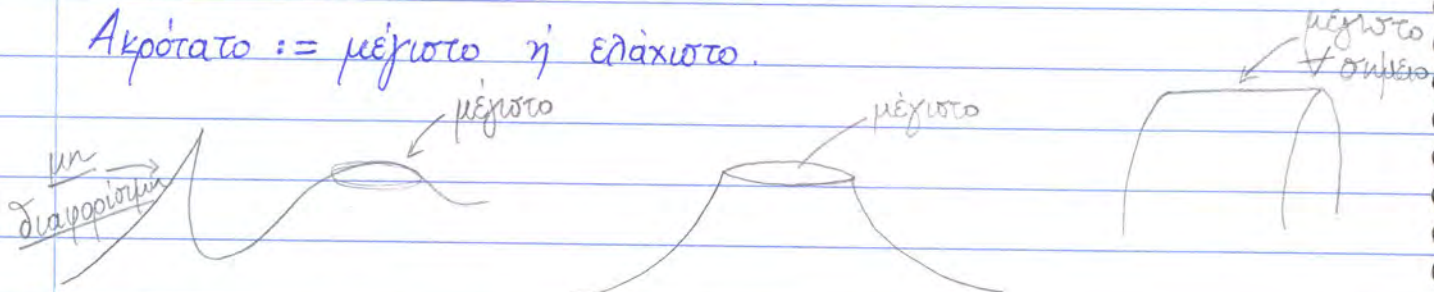
$$\begin{aligned} \text{div}(\nabla f) &= \nabla \cdot (\nabla f) = \left(\frac{\partial}{\partial x}, \frac{\partial}{\partial y}, \frac{\partial}{\partial z} \right) \cdot \left(\frac{\partial f}{\partial x}, \frac{\partial f}{\partial y}, \frac{\partial f}{\partial z} \right) \\ &= \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial z^2} = \Delta f \end{aligned}$$

□

ΜΕΓΙΣΤΑ ΚΑΙ ΕΛΑΧΙΣΤΑ ($f = f(x,y)$)

[A] Ορισμός: Έστω $f : A \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$, διαφορίσιμη, έχει τοπικό μέγιστο στο $(x_0, y_0) \in A$ εάν "υπάρχει δίσκος D με κέντρο το (x_0, y_0) , $D \subset A$, τέτοιος ώστε: $f(x,y) \leq f(x_0, y_0) \forall (x,y) \in D$ ".
 Ανάλογα ορίζεται το τοπικό ελάχιστο.

Ακρότατο := μέγιστο ή ελάχιστο.



ΛΗΜΜΑ: Εάν η f έχει τοπικό μέγιστο ή τοπικό ελάχιστο στο $(x_0, y_0) \in A$, και η f διαφορίσιμη, τότε

$$\nabla f(x_0, y_0) = 0$$

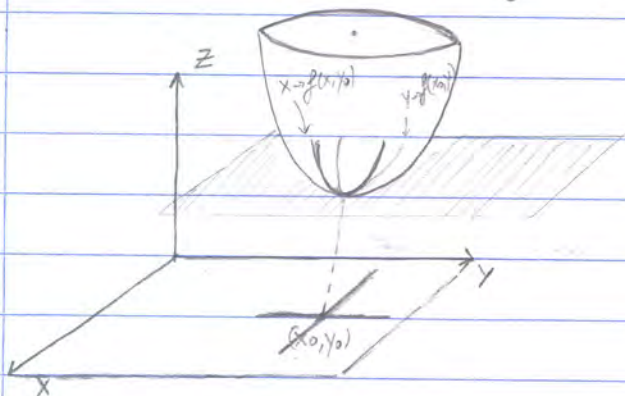


Απόδειξη:

Εάν $f(x,y)$ έχει τοπικό μέγιστο στο (x_0, y_0) τότε η συνάρτηση $x \rightarrow f(x, y_0)$ έχει τοπικό μέγιστο στο $x = x_0$.

Κατά συνέπεια $f_x(x_0, y_0) = 0$

Ομοίως και για την $y \rightarrow f(x_0, y)$ οπότε $f_y(x_0, y_0) = 0$ □



Σημείωση: (Εραπτόμενο Επίπεδο)

Εάν $f(x,y)$ έχει τοπικό ακρότατο στο (x_0, y_0) , τότε το εραπτόμενο επίπεδο έχει την εξίσωση:

$$z = z_0 = f(x_0, y_0)$$

δηλαδή παράλληλο στο $x-y$ επίπεδο.

Απόδειξη:

Η εξίσωση του εραπτόμενου επιπέδου είναι

$$z - z_0 = f_x(x_0, y_0)(x - x_0) + f_y(x_0, y_0)(y - y_0)$$

Από το προηγούμενο ΛΗΜΜΑ $f_x(x_0, y_0) = f_y(x_0, y_0) = 0$ οπότε προκύπτει το ζητούμενο. □

[B]

Παράγωγοι Υψηλότερης Τάξης

Συμβολισμός:

$f \in C^1$ σημαίνει f, f_x, f_y συνεχείς

$f \in C^2$ σημαίνει $f, f_x, f_y, f_{xx}, f_{yy}, f_{xy}, f_{yx}$ συνεχείς

Γνωρίζουμε ότι $f \in C^2 \xrightarrow{\text{Clairaut}} f_{xy} = f_{yx}$

Συμπέρασμα: $f \in C^2$ έχει 3 το πολύ διαφορετικές παραγώγους 2^{ης} τάξης.

$f \in C^n$ σημαίνει ότι όλες οι παράγωγοι μέχρι και n -τάξης είναι συνεχείς.

Σημείωση: Εάν f_x, f_y συνεχείς \Rightarrow

f διαφορίσιμη \Rightarrow

f συνεχής.

Παρόμοια f_{xx}, f_{xy}, f_{yy} συνεχείς \Rightarrow

f_x, f_y συνεχείς \Rightarrow

f συνεχής.

Κατα συνέπεια η κλάση C^n θα μπορούσε να οριστεί αποκλειστικά μέσω των παραγώγων n -τάξης που απαιτούμε να είναι συνεχείς.

$$C^n \subset C^{n-1} \subset C^{n-2} \subset \dots \subset C^0$$

όπου $C^0 =$ συνεχείς συναρτήσεις.

Από το θεώρημα Clairaut προκύπτει ότι εάν $f \in C^n$ η σειρά της διαφορίσισης δεν παίζει ρόλο.

$$\frac{\partial^n}{\partial x^k \partial y^l}, \quad k+l=n$$

είναι όλες οι παράγωγοι n -τάξης, $k=0,1,\dots,n$ άρα $n+1$

Π.χ Υπάρχουν 4 παράγωγοι 3^{ns} τάξης.

$$f_{xxx}, f_{xxy}, f_{xyy}, f_{yyy}$$

Παράδειγμα: $f(x,y) = xe^y$

$$f_x = e^y, \quad f_y = xe^y, \quad f_{xy} = e^y, \quad f_{xxy} = 0$$

$$f_{xx} = 0, \quad f_{yy} = xe^y, \quad f_{xyy} = e^y,$$

$$f_{xxx} = 0, \quad f_{yyy} = xe^y,$$

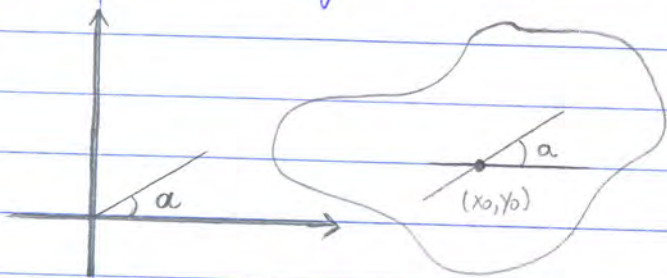
\vdots

$$\frac{\partial^n f}{\partial x^n} = 0, \quad \frac{\partial^n f}{\partial y^n} = xe^y,$$

$$\frac{\partial^n f}{\partial x^{n-1} \partial y} = 0, \quad \frac{\partial^n f}{\partial x^{n-2} \partial y^2}, \dots, \frac{\partial^n f}{\partial x^2 \partial y^{n-2}} = 0, \quad \frac{\partial^n f}{\partial x \partial y^{n-1}} = e^y$$

□

□ Έστω $f \in C^2$ στο $A \subset \mathbb{R}^2$, και έστω $(x_0, y_0) \in A$



$$C: \begin{cases} x = x_0 + t \cos \alpha \\ y = y_0 + t \sin \alpha \end{cases} \quad \begin{array}{l} |t| < \delta \\ \alpha \in [0, 2\pi) \end{array}$$

$$f_c(t) := f(x_0 + t \cos \alpha, y_0 + t \sin \alpha)$$

$$\frac{\partial}{\partial t} \Big|_{f_c(t)} = \nabla f(x_0, y_0) \cdot (\cos \alpha, \sin \alpha)$$

$t=0$ κατευθυνόμενη παράγωγος, $D_{\alpha} f(x_0, y_0)$

$$v = (\cos \alpha, \sin \alpha)$$



$$\|\vec{v}\| = 1$$

Εισάγουμε το συμβολισμό: $D_{\alpha} f(x_0, y_0) = f'_c(0)$

$$(1) \text{ Έχουμε } f'_c(t) = f_x(x_0 + t \cos \alpha, y_0 + t \sin \alpha) \cos \alpha + f_y(x_0 + t \cos \alpha, y_0 + t \sin \alpha) \sin \alpha$$

Διαφορίζουμε ξανά:

$$(2) \quad f''_c(t) = f_{xx}(x_0 + t \cos \alpha, y_0 + t \sin \alpha) \cos^2 \alpha + f_{yx}(x_0 + t \cos \alpha, y_0 + t \sin \alpha) \cdot \cos \alpha \sin \alpha + f_{xy}(x_0 + t \cos \alpha, y_0 + t \sin \alpha) \cos \alpha \sin \alpha + f_{yy}(x_0 + t \cos \alpha, y_0 + t \sin \alpha) \sin^2 \alpha$$
$$= f_{xx} \cos^2 \alpha + 2 f_{xy} \sin \alpha \cos \alpha + f_{yy} \sin^2 \alpha$$

Για $t=0$

$$f''(0) = f_{xx}(x_0, y_0) \cos^2 \alpha + 2 f_{xy}(x_0, y_0) \sin \alpha \cos \alpha + f_{yy}(x_0, y_0) \sin^2 \alpha$$

Έστω $a = f_{xx}(x_0, y_0)$, $b = f_{xy}(x_0, y_0)$, $c = f_{yy}(x_0, y_0)$

$$(3) \quad D_{\alpha}^2 f(x_0, y_0) = f''_c(0) = a v_1^2 + 2b v_1 v_2 + c v_2^2 \quad \vec{v} = (v_1, v_2)$$

όπου $v_1 = \cos \alpha$ και $v_2 = \sin \alpha$

Έχουμε την τετραγωνική μορφή

$$(4) \quad \left\langle \begin{pmatrix} a & b \\ b & c \end{pmatrix} \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \end{pmatrix} \right\rangle$$

όπου $\langle v, w \rangle = v \cdot w = v_1 w_1 + v_2 w_2$, Ευκλείδειο.

Θεώρημα (Σάγμα)

Έστω (x_0, y_0) κρίσιμο σημείο της $f \in C^2$, δηλαδή

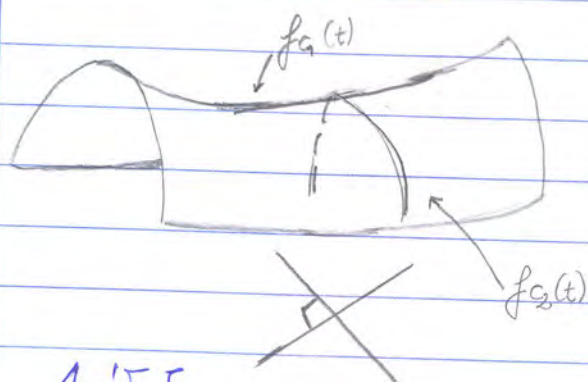
$$\nabla f(x_0, y_0) = 0, \quad (x_0, y_0) \in A$$

Έστω ότι

$$f_{xx}(x_0, y_0)f_{yy}(x_0, y_0) - f_{xy}^2(x_0, y_0) < 0$$

Τότε η $f(x, y)$ δεν έχει ούτε τοπικό μέγιστο, αλλά ούτε τοπικό ελάχιστο.

Σημείωση: Δεν υπάρχει αντίστοιχο θεώρημα 1-μεταβλητής.



σάγμα

Απόδειξη:

$$(4) \Leftrightarrow ac - b^2 < 0 \Leftrightarrow \det \begin{pmatrix} a & b \\ b & c \end{pmatrix} < 0.$$

Γνωρίζουμε ότι η ορίζουσα ισούται με το γινόμενο των ιδιοτιμών του πίνακα.

$$\det \begin{pmatrix} a & b \\ b & c \end{pmatrix} = \lambda_1 \lambda_2 < 0$$

Έστω $\lambda_1 > 0$, $\lambda_2 < 0$ και έστω $\begin{pmatrix} x_1 \\ y_1 \end{pmatrix}$, $\begin{pmatrix} x_2 \\ y_2 \end{pmatrix}$ τα αντίστοιχα ιδιοδιανύσματα.

$$\begin{pmatrix} a & b \\ b & c \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_i \\ y_i \end{pmatrix} = \lambda \begin{pmatrix} x_i \\ y_i \end{pmatrix}, \quad x_i^2 + y_i^2 = 1 \quad i=1,2$$

Έχουμε $\begin{pmatrix} x_1 \\ y_1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \alpha_1 \\ \sin \alpha_1 \end{pmatrix}$, $\begin{pmatrix} x_2 \\ y_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \alpha_2 \\ \sin \alpha_2 \end{pmatrix}$

με G_1, G_2 τα αντίστοιχα ευθύγραμμα τμήματα :

$f'_a(b) = 0$ από (1)

$f''_{G_1}(b) = ax_1^2 + 2bx_1y_1 + cy_1^2 =$

$= \left\langle \begin{pmatrix} a & b \\ b & c \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ y_1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} x_1 \\ y_1 \end{pmatrix} \right\rangle$

$= \left\langle \lambda_1 \begin{pmatrix} x_1 \\ y_1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} x_1 \\ y_1 \end{pmatrix} \right\rangle = \lambda_1 > 0$

και παρόμοια

$f''_{G_2}(b) = \lambda_2 < 0$

Εάν η $f(x,y)$ έχει τοπικό ελάχιστο τότε θα πρέπει
 $\eta \ t \rightarrow f_G(t)$, στο $t=0$ να έχει τοπικό ελάχιστο
 \forall κατεύθυνση d .

Προφανώς αυτό δεν ισχύει για την $f_{G_2}(t)$.

Ανάλογα δείχνουμε ότι η f δεν έχει τοπικό μέγιστο στο (x_0, y_0)
 μέσω της $f_{G_1}(t)$.

Σημείωση : Η συμμετρία του πίνακα της τετραγωνικής
 μορφής προκύπτει από την $f_{xy} = f_{yx}$.

Υπερδεικνύουμε ότι τα ιδιοδιανύσματα που αντιστοιχούν
 στις ιδιοτιμές $\lambda_1 \neq \lambda_2$, είναι κάθετα μεταξύ τους.

Υπενθύμιση: Έστω A συμμετρικός, v, w ιδιοδιανύσματα που αντιστοιχούν σε $\lambda_1 \neq \lambda_2$. Τότε $\langle v, w \rangle = 0$

Απόδειξη: ① $Av = \lambda_1 v$

② $Aw = \lambda_2 w$

① $\Rightarrow \langle Av, w \rangle = \lambda_1 \langle v, w \rangle$

② $\Rightarrow \langle Aw, v \rangle = \lambda_2 \langle w, v \rangle$

Συμμετρία $\Rightarrow \langle Av, w \rangle = \langle v, Aw \rangle = \langle Aw, v \rangle$ ④

④, ③ $\Rightarrow \lambda_1 \langle v, w \rangle = \lambda_2 \langle v, w \rangle \stackrel{\lambda_1 \neq \lambda_2}{\implies} \langle v, w \rangle = 0$

Συμβολισμός:

Εισάγαμε τον συμβολισμό $D_a^2 f(x_0, y_0) := f_c''(0)$

και ανάλογα $D_a^k f(x_0, y_0) := f_c^{(k)}(0)$

□

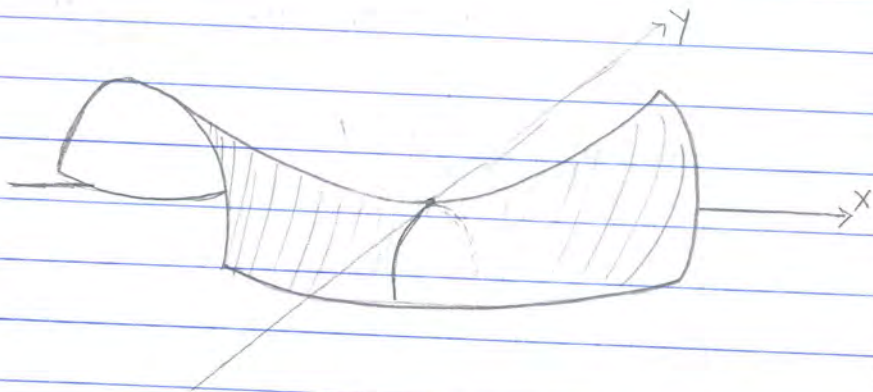
Παράδειγμα: $f(x, y) = x^2 - y^2$

$f_x = 2x$, $f_y = -2y$, $f_{xx} = 2$, $f_{yy} = -2$, $f_{xy} = 0$

$f_{xx} f_{yy} - f_{xy}^2 < 0$

$x \rightarrow f(x, y)$ κυρτή

$y \rightarrow f(x, y)$ κοίλη



□

Το Θεώρημα Του Taylor

Υπενδομίζουμε τον ορισμό της διαφορισιμότητας στο (x_0, y_0) εξειδικεύοντας σε συναρτήσεις 2 μεταβλητών.
(Έστω $f \in C^1$ στο $A \subset \mathbb{R}^2$, $(x_0, y_0) \in A$)

$$(1) \lim_{\|h\| \rightarrow 0} \frac{f(x, y) - f(x_0, y_0) - \nabla f(x_0, y_0) \cdot h}{\|h\|} = 0$$

όπου $h = (x - x_0, y - y_0)$

Επαπαδιατύπωση της (1)

$$(2) \boxed{f(x, y) = f(x_0, y_0) + \nabla f(x_0, y_0) \cdot (x - x_0, y - y_0) + R(x, y)}$$

όπου $R(x, y) := f(x, y) - f(x_0, y_0) - \nabla f(x_0, y_0) \cdot (x - x_0, y - y_0)$

$$\lim_{\|h\| \rightarrow 0} \frac{R(x, y)}{\|h\|} = 0 \Leftrightarrow \lim_{(x, y) \rightarrow (x_0, y_0)} \frac{R(x, y)}{d(x, y)} = 0$$

όπου $d(x, y) = \|h\| = \sqrt{(x - x_0)^2 + (y - y_0)^2}$

Κεντρικό Αλγεβρικό Νόημα της (2):

Η $f(x, y)$ προσεγγίζεται από μια γραμμική συνάρτηση.

$$(3) \nabla f(x_0, y_0) \cdot (x - x_0, y - y_0) = \frac{\partial f(x_0, y_0)}{\partial x} (x - x_0) + \frac{\partial f(x_0, y_0)}{\partial y} (y - y_0)$$

Ιδέα του Taylor

Η γραμμική είναι πολυώνυμο 1ου βαθμού.
Επέκταση σε προσέγγιση μέσω πολυωνύμου υψηλότερου βαθμού.

Taylor 1^{as} Μεταβλητής

$f: (-1,1) \rightarrow \mathbb{R}$ ^{(a,b) γενικότερα}, f $n+1$ συνεχείς παραγώγους.

$$(4) f(t) = f(0) + f'(0)t + \dots + \frac{f^{(n)}(0)}{n!} t^n + \frac{f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!} t^{n+1}$$

για κάποιο ξ μεταξύ του t και του 0 .

$$(5) (4) \Leftrightarrow f(t) = \underbrace{P_n(t)}_{\substack{\text{Πολυώνυμο} \\ n\text{-βάθμου}}} + \underbrace{R_n(t)}_{\text{Υπόλοιπο}}$$

$$P_n(t) = f(0) + f'(0)t + \dots + \frac{f^{(n)}(0)}{n!} t^n$$

Κρίσιμο: $R_n(t) \rightarrow 0$ Πιο γρήγορα από το t^n
καθώς $|t| \rightarrow 0$

$$(6) \text{ Έστω ότι ισχύει } f(t) = a_1 + a_2 t + \dots + a_n t^n + R_n(t)$$

όπου $\lim_{t \rightarrow 0} \frac{R_n(t)}{t^n} = 0$

Τότε αναγκαστικά:

$$a_1 = f(0), a_2 = f'(0), \dots, a_n = \frac{f^{(n)}(0)}{n!} \quad (\text{Μοναδικότητα Th.})$$

Υπόδειξη:

Βήμα 1: Για $t=0$ παραρπάμε απερίσως $f(0) = a_1$

$$\text{Βήμα 2: } \frac{f(t) - a_1}{t-0} = a_2 + \dots + \frac{R_n(t)}{t}$$

$$\Leftrightarrow \frac{f(t) - f(0)}{t} = a_2 + \dots + \frac{R_n(t)}{t}$$

$$\Rightarrow \lim_{t \rightarrow 0} \left(\frac{f(t) - f(0)}{t} \right) = a_2 \quad \text{Ανταύτη } f'(0) = a_2$$

$$\text{Βήμα 3: } f(t) - (a_1 + a_2 t) = a_2 t^2 + \dots + R_n(t)$$

$$\Leftrightarrow \frac{f(t) - (a_1 + a_2 t)}{t^2} = a_2 + \dots + \frac{R_n(t)}{t^2}$$

$$\Leftrightarrow \frac{1}{t} \left[\frac{f(t) - f(0)}{t} - f'(0) \right] = a_2 + \dots + \frac{R_n(t)}{t^2}$$

$$\Rightarrow \lim_{t \rightarrow 0} \left\{ \frac{1}{t} \left[\frac{f(t) - f(0)}{t} - f'(0) \right] \right\} = \lim_{t \rightarrow 0} \left\{ \frac{\left(\frac{f(t) - f(0)}{t} \right) - f'(0)}{t} \right\}$$

$$= \lim_{t \rightarrow 0} \left\{ a_2 + \dots + \frac{R_n(t)}{t^2} \right\} \quad \underbrace{\hspace{10em}}_{f''(0)}$$

$$\Leftrightarrow f''(0) = a_2$$

Με επαγωγή παίρνουμε το ζητούμενο. \square

Θα θεωρήσουμε τον περιορισμό της f στο ευθύγραμμο τμήμα

$$C: \begin{cases} x = x_0 + t \cos \alpha \\ y = y_0 + t \sin \alpha \end{cases}$$

$$f_C(t) = f(x_0 + t \cos \alpha, y_0 + t \sin \alpha)$$

Υπενθυμίζουμε τον συμβολισμό:

$$D_a f(x_0, y_0) = f'_C(0)$$

$$D_a^2 f(x_0, y_0) = f''_C(0)$$

\vdots

$$D_a^n f(x_0, y_0) = f_C^{(n)}(0)$$

Εφαρμογή Taylor 1^{ης} μεταβλητής στην $f_c(t)$ έχουμε :

$$(6) f_c(t) = f_c(0) + f_c'(0)t + \frac{f_c''(0)}{2!}t^2 + \dots + \frac{f_c^{(n+1)}(0)}{(n+1)!}t^{n+1}$$

\Leftrightarrow

$$(7) f(x,y) = f(x_0,y_0) + D_a f(x_0,y_0) \cdot t + \frac{D_a^2 f(x_0,y_0)}{2!} t^2 + \dots \\ + \frac{D_a^n f(x_0,y_0)}{n!} t^n + \frac{D_a^{n+1} f(x_1,y_1)}{(n+1)!} t^{n+1}$$

Υπολογισμός των $D_a^{(k)} f(x_0,y_0) := f_c^{(k)}(0)$

ΛΗΜΜΑ :

$$D_a^n f = \frac{\partial^n f}{\partial x^n} \cos^n \alpha + n \frac{\partial^n f}{\partial x^{n-1} \partial y} \cos^{n-1} \alpha \sin \alpha + \dots + \frac{\partial^n f}{\partial y^n} \sin^n \alpha \\ = \sum_{k=0}^n \binom{n}{k} \frac{\partial^n f}{\partial x^{n-k} \partial y^k} \cos^{n-k} \alpha \sin^k \alpha$$

$$\text{όπου } \binom{n}{k} = \frac{n(n-1)\dots(n-k+1)}{1 \cdot 2 \dots k} = \frac{n!}{k!(n-k)!}$$

Απόδειξη :

$$f_c(t) = f(x_0 + t \cos \alpha, y_0 + t \sin \alpha)$$

Έχουμε ήδη δείξει ότι :

$$f_c''(t) = f_{xx} \cos^2 \alpha + 2f_{xy} \sin \alpha \cos \alpha + f_{yy} \sin^2 \alpha$$

Υπολογίζουμε το $f_c'''(t)$:

$$\text{Είναι } f_c'''(t) = \frac{\partial}{\partial t} f_c''(t) = \left(\frac{\partial}{\partial t} f_{xx} \right) \cos^2 \alpha + 2 \left(\frac{\partial}{\partial t} f_{xy} \right) \sin \alpha \cos \alpha + \left(\frac{\partial}{\partial t} f_{yy} \right) \sin^2 \alpha$$

$$\begin{aligned} \bullet \left(\frac{\partial}{\partial t} f_{xx}(x_0 + t \cos \alpha, y_0 + t \sin \alpha) \right) \cos^2 \alpha &= \left(\nabla f_{xx} \cdot (x_0 + t \cos \alpha, y_0 + t \sin \alpha) \right) \cos^2 \alpha \\ &= \left(f_{xxx}, f_{xxy} \right) \cdot (\cos \alpha, \sin \alpha) \cos^2 \alpha \\ &= \left(f_{xxx} \cos \alpha + f_{xxy} \sin \alpha \right) \cos^2 \alpha \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} 2 \left(\frac{\partial}{\partial t} f_{xy} \right) \sin \alpha \cos \alpha &= 2 \sin \alpha \cos \alpha \left(\nabla f_{xy} \cdot (x_0 + t \cos \alpha, y_0 + t \sin \alpha) \right) \\ &= 2 \sin \alpha \cos \alpha \left(f_{xyx}, f_{xyy} \right) \cdot (\cos \alpha, \sin \alpha) \\ &= 2 \sin \alpha \cos \alpha \left(f_{xyx} \cos \alpha + f_{xyy} \sin \alpha \right) \end{aligned}$$

Όμοια

$$\bullet \left(\frac{\partial}{\partial t} f_{yy} \right) \sin^2 \alpha = \dots = \left(f_{yyx} \cos \alpha + f_{yyy} \sin \alpha \right) \sin^2 \alpha$$

$$\begin{aligned} \text{Άρα } f_c'''(0) &= \frac{\partial^3 f(x_0, y_0)}{\partial x^3} \cos^3 \alpha + \frac{\partial^3 f(x_0, y_0)}{\partial x^2 \partial y} \left(\sin \alpha \cos^2 \alpha + 2 \cos^2 \alpha \sin \alpha \right) \\ &\quad + \frac{\partial^3 f(x_0, y_0)}{\partial x \partial y^2} \left(2 \sin^2 \alpha \cos \alpha + \cos \alpha \sin^2 \alpha \right) \\ &\quad + \frac{\partial^3 f(x_0, y_0)}{\partial y^3} \sin^3 \alpha \end{aligned}$$

Μέσω επαγωγής καταλήγουμε στο ζητούμενο. \square

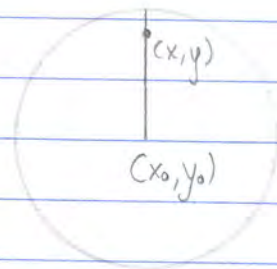
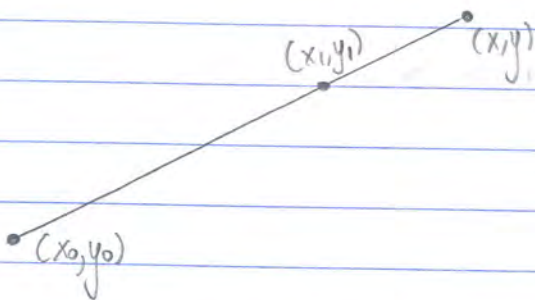
(Taylor μιας μεταβλητής)

Κάνοντας χρήση του Λήμματος στην (6) έχουμε από (7)

$$(8) \quad f(x,y) = f(x_0,y_0) + [f_x(x_0,y_0) \cos \alpha + f_y(x_0,y_0) \sin \alpha] \cdot t + \\ + \frac{1}{2} [f_{xx}(x_0,y_0) \cos^2 \alpha + 2f_{xy}(x_0,y_0) \cos \alpha \sin \alpha + f_{yy}(x_0,y_0) \sin^2 \alpha] t^2 \\ + \dots + \frac{1}{n!} \left[\sum_{k=0}^n \binom{n}{k} \frac{\partial^n f(x_0,y_0)}{\partial x^{n-k} \partial y^k} \cos^{n-k} \alpha \sin^k \alpha \right] t^n \\ + R_n(x,y)$$

όπου,

$$(9) \quad R_n(x,y) = \frac{1}{(n+1)!} \left[\sum_{k=0}^{n+1} \binom{n+1}{k} \frac{\partial^{n+1} f(x_1,y_1)}{\partial x^{n+1-k} \partial y^k} \cos^{n+1-k} \alpha \sin^k \alpha \right] t^{n+1}$$



και έχουμε την εκτίμηση $n+1$

$$(10) \quad |R_n(x,y)| \leq M t^{n+1}$$

Κάνοντας χρήση

$$t \cos \alpha = x - x_0$$

$$t \sin \alpha = y - y_0$$

Η (8) γίνεται :

$$\begin{aligned} (11) \quad f(x,y) &= f(x_0, y_0) + f_x(x_0, y_0)(x-x_0) + f_y(x_0, y_0)(y-y_0) + \\ &+ \frac{1}{2} [f_{xx}(x_0, y_0)(x-x_0)^2 + 2f_{xy}(x_0, y_0)(x-x_0)(y-y_0) + f_{yy}(x_0, y_0)(y-y_0)^2] \\ &+ \dots + \frac{1}{n!} \frac{\partial^n f(x_0, y_0)}{\partial y^n} (y-y_0)^n + R_n(x,y) \\ &= P_n(x,y) + R_n(x,y) \end{aligned}$$

Το P_n είναι πολυώνυμο βαθμού n ,
και το R_n ικανοποιεί την εκτίμηση (10).

□

Παράδειγμα: Βρείτε το ανάπτυγμα Taylor της $f(x,y) = \sin xy$
στο $(\pi, 0)$ μέχρι όρων 2^{ης} τάξης.

Λύση

$$f_x = y \cos(xy), \quad f_y = x \cos(xy)$$

$$f_{xx} = -y^2 \sin xy, \quad f_{xy} = \cos xy - xy \sin xy$$

$$f_{yy} = -x^2 \sin xy,$$

Θα είναι :

$$f(\pi, 0) = 0$$

$$f_y(\pi, 0) = \pi$$

$$f_{xx}(\pi, 0) = 0$$

$$f_{yy}(\pi, 0) = 0$$

$$f_{xy}(\pi, 0) = 1$$

$$\begin{aligned} \text{Άρα} \quad f(x,y) &= 0 + 0 \cdot (x-\pi) + \pi(y-0) + \\ &+ \frac{1}{2} [0(x-\pi)^2 + 2 \cdot 0(x-\pi)(y-0) \\ &+ 0(y-0)^2] + R_n(x,y) \\ &= \pi y + R_n(x,y) \end{aligned}$$

Σημείωση: Εάν θέσουμε $P(x,y) = xy$ (πολυώνυμο)

τότε θα έχουμε:

$$P_x = y, \quad P_y = x$$
$$P_{xx} = 0, \quad P_{yy} = 0, \quad P_{xy} = 1$$

$$P(\pi, 0) = 0, \quad P_x(\pi, 0) = 0, \quad P_y(\pi, 0) = \pi$$

Βλέπουμε ότι

$$f(\pi, 0) = P(\pi, 0)$$

$$f_x(\pi, 0) = P_x(\pi, 0)$$

$$f_y(\pi, 0) = P_y(\pi, 0)$$

$$f_{xx}(\pi, 0) = P_{xx}(\pi, 0)$$

$$f_{yy}(\pi, 0) = P_{yy}(\pi, 0)$$

$$f_{yx}(\pi, 0) = P_{xy}(\pi, 0)$$

ΓΕΝΙΚΟΣ ΕΧΟΥΜΕ

Το πολυώνυμο $P_n(x,y)$ στο ανάπτυγμα Taylor είναι το μοναδικό πολυώνυμο βαθμού n που οι τιμές του και οι παράγωγοί του μέχρι τάξης n , στο (x_0, y_0) , συμπίπτουν με της $f(x,y)$

63) Βρείτε το αναπτύγμα Taylor στο $(1, -2)$ μέχρι $\eta=3$

Φ1 της $f(x, y) = x^4 + 3x^2y^2 - xy + 2$

1^{ου}

$$f(1, -2) = 1 + 12 + 2 + 2 = 17$$

Παράγωγοι 1^{ης} τάξης

• $f_x = 4x^3 + 6y^2x - y$ τότε, $f_x(1, -2) = 30$

• $f_y = 6x^2y - x$ τότε, $f_y(1, -2) = -13$

Παράγωγοι 2^{ης} τάξης

• $f_{xx} = 12x^2 + 6y^2$ τότε, $f_{xx}(1, -2) = 36$

• $f_{yy} = 6x^2$ τότε, $f_{yy}(1, -2) = 6$

• $f_{xy} = f_{yx} = 12xy - 1$ τότε, $f_{xy}(1, -2) = -25$

Παράγωγοι 3^{ης} τάξης

• $f_{xxx} = 24x$ τότε, $f_{xxx}(1, -2) = 24$

• $f_{yyy} = 0$ τότε, $f_{yyy}(1, -2) = 0$

• $f_{xyy} = f_{yxx} = f_{yyx} = 12x$ τότε, $f_{xyy}(1, -2) = 12$

• $f_{xxy} = f_{xyx} = f_{yxx} = 12y$ τότε, $f_{xxy}(1, -2) = -24$



Γνωρίζουμε ότι το ανάπτυγμα Taylor (για $n=3$) στο σημείο (x_0, y_0) δίνεται από:

$$f(x, y) = \left[f(x_0, y_0) + f_x(x_0, y_0)(x-x_0) + f_y(x_0, y_0)(y-y_0) \right] +$$

\swarrow σημείωση
β

$$+ \frac{1}{2!} \left[f_{xx}(x_0, y_0)(x-x_0)^2 + 2f_{xy}(x_0, y_0)(x-x_0)(y-y_0) + f_{yy}(x_0, y_0)(y-y_0)^2 \right]$$
$$+ \frac{1}{3!} \left[f_{xxx}(x_0, y_0)(x-x_0)^3 + 3f_{xxy}(x_0, y_0)(x-x_0)^2(y-y_0) + \right.$$
$$\left. 3f_{yyx}(x_0, y_0)(x-x_0)(y-y_0)^2 + f_{yyy}(x_0, y_0)(y-y_0)^3 \right]$$
$$+ R(x, y)$$

Επομένως, μετά από αντικατάσταση, θα έχουμε:

$$f(x, y) = 17 + 30(x-1) - 13(y+2) + \frac{1}{2} \left[36(x-1)^2 - 50(x-1)(y+2) + 6(y+2)^2 \right]$$
$$+ \frac{1}{6} \left[24(x-1)^3 + 3(-24)(x-1)^2(y+2) + 3 \cdot 12(x-1)(y+2)^2 \right]$$
$$+ R(x, y)$$
$$=: P_3(x, y) + R(x, y)$$

Σημείωση:

- α) Το ανάπτυγμα είναι πιο πολύπλοκο από την f
- β) Το γραμμικό μέρος είναι η εξίσωση του εφαπτόμενου επιπέδου στο (x_0, y_0)
- γ) Το υπόλοιπο $R(x, y)$ είναι η διαφορά των δύο προαναφερθέντων $f(x, y) - P_3(x, y)$

ΜΕΓΙΣΤΑ - ΕΛΑΧΙΣΤΑ II

Θεώρημα: Έστω $f(x,y) \in C^2$ σε ανοικτό $A \subset \mathbb{R}^2$ και
έστω $(x_0, y_0) \in A$, και έστω

$$f_{xx} f_{yy} - f_{xy}^2 \neq 0 \text{ στο } (x_0, y_0).$$

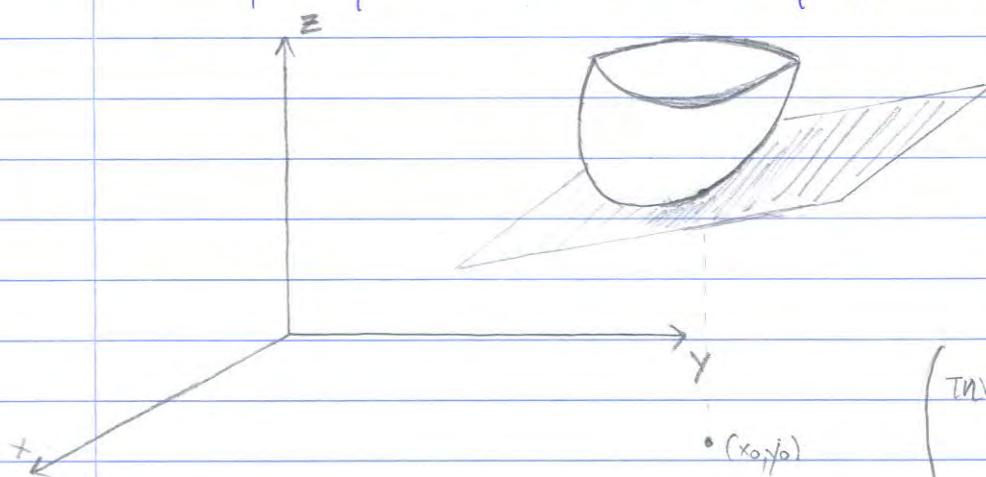
Έχουμε 3 περιπτώσεις:

1) $f_{xx} f_{yy} - f_{xy}^2 > 0$, $f_{xx} > 0$

2) $f_{xx} f_{yy} - f_{xy}^2 > 0$, $f_{xx} < 0$

3) $f_{xx} f_{yy} - f_{xy}^2 < 0$

Περίπτωση 1: Η $z = f(x,y)$ επιφάνεια είναι επάνω από
το εφαπτόμενο επίπεδο σε περιοχή του (x_0, y_0)

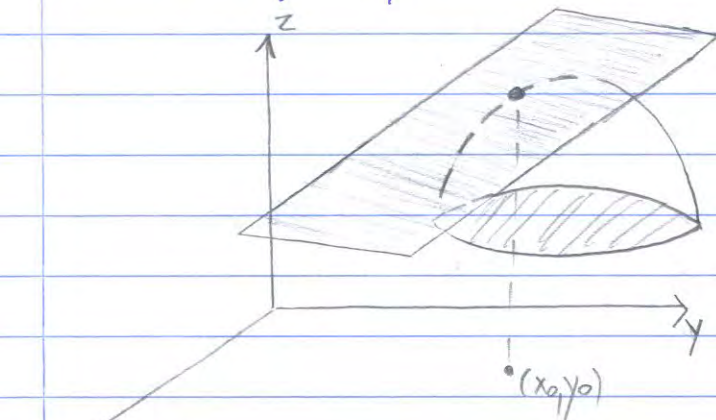


$$f_{xx} f_{yy} - f_{xy}^2 > 0$$

$$f_{xx} > 0$$

(την επιφάνεια την "βλέπω"
κυρτή από το εφαπτόμενο
σημείο)

Περίπτωση 2: Η $z = f(x,y)$ επιφάνεια είναι από κάτω
από το εφαπτόμενο επίπεδο σε περιοχή του (x_0, y_0) .

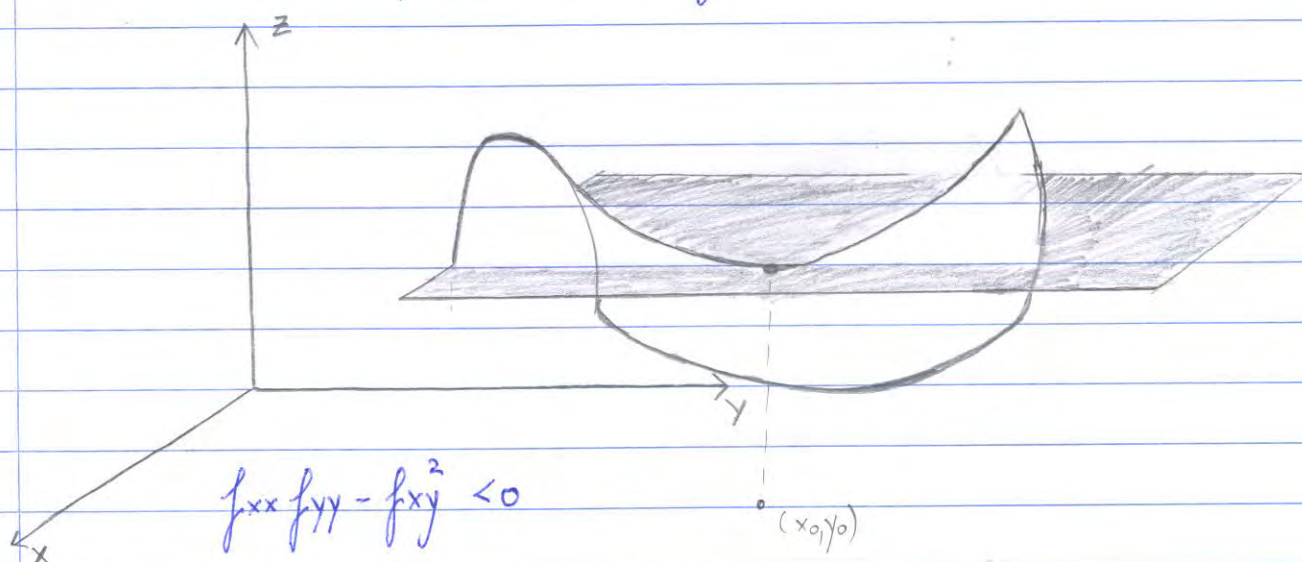


$$f_{xx} f_{yy} - f_{xy}^2 > 0$$

$$f_{xx} < 0$$

(την επιφάνεια την "βλέπω"
κοίλη από το
εφαπτόμενο σημείο)

Περίπτωση 3: Η $z = f(x, y)$ επιφάνεια τέμνει το εφαπτόμενο επίπεδο σε περιοχή του (x_0, y_0) .



Απόδειξη:

Παρατήρηση 1: Αυτές είναι όλες οι περιπτώσεις.

Πράγματι, $f_{xx}f_{yy} - f_{xy}^2 \neq 0 \Leftrightarrow \begin{cases} f_{xx}f_{yy} - f_{xy}^2 > 0 & (a) \\ f_{xx}f_{yy} - f_{xy}^2 < 0 & (b) \end{cases}$

a) $\Rightarrow f_{xx} > 0$ ή $f_{xx} < 0$ ($f_{xx} = 0 \Rightarrow f_{xx}f_{yy} - f_{xy}^2 \leq 0$)

Παρατήρηση 2: Εάν ισχύει το (a) τότε $f_{xx} > 0 \Rightarrow f_{yy} > 0$
και $f_{xx} < 0 \Rightarrow f_{yy} < 0$
άρα δεν υπάρχει διακρίση μεταξύ x και y.

Η τετραγωνική μορφή

(1) $Q(\xi, \psi) = A\xi^2 + 2B\xi\psi + C\psi^2$, $\xi, \psi \in \mathbb{R}$

$A = f_{xx}(x_0, y_0)$, $B = f_{xy}(x_0, y_0)$, $C = f_{yy}(x_0, y_0)$

Έχουμε την αντιστοιχία

Περίπτωση (1) $\Leftrightarrow Q$ θετικά ορισμένη

Περίπτωση (2) $\Leftrightarrow Q$ αρνητικά ορισμένη

Περίπτωση (3) $\Leftrightarrow Q$ παίρνει θετικές και αρνητικές τιμές.

$$(2) \quad Q(f, \psi) = \left\langle \begin{pmatrix} A & B \\ B & C \end{pmatrix} \begin{pmatrix} f \\ \psi \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} f \\ \psi \end{pmatrix} \right\rangle$$

$$(3) \quad \begin{cases} \det \begin{pmatrix} A & B \\ B & C \end{pmatrix} > 0, \quad \text{tr} \begin{pmatrix} A & B \\ B & C \end{pmatrix} > 0, \quad \text{θετικός } (\lambda_1, \lambda_2 > 0) \\ \det \begin{pmatrix} A & B \\ B & C \end{pmatrix} > 0, \quad \text{tr} \begin{pmatrix} A & B \\ B & C \end{pmatrix} < 0, \quad \text{αρνητικός } (\lambda_1, \lambda_2 < 0) \\ \det \begin{pmatrix} A & B \\ B & C \end{pmatrix} < 0 \Leftrightarrow \lambda_1 \cdot \lambda_2 < 0, \quad \text{αδρῶτη μορφή.} \end{cases}$$

Το ανάπτυγμα Taylor για $n=2$

$$(4) \quad f(x, y) = f(x_0, y_0) + f_x(x_0, y_0)(x-x_0) + f_y(x_0, y_0)(y-y_0) \\ + \frac{1}{2} [f_{xx}(x_0, y_0)(x-x_0)^2 + 2f_{xy}(x_0, y_0)(x-x_0)(y-y_0) \\ + f_{yy}(x_0, y_0)(y-y_0)^2] + R_2(x, y)$$

• Οι γραμμικοί όροι γράφονται:

$$L(x, y) = a(x-x_0) + b(y-y_0) + c, \quad a = f_x, \quad b = f_y, \quad c = f$$

• Οι τετραγωνικοί όροι γράφονται:

$$Q(x-x_0, y-y_0) = \frac{1}{2} \left\langle \begin{pmatrix} A & B \\ B & C \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x-x_0 \\ y-y_0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} x-x_0 \\ y-y_0 \end{pmatrix} \right\rangle$$

A, B, C όπως στην (2).

$Z = L(x, y)$, το εφαπτόμενο επίπεδο στο (x_0, y_0)

Q δίνει την σχετική σχέση γραφήματος ως προς το εφαπτόμενο επίπεδο.

Εάν $s^2 := (x-x_0)^2 + (y-y_0)^2$ τότε έχουμε την εφ'ής εκτίμηση για $n=2$

$$|R_2(x, y)| \leq M \left(\sqrt{(x-x_0)^2 + (y-y_0)^2} \right)^3 = M s^3$$

$$(5) \quad \frac{|R_2(x, y)|}{s^2} \longrightarrow 0 \quad \text{όπως} \quad (x, y) \rightarrow (x_0, y_0)$$

Περίπτωση 1:

Η τετραγωνική μορφή $Q(\xi, \psi)$ είναι θετικά ορισμένη, $Q(\xi, \psi) > 0$ για $(\xi, \psi) \neq (0, 0)$. Κατά συνέπεια

$$(6) \quad Q(\xi, \psi) \geq \lambda \quad \text{για} \quad \xi^2 + \psi^2 = 1, \quad \lambda > 0$$

Άρα $\forall (\xi, \psi) \neq (0, 0)$

$$(7) \quad Q(\xi, \psi) = Q\left(\frac{\xi}{\sqrt{\xi^2 + \psi^2}}, \frac{\psi}{\sqrt{\xi^2 + \psi^2}}\right) (\xi^2 + \psi^2) \geq \lambda (\xi^2 + \psi^2)$$

Από την (5) έχουμε ότι $\exists s_0 > 0$, αρκετά μικρό, τέτοιο ώστε:

$$(8) \quad \frac{R_2(x, y)}{s^2} \leq \frac{\lambda}{3}, \quad s < s_0$$

Κατά συνέπεια, $s = \sqrt{(x-x_0)^2 + (y-y_0)^2}$ και για $s < s_0$ έχουμε

$$(9) \quad \frac{f(x, y) - L(x, y)}{s^2} = \frac{1}{2} \frac{Q(x-x_0, y-y_0)}{s^2} + \frac{R_2(x, y)}{s^2}$$
$$\stackrel{(7)}{\geq} \frac{1}{2} \lambda + \frac{R_2(x, y)}{s^2}$$

$$(8) \geq \frac{1}{2}\lambda - \frac{1}{3}\lambda = \frac{\lambda}{6} > 0$$

Άρα για $s < s_0$ $f(x,y) > L(x,y)$, το γράφημα είναι πάνω από το εφαπτόμενο επίπεδο.

Περίπτωση 2:

Πλήρως ανάλογη με την περίπτωση 1.

Περίπτωση 3:

Εδώ θα εφαρμόσουμε το θεώρημα του σήματος στην $g(x,y) = f(x,y) - L(x,y)$.

$$\text{Πρώτον } \frac{\partial g(x_0, y_0)}{\partial x} = \frac{\partial f(x_0, y_0)}{\partial x} - \frac{\partial L(x_0, y_0)}{\partial x} = 0$$

$$\frac{\partial g(x_0, y_0)}{\partial y} = \frac{\partial f(x_0, y_0)}{\partial y} - \frac{\partial L(x_0, y_0)}{\partial y} = 0$$

Δεύτερον

$$g_{xx}g_{yy} - g_{xy}^2 \Big|_{(x,y)=(x_0,y_0)} = f_{xx}f_{yy} - f_{xy}^2 \Big|_{(x,y)=(x_0,y_0)} < 0$$

$$\text{Επίσης } g(x_0, y_0) = f(x_0, y_0) - L(x_0, y_0) = 0.$$

Κατά συνέπεια το θεώρημα του σήματος δίνει ότι η g παίρνει και θετικές και αρνητικές τιμές σε περιοχή του (x_0, y_0)

□

Προσοχή: Περιορισμός των συναρτήσεων 2-μεταβλητών σε ευθύγραμμα τμήματα θα μπορούσε να δώσει λανθασμένη πληροφορία (όταν υπάρχει έλλειψη ομοιομορφίας των μηκών τους).

Είναι δυνατόν η $f(x,y) \geq 0 \quad \forall$ ευθεία γύρω από το $(0,0)$, σε μια περιοχή της ευθείας, και παρα ταυτα σε κάθε περιοχή του $(0,0)$ η $f(x,y)$ να παίρνει αρνητικές τιμές.

Παράδειγμα

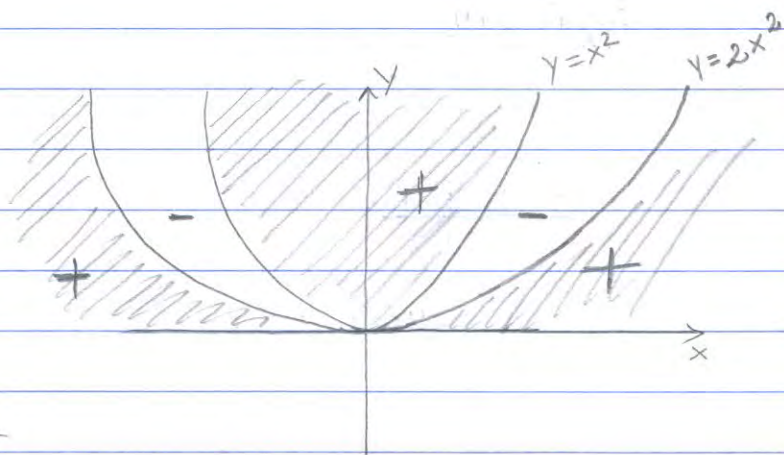
$$f(x,y) = (x^2 - y)(2x^2 - y)$$

$$= y^2 - 3x^2y + 2x^4$$

$f > 0$ εκτός της $y = x^2$

$f > 0$ εκτός της $y = 2x^2$

$f < 0$ μεταξύ, δηλαδή $x^2 < y < 2x^2$

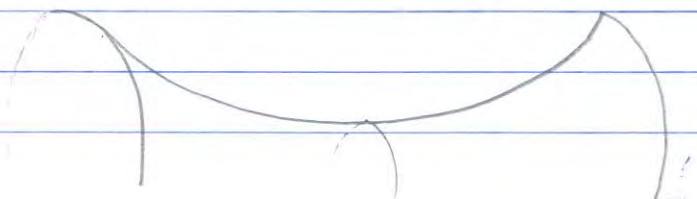


Σημείωση: $f_{xx}f_{yy} - f_{xy}^2 = 0$ στο $(0,0)$

Υπενθυμίζουμε το ΛΗΜΜΑ, ότι εάν στο (x_0, y_0) έχουμε ακρότατο (τοπικό μέγιστο ή ελάχιστο), τότε

(1) $\nabla f(x_0, y_0) = 0$

Η (1) ισχύει και για το σάγμα.



Θεώρημα (Μέγιστα - Ελάχιστα)

Έστω $f(x,y) \in C^3$ στο $A \subset \mathbb{R}^2$, A ανοιχτό και έστω $\nabla f(x_0, y_0) = 0$.

Τότε στο (x_0, y_0) έχουμε τις εξής περιπτώσεις :

Περίπτωση 1

$f_{xx}f_{yy} - f_{xy}^2 > 0$, $f_{xx} > 0 \Rightarrow f$ παρουσιάζει τοπικό ελάχιστο

Περίπτωση 2

$f_{xx}f_{yy} - f_{xy}^2 > 0$, $f_{xx} < 0 \Rightarrow f$ παρουσιάζει τοπικό μέγιστο

Περίπτωση 3

$f_{xx}f_{yy} - f_{xy}^2 < 0$, \Rightarrow ούτε τοπικό μέγιστο, ούτε ελάχιστο.

Απόδειξη:

Το εφαπτόμενο επίπεδο είναι :

$$z - f(x_0, y_0) = f_x(x_0, y_0)(x - x_0) + f_y(x_0, y_0)(y - y_0) \\ = 0$$

δηλαδή $z = f(x_0, y_0)$, παράλληλο στο $x-y$ επίπεδο.

Το θεώρημα προκύπτει άμεσα από το προηγούμενο θεώρημα.

□

Παράδειγμα : Για x, y, z θετικούς αριθμούς με άθροισμα s

$$x + y + z = s$$

βρείτε την μέγιστη τιμή του γινομένου.

Λύση :

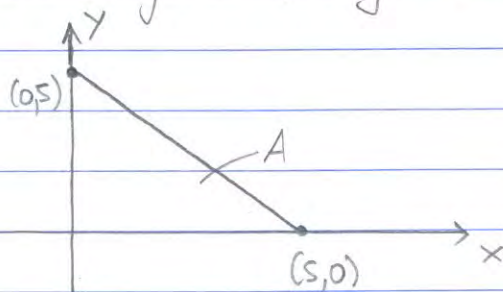
$$x + y + z = s \Rightarrow z = s - (x + y)$$

$$f(x, y) = xy(s - x - y) = sxy - x^2y - xy^2$$

$$A = \{(x,y) \mid x > 0, y > 0, s-x-y > 0\}$$

f είναι συνεχής στο \bar{A} . Κατά συνέπεια, παίρνει το μέγιστο της στη θήκη του A :

$$x \geq 0, y \geq 0, x+y \leq s$$



Στο ∂A (σύνορο του A)

$$x=0 \Rightarrow f=0$$

$$y=0 \Rightarrow f=0$$

$$x+y=s \Rightarrow f=0$$

Κατά συνέπεια το μέγιστο παίρνεται εσωτός του A .

$$\Rightarrow \nabla f(x_0, y_0) = 0$$

$$f_x = sy - 2xy - y^2 = y(s - 2x - y) = 0$$

$$f_y = sx - x^2 - 2xy = x(s - 2y - x) = 0$$

$$\left. \begin{array}{l} 2x_0 + y_0 = s \\ 2y_0 + x_0 = s \end{array} \right\} \Rightarrow x_0 = y_0 = \frac{s}{3}$$

$$\text{Άρα } f(x,y) \leq f\left(\frac{s}{3}, \frac{s}{3}\right) = \left(\frac{s}{3}\right)^3$$

$$\Rightarrow xyz \leq \left(\frac{s}{3}\right)^3 = \left(\frac{x+y+z}{3}\right)^3$$

$$\Leftrightarrow (xyz)^{1/3} \leq \frac{x+y+z}{3}$$

(Γεωμετρικός μέσος \leq Αριθμητικός Μέσος) \square

Παράδειγμα :

Βρείτε τα κρίσιμα σημεία της $f(x,y) = 5 + y - x^2 - y^2 + x^2y$
και ταξινόμηστε τα.

Λύση

$$f_x = -2x + 2xy = 2x(y-1) = 0 \Leftrightarrow x=0 \text{ ή } y=1$$

$$f_y = 1 - 2y + x^2 = 0 \Leftrightarrow 2y = 1 + x^2$$

Άρα $(0, 1/2)$, $(1, 2)$, $(-1, 2)$ τα κρίσιμα σημεία.

$$\Delta := f_{xx}f_{yy} - f_{xy}^2 = -4(-1+y) - 4x^2 = 4(1-y-x^2)$$

$$(0, \frac{1}{2}) \quad \Delta = 2 \quad f_{xx} = -1 \quad \Rightarrow \text{Ελάχιστο.}$$

$$(\pm 1, 2) : \Delta = -4 \quad \Rightarrow \text{Σάγμα.}$$

□

Η περίπτωση $\Delta = 0$ (Η αρχή του μεγίστου)

Θεώρημα : (Η Monge - Ampere, $\det D^2 f = \Delta = 0$)

Έστω A ανοικτό και συνεκτικό, γραμμικό στον \mathbb{R}^2 .
Έστω f συνεχής στο \bar{A} και $f(x,y) \in C^3$ στο A .

(1) Υποθέτουμε ότι $f_{xx}f_{yy} - f_{xy}^2 \leq 0$ στο A .

Τότε το μέγιστο και το ελάχιστο της f στο \bar{A}
παίρνονται στο ∂A .

Σημείωση : Εάν στην (1) έχουμε αυστηρή ανισότητα τότε
το αποτέλεσμα προκύπτει άμεσα από το θεώρημα του
Σάρματος. Η δυσκολία είναι λοιπόν ότι επιτρέπουμε
 $f_{xx}f_{yy} - f_{xy}^2 = 0$.

Σημείωση: Η περίπτωση $A = \{(x,y) \mid (x-x_0)^2 + (y-y_0)^2 < R^2\}$ αρκεί για πολλές εφαρμογές του θεωρήματος.

Απόδειξη:

Δίνουμε την απόδειξη για το μέγιστο. Η απόδειξη για το ελάχιστο προκύπτει εφαρμόζοντας το αποτέλεσμα για το ελάχιστο στην $-f$.

(1) $M = \max f$ στο \bar{A} , $m = \min f$ στο ∂A .

Προφανώς $m \leq M$. Θα δείξουμε ότι $m = M$.
Θα επιχειρηματολογήσουμε με εις άτοπον απαγωγή.

(2) Έστω $m < M$

Εάν λοιπόν $(x_0, y_0) \in \bar{A}$, με $f(x_0, y_0) = M$, τότε $(x_0, y_0) \in A$.
Θεωρούμε την συνάρτηση

(3) $g(x,y) = M - \varepsilon [(x-x_0)^2 + (y-y_0)^2]$, $\varepsilon > 0$

Επιλέγουμε το $\varepsilon > 0$ αρκετά μικρό έτσι ώστε.

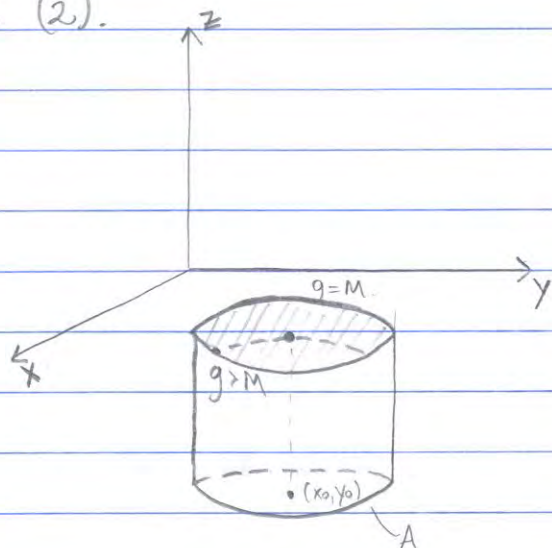
(4) $g(x,y) > m$ στο ∂A
και που είναι εφικτό λόγω της (2).

Κατά συνέπεια,

(5) $f(x,y) < g(x,y)$, $(x,y) \in \partial A$

Επίσης,

(6) $M = f(x_0, y_0) = g(x_0, y_0)$



Θεωρούμε τώρα την διαφορά

$$(7) \quad \Phi(x,y) = f(x,y) - g(x,y) \text{ που είναι συνεχής στο } \bar{A} \text{ και έχει μέγιστο } \mu \text{ σε κάποιο } (x_1, y_1) \text{ του } \bar{A}.$$

$$(8) \quad \mu = \Phi(x_1, y_1) \geq \Phi(x_0, y_0) = 0$$

Επίσης γνωρίζουμε ότι

$$(9) \quad \Phi(x,y) < 0 \text{ στο } \partial A \text{ (από (1) και (4))}$$

Κατά συνέπεια το (x_1, y_1) πρέπει να βρίσκεται εγγός του A . Εφόσον στο (x_1, y_1) η Φ έχει μέγιστο, θα πρέπει να έχει τοπικό μέγιστο κατά μήκος κάθε ευθύγραμμου τμήματος διερχομένου μέσω του (x_1, y_1) και κατά συνέπεια $\forall \alpha$.

$$(10) \quad D_a \Phi(x_1, y_1) = 0, \quad D_a^2 \Phi(x_1, y_1) \leq 0$$

Υπολογίζουμε

$$g_{xx} = -2\varepsilon, \quad g_{xy} = 0, \quad g_{yy} = -2\varepsilon$$

$$(11) \quad D_a^2 g(x_1, y_1) = g_{xx} \cos^2 \alpha + g_{yy} \sin^2 \alpha = -2\varepsilon$$

Κατά συνέπεια

$$(12) \quad D_a^2 f(x_1, y_1) = f_{xx} \cos^2 \alpha + 2f_{xy} \cos \alpha \sin \alpha + f_{yy} \sin^2 \alpha$$

$$\stackrel{(7)}{=} (\Phi_{xx} + g_{xx}) \cos^2 \alpha + 2(\Phi_{xy} + g_{xy}) \cos \alpha \sin \alpha + (\Phi_{yy} + g_{yy}) \sin^2 \alpha$$

$$\leq -2\varepsilon \quad (\text{μέσω (10), (11)})$$

Έπεται ότι η τετραγωνική μορφή $D_a^2 f(x_1, y_1)$ είναι αρνητικά ορισμένη, άρα

$$(13) \quad f_{xx}f_{yy} - f_{xy}^2 > 0, \quad f_{xx} < 0, \quad \text{στο } (x_1, y_1)$$

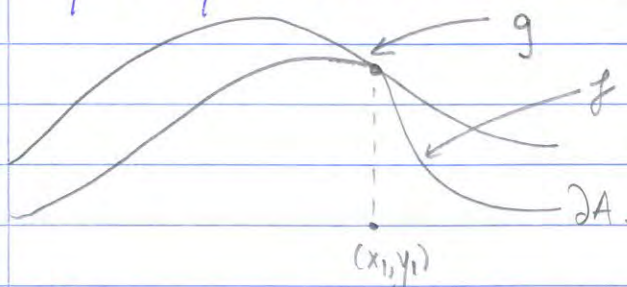
Αυτό όμως συγκρούεται με την (1). Άρα η υπόθεση (2) δεν μπορεί να ισχύει.

Η απόδειξη είναι πλήρης.

□

Σημείωση: (Η Γεωμετρική ιδέα της απόδειξης)

Θέλουμε να δείξουμε ότι εάν η f ικανοποιεί την (1) σε όλο το A , τότε η $z = f(x, y)$ δεν μπορεί να προεξέχει περισσότερο επάνω από το A , σε κάποιο σημείο στο A .



Λόγω αν πράγματι συνέβαινε κάτι τέτοιο, επιδέχοντας ένα παραβολοειδές αρκετά επιπεδοποιημένο (εξο μικρό), που ανοίγει προς τα κάτω και κατεβαίνοντας το σιγά σιγά θα ακουμπήσει το γράφημα της f σε κάποιο σημείο επάνω από το $(x_1, y_1) \in A$.

Κοντά λοιπόν σε αυτό το σημείο οι δύο επιφάνειες θα έχουν το ίδιο εφαπτόμενο επίπεδο, και η $z = f(x, y)$ θα κείται κάτω από την $z = g(x, y)$.

Αυτό όμως σημαίνει ότι η $z = f(x, y)$ θα πρέπει να είναι αυστηρά κοίλη στο (x_1, y_1) , ΑΤΟΠΟ.

□

Η περίπτωση των n -μεταβλητών

Διαπιστώνουμε χωρίς απόδειξη το αντίστοιχο θεώρημα για συναρτήσεις $f(x_1, \dots, x_n) \in C^3(A)$:

$$f: A \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$$

\bar{x} κρίσιμο σημείο στο A , ανοικτό στο \mathbb{R}^n

Θεώρημα:

Εάν \bar{x} κρίσιμο σημείο τότε

$$\nabla f(\bar{x}) = \vec{0} \Leftrightarrow \frac{\partial f(\bar{x})}{\partial x_i} = 0, i=1, \dots, n$$

Ο πίνακας Hess στο \bar{x} ορίζεται ως

$$Hf(\bar{x}) = \left(\frac{\partial^2 f(\bar{x})}{\partial x_i \partial x_j} \right), i, j=1, \dots, n$$

Περίπτωσης

- 1) Εάν ο $Hf(\bar{x})$ είναι θετικά ορισμένος \Rightarrow Τοπικό ελάχιστο.
- 2) Εάν ο $Hf(\bar{x})$ είναι αρνητικά ορισμένος \Rightarrow Τοπικό μέγιστο.
- 3) Εάν ο $Hf(\bar{x})$ είναι αόριστος \Rightarrow σάγμα

Σημείωση: (Κριτήριο Sylvester)

Ο συμμετρικός πίνακας

$$\begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & & & \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nn} \end{bmatrix}$$

- 1) Είναι θετικά ορισμένος εάν όλες οι υποορίθουσες (ελασσόνες) είναι θετικές.

$$|a_{11}| > 0, \quad \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{vmatrix} > 0, \quad \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix} > 0$$

$$\dots \begin{vmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & \dots & a_{nn} \end{vmatrix} > 0$$

- 2) Είναι αρνητικά ορισμένος εάν για όλες τις υποορίθουσες εναλλάσσονται τα πρόσημα.

$$|a_{11}| < 0, \quad \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{vmatrix} > 0, \quad \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix} < 0 \quad \dots$$

□

Συνεχείς συναρτήσεις λαμβάνουν το sup και το inf σε συμπαγή σύνολα.

Θεώρημα: Έστω $f: A \rightarrow \mathbb{R}$, $A \subset \mathbb{R}^n$, ανοικτό, γραμμείο, και έστω ότι η f είναι συνεχής στο \bar{A} (θήκη του A)
Τότε υπάρχει $x_m \in \bar{A}$ τέτοιο ώστε:

$$(1) \quad \sup_{x \in \bar{A}} f(x) = f(x_m)$$

Όμοια υπάρχει $x_m \in \bar{A}$ τέτοιο ώστε

$$(2) \quad \inf_{x \in \bar{A}} f(x) = f(x_m)$$

Δηλαδή $\sup_{x \in \bar{A}} f(x) = \text{Max}_{x \in \bar{A}} f(x)$

$$\inf_{x \in \bar{A}} f(x) = \text{min}_{x \in \bar{A}} f(x)$$

Σημείωση 1: Η υπόθεση ότι η f είναι συνεχής στο \bar{A} , σημαίνει ότι $\forall f \in \bar{A}$ η $f(f)$ ορίζεται (άρα $|f(f)| < \infty$) και επίσης ότι η f είναι συνεχής στο f .

Σημείωση 2: (Bolzano - Weierstrass)

Έστω ότι D είναι ένα κλειστό και γραμμείο σύνολο στον \mathbb{R}^n . Τότε δοθείσης ακολουθίας $\{x_k\} \subset D$, υπάρχει υπακολουθία που συγκλίνει σε σημείο στο D .

$$\{x_k'\} \subset \{x_k\}, \text{ π.ω}$$

$$x_k' \rightarrow f, f \in D.$$

Απόδειξη:

Θα δείξουμε το (1). Από τον ορισμό του supremum υπάρχει ακολουθία $\{f(x_n)\}$, $\{x_n\} \subset \bar{A}$, με

$$(3) \quad f(x_n) \rightarrow \sup_{x \in \bar{A}} f(x)$$

Από Bolzano-Weierstrass υπάρχει υποακολουθία $\{x_{n'}\} \subset \{x_n\}$ τέτοια ώστε

$$(4) \quad x_{n'} \rightarrow x_M \in \bar{A}.$$

Από συνέχεια (αρχή της μεταφοράς)

$$(5) \quad f(x_{n'}) \rightarrow f(x_M)$$

Κατά συνέπεια (3), (5) \Rightarrow

$$f(x_M) = \sup_{x \in \bar{A}} f(x).$$

Η περίπτωση 2) είναι ποσοσιότητα

□

Παράδειγμα: Βρείτε τα κρίσιμα σημεία και ταξινομήστε τα για την

$$f(x,y,z) = x^3 + xz^2 + 3x^2 + y^2 + 2z^2, \quad A = \mathbb{R}^3$$

Λύση

$$\nabla f = (3x^2 + z^2 + 6x, 2y, 2xz + 4z) = 0$$

Αν και μόνο αν

$$3x^2 + z^2 + 6x = 0$$

$$2y = 0 \Rightarrow y = 0$$

$$2xz + 4z = 0 \Rightarrow z = 0, x = -2$$

Άρα $(0,0,0)$, $(-2,0,0)$ τα κρίσιμα σημεία.

$$Hf = \begin{pmatrix} f_{xx} & f_{xy} & f_{xz} \\ f_{yx} & f_{yy} & f_{yz} \\ f_{zx} & f_{zy} & f_{zz} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 6x+6 & 0 & 2z \\ 0 & 2 & 0 \\ 2z & 0 & 2x+4 \end{pmatrix}$$

$$a) Hf(0,0,0) = \begin{pmatrix} 6 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 4 \end{pmatrix}$$

Sylvester:

$$|6| > 0 \quad \begin{vmatrix} 6 & 0 \\ 0 & 2 \end{vmatrix} > 0, \quad \begin{vmatrix} 6 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 4 \end{vmatrix} = 6 \begin{vmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 4 \end{vmatrix} > 0$$

$\Rightarrow Hf(0,0,0)$ είναι θετικά ορισμένος.

Άρα $(0,0,0)$ τοπικό ελάχιστο.

$$b) Hf(-2,0,0) = \begin{pmatrix} -6 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$-6 < 0 \quad \begin{vmatrix} -6 & 0 \\ 0 & 2 \end{vmatrix} < 0 \quad \begin{vmatrix} -6 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{vmatrix} = 0$$

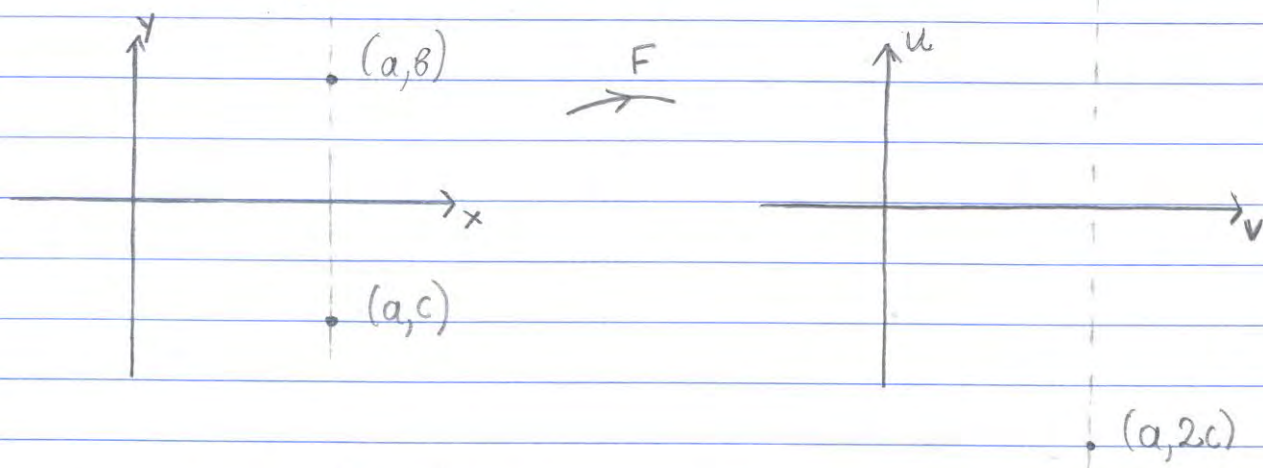
$\Rightarrow (-2,0,0)$ σέλινα.

□

ΜΕΤΑΣΧΗΜΑΤΙΣΜΟΙ

Παραδείγματα

$$1) F: \begin{cases} u = x \\ v = 2y \end{cases}$$



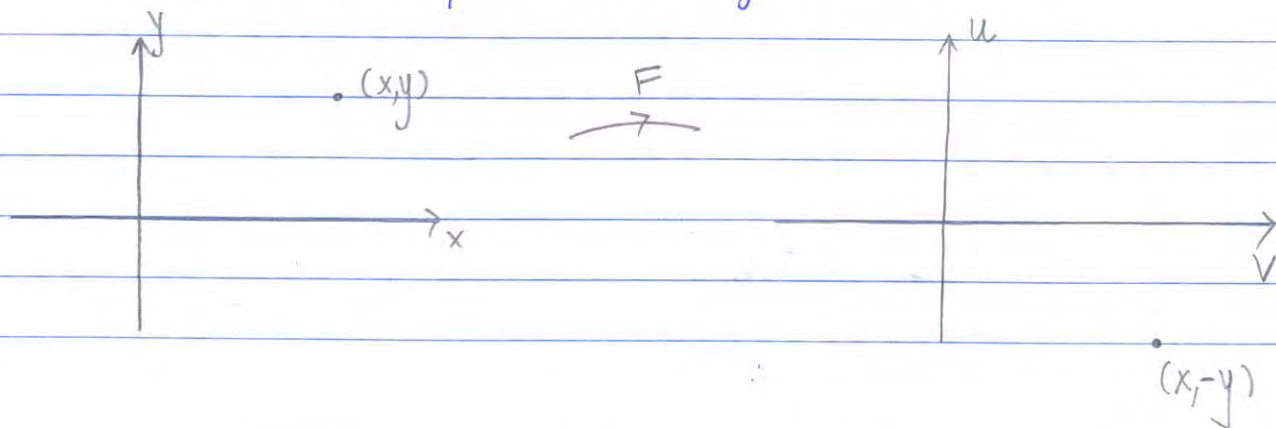
$$(x, y) \xrightarrow{F} (x, 2y)$$

κάθετες ευθείες \longrightarrow κάθετες ευθείες.
οριζόντιες ευθείες \longrightarrow οριζόντιες ευθείες.

$$2) F: \begin{cases} u = x \\ v = -y \end{cases}$$

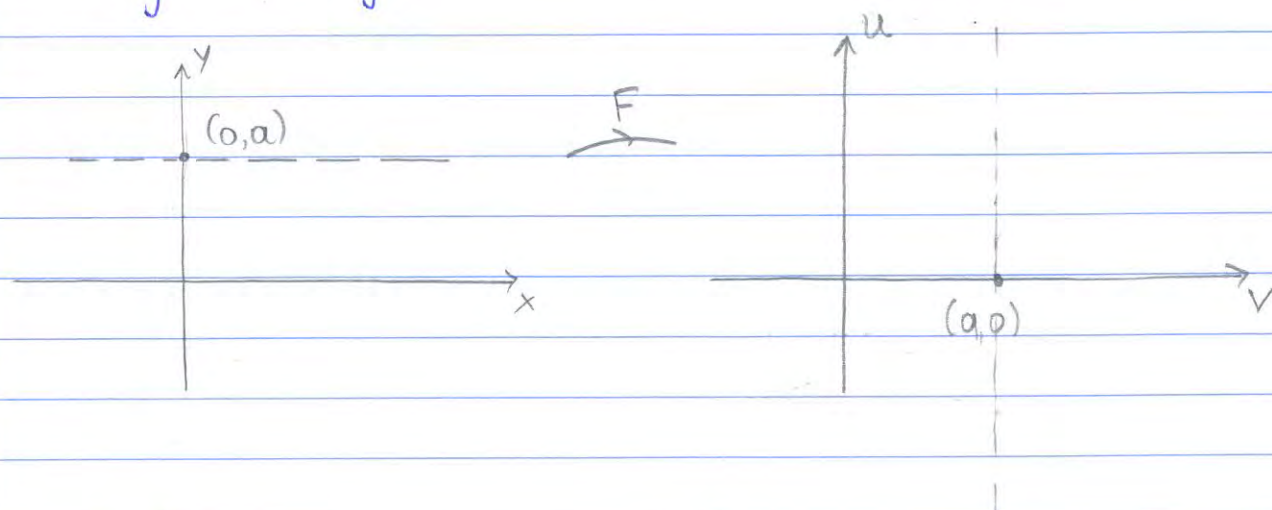
$$(x, y) \xrightarrow{F} (x, -y)$$

ανάκλαση ως προς τον x-άξονα.



$$3) F: \begin{cases} u=y \\ v=x \end{cases}$$

$$(x,y) \xrightarrow{F} (y,x)$$



Οριζόντιες ευθείες απεικονίζονται σε κάθετες.
 Κάθετες - " - " - οριζόντιες.
 Ανάκλαση ως προς την πρώτη διχοτόμο $x=y$.

4) Ο Γενικός Γραμμικός Μετασχηματισμός.

$$\begin{pmatrix} u \\ v \end{pmatrix} = F \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = A \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a_{11}x + a_{12}y \\ a_{21}x + a_{22}y \end{bmatrix}$$

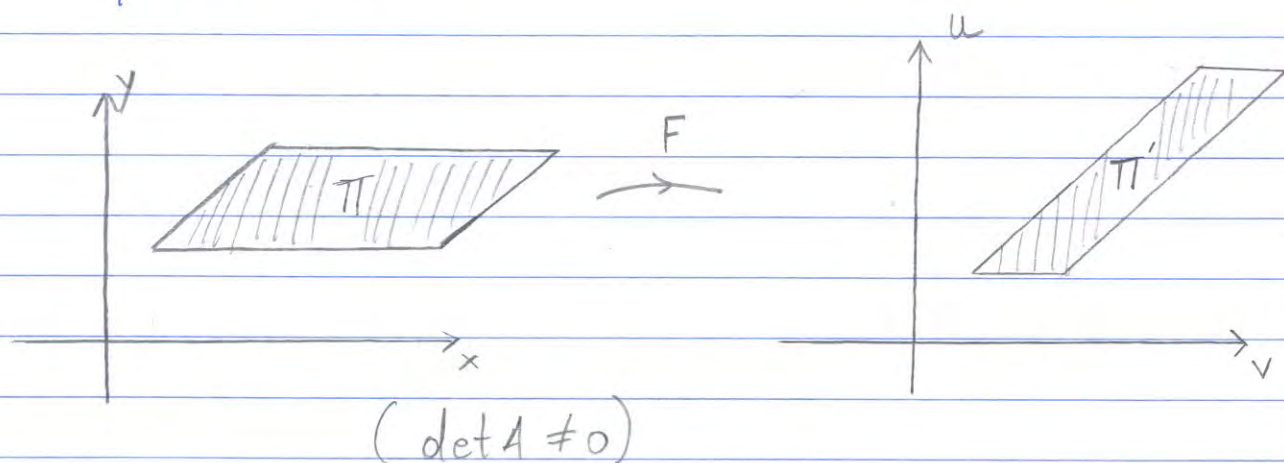
$$(x,y) \xrightarrow{F} (a_{11}x + a_{12}y, a_{21}x + a_{22}y)$$

Θεώρημα: Ο γραμμικός μετασχηματισμός απεικονίζει ευθείες σε ευθείες, παραλληλόγραμμο σε παραλληλόγραμμο. $E \subset V$,

$$\pi' = F(\pi)$$

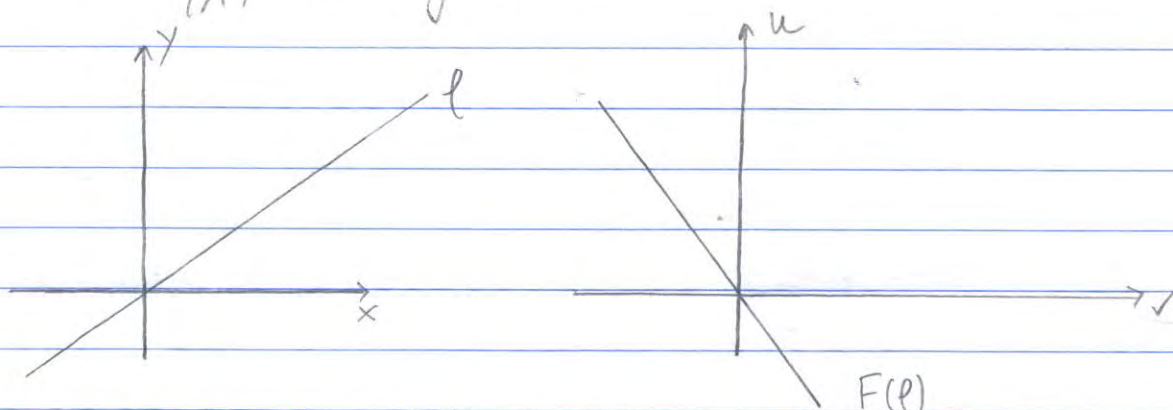
π , παραλληλόγραμμο, τότε ισχύει

$$(1) \frac{\text{Εμβαδόν}(\pi')}{\text{Εμβαδόν}(\pi)} = \det A$$



Απόδειξη: ($\det A \neq 0$)

1. Θεωρούμε μια ευθεία στο $x-y$ επίπεδο που διέρχεται από την αρχή των αξόνων



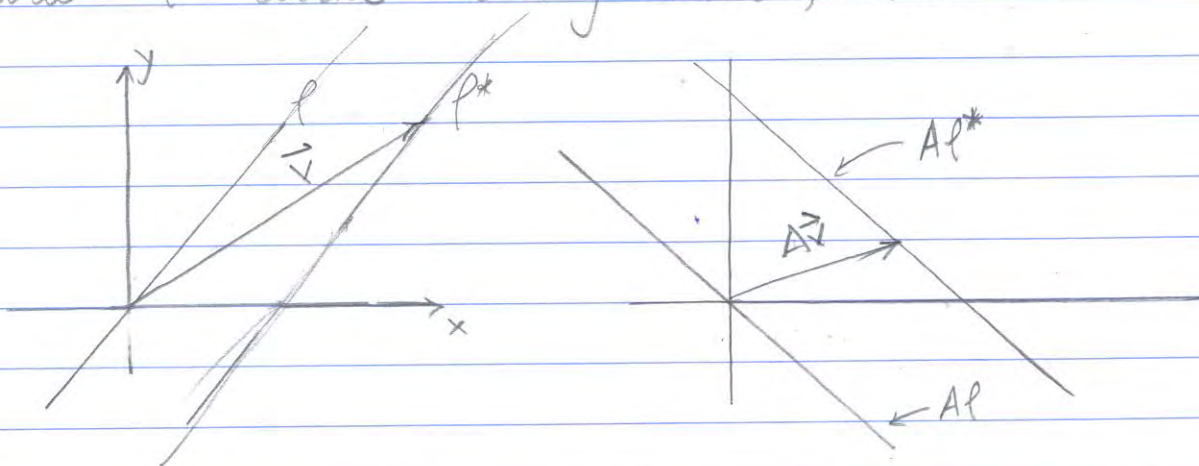
$$l = \{ (x, mx) \mid x \in \mathbb{R} \}$$

$$A \begin{pmatrix} x \\ mx \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x(a_{11} + a_{12}m) \\ x(a_{21} + a_{22}m) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} u \\ v \end{pmatrix}$$

$$\frac{u}{v} = \frac{a_{21} + a_{22}m}{a_{11} + a_{12}m} = \text{σταθ} \Rightarrow F(\ell) \text{ ευθεία}$$

Επίσης $F(0,0) = A\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$, άρα $F(\ell)$ διέρχεται από την αρχή των αξόνων.

2. Έστω ℓ^* ευθεία στο $x-y$ επίπεδο, τυχαία



Έχουμε $\ell^* = \ell + \vec{v}$ \vec{v} όπως στο σχήμα. (μετατόπιση της ℓ)
 (Το \vec{v} είναι ένα οποιοδήποτε διάνυσμα με αρχή το $(0,0)$ ^{και} ~~πέρας~~ τυχαιο ^{της} ℓ^*)
 $A(\ell^*) = A(\ell + \vec{v}) = A\ell + A\vec{v}$ (γραμμικότητα)

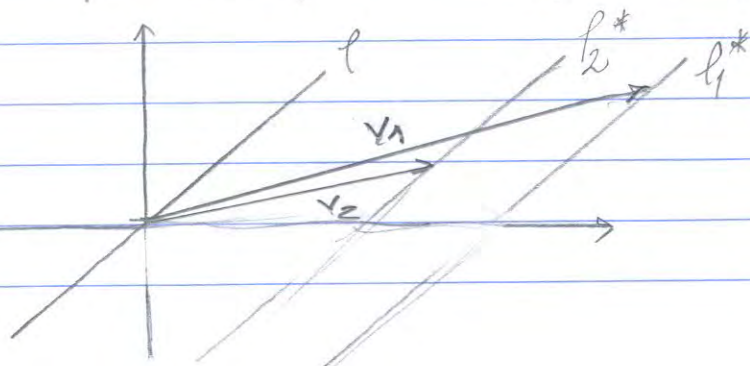
← από 1.

$A\ell$ είναι ευθεία $\Rightarrow A\ell^*$ είναι ευθεία παράλληλη στην $A\ell$. (διότι είναι μετατόπιση ευθείας μέσω φρεσρισμένων διακυβηατος)

3. Έστω ℓ_1^*, ℓ_2^* παράλληλες ευθείες στο $x-y$, θα δείξουμε ότι $A\ell_1^*, A\ell_2^*$ παράλληλες.

Όπως στο 2. ~~κτράντε~~ ^{να} μετατοπισουμε τις ℓ_1^*, ℓ_2^* στην ίδια ευθεία που διέρχεται από την αρχή των αξόνων (την μοναδική παράλληλη που διέρχεται από το $(0,0)$)

$$\ell_1^* = \ell + \vec{v}_1 \quad \ell_2^* = \ell + \vec{v}_2$$



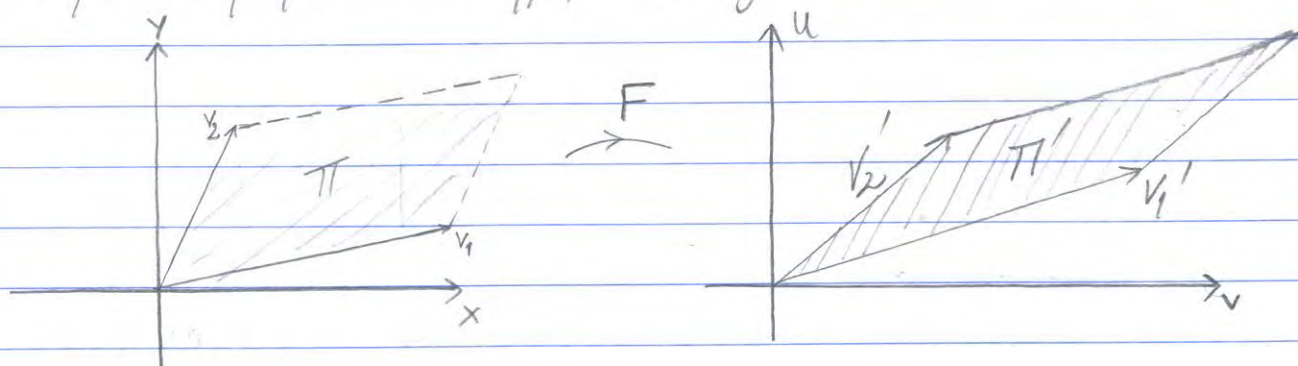
(\vec{v}_1, \vec{v}_2 όχι αναγκαστικά παράλληλα)

$$\left. \begin{aligned} Al_1^* &= Al + Av_1 \\ Al_2^* &= Al + Av_2 \end{aligned} \right\} \Rightarrow Al_1^* = Al + Av_1 = Al + Av_2 - Av_2 + Av_1$$

αρα η Al_1^* είναι μετατόπιση κατά $A(v_1 - v_2)$ της Al_2^* , αρα παρυσ

4. Απο 3 προκύπτει ότι Π' είναι παραλληλόγραμμο
 $\Pi' = F(\Pi) = A\Pi$

Θα αποδείξουμε την (1) αρχικά για παραλληλόγραμμο Π με μια κορυφή στην αρχή των αξόνων.



Έστω \vec{v}_1, \vec{v}_2 που παράγουν το Π
 -"- \vec{v}_1', \vec{v}_2' -"- Π'

$$\text{Εμβαδόν } (\Pi) = \|\vec{v}_1 \times \vec{v}_2\|$$

$$\vec{v}_1 \times \vec{v}_2 = \det \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ a_1 & b_1 & 0 \\ a_2 & b_2 & 0 \end{vmatrix}$$

$$= \vec{k} \begin{vmatrix} a_1 & b_1 \\ a_2 & b_2 \end{vmatrix}$$

$$v_i = \begin{pmatrix} a_i \\ b_i \end{pmatrix}$$

$$v_i' = \begin{pmatrix} a_i' \\ b_i' \end{pmatrix}$$

Ομοίως

$$v_1' \times v_2' = \vec{k} \begin{vmatrix} a_1' & b_1' \\ a_2' & b_2' \end{vmatrix} \quad \text{και έχουμε,}$$

$$(2) \begin{pmatrix} a_1' & b_1' \\ a_2' & b_2' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a_1 & b_1 \\ a_2 & b_2 \end{pmatrix}$$

$$\left(\text{δίνου } \vec{v}_1' = A v_1, \vec{v}_2' = A v_2 \right)$$

$$(2) \Rightarrow \det \begin{pmatrix} a_1' & b_1' \\ a_2' & b_2' \end{pmatrix} = \det \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} \det \begin{pmatrix} a_1 & b_1 \\ a_2 & b_2 \end{pmatrix}$$

Έχουμε λοιπόν,

$$(3) \frac{\text{Εμβαδόν } (\Pi')}{\text{Εμβαδόν } (\Pi)} = \frac{\|v_1' \times v_2'\|}{\|v_1 \times v_2\|} = \frac{\begin{vmatrix} a_1' & b_1' \\ a_2' & b_2' \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} a_1 & b_1 \\ a_2 & b_2 \end{vmatrix}}$$

$$= \left| \det \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} \right|$$

Τέλος θα θεωρήσουμε αυθαίρετο Π^* , όχι αναγκαστικά με κορυφή την αρχή των αξόνων.

$$\Pi^* = \Pi + \vec{v} \quad (\text{μεταφορά κατά } \vec{v} \text{ όπως στην 2})$$

και έστω $(\Pi^*)'$ η εικόνα του Π^* κάτω από τον F , Π με κορυφή την αρχή των αξόνων

$$\begin{aligned} (\Pi^*)' &= A \Pi^* \\ &= A \Pi + A \vec{v} \end{aligned}$$

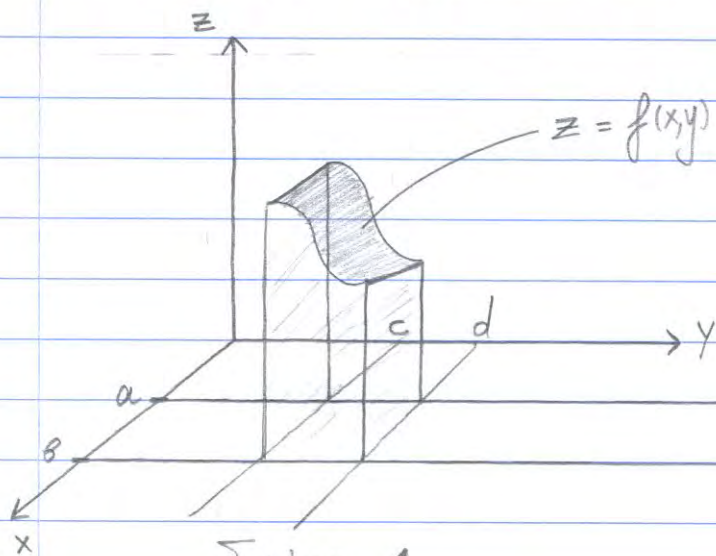
$$\frac{\text{Εμβαδόν } (\Pi^*)'}{\text{Εμβαδόν } (\Pi^*)} = \frac{\text{Εμβαδόν } (A\Pi + A\vec{v})}{\text{Εμβαδόν } (\Pi + \vec{v})} = \frac{\text{Εμβαδόν } (A\Pi)}{\text{Εμβαδόν } (\Pi)}$$
$$= |\det A|$$

Η απόδειξη είναι πλήρης

□

ΟΛΟΚΛΗΡΩΜΑI Διπλό Οδοκαθήρωμα.

$f: [a,b] \times [c,d] \rightarrow \mathbb{R}$, $f(x,y) \geq 0$, f συνεχής
 $R = [a,b] \times [c,d]$

Σχήμα 1

Στερεό V κάτω από το γραφικό και φραγμένο από τα επίπεδα $x=a$, $x=b$, $y=c$, $y=d$.

Ο όγκος του εν λόγω στερεού συμβολίζεται με

$$\iint_R f(x,y) dA \quad \text{ή} \quad \iint_R f(x,y) dx dy.$$

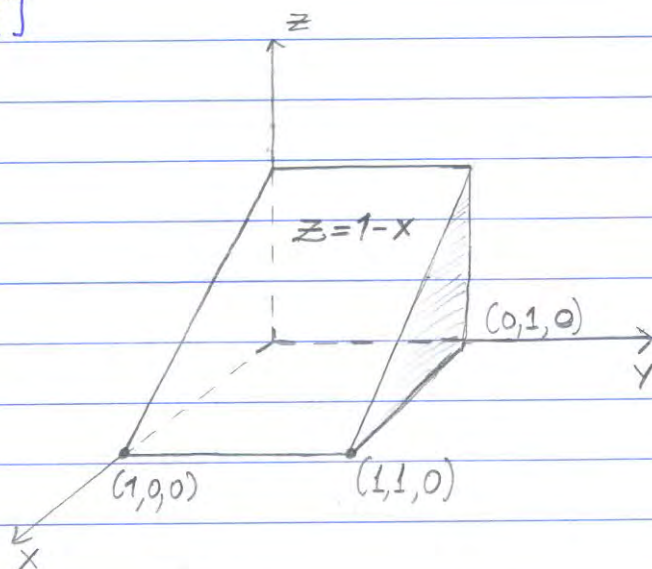
1) $f(x,y) = k$

$$\iint_R f(x,y) dA = k(b-a)(d-c)$$

2) $f(x,y) = 1-x$, $R = [0,1] \times [0,1]$

$$\iint_R f(x,y) dA = \frac{1}{2}$$

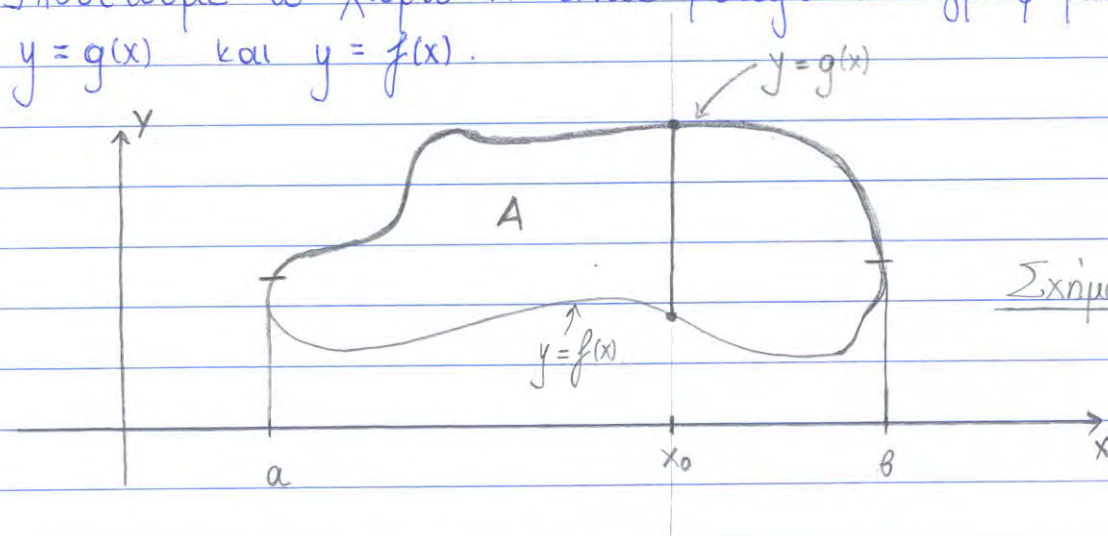
R



Υποδοχομός Όγκων - Αρχή Cavalieri

1. Ξεκινάμε με εμβαδά στο επίπεδο και μια διαφορετική άποψη ενός γνωστού αποτελέσματος.

Υποθέτουμε το χωρίο A είναι μεταξύ δυο γραφημάτων $y = g(x)$ και $y = f(x)$.



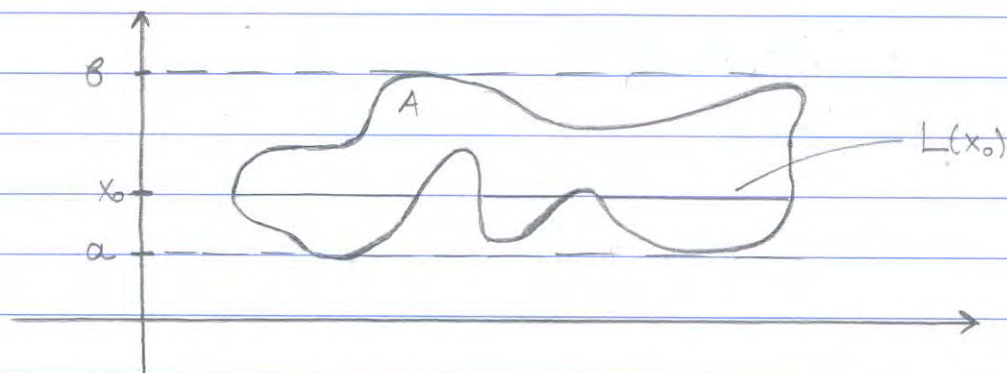
Δοθέντος $x_0 \in (a,b)$, έστω $L(x_0)$ το μήκος της τμήσης του A με την ευθεία $x = x_0$.

Θεώρημα: $E := \text{Εμβαδόν}(A) = \int_a^b L(x) dx$

Απόδειξη: $E = \int_a^b (g(x) - f(x)) dx$ (ως γνωστόν)
 $= \int_a^b L(x) dx.$

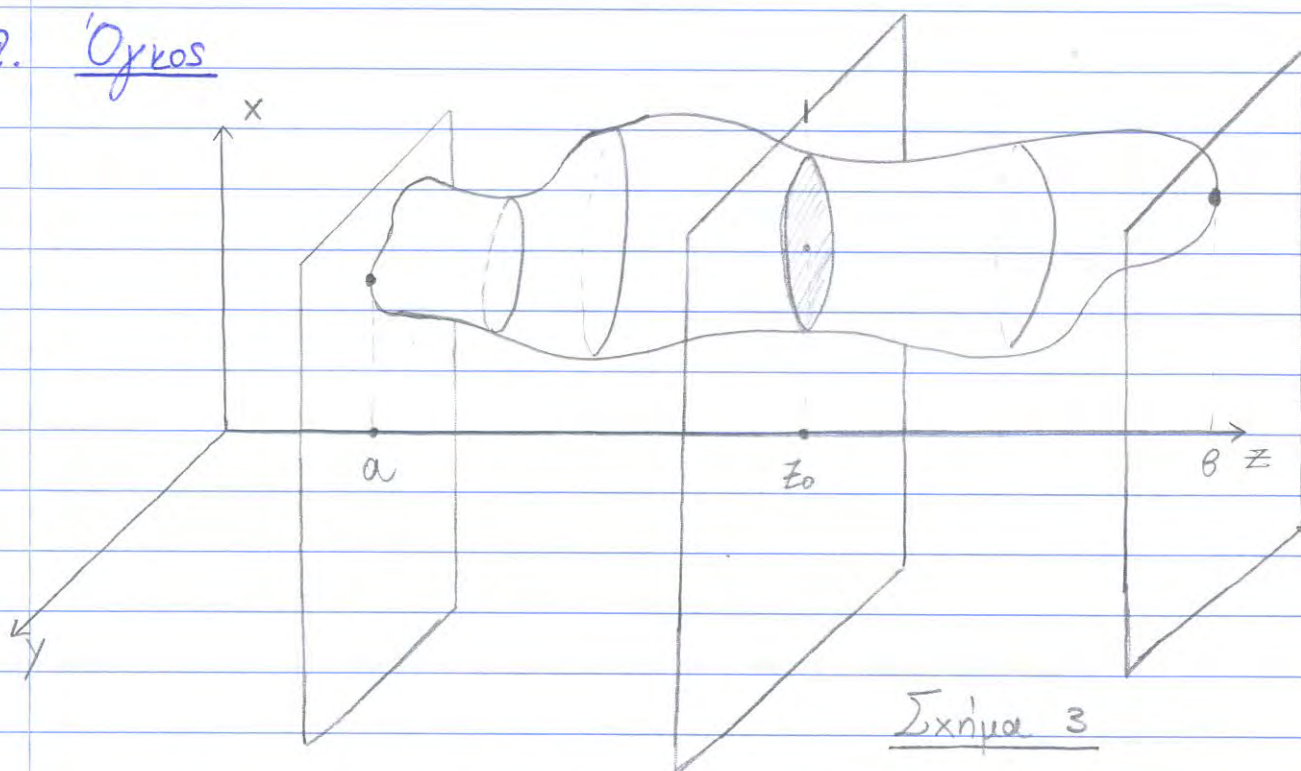
□

Σχόλιο: Τοxύει γενικότερα



$$\text{Εμβαδόν}(A) = \int_a^b L(x) dx.$$

2. Όγκος

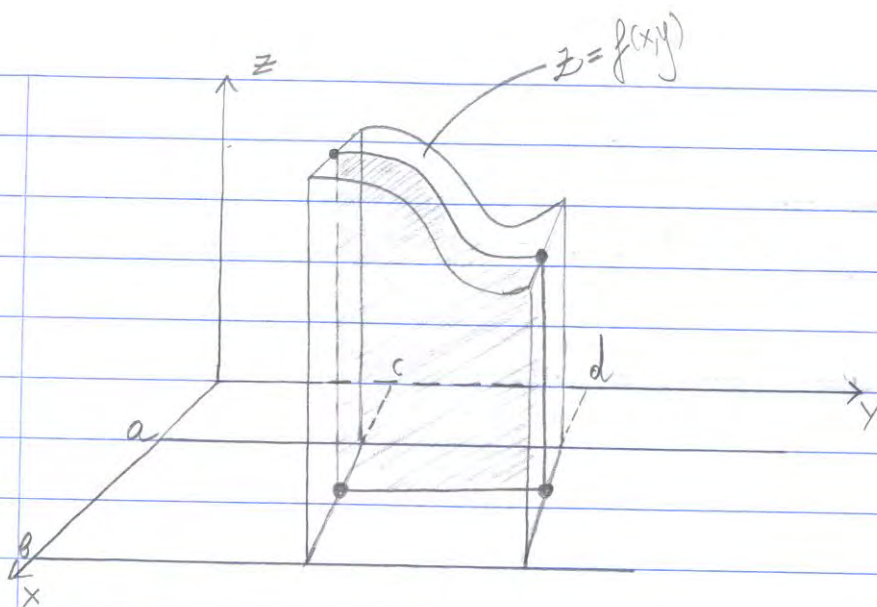


Σχήμα 3

Βεβαιούμε το εμβαδο $A(z_0)$ της τμήσ του επιπέδου $z=z_0$ με το στερεό V .

$$(1) \text{ Όγκος}(V) = \int_a^b A(z) dz$$

Θα δεχτούμε την (1) προς το παρόν, και θα υπολογίσουμε κάποιους όγκους.



Τομή V με επίπεδο $x = x_0$.

$$(2) \quad V = \iint_R f(x, y) \, dA = \int_a^b A(x) \, dx$$

Έχουμε κατά τα γνωστά για το εμβαδόν κάτω από το γράφημα $y \rightarrow f(x_0, y)$

$$(3) \quad A(x_0) = \int_c^d f(x_0, y) \, dy,$$

κατά συνέπεια (2), (3) \Rightarrow

$$(4) \quad V = \int_a^b \left(\int_c^d f(x, y) \, dy \right) dx. \quad (\text{διαδοχικό ολοκλήρωμα}).$$

Παρόμοια θεωρώντας τμές με επίπεδα $y = y_0$ καταλήγουμε στην έκφραση:

$$(5) \quad V = \int_c^d \left(\int_a^b f(x, y) \, dx \right) dy. \quad (\text{διαδοχικό ολοκλήρωμα})$$

Η αντιστή απόδειξη των (4),(5) που δίνει

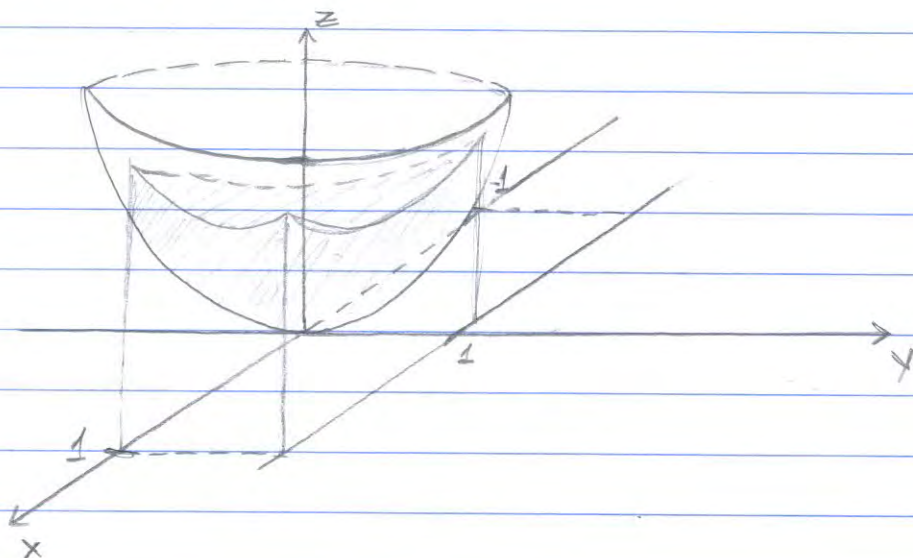
$$(6) \int_a^b \left(\int_c^d f(x,y) dy \right) dx = \int_c^d \left(\int_a^b f(x,y) dx \right) dy$$

δίνει το θεώρημα του Fubini.

Παραδείγματα:

1. Υπολογίστε το διπλό ολοκλήρωμα $\iint_R (x^2+y^2) dA$

$$R = [-1,1] \times [0,1]$$



Λύση:

$$\iint_R (x^2+y^2) dA = \int_0^1 \left(\int_{-1}^1 (x^2+y^2) dx \right) dy$$

$$= \int_0^1 \left[\frac{x^3}{3} + y^2 x \right]_{x=-1}^{x=1} dy$$

$$= \int_0^1 \left(\frac{2}{3} + 2y^2 \right) dy$$

$$= \frac{4}{3}$$

□

2. Υπολογίστε το $\iint_S \cos x \sin y \, dA$, $S = [0, \frac{\pi}{2}] \times [0, \frac{\pi}{2}]$

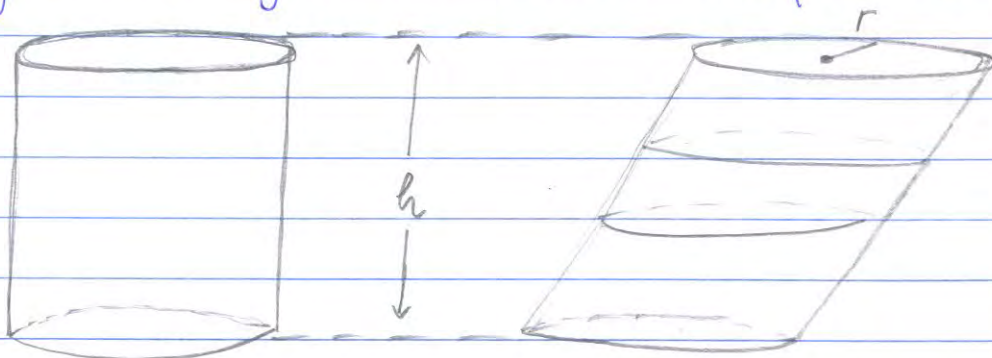
Λύση

$$\iint_S \cos x \sin y \, dA = \int_0^{\frac{\pi}{2}} \left(\int_0^{\frac{\pi}{2}} \cos x \sin y \, dx \right) dy$$

$$= \int_0^{\frac{\pi}{2}} \sin y \, dy = 1$$

□

3. Δείξτε ότι οι όγκοι των κάτωθι κυλινδρών είναι ίσοι.



Απόδειξη:

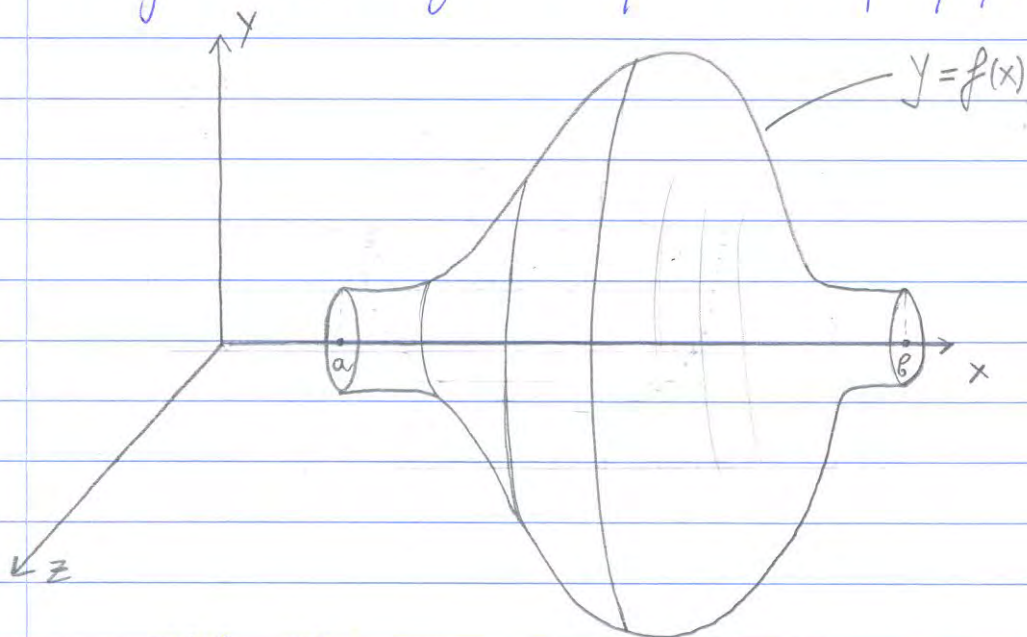
Ο όγκος του ορθού κυλίνδρου είναι $\pi r^2 h$.

Ο όγκος του κεκλιμένου.

$$\int_0^h A(z) \, dz = \int_0^h \pi r^2 \, dz = \pi r^2 h$$

□

4. Δείξτε ότι ο όγκος στερεών εκ περιστροφής δίνεται από:



$$\pi \int_a^b (f(x))^2 dx.$$

Απόδειξη:

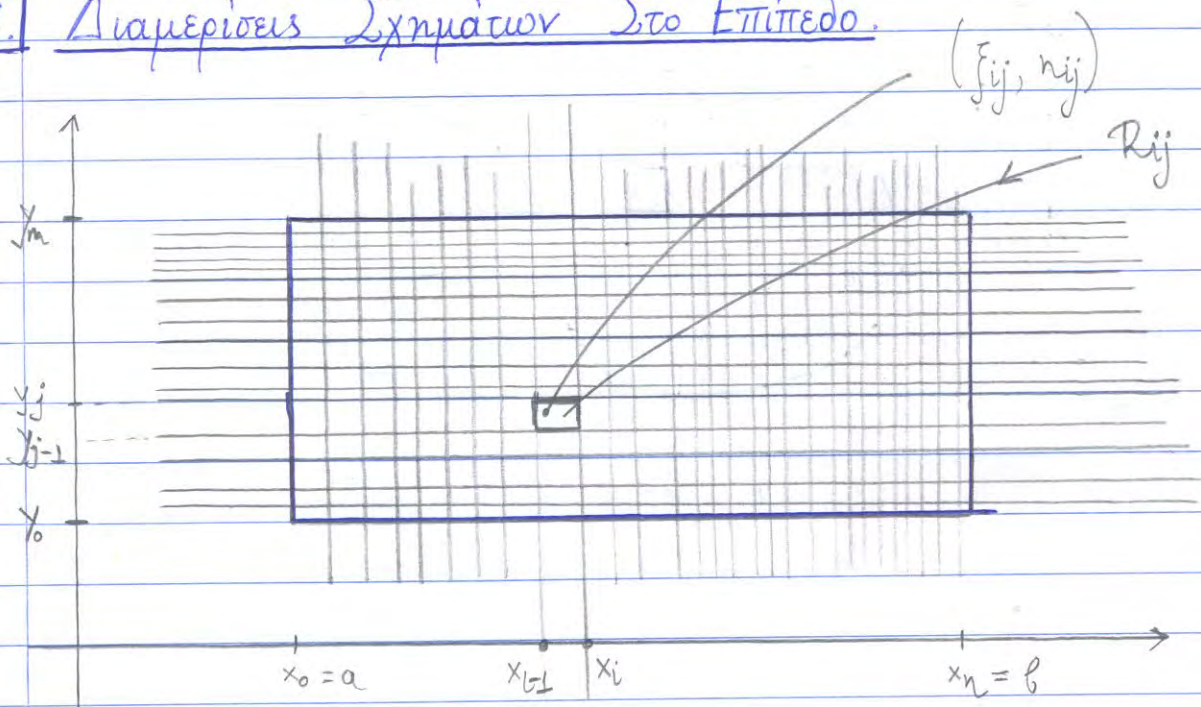
Διατομή με επίπεδο $x = x_0$:

$$A(x_0) = \pi (f(x))^2 dx.$$

$$\text{Όγκος} = \int_a^b \pi (f(x))^2 dx$$

ΑΘΡΟΙΣΜΑΤΑ RIEMANN

1. Διαμερίσεις Σχημάτων Στο Επίπεδο.



$$R_{ij} : x_{i-1} \leq x \leq x_i, \quad y_{j-1} \leq y \leq y_j$$

$$a = x_0 < x_1 < \dots < x_n = b$$

$$c = y_0 < y_1 < \dots < y_m = d$$

Αθροίσματα Riemann.

$$\sum_{\substack{i=1, \dots, n \\ j=1, \dots, m}} f(\xi_{ij}, \eta_{ij}) (x_i - x_{i-1}) (y_j - y_{j-1})$$

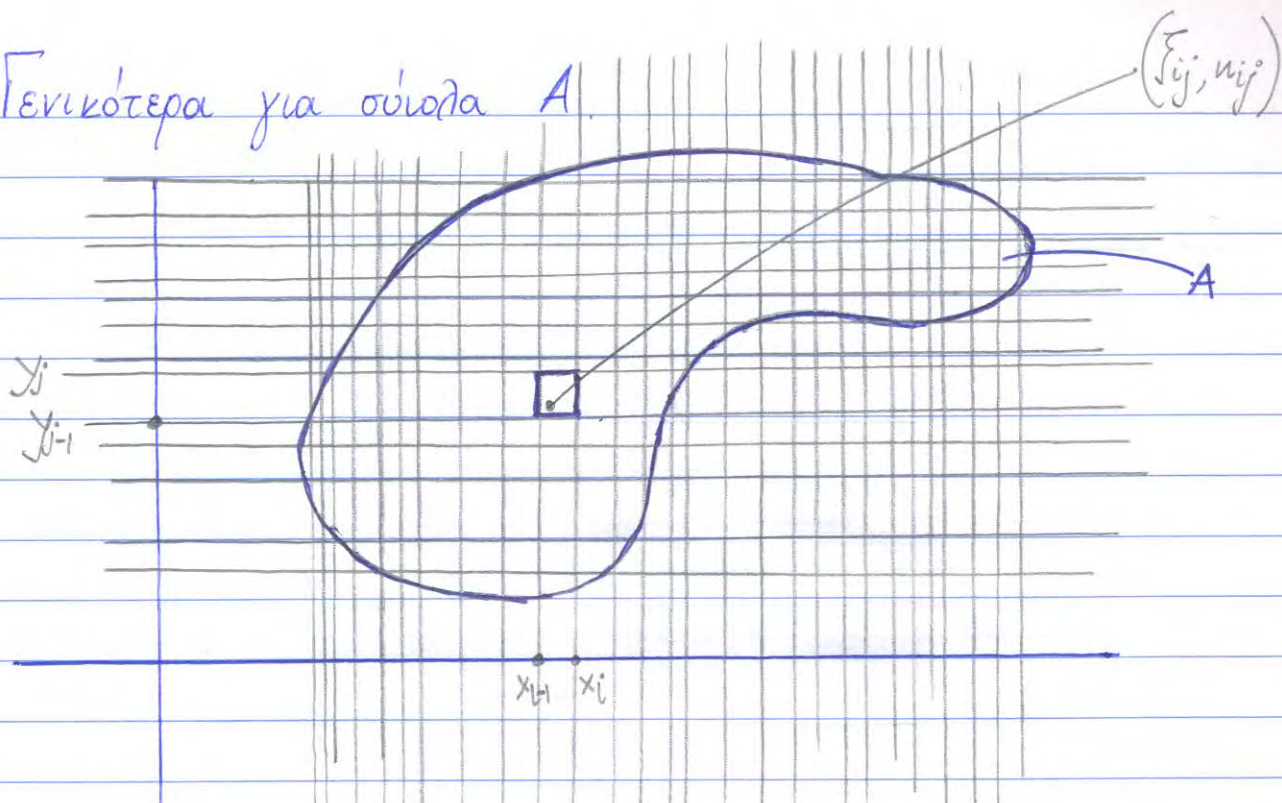
Εάν το όριο υπάρχει

$$L = \lim \sum f(\xi_{ij}, \eta_{ij}) (x_i - x_{i-1}) (y_j - y_{j-1})$$

όπως η διαμέριση γίνεται λεπτότερη και λεπτότερη τότε
καλείται ως

$$\iint_{\mathcal{R}} f(x, y) dA.$$

Γενικότερα για σύνορα A .



Τα σύνορα A δεν είναι τελείως αυθαίρετα.
Λέγονται μετρήσιμα. Δεν τα μελετάμε ανωτέρω εδώ.

Διαμέριση του A , F_1, \dots, F_n σημαίνει

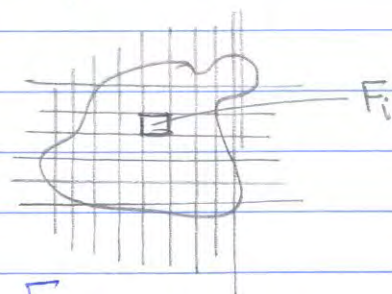
$$A = \bigcup_{i=1}^n F_i, \quad F_i \cap F_j = \emptyset, \quad i \neq j.$$

2 Όγκος

$f(x, y)$ φραγμένη, A μετρήσιμο, F_1, \dots, F_n διαμέριση του A .
(F_i μετρήσιμα). Στα προηγούμενα σχήματα:

Θεωρούμε τα αθροίσματα

$$(1) \sum_{i=1}^n f(\xi_i, \eta_i) A_i$$



όπου (ξ_i, η_i) αυθαίρετο σημείο στο F_i , και A_i το εμβαδόν του F_i .

Ορισμός: Η διάμετρος του σχήματος F είναι η μέγιστη απόσταση μεταξύ δύο σημείων του F .

Ορισμός: Το εύρος ή νόρμα της διαμέρισης F_1, \dots, F_n είναι η μέγιστη διάμετρος των F_1, \dots, F_n .

Ορισμός: Τα αθροίσματα (1) τείνουν στο όριο L εάν

$\forall \epsilon > 0, \exists \delta > 0$ τέτοιο ώστε

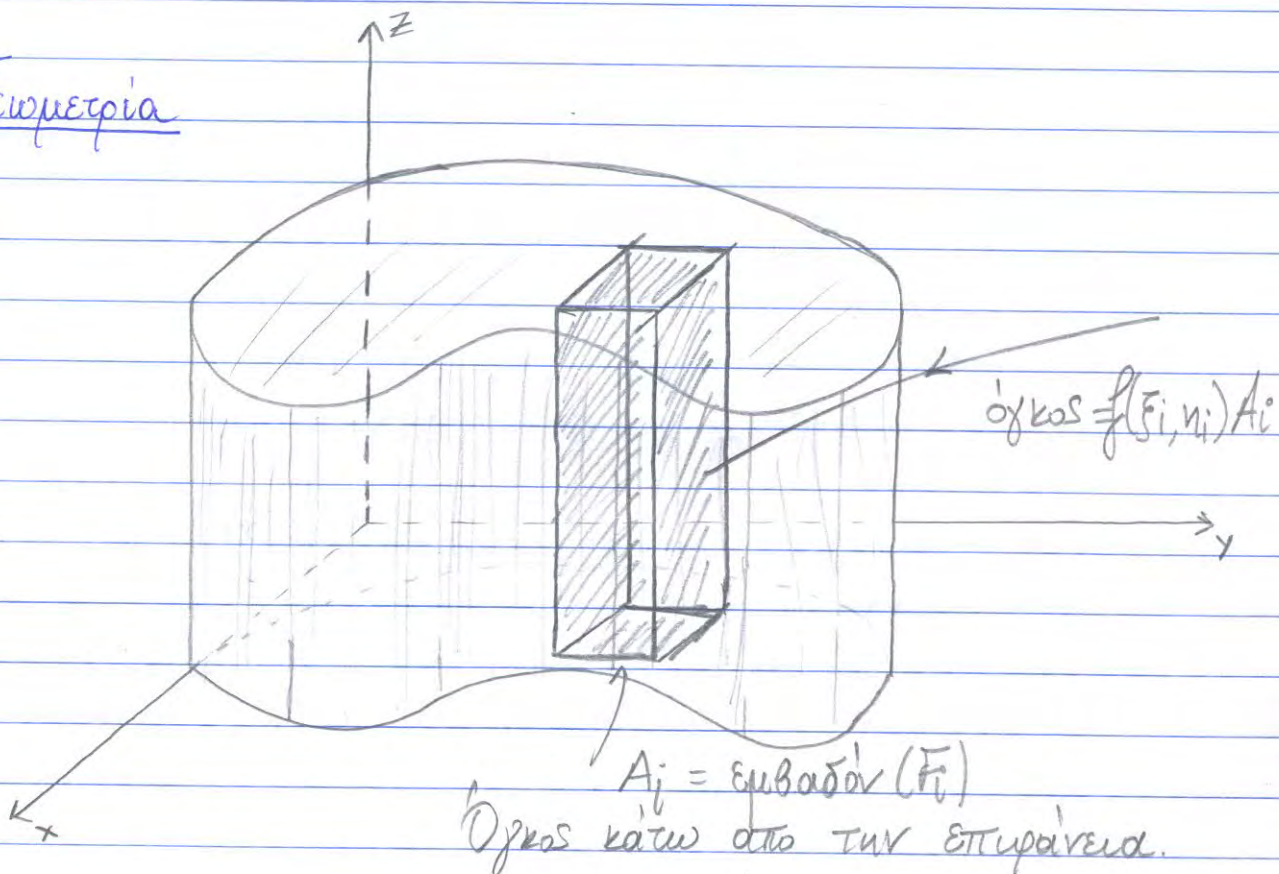
$$\left| \sum_{i=1}^n f(\xi_i, \eta_i) A_i - L \right| < \epsilon$$

\forall διαμέριση με νόρμα μικρότερη του δ .

Ορισμός: Το όριο L συμβολίζεται με

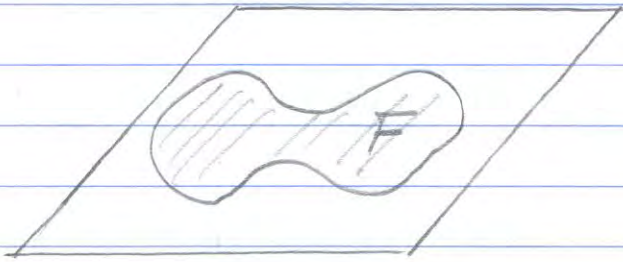
$$\iint_A f(x, y) dA$$

Γεωμετρία



Φυσική.

F αντιπροσωπεύει μια λεπτή πλάκα σταθερής πυκνότητας c , τότε η $M = \mu\alpha\sigma\alpha$ της $F = cA$, $A = \epsilon\mu\beta\alpha\delta\acute{o}\nu$ της F .



Εάν η πυκνότητα είναι μεταβλητή τότε $M = \iint_A f(x,y) dA$.

3. Θεώρημα 1. (Ιδιότητες)

1. Εάν η f είναι ολοκληρώσιμη στο A , και $f \geq 0 \Rightarrow \iint_A f dA \geq 0$
2. Εάν f, g ολοκληρώσιμες στο A , $\lambda, \mu \in \mathbb{R}$ τότε $\lambda f + \mu g$ ολοκληρώσιμη και ισχύει

$$\iint_A (\lambda f + \mu g) dA = \lambda \iint_A f dA + \mu \iint_A g dA.$$

3. Εάν F_1, \dots, F_n διαμέριση του A , f ολοκληρώσιμη στο A τότε η f είναι ολοκληρώσιμη σε κάθε F_i και

$$\iint_A f dA = \sum_{i=1}^n \iint_{A_i} f dA.$$

4. Η συνάρτηση $\mathbb{1}_A(x,y) = 1$, $(x,y) \in A$, είναι ολοκληρώσιμη στο A και

$$\iint_A \mathbb{1} dA = \epsilon\mu\beta\alpha\delta\acute{o}\nu(A)$$

Απόδειξη:

Οι 1 και 2, προκύπτουν από τις αντίστοιχες ιδιότητες των αθροισμάτων Riemann (1), που κληρονομούνται και από το όριο. Για την 3 παρατηρούμε ότι εάν διαμερίσουμε το κάθε F_1, \dots, F_n , τότε η ένωση αυτών των διαμερίσεων αποτελεί διαμέριση για το A . Κάνοντας χρήση τέτοιων διαμερίσεων εφόουμε την 3. Τέλος η 4 προκύπτει άμεσα από τα αθροίσματα Riemann

□

Το επόμενο θεώρημα είναι ιδιαίτερα σημαντικό διότι δείχνει ότι οι ιδιότητες 1, 2, 3, 4 χαρακτηρίζουν το $\iint_A f \, dA$.

Θεώρημα 2: Έστω σε κάθε A μετρήσιμο, και σε κάθε f ολοκληρώσιμη στο A ορίζεται ο πραγματικός αριθμός $I_A(f)$ ο οποίος έχει τις εξής ιδιότητες:

1. Εάν $f \geq 0$ στο $A \Rightarrow I_A(f) \geq 0$

2. $I_A(\lambda f + \mu g) = \lambda I_A(f) + \mu I_A(g) \quad \forall \lambda, \mu \in \mathbb{R}$

3. Εάν F_1, \dots, F_n διαμέριση του A , τότε

$$I_A(f) = I_{F_1}(f) + \dots + I_{F_n}(f)$$

4. $I_A(1) = \text{Εμβαδόν } A$

Τότε ισχύουν τα ακόλουθα:

(2) $f \geq g$ στο $A \Rightarrow I_A(f) \geq I_A(g)$

και $\forall A$ μετρήσιμο, f ολοκληρώσιμη

(3) $I_A(f) = \iint_A f \, dA$.

Απόδειξη:

(2): Δέχουμε $\lambda=1, \mu=-1$. οπότε η ιδιότητα 2 δίνει $I_A(f-g) = I_A(f) - I_A(g)$. Τώρα $f \geq g \Leftrightarrow f-g \geq 0$, άρα ιδιότητα $I_A(f-g) \geq 0 \Rightarrow I_A(f) \geq I_A(g)$.

(3): Έστω F_1, \dots, F_n διαμέριση του A , $A_i = \text{εμβαδόν}(F_i)$

⊛ $M_i = \text{μέγιστο}$ } της f στο F_i , $i=1, \dots, n$
 $m_i = \text{ελάχιστο}$ }

⊙ Το επιχείρημα είναι αναστρέψιμο για f συνεχή, και F_1, \dots, F_n κλειστά-φραγμένα σύνολα.

(4) Τότε $m_i \leq f \leq M_i$ στο F_i

Από την (4)
 $m_i A_i = m_i I_{F_i}(1)$

Από την (2)
 $m_i I_{F_i}(1) = I_{F_i}(m_i)$

Από την (2) και την (4)

$$I_{F_i}(m_i) \leq I_{F_i}(f) \leq I_{F_i}(M_i)$$

και ομοίως μέσω των (2), (4)

$$I_{F_i}(M_i) = M_i I_{F_i}(1) = M_i A_i$$

Κατά συνέπεια

$$m_i A_i \leq I_{F_i}(f) \leq M_i A_i$$

και αθροίζοντας

$$(5) \quad \sum_{i=1}^n m_i A_i \leq I_F(f) \leq \sum_{i=1}^n M_i A_i$$

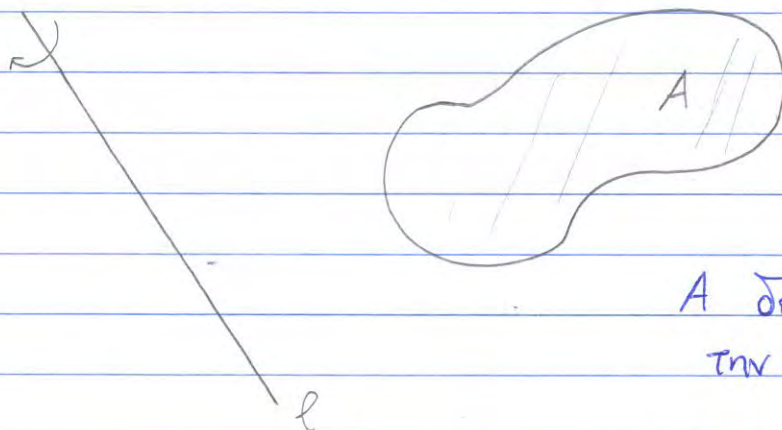
Εφόσον τα m_i και M_i αντιστοιχούν σε τιμές της f σε σημεία του F_i , και οι δύο πλευρές της (5) αντιστοιχούν σε αθροίσματα Riemann. Από την υπόθεση η f είναι ολοκληρώσιμη.

Κατά συνέπεια τα αθροίσματα τείνουν στο

$$\iint_A f dA, \text{ και έτσι προκύπτει η (3).}$$

□

4. Το Θεώρημα του Πλάττου



A δεν τέμνεται από την l .

A περιστρέφεται περί την l . Τότε ο όγκος του στερεού εκ περιστροφής δίνεται από:

$$\text{Όγκος} = (2\pi R) \text{Εμβαδόν}(A)$$

όπου R η απόσταση από το κέντρο μάζας του A .

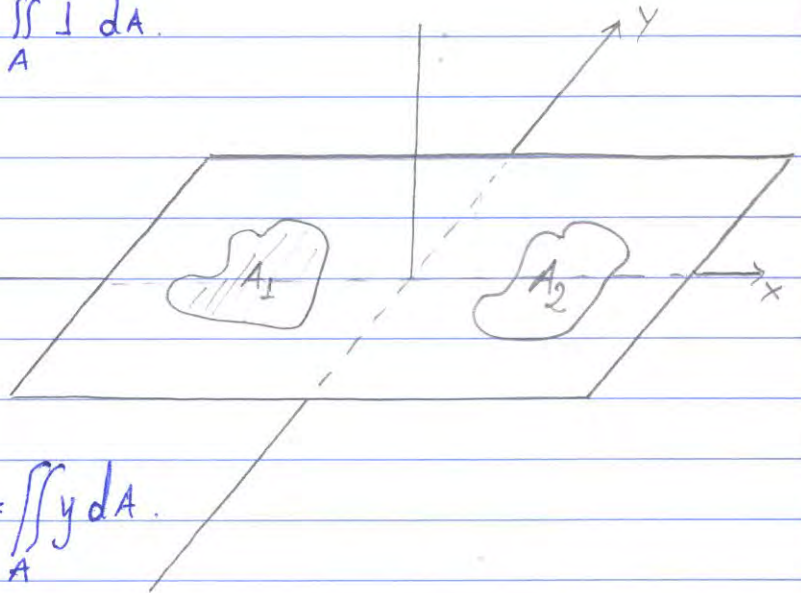
Ορισμός : (κέντρο μάζας)

$$\bar{x} = \frac{\iint_A x dA}{\iint_A 1 dA}, \quad \bar{y} = \frac{\iint_A y dA}{\iint_A 1 dA}$$

Ορισμός : (Ροπές)

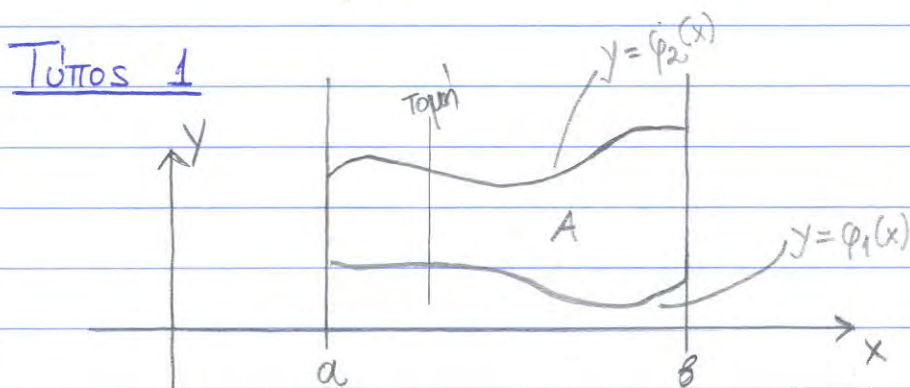
Δοθέντος A , οι ροπές ορίζονται :

$$M_x(A) = \iint_A x dA \quad M_y(A) = \iint_A y dA$$



Φυσική ερμηνεία : Στο σχήμα, στην πράσινη υποστηρίξιμη κατά μήκος του άξονα y , το σχήμα που θα βαρύνει και θα την στρέψει προς τα κάτω είναι αυτό με την μεγαλύτερη M_x ροπή.

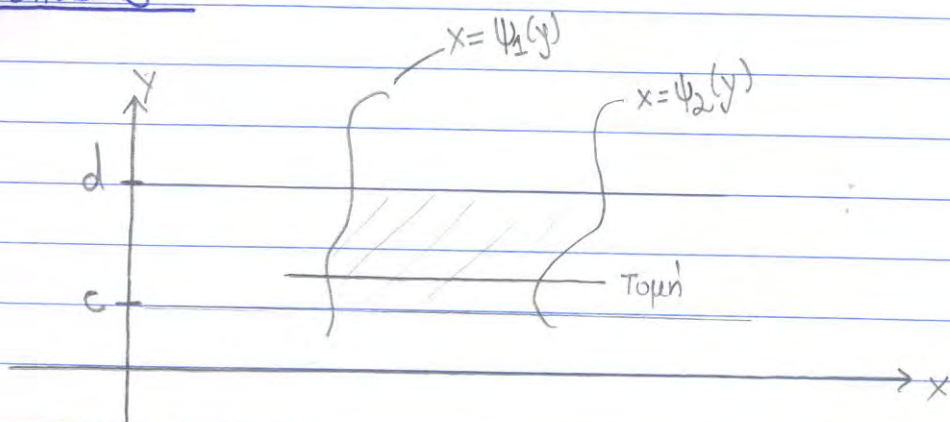
5 Διπλό Ολοκλήρωμα Για Τησ Τενικά A .



$$A = \{ (x,y) \mid a \leq x \leq b, f_1(x) \leq y \leq f_2(x) \}$$

$$\iint_A f(x,y) dA = \int_a^b \left(\int_{f_1(x)}^{f_2(x)} f(x,y) dy \right) dx$$

Τύπος 2



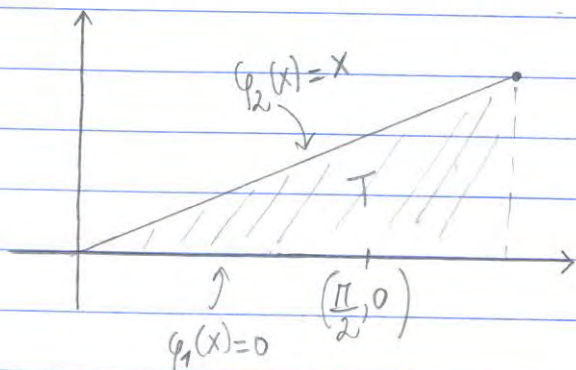
$$A = \{(x,y) \mid c \leq y \leq d, \psi_1(y) \leq x \leq \psi_2(y)\}$$

$$\iint_A f(x,y) dA = \int_c^d \left(\int_{\psi_1(y)}^{\psi_2(y)} f(x,y) dx \right) dy.$$

Παραδείγματα

1) Υπολογίστε το $I = \iint_T (x^2y + \cos x) dA$.

$$T = \{(x,y) \mid 0 \leq x \leq \frac{\pi}{2}, 0 \leq y \leq x\}.$$



$$I = \int_0^{\pi/2} \left(\int_0^x (x^2y + \cos x) dy \right) dx = \int_0^{\pi/2} \left(\int_0^x x^2y dy + \int_0^x \cos x dy \right) dx.$$

$$= \int_0^{\pi/2} \left(x^2 \left[\frac{y^2}{2} \right]_0^x + \cos x \left[y \right]_0^x \right) dx = \int_0^{\pi/2} x^2 \frac{x^2}{2} + x \cos x dx$$

$$= \int_0^{\pi/2} \frac{x^4}{2} dx + \int_0^{\pi/2} x \cos x dx$$

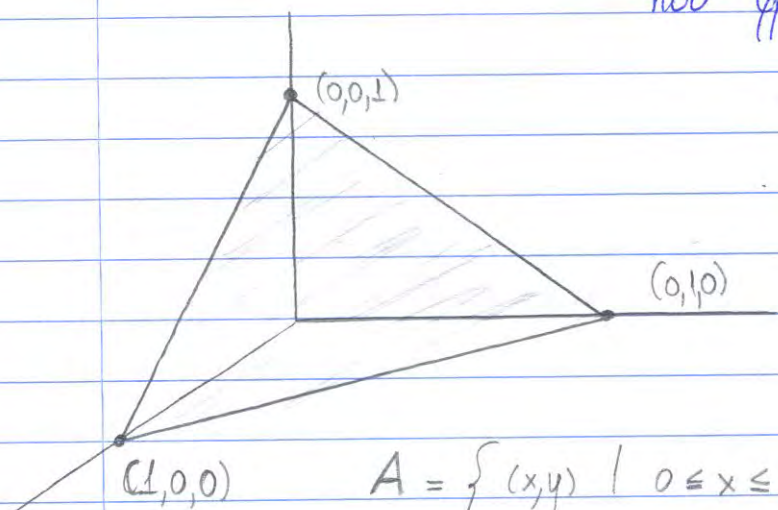
$$\bullet \frac{1}{2} \int_0^{\pi/2} x^4 dx = \frac{1}{2} \left[\frac{x^5}{5} \right]_0^{\pi/2} = \frac{1}{2} \frac{\pi^5}{5} = \frac{\pi^5}{10 \cdot 32}$$

$$\bullet \int_0^{\pi/2} x \cos x dx = \int_0^{\pi/2} x (\sin x)' dx = \left[x \sin x \right]_0^{\pi/2} - \int_0^{\pi/2} (x)' \sin x dx$$

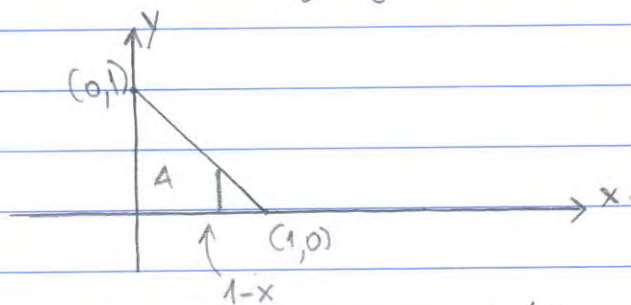
$$= \left[x \sin x \right]_0^{\pi/2} - \left[\cos x \right]_0^{\pi/2} = \frac{\pi}{2} + 1$$

$$\text{Άρα } I = \frac{\pi^5}{(10) \cdot (32)} + \frac{\pi}{2} + 1$$

2) Βρείτε τον όγκο V του τετραέδρου στο σχήμα που φαίνεται από τα επίπεδα $y=0$, $z=0$, $x=0$ και $y+x+z=1$.



$$A = \{ (x,y) \mid 0 \leq x \leq 1, 0 \leq y \leq 1-x \}$$



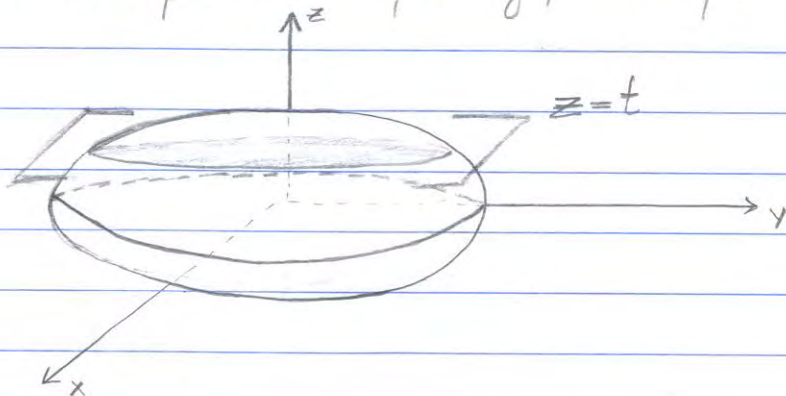
$$V = \iiint_A [1 - (x+y)] dA = \int_0^1 \left(\int_0^{1-x} [1 - (x+y)] dy \right) dx$$

□

Υποδείξεις για τις ασκήσεις 4-5-6-7

Άσκηση 4.

Θα λύσουμε την παραλλαγή της με διατομές $z=t$



$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} + \frac{z^2}{c^2} \leq 1$$

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} + \frac{t^2}{c^2} = 1 \quad (\text{τομή})$$

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1 - \frac{t^2}{c^2}$$

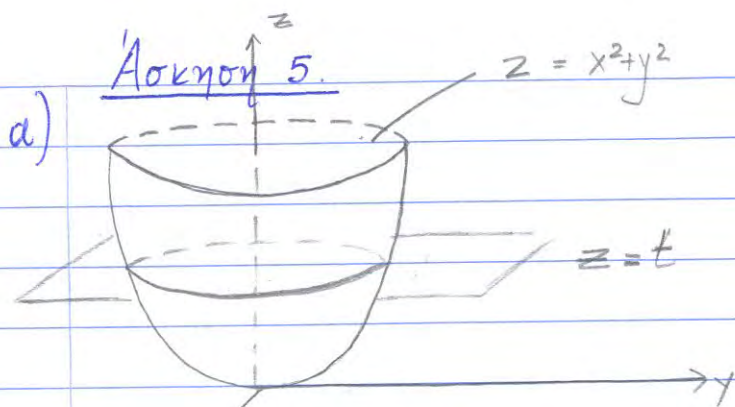
$$\underline{\text{Έκφραση:}} \quad \frac{x^2}{A^2} + \frac{y^2}{B^2} = 1, \quad \underline{\text{Εμβαδόν}} = \pi \cdot A \cdot B$$

$$\Rightarrow \frac{x^2}{a^2(1 - \frac{t^2}{c^2})} + \frac{y^2}{b^2(1 - \frac{t^2}{c^2})} = 1$$

$$\underline{\text{Εμβαδόν τομής:}} \quad \pi a \cdot b \left(1 - \frac{t^2}{c^2}\right)$$

$$\underline{\text{Όγκος}} = 2\pi a b \int_0^c \left(1 - \frac{t^2}{c^2}\right) dt = \frac{4}{3} \pi a b c$$

□



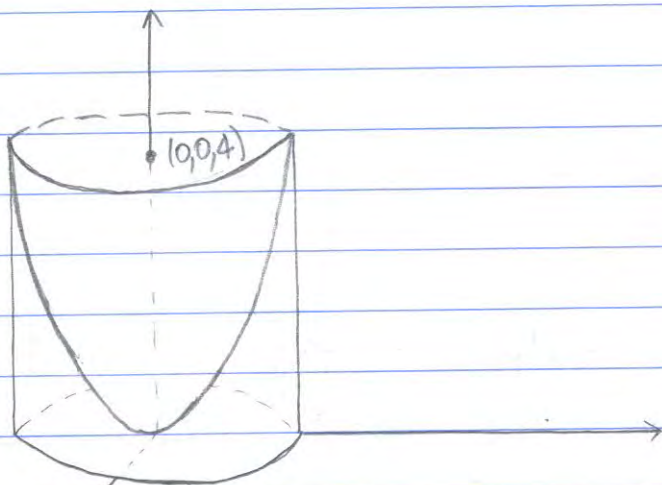
Διατομή περιφέρεια $x^2 + y^2 = t$

Εμβαδόν διατομής πt

Όγκος στερεού παραβολοειδούς, $0 \leq t \leq 4$

$$\int_0^4 (\pi t) dt = 8\pi$$

b)



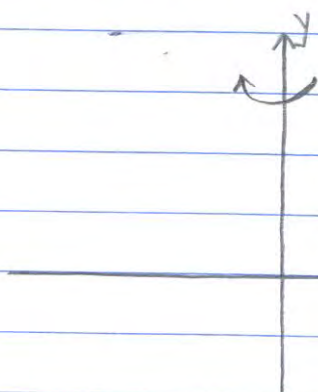
Όγκος V στερεού από κάτω από το $z = x^2 + y^2$
 $z = f(x,y) = x^2 + y^2$

$$V = \iint_A f(x,y) dA = \text{Όγκος κυλίνδρου} - 8\pi$$

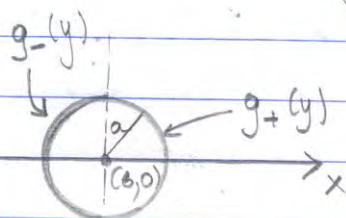
$$= (\pi \cdot 2^2) 4 - 8\pi = 8\pi$$

□

Ασκηση 68



$$(x-b)^2 + y^2 = a^2$$



$$V = \pi \int_{-a}^a (g_+(y))^2 dy$$

$$x = g_+(y) = b + \sqrt{a^2 - y^2}$$

$$x = g_-(y) = b - \sqrt{a^2 - y^2}$$

$$V = \pi \int_{-a}^a ([g_+(y)]^2 - [g_-(y)]^2) dy$$

$$= 4\pi b \int_{-a}^a \sqrt{a^2 - y^2} dy = 4\pi b \frac{a^2\pi}{2} = (2\pi b)(a^2\pi)$$

$$\bullet \int_{-a}^a \sqrt{a^2 - y^2} dy = \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} \sqrt{a^2 - a^2 \sin^2 \theta} a \cos \theta d\theta$$

$$y = a \sin \theta$$

$$\theta \in \left[-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}\right]$$

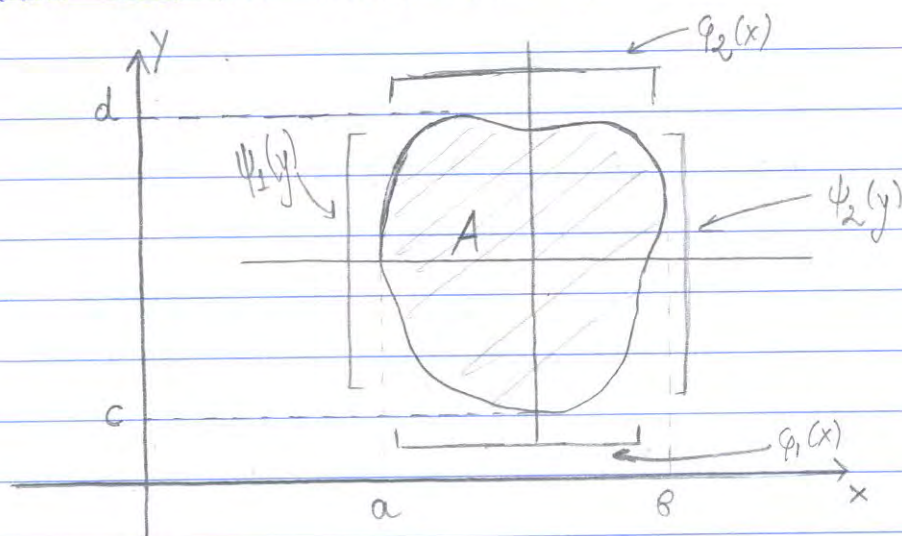
$$= \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} a \sqrt{1 - \sin^2 \theta} a \cos \theta d\theta$$

$$= \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} a^2 \cos^2 \theta d\theta = \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} a^2 \frac{1 + \cos 2\theta}{2} d\theta$$

$$= \frac{a^2\pi}{2}$$

6] Αλλαγή Της Διάταξης Στην Ολοκλήρωση.

Έστω A χωρίο που περιγράφεται και ως τύπου 1, αλλά και ως τύπου 2.



Τύπος 1.

$$A = \{ (x,y) \mid a \leq x \leq b, \varphi_1(x) \leq y \leq \varphi_2(x) \}$$

$$\iint_A f \, dA = \int_a^b \left(\int_{\varphi_1(x)}^{\varphi_2(x)} f(x,y) \, dy \right) dx$$

Τύπος 2

$$A = \{ (x,y) \mid c \leq y \leq d, \psi_1(y) \leq x \leq \psi_2(y) \}$$

$$\iint_A f \, dA = \int_c^d \left(\int_{\psi_1(y)}^{\psi_2(y)} f(x,y) \, dx \right) dy$$

Παράδειγμα 1: Ολοκληρώστε αλλοθώντας την σειρά:

$$I = \int_0^a \left(\int_0^{\sqrt{a^2-x^2}} \sqrt{a^2-y^2} dy \right) dx$$

Επεξήγηση (α) (Χωρίς σχήμα, δεν ενδείκνυται)

$$A = \{ (x,y) \mid 0 \leq x \leq a, 0 \leq y \leq \sqrt{a^2-x^2} \}$$

προκύπτει από την έκφραση τύπου I, το x μεταβλητή αναφοράς
Αλλαγή ρόλων x και y:

$$y = \sqrt{a^2-x^2} \Leftrightarrow x^2+y^2 = a^2 \Leftrightarrow x = \sqrt{a^2-y^2} \quad (\text{διότι } 0 \leq x \leq a)$$

$$A = \{ (x,y) \mid 0 \leq y \leq a, 0 \leq x \leq \sqrt{a^2-y^2} \}$$

Το y μεταβλητή αναφοράς

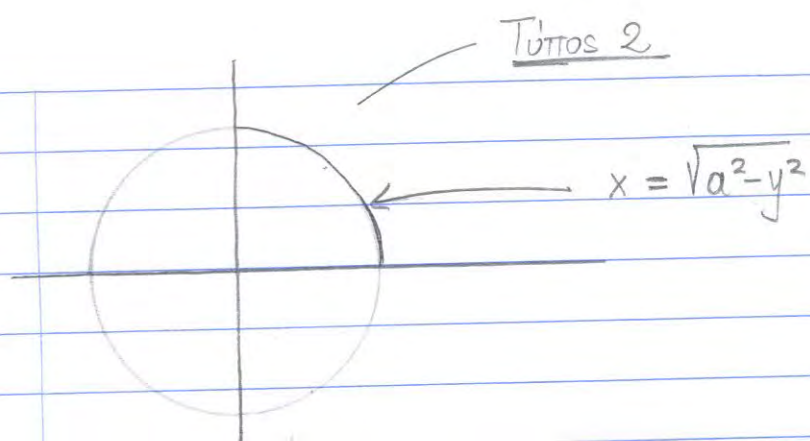
$$I = \int_0^a \left(\int_0^{\sqrt{a^2-y^2}} \sqrt{a^2-y^2} dx \right) dy$$

$$= \int_0^a (a^2-y^2) dy = \frac{2a^3}{3}$$

Σημείωση: Αν δεν αλλοθούμε την διάταξη τότε χρειάζεται τριγωνομετρική αντικατάσταση.

Επεξήγηση (β) (μέσω σχήματος)

$$\text{Διαβάζουμε } 0 \leq x \leq a, 0 \leq y \leq \sqrt{a^2-x^2}$$
$$y = \sqrt{a^2-x^2} \Leftrightarrow x^2+y^2 = a^2$$

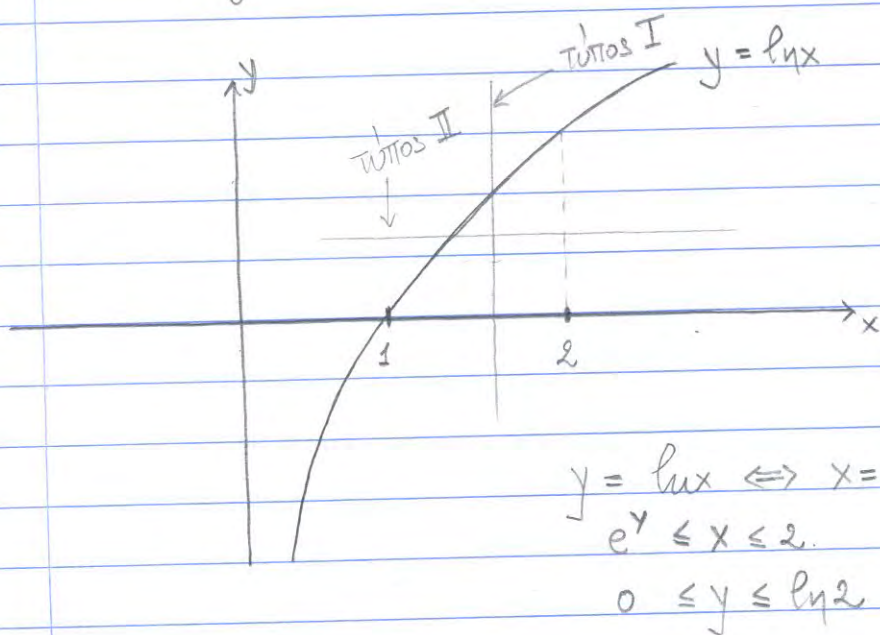


Σχήμα $\Rightarrow 0 \leq y \leq a, 0 \leq x \leq \sqrt{a^2 - y^2}$

Παράδειγμα 2

$$I = \int_1^2 \left(\int_0^{\ln x} (x-1) \sqrt{1+e^{2y}} dy \right) dx$$

$$A = \{ (x,y) \mid 1 \leq x \leq 2, 0 \leq y \leq \ln x \}$$



$$A = \{ (x,y) \mid 0 \leq y \leq \ln 2, e^y \leq x \leq 2 \}$$

$$I = \int_0^{\ln 2} \left(\int_{e^y}^2 (x-1) \sqrt{1+e^{2y}} dx \right) dy$$

$$= \int_0^{\ln 2} \sqrt{1+e^{2y}} \left(\int_{e^y}^2 (x-1) dx \right) dy$$

$$= \int_0^{\ln 2} \frac{\sqrt{1+e^{2y}}}{2} \left(\frac{x^2}{2} - x \right) \Big|_{e^y}^2 dy$$

$$= \int_0^{\ln 2} \frac{\sqrt{1+e^{2y}}}{2} (-1) \left(\frac{e^{2y}}{2} - e^y \right) dy$$

$$= -\frac{1}{2} \int_0^{\ln 2} e^{2y} \sqrt{1+e^{2y}} dy + \int_0^{\ln 2} e^y \sqrt{1+e^{2y}} dy$$

$$= I_1 + I_2$$

$$\bullet I_1 = -\frac{1}{2} \int_0^{\ln 2} e^{2y} \sqrt{1+e^{2y}} dy = -\frac{1}{4} \int_0^{\ln 2} \sqrt{1+e^{2y}} d(1+e^{2y})$$

$$= -\frac{1}{4} \left(\frac{1+e^{2y}}{\frac{3}{2}} \right) \Big|_0^{\ln 2} = -\frac{1}{4} \left(\frac{2}{3} \right) \left[(1+2^2)^{3/2} - 2^{3/2} \right]$$

$$\bullet I_2 = \int_0^{\ln 2} e^y \sqrt{1+e^{2y}} dy$$

Άρρητο ολοκλήρωμα: $u = e^y \Rightarrow du = e^y dy$

$$\int e^y \sqrt{1+e^{2y}} dy = \int \sqrt{1+u^2} du$$

Τρόπος 1: $u = \frac{1}{2} \left(t - \frac{1}{t} \right)$, $du = \frac{1}{2} \left(1 + \frac{1}{t^2} \right) dt$

$$\sqrt{1+u^2} = \sqrt{\frac{1}{4} \left(t - \frac{1}{t} \right)^2 + 1}$$

$$\frac{1}{4} \left(t - \frac{1}{t} \right)^2 + 1 = \frac{1}{4} \left(t^2 + \frac{1}{t^2} - 2 \right) + 1$$

$$= \frac{1}{4} \left(t^2 + \frac{1}{t^2} + 2 \right) = \frac{1}{4} \left(t + \frac{1}{t} \right)^2$$

$$\int \sqrt{1+u^2} du = \frac{1}{4} \int \left(t + \frac{1}{t}\right) \left(1 + \frac{1}{t^2}\right) dt$$

$$= \frac{1}{4} \int \left(t + \frac{2}{t} + \frac{1}{t^3}\right) dt$$

$$= \frac{1}{4} \left[\frac{t^2}{2} + 2 \ln t - \frac{1}{2t^2} \right]$$

Βλ. Τόπος
σ. 566.
Εφαπ. Απέρ.
Αρα

$$\int_0^{\ln 2} e^y \sqrt{1+e^{2y}} dy = \int_1^2 \sqrt{1+u^2} du$$

$$= \frac{1}{2} \left[u \sqrt{1+u^2} + \ln \left(\sqrt{1+u^2} + u \right) \right]_1^2$$

Τόπος 2.

$$\int \sqrt{1+u^2} du, \quad u = \tan \theta \quad 1+u^2 = \frac{1}{\cos^2 \theta}$$

$$du = \frac{1}{\cos^2 \theta} d\theta$$

$$= \int \frac{1}{\cos^3 \theta} d\theta = \int \frac{\cos \theta}{\cos^4 \theta} d\theta = \int \frac{d(\sin \theta)}{(1-\sin^2 \theta)^2} = \int \frac{df}{(1-f^2)^2}$$

$$\frac{1}{(1-f^2)^2} = \frac{1}{(1+f)^2 (1-f)^2}$$

$$= \frac{A}{1+f} + \frac{B}{(1+f)^2} + \frac{C}{1-f} + \frac{D}{(1-f)^2}$$

κρίτ.

II

Παράδειγμα 3.

Ορίζουμε τον μετασχηματισμό Laplace για συναρτήσεις

$$f: (0, \infty) \rightarrow \mathbb{R}$$

εκθετικής κλίσης: \exists σταθερά $M > 0$, $c > 0$ τέτοια ώστε

$$(1) \quad |f(t)| \leq M e^{ct}, \quad t \geq 0$$

ως εξής:

$$(2) \quad f(t)(s) := \int_0^{\infty} e^{-st} f(t) dt$$

Ορίζουμε την συνέλιξη των συναρτήσεων f και g ως εξής:

$$(3) \quad (f * g)(t) := \int_0^t f(t-\tau) g(\tau) d\tau$$

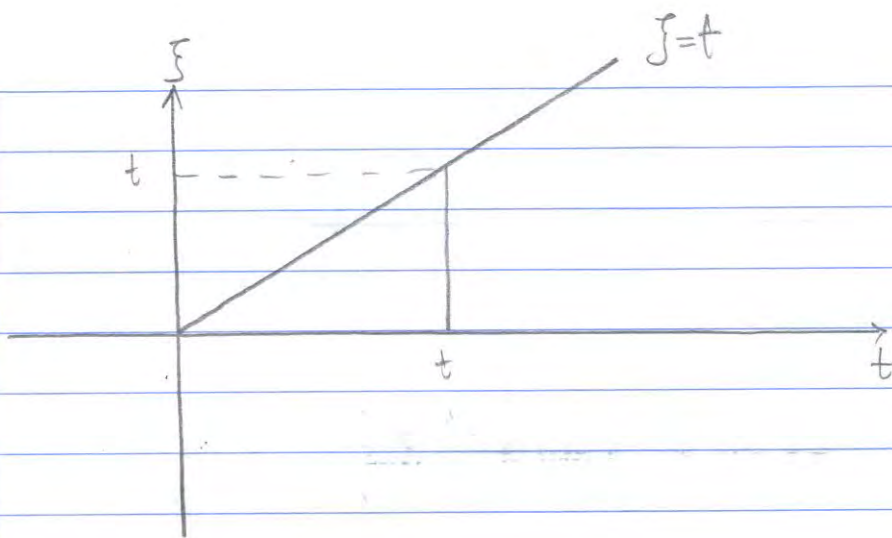
Θεώρημα:

$$(4) \quad L(f * g)(s) = (L(f)(s))(L(g)(s))$$

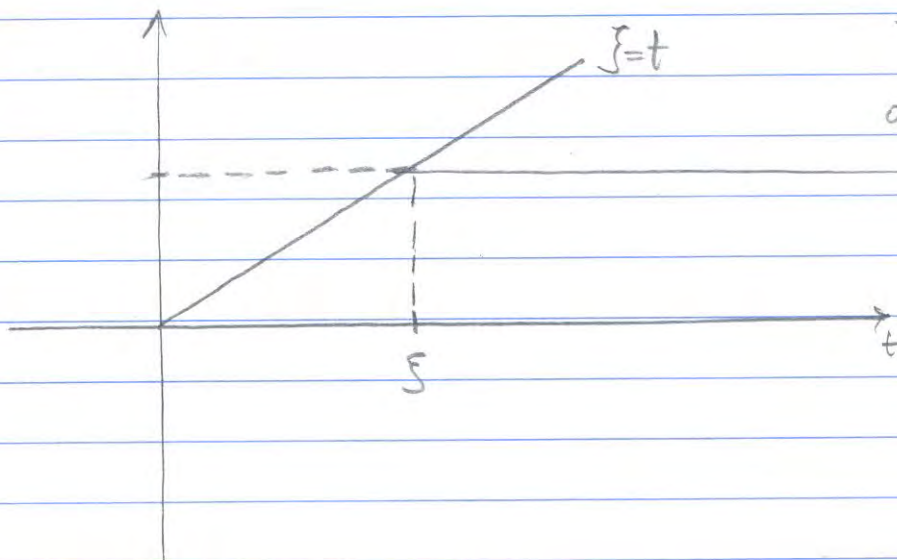
Απόδειξη:

$$L(f * g)(s) = \int_0^{\infty} e^{-st} \left(\int_0^t f(t-\tau) g(\tau) d\tau \right) dt$$

$$A = \{ (t, \tau) \mid 0 \leq t < \infty, 0 \leq \tau \leq t \}$$



Πρώτου I.
 $0 \leq t < \infty, 0 \leq \xi \leq t.$



Πρώτου II
 $0 \leq \xi < \infty, \xi \leq t < \infty$

$$A = \{ (t, \xi) \mid 0 \leq \xi < \infty, \xi \leq t < \infty \}$$

$$\begin{aligned} L(f * g)(s) &= \int_0^{\infty} \left(\int_{\xi}^{\infty} e^{-st} f(t-\xi) g(\xi) dt \right) d\xi \\ &= \int_0^{\infty} g(\xi) \left(\int_{\xi}^{\infty} f(t-\xi) e^{-st} dt \right) d\xi. \end{aligned}$$

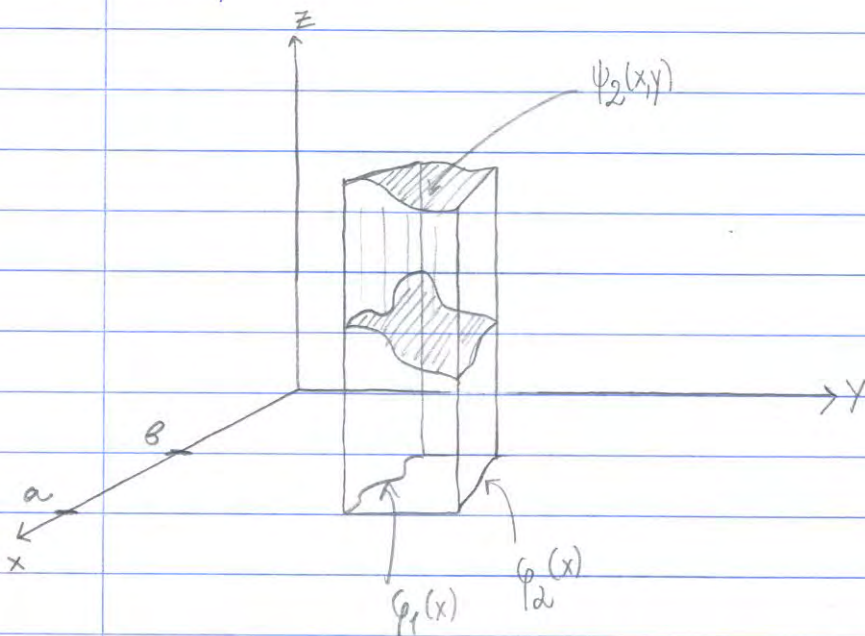
Αλλαγή Μεταβλητών : $u = t - \xi$. (στο εσωτερικό ολοκλήρωμα)

$$\begin{aligned}
&= \int_0^{\infty} g(f) \left(\int_0^{\infty} f(u) e^{-s(u+f)} du \right) df \\
&= \int_0^{\infty} g(f) e^{-sf} \left(\int_0^{\infty} f(u) e^{-su} du \right) df \\
&= \left(\int_0^{\infty} g(f) e^{-sf} df \right) \left(\int_0^{\infty} f(u) e^{-su} du \right) \\
&= (L(g)(s)) \cdot (L(f)(s))
\end{aligned}$$

□

Τριπλό Ολοκλήρωμα

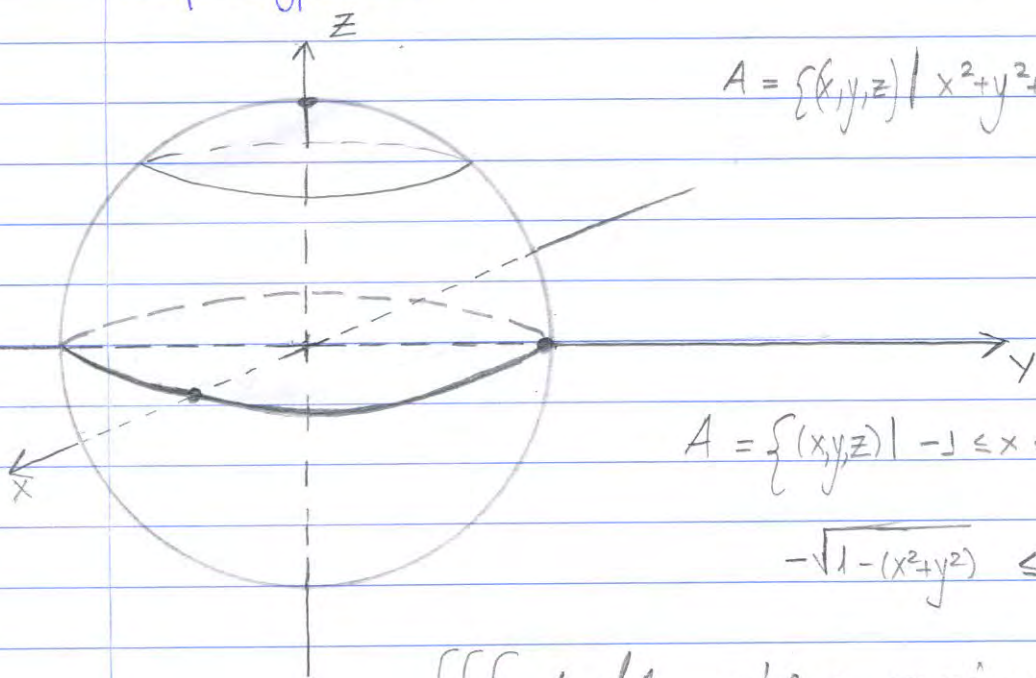
Χωρία στον \mathbb{R}^3



$$A = \{ (x,y,z) \mid a \leq x \leq b, \varphi_1(x) \leq y \leq \varphi_2(x), \psi_1(x,y) \leq z \leq \psi_2(x,y) \}$$

$$(1) \iiint_A f(x,y,z) dA = \int_a^b \left(\int_{\varphi_1(x)}^{\varphi_2(x)} \left(\int_{\psi_1(x,y)}^{\psi_2(x,y)} f(x,y,z) dz \right) dy \right) dx$$

Παράδειγμα 1



$$A = \{(x, y, z) \mid x^2 + y^2 + z^2 \leq 1\}$$

$$A = \{(x, y, z) \mid -1 \leq x \leq 1, -\sqrt{1-x^2} \leq y \leq \sqrt{1-x^2}, -\sqrt{1-(x^2+y^2)} \leq z \leq \sqrt{1-(x^2+y^2)}\}$$

$$\iiint_A 1 \, dA = \text{όγκος σφαίρας}$$

$$(2) \quad \iiint_A 1 \, dA = \int_{-1}^1 \left(\int_{-\sqrt{1-x^2}}^{\sqrt{1-x^2}} \left(\int_{-\sqrt{1-(x^2+y^2)}}^{\sqrt{1-(x^2+y^2)}} dz \right) dy \right) dx$$

Παρατήρηση:

$$(3) \quad \int_{-\sqrt{1-x^2}}^{\sqrt{1-x^2}} \sqrt{(1-x^2)-y^2} \, dy = \int_{-r}^r \sqrt{r^2-y^2} \, dy = \frac{r^2}{2} \pi$$

$$\text{όπου } r^2 = 1-x^2$$

Απόδειξη: Τριγωνομετρική Αντικατάσταση.

$$y = r \sin \theta, \quad -\frac{\pi}{2} \leq \theta \leq \frac{\pi}{2}, \quad dy = r \cos \theta \, d\theta$$

$$\int_{-r}^r \sqrt{r^2-y^2} \, dy = \int_{-\pi/2}^{\pi/2} \sqrt{r^2-r^2 \sin^2 \theta} \, r \cos \theta \, d\theta = \int_{-\pi/2}^{\pi/2} r^2 \cos^2 \theta \, d\theta$$

$$= r^2 \int_{-\pi/2}^{\pi/2} \frac{1+\cos 2\theta}{2} \, d\theta = \frac{r^2}{2} \pi$$

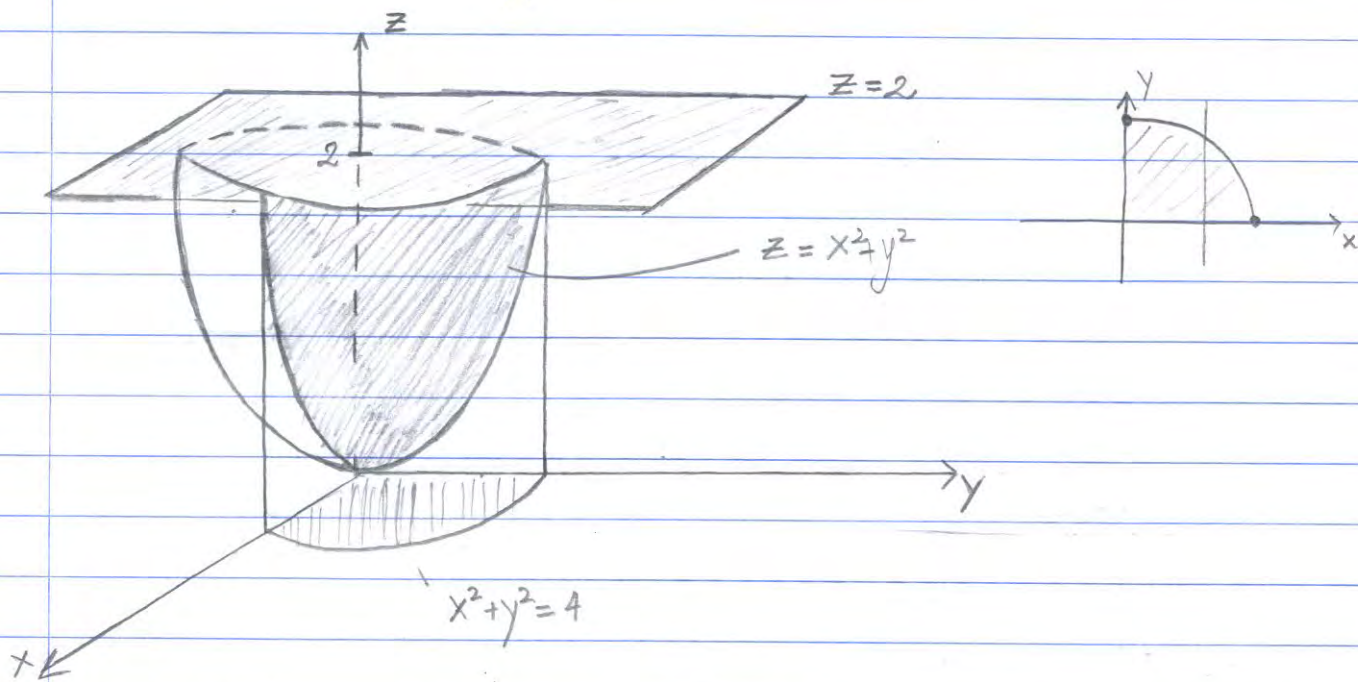
$$(2), (3) \Rightarrow \iiint_A 1 \, dA = 2\pi \int_{-1}^1 (1-x^2) \, dx = 2\pi \left[x - \frac{x^3}{3} \right]_{-1}^1 = \frac{4\pi}{3}$$

□

Παράδειγμα 2:

Έστω A το χωρίο που φράσσεται από τα επίπεδα $x=0$, $y=0$, και $z=2$, και την επιφάνεια $z=x^2+y^2$, εφόσον του $x \geq 0$ και $y \geq 0$.

Υπολογίστε το $I = \iiint_A x \, dA$ και σχεδιάστε το στερεό.



$$A = \{ (x, y, z) \mid 0 \leq x \leq \sqrt{2}, 0 \leq y \leq \sqrt{2-x^2}, x^2+y^2 \leq z \leq 2 \}$$

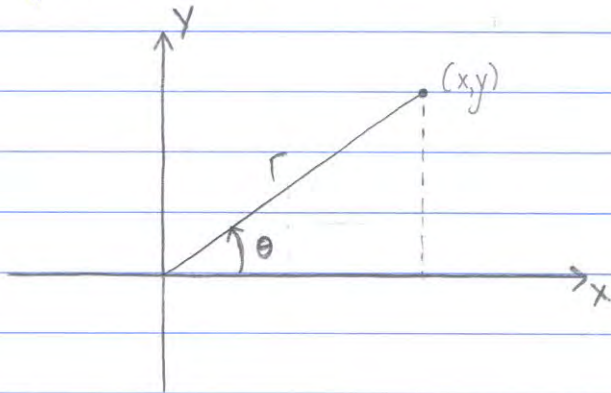
$$I = \int_0^{\sqrt{2}} \left(\int_0^{\sqrt{2-x^2}} \left(\int_{x^2+y^2}^2 x \, dz \right) dy \right) dx = \int_0^{\sqrt{2}} x \left(\int_0^{\sqrt{2-x^2}} (2-(x^2+y^2)) dy \right) dx$$

$$= \int_0^{\sqrt{2}} x \left((2-x^2)\sqrt{2-x^2} - \frac{1}{3} y^3 \Big|_0^{\sqrt{2-x^2}} \right) dx$$

$$= \int_0^{\sqrt{2}} x \frac{2}{3} (2-x^2)^{3/2} dx = \dots = \frac{8\sqrt{2}}{15} \quad \square$$

Άλλαξη Μεταβλητών Σε Πολλαπλά Ολοκληρώματα

Πολικές (στον \mathbb{R}^2)

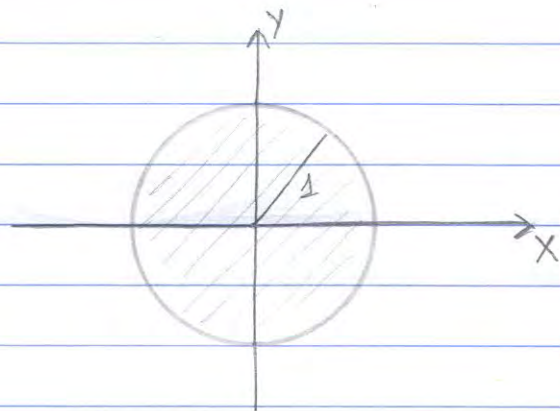
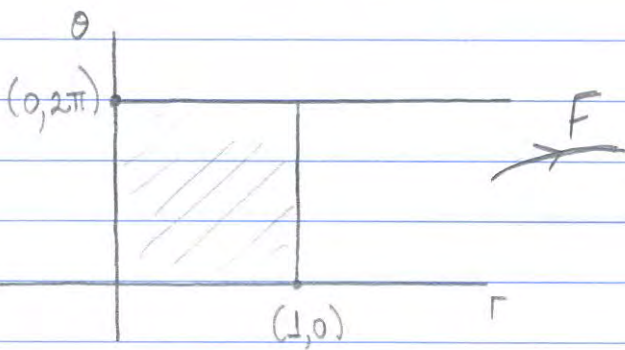


$$r = \sqrt{x^2 + y^2}$$
$$\theta = \arctan \frac{y}{x}$$

$$x(r, \theta) = r \cos \theta$$

$$y(r, \theta) = r \sin \theta$$

$$(r, \theta) \xrightarrow{F} (x, y)$$

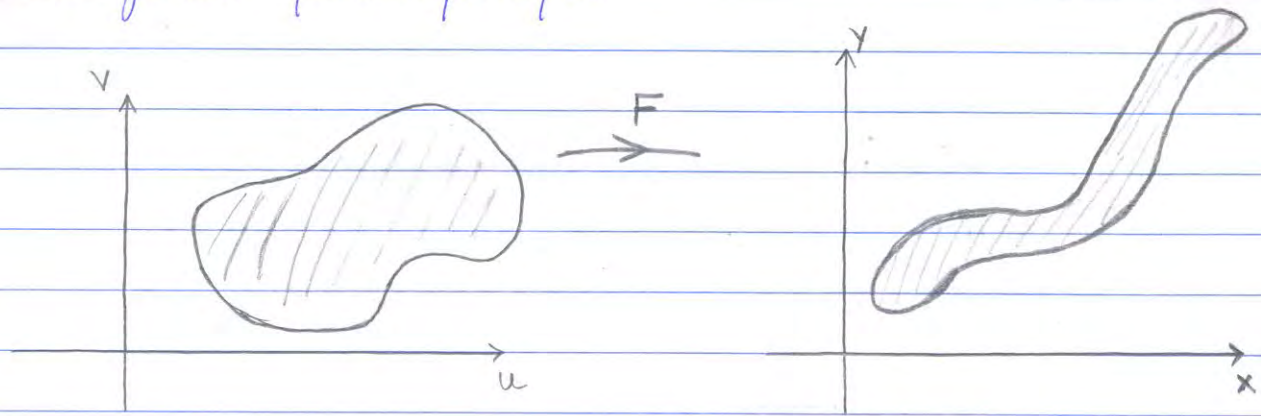


Διαφορικό της F

$$DF = \begin{pmatrix} \frac{dx}{dr} & \frac{dx}{d\theta} \\ \frac{dy}{dr} & \frac{dy}{d\theta} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \theta & -r \sin \theta \\ \sin \theta & r \cos \theta \end{pmatrix}$$

$$\det DF = \det \begin{pmatrix} \cos \theta & -r \sin \theta \\ \sin \theta & r \cos \theta \end{pmatrix} = r$$

Έστω γενικός μετασχηματισμός



$$F(v, u) = (f_1(v, u), f_2(v, u))$$

$$\begin{cases} x = f_1(u, v) \\ y = f_2(u, v) \end{cases}, \quad F \text{ Διαφορίσιμος}$$

$$DF = \begin{pmatrix} \frac{\partial f_1}{\partial u} & \frac{\partial f_1}{\partial v} \\ \frac{\partial f_2}{\partial u} & \frac{\partial f_2}{\partial v} \end{pmatrix}$$

Η Ιακωβιανή ορίζουσα είναι η

$$(1) \quad \det DF = \det \begin{pmatrix} \frac{\partial f_1}{\partial u} & \frac{\partial f_1}{\partial v} \\ \frac{\partial f_2}{\partial u} & \frac{\partial f_2}{\partial v} \end{pmatrix}$$

Τού συμβολίζεται με

$$(2) \quad \frac{\partial(x, y)}{\partial(u, v)}$$

Ορισμός : Έστω $F: \Omega \rightarrow \mathbb{R}^2$ διαφορίσιμος στο Ω
ανοιχτό στο \mathbb{R}^2 . F λέγεται αμφιδιαφόριση εδν

$$\det DF(u,v) \neq 0 \quad \forall (u,v) \in \Omega,$$

δηλαδή

$$\frac{\partial(x,y)}{\partial(u,v)} \neq 0$$

$$x = f_1(u,v)$$

$$y = f_2(u,v)$$

$$F(u,v) = (f_1(u,v), f_2(u,v))$$

Παράδειγμα

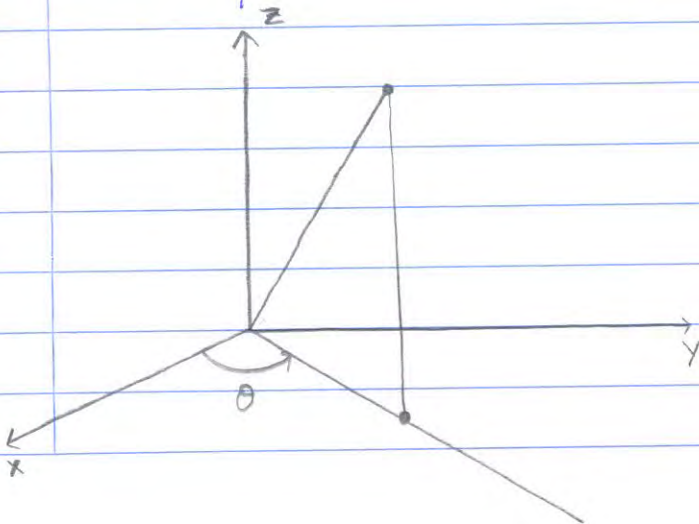
$$x = u^2 - v^2 = f_1(u,v)$$

$$y = 2uv = f_2(u,v)$$

$$\frac{\partial(x,y)}{\partial(u,v)} = \det \begin{pmatrix} 2u & -2v \\ 2v & 2u \end{pmatrix} = 4(u^2 + v^2)$$

Άρα ο F είναι αμφιδιαφόριση στο $(u,v) \neq (0,0)$

Κυλιωδρικές (στον \mathbb{R}^3)



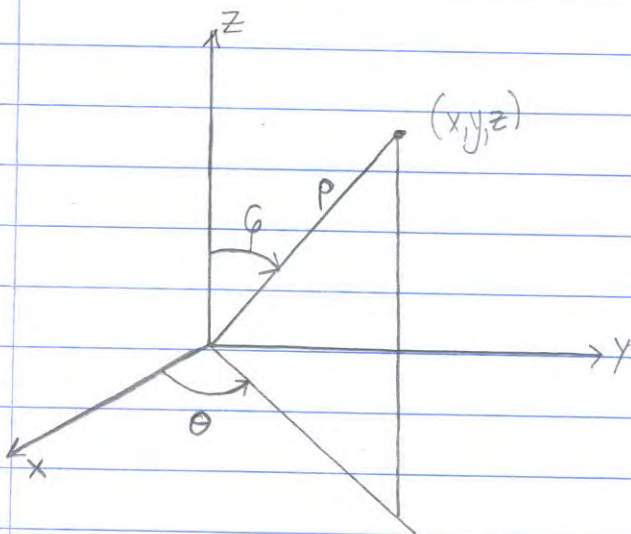
$$\begin{cases} x = r \cos \theta = \sqrt{x^2 + y^2} \cos \theta \\ y = r \sin \theta = \sqrt{x^2 + y^2} \sin \theta \\ z = z \end{cases}$$

$$F(r, \vartheta, z) = (r \cos \vartheta, r \sin \vartheta, z)$$

$$DF = \begin{pmatrix} \frac{\partial x}{\partial r} & \frac{\partial x}{\partial \vartheta} & \frac{\partial x}{\partial z} \\ \frac{\partial y}{\partial r} & \frac{\partial y}{\partial \vartheta} & \frac{\partial y}{\partial z} \\ \frac{\partial z}{\partial r} & \frac{\partial z}{\partial \vartheta} & \frac{\partial z}{\partial z} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \vartheta & -r \sin \vartheta & 0 \\ \sin \vartheta & r \cos \vartheta & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\frac{\partial(x,y,z)}{\partial(r,\vartheta,z)} := \det DF = r$$

Σφαιρικές (στον \mathbb{R}^3)



$$0 \leq \varphi \leq \pi$$

$$0 \leq \vartheta \leq 2\pi$$

$$\rho = (x^2 + y^2 + z^2)^{1/2}$$

$$x = \rho \sin \varphi \cos \vartheta$$

$$y = \rho \sin \varphi \sin \vartheta$$

$$z = \rho \cos \varphi$$

$$x = f_1(\rho, \vartheta, \varphi) \quad y = f_2(\rho, \vartheta, \varphi) \quad z = f_3(\rho, \vartheta, \varphi)$$

$$DF = \begin{pmatrix} \frac{\partial f_1}{\partial \rho} & \frac{\partial f_1}{\partial \theta} & \frac{\partial f_1}{\partial \varphi} \\ \frac{\partial f_2}{\partial \rho} & \frac{\partial f_2}{\partial \theta} & \frac{\partial f_2}{\partial \varphi} \\ \frac{\partial f_3}{\partial \rho} & \frac{\partial f_3}{\partial \theta} & \frac{\partial f_3}{\partial \varphi} \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} \sin\varphi \cos\theta & -\rho \sin\varphi \sin\theta & \rho \cos\varphi \cos\theta \\ \sin\varphi \sin\theta & \rho \sin\varphi \cos\theta & \rho \cos\varphi \sin\theta \\ \cos\varphi & 0 & -\rho \sin\varphi \end{pmatrix}$$

$$\frac{\partial(x,y,z)}{\partial(\rho,\theta,\varphi)} = \det DF = \rho \sin\varphi \cos\theta \begin{vmatrix} \sin\varphi \cos\theta & \rho \cos\varphi \cos\theta \\ \cos\varphi & -\rho \sin\varphi \end{vmatrix}$$

$$+ \rho \sin\varphi \sin\theta \begin{vmatrix} \sin\varphi \sin\theta & \rho \cos\varphi \sin\theta \\ \cos\varphi & -\rho \sin\varphi \end{vmatrix}$$

$$= \rho \sin\varphi \cos\theta (-\rho \sin^2\varphi \cos\theta - \rho \cos^2\varphi \cos\theta) +$$

$$\rho \sin\varphi \sin\theta (-\rho \sin^2\varphi \sin\theta - \rho \cos^2\varphi \sin\theta)$$

$$= -\rho^2 \sin\varphi \cos^2\theta - \rho^2 \sin\varphi \sin^2\theta$$

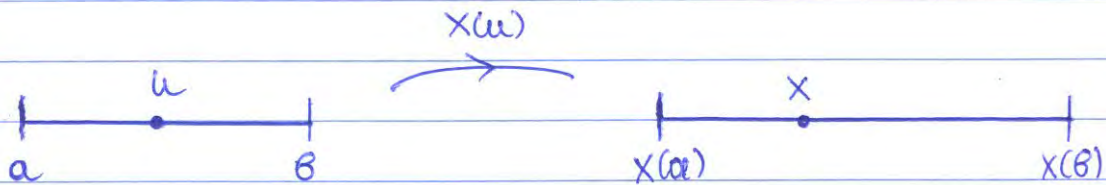
$$= -\rho^2 \sin\varphi$$

□

Αλλαγή Μεταβλητών Σε Πολλαπλά Ολοκληρώματα

[1] Υπενθυμίζουμε στην μια μεταβλητή

$$(1) \int_a^b f(x(u)) \frac{dx}{du} du = \int_{x(a)}^{x(b)} f(x) dx$$



$x(u)$ Διαφορίσιμη συνάρτηση του u

[2] Υιοθετούμε για το διπλό τον συμβολισμό

$$\iint_A f(x,y) dx dy$$

αντί του $\iint_A f dA$ που χρησιμοποιούσαμε μέχρι τώρα.

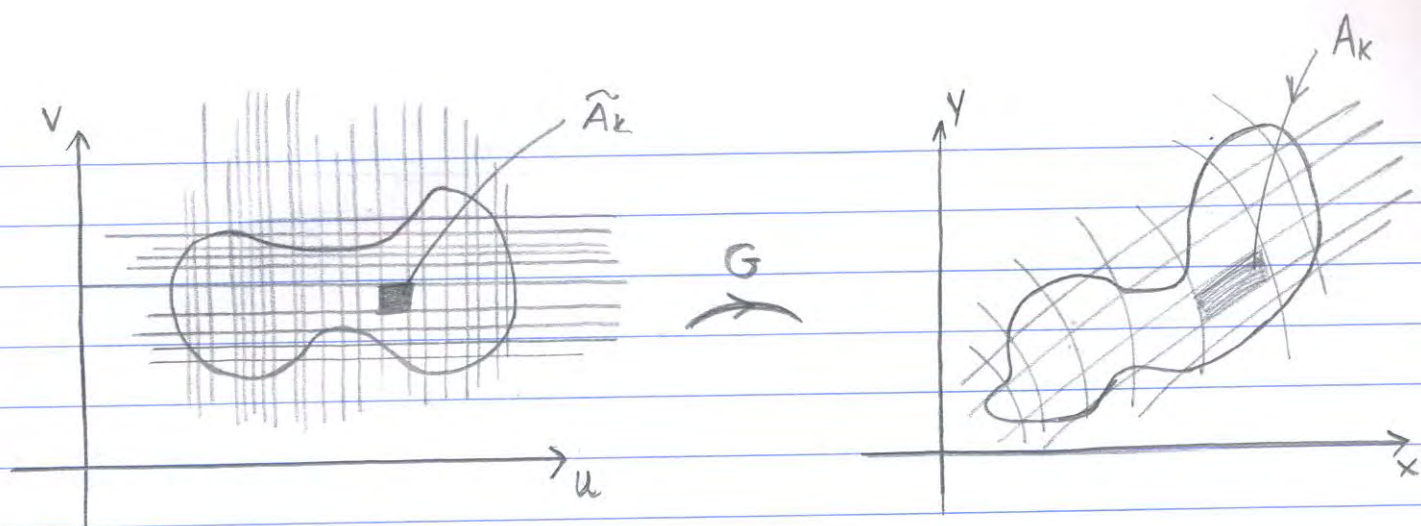
[3] Θεώρημα: Έστω A ανοιχτό υποσύνολο του $x-y$ επιπέδου, και έστω \tilde{A} η εικόνα του A κάτω από την αμφωδιαμόρφωση και 1-1 στο \tilde{A}

$$G = \begin{cases} x(u,v) \\ y(u,v) \end{cases} \quad \begin{matrix} (u,v) \xrightarrow{G} (x,y) \\ \tilde{A} \rightarrow A \end{matrix}$$

G είναι C^1 , η ορίζουσα του διαφορικού $\neq 0$ παντού, και G 1-1

Ισχύει:

$$(2) \iint_A f(x,y) dx dy = \iint_{\tilde{A}} f(x(u,v), y(u,v)) \left| \frac{\partial(x,y)}{\partial(u,v)} \right| du dv$$



Βήμα 1 : $f \equiv 1$
 $\tilde{A}_1, \tilde{A}_2, \dots, \tilde{A}_n$ διαμέριση του \tilde{A}

$G(\tilde{A}_1), \dots, G(\tilde{A}_n)$ συνιστά διαμέριση του A , $A_k = G(\tilde{A}_k)$

$$\begin{aligned}
 (3) \quad E_\mu(A) &= \iint 1 \, dx \, dy \\
 &= \sum_{k=1}^n \iint_{G(\tilde{A}_k)} dx \, dy = \sum_{k=1}^n E_\mu(G(\tilde{A}_k)) \\
 &= \sum_{k=1}^n \frac{E_\mu(G(\tilde{A}_k))}{E_\mu(\tilde{A}_k)} E_\mu(\tilde{A}_k)
 \end{aligned}$$

Έστω $(u_k, v_k) \in \tilde{A}_k$, αυθαίρετο. Τότε ισχύει

$$(4) \quad \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{E_\mu(G(\tilde{A}_k))}{E_\mu(\tilde{A}_k)} = \left| \frac{\text{Εμβαδόν } DG(u_k, v_k)(\tilde{A}_k)}{\text{Εμβαδόν } (\tilde{A}_k)} \right|$$

όπου όπως η διαμέριση γίνεται λεπτότερη και λεπτότερη όπου

$$DG(u_k, v_k) \text{ το διαφορικό, } \begin{pmatrix} \frac{\partial x(u_k, v_k)}{\partial u} & \frac{\partial x(u_k, v_k)}{\partial v} \\ \frac{\partial y(u_k, v_k)}{\partial u} & \frac{\partial y(u_k, v_k)}{\partial v} \end{pmatrix}$$

και $DG(u_k, v_k)(\tilde{A}_k)$ είναι η εικόνα κάτω από τον γραμμικό μετασχηματισμό $DG(u_k, v_k)$ του \tilde{A}_k .

Από το θεώρημα για Γραμμικούς Μετασχηματισμούς γνωρίζουμε ότι το δεξιό μέλος της (4) ισούται με

$$(5) \quad \left| \det DG(u_k, v_k) \right| = \left| \frac{\partial(x, y)}{\partial(u, v)} \right|_{(u, v) = (u_k, v_k)}$$

Κατά συνέπεια (3), (4), (5) \Rightarrow

$$(6) \quad E_{\mu}(A) = \sum_{k=1}^n \left| \frac{\partial(x, y)}{\partial(u, v)} \right|_{(u, v) = (u_k, v_k)} E_{\mu}(\tilde{A}_k) + \text{Υπόλοιπο}$$

όπου το υπόλοιπο τείνει στο 0 όπως $n \rightarrow \infty$ και η διαμέριση γίνεται δευτερεύουσα.

$$(7) \quad \sum_{k=1}^n \left| \frac{\partial(x, y)}{\partial(u, v)} \right| E_{\mu}(\tilde{A}_k) \longrightarrow \iint_A \left| \frac{\partial(x, y)}{\partial(u, v)} \right| du dv$$

Άρα

$$(8) \quad E_{\mu}(A) = \iint_{\tilde{A}} \left| \frac{\partial(x, y)}{\partial(u, v)} \right| du dv \quad \left(\text{Δείξαμε το θεώρημα για } f \equiv 1 \right)$$

Βήμα 2 : Η γενική περίπτωση προκύπτει ως εξής :

$$(9) \quad \iint_A f(x, y) dx dy = \sum_{k=1}^n \iint_{A_k} f(x, y) dx dy \\ = \sum_{k=1}^n f(x_k, y_k) \iint_{A_k} dx dy \quad (\text{OMT})$$

$$= \sum_{k=1}^n f(x_k, y_k) \iint_{\tilde{A}_k} \left| \frac{\partial(x,y)}{\partial(u,v)} \right| du dv$$

όπου κάναμε χρήση του βήματος 1.

$$= \sum_{k=1}^n \iint_{\tilde{A}_k} f(x_k, y_k) \left| \frac{\partial(x,y)}{\partial(u,v)} \right| du dv$$

$$= \sum_{k=1}^n \iint_{\tilde{A}_k} f(x(u_k, v_k), y(u_k, v_k)) \left| \frac{\partial(x,y)}{\partial(u,v)} \right| du dv$$

Κατά συνέπεια στο όριο $n \rightarrow \infty$, νόρμας διαμέρισης τείνει στο μηδέν, το άθροισμα Riemann τείνει στο

$$\iint_A f(x(u,v), y(u,v)) \left| \frac{\partial(x,y)}{\partial(u,v)} \right| du dv$$

□

Σχόλια (Λεπτά Σημεία)

1. Υποθέσαμε οι εικόνες της διαμέρισης $\tilde{A}_1, \dots, \tilde{A}_n$ ομοιά διαμέριση $G(\tilde{A}_1), \dots, G(\tilde{A}_n)$ του A , και ότι οι νόρμες των διαμερίσεων ταυτόχρονα τείνουν στο 0.
2. Η (4) χρήζει περαιτέρω προσοχής
3. Στην μια μεταβλητή δεν υποθέτουμε ότι η $u \rightarrow x(u)$ είναι 1-1 ούτε ότι $x'(u) \neq 0$

4 Εφαρμογές

A. Πολικές (στο \mathbb{R}^2)

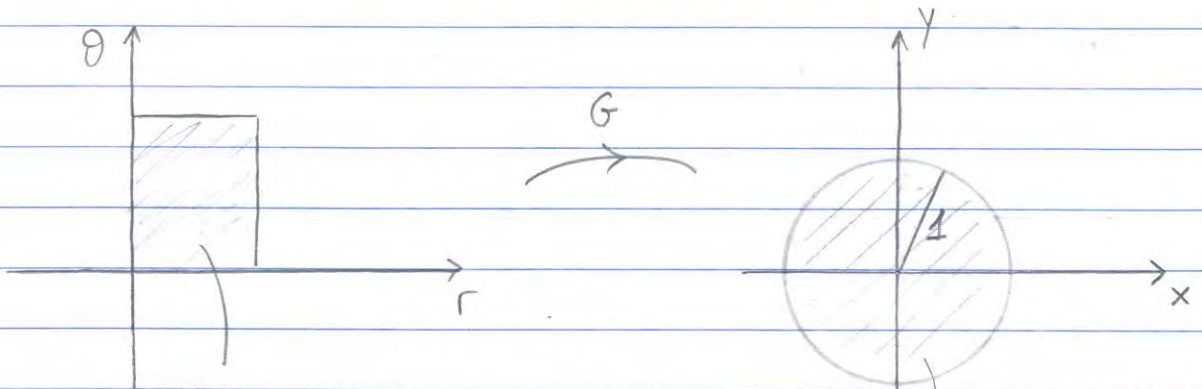
$$\iint_A f(x,y) dx dy = \iint_{\tilde{A}} f(r \cos \vartheta, r \sin \vartheta) r dr d\vartheta$$

όπου κάνουμε χρήση

$$G : \begin{cases} x(r, \vartheta) = r \cos \vartheta \\ y(r, \vartheta) = r \sin \vartheta \end{cases}$$

$$\left| \frac{\partial(x,y)}{\partial(r,\vartheta)} \right| = r$$

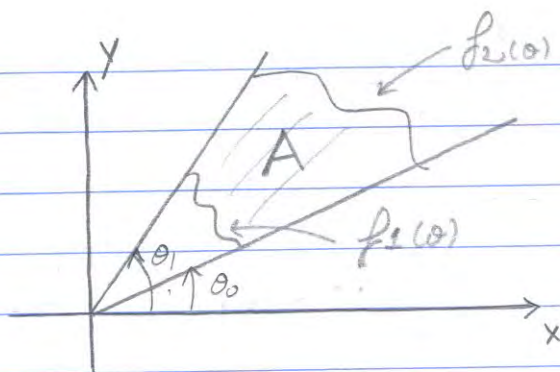
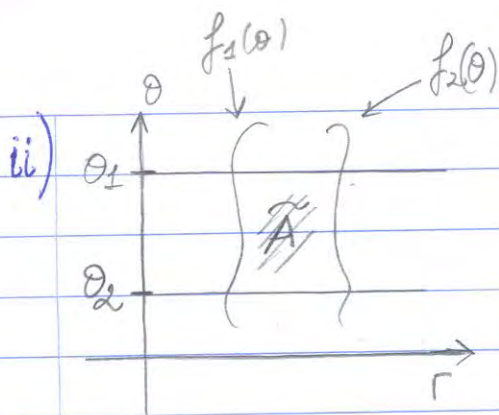
i)



$$\tilde{A} = \{(r, \vartheta) \mid 0 < r < 1, 0 < \vartheta < 2\pi\}$$

$$A = \{(x, y) \mid x^2 + y^2 < 1\}$$

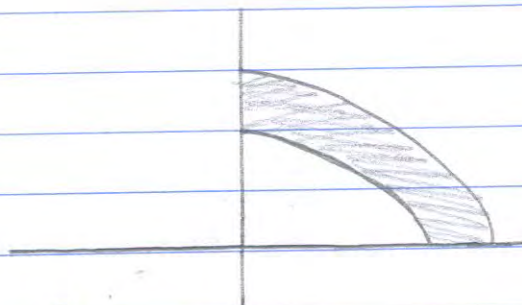
$$\iint_A dx dy = \iint_{\tilde{A}} r dr d\vartheta = \int_0^{2\pi} \left(\int_0^1 r dr \right) d\vartheta = \pi.$$



$$\iint_A dx dy = \int_{\theta_0}^{\theta_1} \left(\int_{f_1(\theta)}^{f_2(\theta)} dr \right) d\theta = \frac{1}{2} \int_{\theta_0}^{\theta_1} (f_2^2(\theta) - f_1^2(\theta)) d\theta$$

iii) Υπολόγισε το

$$\iint_A \ln(x^2 + y^2) dx dy$$



$$A = \{ (x, y) \mid x \geq 0, y \geq 0, a \leq \sqrt{x^2 + y^2} \leq b \}$$

Λύση (Πολικές)

$$\iint_A \ln(x^2 + y^2) dx dy = \int_0^{2\pi} \int_a^b \ln r \cdot r dr d\theta$$

$$= \frac{\pi}{2} \int_a^b r \ln r dr$$

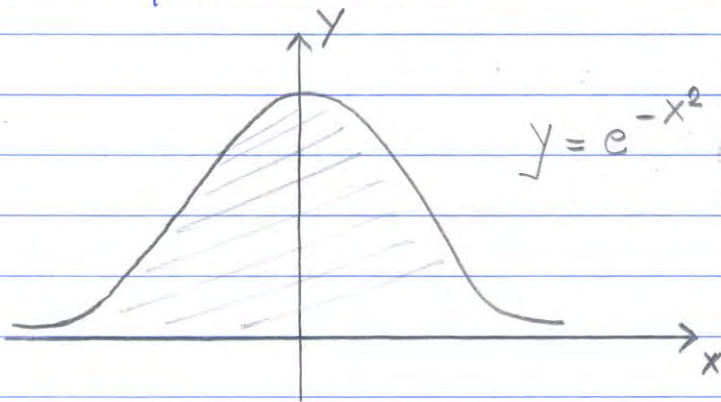
$$= \frac{\pi}{2} \int_a^b \frac{1}{2} \ln r^2 d(r^2)$$

$$= \frac{\pi}{4} \left[r^2 \ln r^2 - r^2 \right] \Big|_{r=a}^{r=b}$$

$$= \frac{\pi}{4} \left[(b^2 \ln b^2 - a^2 \ln a^2) - (b^2 - a^2) \right]$$

□

iv) Η συνάρτηση Gauss



Ισχύει $\int_{-\infty}^{\infty} e^{-x^2} dx = \sqrt{\pi}$

Λύση:

Θέτουμε $I := \int_{-\infty}^{\infty} e^{-x^2} dx$

$$I^2 = \left(\int_{-\infty}^{\infty} e^{-x^2} dx \right) \left(\int_{-\infty}^{\infty} e^{-y^2} dy \right)$$

$$= \iint_A e^{-x^2} e^{-y^2} dA = \iint_A e^{-(x^2+y^2)} dx dy$$

όπου $A = \mathbb{R} \times \mathbb{R}$

$$= \int_0^{2\pi} \int_0^{\infty} e^{-r^2} r dr d\theta$$

$$= (2\pi) \int_0^{\infty} e^{-r^2} r dr$$

$$= (2\pi) \frac{1}{2} \int_0^{\infty} e^{-r^2} d(r^2) = \pi$$

□

5 Άλλαξη Μεταβλητών Για Τριπλά Ολοκληρώματα

$$G = \begin{cases} x = x(u, v, w) \\ y = y(u, v, w) \\ z = z(u, v, w) \end{cases}$$

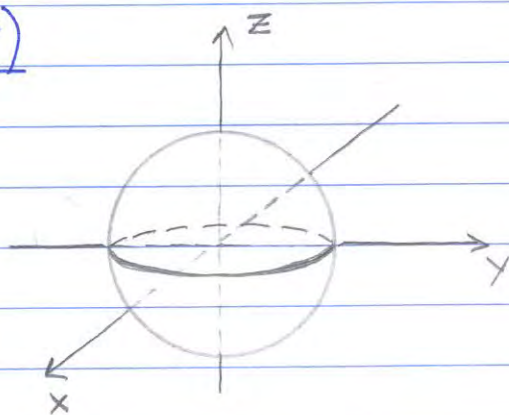
$$\iiint_A f(x, y, z) dx dy dz = \iiint_{\tilde{A}} f(x(u, v, w), y(u, v, w), z(u, v, w)) \left| \frac{\partial(x, y, z)}{\partial(u, v, w)} \right| du dv dw$$

Εφαρμοχές

Κυβινθρικές - Σφαιρικές (στον \mathbb{R}^3)

i) $\iiint_V e^{(x^2+y^2+z^2)^{3/2}} dV$

$$V = \{ 0 \leq x^2 + y^2 + z^2 \leq 1 \}$$



Λύση:

$$\int_0^{2\pi} \int_0^{\pi} \int_0^1 e^{\rho^3} \rho^2 \sin \varphi \, d\rho \, d\varphi \, d\theta$$

$$\int_0^{2\pi} \left(\int_0^{\pi} \int_0^1 e^{\rho^3} \rho^2 \sin \varphi \, d\rho \, d\varphi \right) d\theta$$

$$= \left(\int_0^{\pi} \int_0^1 e^{\rho^3} \rho^2 \sin \varphi \, d\rho \, d\varphi \right) \left(\int_0^{2\pi} 1 \, d\theta \right)$$

$$= 2\pi \int_0^{\pi} \int_0^1 e^{-\rho^3} \rho^2 \sin \varphi \, d\rho \, d\varphi$$

$$= (2\pi) \left(\int_0^{\pi} \sin \varphi \, d\varphi \right) \left(\int_0^1 e^{-\rho^3} \rho^2 \, d\rho \right):$$

$$= \frac{4\pi}{3} (e-1)$$

□

ii) Βρείτε τον όγκο της μπάδας $B(0;R)$

Λύση

$$\iiint_V dx \, dy \, dz = \int_0^{2\pi} \int_0^{\pi} \int_0^R \rho^2 \sin \varphi \, d\rho \, d\varphi \, d\theta$$

$$= \left(\int_0^R \rho^2 \, d\rho \right) \left(\int_0^{\pi} \sin \varphi \, d\varphi \right) \left(\int_0^{2\pi} 1 \, d\theta \right)$$

$$= \frac{4\pi R^3}{3}$$

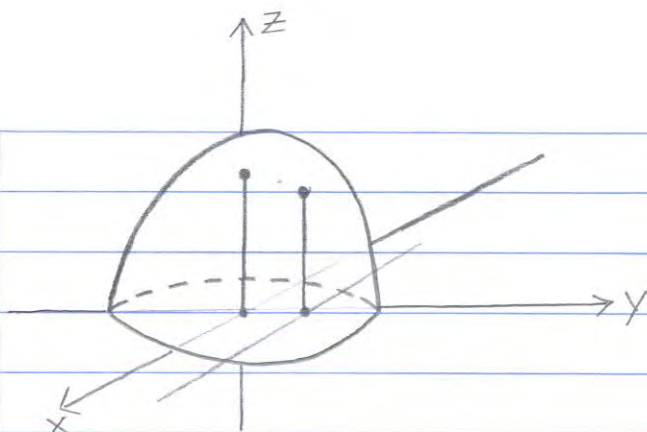
□

Παράδειγμα: Να υπολογιστεί το ολοκλήρωμα

$$\iiint_V \sqrt{x^2+y^2} \, dV$$

όπου V το στερεό που ορίζεται από το παραβολοειδές $z = 1 - x^2 - y^2$ και το x - y επίπεδο.

Λύση:



$$z = 1 - (x^2 + y^2)$$

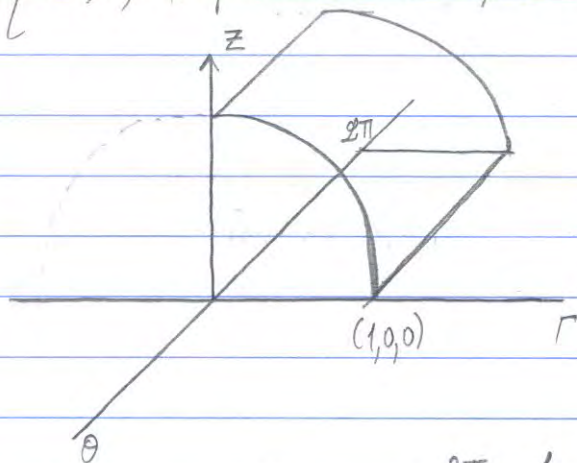
Κυλινδρικές είναι κατάλληλες διότι το στερεό έχει ακτινική συμμετρία καθώς και η συνάρτηση

Καρτεσιανή Περιγραφή του V

$$\{ (x, y, z) \mid -1 \leq x \leq 1, -\sqrt{1-x^2} \leq y \leq \sqrt{1-x^2}, 0 \leq z \leq 1 - (x^2 + y^2) \}$$

Κυλινδρική Περιγραφή του V

$$\{ (r, \theta, z) \mid 0 \leq \theta \leq 2\pi, 0 \leq r \leq 1, 0 \leq z \leq 1 - r^2 \}$$



$$\begin{aligned} \iiint_A \sqrt{x^2 + y^2} \, dV &= \int_0^{2\pi} \int_0^1 \left(\int_0^{1-r^2} r \, dz \right) dr \, d\theta \\ &= 2\pi \int_0^1 r^2 (1-r^2) \, dr \\ &= 2\pi \left(\frac{1}{3} - \frac{1}{5} \right) \end{aligned}$$

Παράδειγμα

Δείξτε ότι για κατάλληλους α, β και συνάρτηση f ισχύει

$$\iint x^\alpha y^\beta f(x+y) dx dy = \left(\int_0^1 u^{\alpha+\beta+1} f(u) du \right) \left(\int_0^1 v^\alpha (1-v)^\beta dv \right)$$

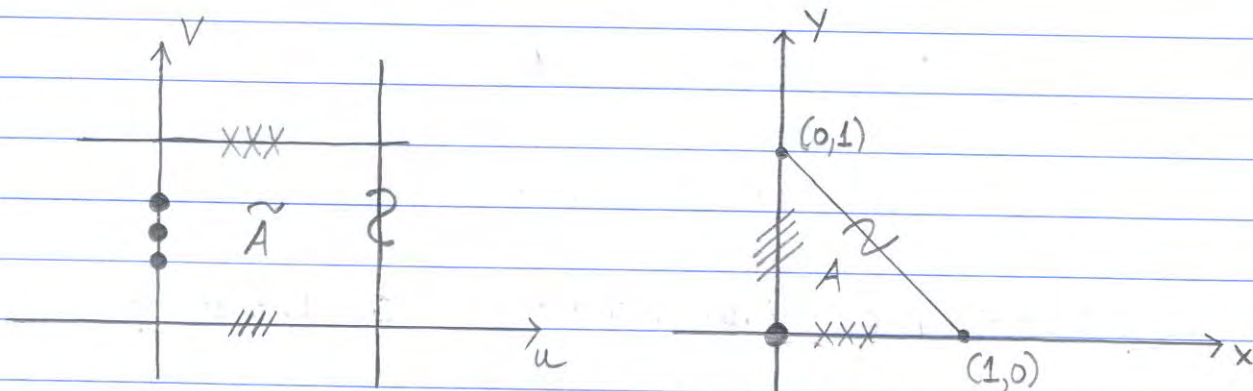
$$x > 0$$

$$y > 0$$

$$x+y < 1$$

Υπόδειξη: $G = \begin{cases} x = uv \\ y = u(1-v) = u - uv \end{cases}$

Λύση



Το χωρίο A είναι όπως στο σχήμα

Για να βρούμε το \tilde{A} στο $u-v$ επίπεδο

$$\tilde{A} \xrightarrow{G} A$$

πρέπει να υπολογίσουμε τον G^{-1}

$$G^{-1} = \begin{cases} u = x+y \\ v = \frac{x}{u} = \frac{x}{x+y} \end{cases}$$

Παρατηρούμε ότι η πλευρά $x+y=1$ αντιστοιχεί στην $u=1$

Η κάτω πλευρά του τριγώνου, $y=0$ δίνει $v=1$,

η κάθετη πλευρά $x=0$ δίνει $v=0$ και $u=y$, $0 \leq y \leq 1$.

Τέλος το $(0,0)$ απεικονίζεται στην $u=0$, $0 \leq v \leq 1$.

$$\frac{\partial(x,y)}{\partial(u,v)} = \det \begin{pmatrix} \frac{\partial x}{\partial u} & \frac{\partial x}{\partial v} \\ \frac{\partial y}{\partial u} & \frac{\partial y}{\partial v} \end{pmatrix} = \det \begin{pmatrix} v & u \\ 1-v & -u \end{pmatrix}$$

$$= -uv - u(1-v) = -u$$

Κατά συνέπεια

$$\iint_A x^a y^b f(x+y) dA = \iint_{\tilde{A}} (uv)^a [u(1-v)]^b f(u) (-u) d\tilde{A}$$

$$= - \left(\int_0^1 u^{a+1+b} f(u) du \right) \left(\int_0^1 v^a (1-v)^b dv \right)$$

□

Επικαμπύδια Οδοκλήρωματα & Θεώρημα Green

1. Καμπύδες

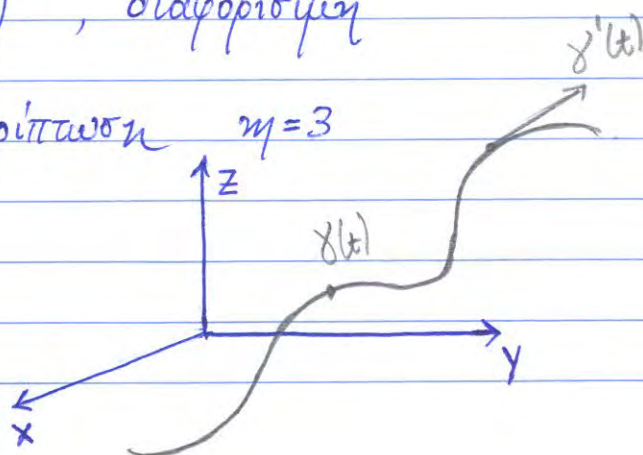
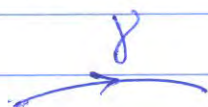
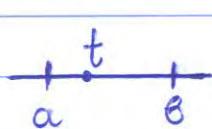
Θεωρούμε διανυσματικές συναρτήσεις

$$\gamma: A \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$$

όπου $n=1$, $A = [a,b]$, (καμπύδες)

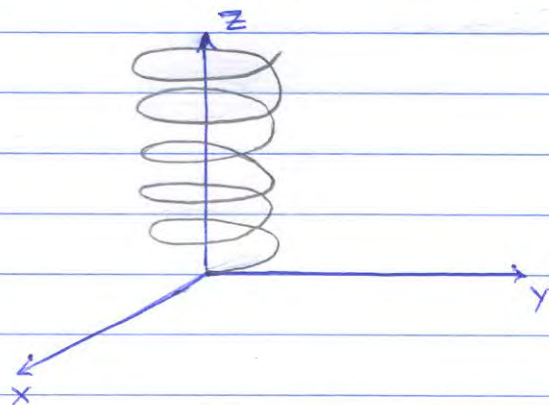
$$\gamma(t) = (\gamma_1(t), \dots, \gamma_m(t)), \text{ Διαφορίσιμη}$$

Θα ξεκινήσουμε με την περίπτωση $m=3$



Υπενθυμίζουμε το παράδειγμα της ελικοειδούς καμπύλης

$$\gamma(t) = (\cos t, \sin t, t)$$



Υπενθυμίζουμε ότι $\gamma'(t)$ είναι εφαπτόμενο διάνυσμα στην $\gamma(t)$ (διάνυσμα της ταχύτητας)

Ορισμός Επικαμπύσιων Συναρτήσεων

Το επικαμπύσιο ολοκλήρωμα της $f(x,y,z)$ συνεχούς συνάρτησης κατά μήκος της γ , διαφορίσιμης καμπύλης, ορίζεται

$$(1) \quad \int_{\gamma} f \, ds := \int_a^b f(\gamma_1(t), \gamma_2(t), \gamma_3(t)) \|\gamma'(t)\| \, dt$$

$$\begin{aligned} (\|\gamma'(t)\| &= \|(\gamma_1'(t), \gamma_2'(t), \gamma_3'(t) \| \\ &= (|\gamma_1'(t)|^2 + |\gamma_2'(t)|^2 + |\gamma_3'(t)|^2)^{1/2}) \end{aligned}$$

Γενικότερα για $\gamma: [a,b] \rightarrow \mathbb{R}^m$, διαφορίσιμη, και $f(x_1, \dots, x_m)$, συνεχής, ορίζουμε

$$(2) \quad \int_{\gamma} f \, ds := \int_a^b f(\gamma(t)) \|\gamma'(t)\| \, dt$$

$m=2$ (καμπύλες στο επίπεδο)

Παράδειγμα: Υπολογίστε το $\int_{\gamma} f(x,y,z) ds$ για

$$f(x,y,z) = x^2 + y^2 + z^2$$

$$\gamma(t) = (\cos t, \sin t, t), \quad t \in [0, 2\pi]$$

Λύση

$$\gamma'(t) = (-\sin t, \cos t, 1)$$

$$\|\gamma'(t)\| = \sqrt{\sin^2 t + \cos^2 t + 1} = \sqrt{2}$$

$$\int_{\gamma} f(x,y,z) ds = \int_0^{2\pi} (\cos^2 t + \sin^2 t + t^2) \sqrt{2} dt$$

$$= \int_0^{2\pi} (1 + t^2) \sqrt{2} dt$$

$$= \frac{2\sqrt{2}\pi}{3} (3 + 4\pi^2)$$

□

Διευκρινήσεις - Επεξηγήσεις

1. Υπενθυμίζουμε ότι το μήκος της καμπύλης $\gamma: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^m$ δίνεται από τον τύπο

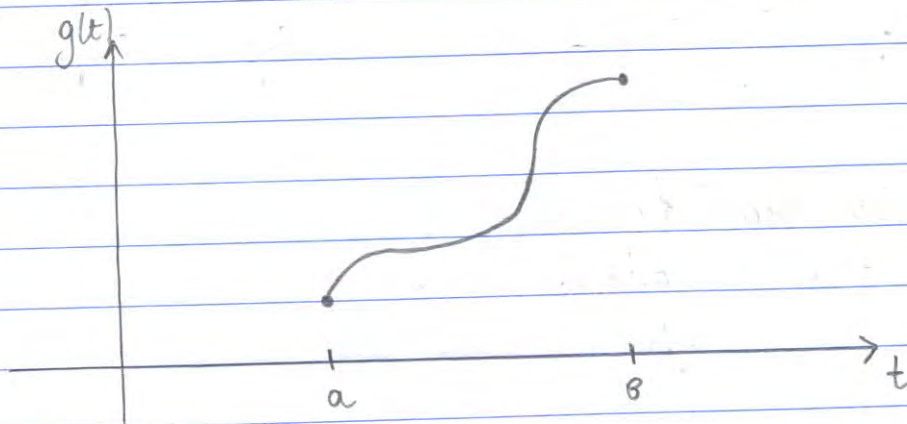
$$(3) \quad l(\gamma) = \int_a^b \|\gamma'(t)\| dt$$

$$= \int_a^b \left((y_1'(t))^2 + \dots + (y_m'(t))^2 \right)^{1/2} dt$$

Για $m=2$

$$(4) \quad l(\gamma) = \int_a^b \left[(y_1'(t))^2 + (y_2'(t))^2 \right]^{1/2} dt$$

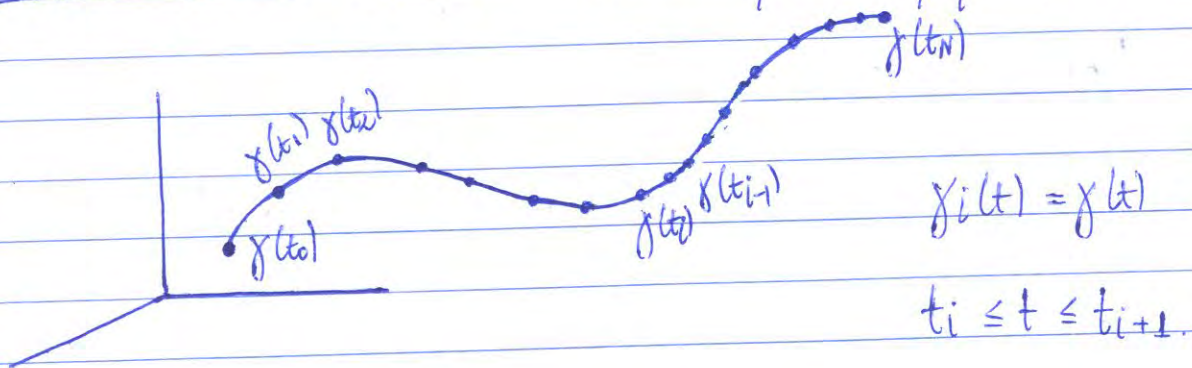
Στην ειδική περίπτωση $\gamma_1(t) = t$, $\gamma_2(t) = g(t)$
 η (4) παίρνει την οικεία μορφή.



$$\int_a^b \sqrt{1+(g'(t))^2} dt$$

2. Επεξηγήσεις για τον ορισμό.

Έστω $a = t_0 < t_1 < \dots < t_N = b$ μια διαμέριση του $[a, b]$



Το μικρό τμς $\gamma_i : [t_i, t_{i+1}] \rightarrow \mathbb{R}^3$ είναι

$$\Delta s_i := \ell(\gamma_i) = \int_{t_i}^{t_{i+1}} \| \gamma'(t) \| dt$$

$$\int_{\gamma} f ds = \sum_{i=1}^N \int_{\gamma_i} f ds = \sum_{i=1}^N \int_{t_i}^{t_{i+1}} f(\gamma(t)) \| \gamma'(t) \| dt$$

$$= \sum_{i=1}^N f(\gamma(t_i^*)) \| \gamma'(t_i^*) \| (t_{i+1} - t_i)$$

$$\approx \sum_{i=1}^N f(\gamma(t_i^*)) \Delta s_i$$

$$= \sum_{i=1}^N f(x_i, y_i, z_i) \Delta s_i, \quad (x_i, y_i, z_i) = \gamma(t_i^*)$$

δηλαδή άθροισμα Riemann, που αντιστοιχεί σε διαμέριση της καμπύλης, όπου το μήκος Δs_i του κάθε τμήματος παίρνει το ρόλο του Δx .

3. Παρατήρηση (Γεωμετρικότητα του οριζμού του μήκους)

Το οδοκλήρωμα

$$l(\gamma) = \int_a^b \|\gamma'(t)\| dt$$

που δίνει το μήκος, είναι ανεξάρτητο της παραμέτρωσης

Πράγματι εάν

$$t = u(\tau), \quad u(c) = a, \quad u(d) = b.$$

αλλαγή μεταβλητών, u αμφιδιαφόρηση

($u' \neq 0$, u 1-1)



τότε η καμπύλη

$$\Gamma(\tau) = \gamma(u(\tau)), \quad c \leq \tau \leq d$$

έχει το ίδιο μήκος με την γ

$$l(\gamma) = l(\Gamma)$$

Απόδειξη:

$$l(\Gamma) = \int_c^d \|\Gamma'(t)\| dt$$

$$= \int_c^d \|\gamma'(u(t)) u'(t)\| dt \quad (\text{κανόνας της αλυσίδας})$$

$$= \int_c^d \|\gamma'(u(t))\| |u'(t)| dt$$

Από $u' \neq 0$ και $u(c) = a$, $u(d) = b$.
Προκύπτει ότι $u' > 0$.

$$= \int_c^d \|\gamma'(u(t))\| u'(t) dt$$

$$= \int_a^b \|\gamma'(t)\| dt$$

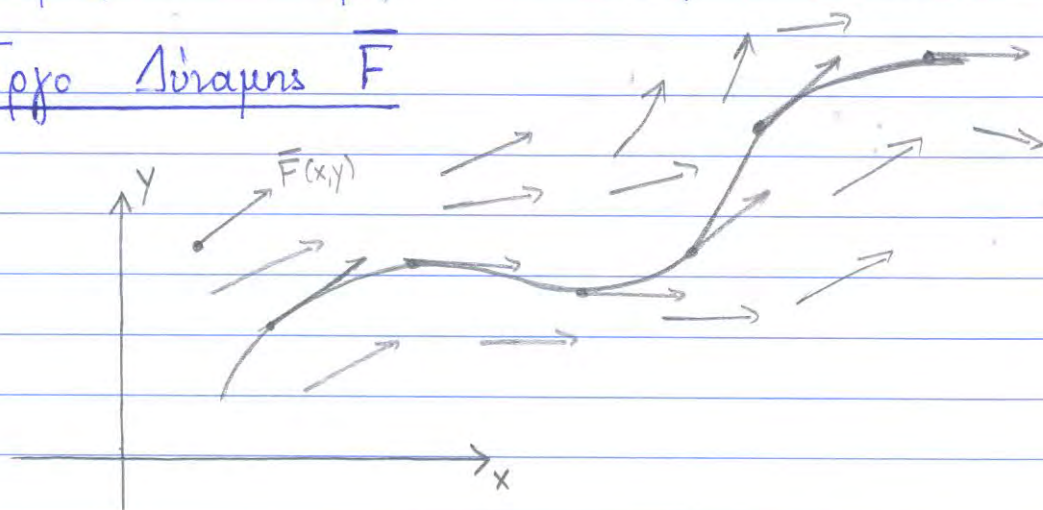
□

4. Φυσική Ερμηνεία του $\int_{\gamma} f ds$

Θεωρούμε ένα σύρμα μεταβλητής πυκνότητας σχήματος όπως η καμπύλη γ . Εάν η πυκνότητα σε κάθε σημείο δίνεται από την $f(x, y, z)$, τότε η μάζα του σύρματος δίνεται από το εν λόγω ολοκλήρωμα.

Όρισμός Έτακαμπίων Διανυσματικών Πεδίων

1. Έργο Δύναμης \vec{F}



Όρισμός: Έστω \vec{F} διανυσματικό πεδίο στο \mathbb{R}^m ($m=2,3$)
δηλαδή $\vec{F}: A \subset \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^m$, συνεχής
Έστω $\gamma(t)$, $t \in [a,b]$, $\gamma: [a,b] \rightarrow \mathbb{R}^m$
διαφορίσιμη καμπύλη.

$$(1) \int_{\gamma} \vec{F} \cdot d\vec{s} := \int_a^b \vec{F}(\gamma(t)) \cdot \vec{\gamma}'(t) dt$$

Παρατήρηση

Εάν το εφαπτόμενο διάνυσμα $\gamma'(t) \neq 0 \quad \forall t \in [a,b]$ έχουμε

$$\int_{\gamma} \vec{F} \cdot d\vec{s} = \int_a^b \frac{\vec{F}(\gamma(t)) \cdot \gamma'(t)}{\|\gamma'(t)\|} \|\gamma'(t)\| dt$$

$$= \int_a^b (\vec{F}(\gamma(t)) \cdot \overset{\text{μοναδιαίο}}{\vec{T}(t)}) \|\gamma'(t)\| dt$$

$$=: \int_a^b f_T ds$$

όπου $F_T = \vec{F} \cdot \vec{T}$, η εφαπτόμενη προβολή της F

Παράδειγμα

$\gamma(t) = (\sin t, \cos t, t)$, $t \in [0, 2\pi]$, $\vec{F}(x, y, z) = x\vec{i} + y\vec{j} + z\vec{k}$
Υπολογίστε το $\int_{\gamma} \vec{F} \cdot d\vec{s}$

Λύση

$$F(\gamma(t)) = F(\sin t, \cos t, t) = (\sin t, \cos t, t)$$

$$\gamma'(t) = (\cos t, -\sin t, 1)$$

Άρα

$$F(\gamma(t)) \cdot \gamma'(t) = t$$

Άρα

$$\int_{\gamma} \vec{F} \cdot d\vec{s} = 2\pi^2$$

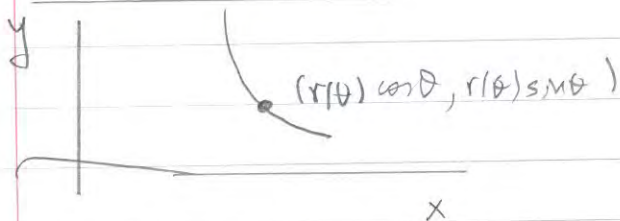
□

Εναλλακτικός Συμβολισμός

$$\int_{\gamma} \vec{F} \cdot d\vec{s} = \int_{\gamma} F_1 dx + F_2 dy + F_3 dz$$



7. Угол Архимед



$$\gamma(\theta) = (r(\theta) \cos \theta, r(\theta) \sin \theta)$$

$$x = r \cos \theta$$

$$y = r \sin \theta$$

$$\int_{\gamma} f(x, y) ds = \int_{\theta_1}^{\theta_2} f(r(\theta) \cos \theta, r(\theta) \sin \theta) \|\gamma'(\theta)\| d\theta$$

$$\gamma'(\theta) = (r' \cos \theta - r \sin \theta, r' \sin \theta + r \cos \theta)$$

$$\|\gamma'(\theta)\|^2 = (r' \cos \theta - r \sin \theta)^2 + (r' \sin \theta + r \cos \theta)^2$$

$$= r'^2 \cos^2 \theta + r^2 \sin^2 \theta - 2r r' \sin \theta \cos \theta + r'^2 \sin^2 \theta + r^2 \cos^2 \theta + 2r r' \sin \theta \cos \theta$$

$$= r'^2 + r^2$$

□

8. Το Ανοιχτό των Επικαθυμίων Διευρηκός
κατω από αναπαρημετρύεις

Υπενθυμύμε τας Παράτυρας 3, 516.
Εαν

$t = u(\tau)$
 $u \in C^1$, $u: [c, d] \rightarrow [a, b]$, $u' \neq 0$
καί εαν $\bar{y}(t)$, $t \in [a, b]$, C^1 παραμετρύση
της καμύτης γ ,

$$\bar{y}: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^m,$$

τότε

$$\Gamma(\tau) = \bar{y}(u(\tau)), \quad \Gamma: [c, d] \rightarrow \mathbb{R}^m$$

είναι μία αναπαρημετρύση της γ . Τεωρητικά
 $\Gamma = \gamma$.

Εαν $u(c) = a$, $u(d) = b$ έχουμε
αναπαρημετρύση πη διατύει τη προσανατύρηση

Εαν $u(c) = b$, $u(d) = a$, τότε έχουμε
αναπαρημετρύση πη αντιστύει τη προσανατύρηση

Τόχων τα ακούδα.

(1) Το $\int_{\gamma} \mathbf{f} \cdot d\mathbf{s}$ δει έγγει κατω από αναπαρημετρύση
 γ
ανεφάρτητα από το αν διατύει ή αντιστύει τη
προσανατύρηση.

(2) Το $\int_{\gamma} \mathbf{F} \cdot d\mathbf{s}$ δει έγγει κατω από
 γ
παραμετρύση πη διατύει τη προσανατύρηση έως

αλλάει πρόσημο κατά από παραμέτρηση του αντίστροφου του προσανατολισμού.

Απόδειξη

$$A. \int_{\gamma} f ds = \int_a^b f(\gamma(t)) \|\gamma'(t)\| dt$$

$$\int_{\gamma} f ds = \int_c^d f(\Gamma(\tau)) \|\Gamma'(\tau)\| d\tau$$

$$= \int_c^d f(\gamma(u(\tau))) \|\gamma'(u(\tau)) u'(\tau)\| d\tau$$

$$= \int_c^d f(\gamma(u(\tau))) \|\gamma'(u(\tau))\| |u'(\tau)| d\tau$$

Πρόταση 1: $u' \geq 0$

$$= \int_c^d f(\gamma(u(\tau)) \|\gamma'(u(\tau))\| u'(\tau) d\tau$$

$$= \int_c^d f(\gamma(u(\tau)) \|\gamma'(u(\tau))\| du(\tau)$$

($t = u(\tau)$)

$$= \int_a^b f(\gamma(t)) \|\gamma'(t)\| dt$$

Περὶπτωση 2: $u' < 0$

$$= \int_a^d f(x(u(\tau))) \|y'(u(\tau))\| (-u'(\tau)) d\tau$$

$$= - \int_c^d f(x(u(\tau))) \|y'(u(\tau))\| du(\tau)$$

($t = u(\tau)$)

$$= - \int_b^a f(x(t)) \|y'(t)\| dt$$

$$= \int_a^b f(x(t)) \|y'(t)\| dt.$$

B. Ασκήση

Υπόδειξη

$$\int_{\gamma} \vec{F} \cdot d\vec{s} = \int_a^b \vec{F}(x(t)) \cdot \vec{\gamma}'(t) dt$$

$$\vec{F}'(\tau) = \vec{\gamma}'(u(\tau)) u'(\tau)$$

Τώρα δεν έχουμε $|u'(\tau)|$ όπως πριν.

□

Παραδείγματα

$t = u(\tau) = 1 - \tau$ $0 \leq t \leq 1$, $0 < \tau < 1$
 αντιστρέφει τη παραμετροποίηση.

$$u = [0, 1] \rightarrow [0, 1], \quad u(0) = 1, \quad u(1) = 0.$$

□

9. Άσκησης

1) Δεσμεύστε το πεδίο $\vec{F}(x, y, z) = x\vec{i} + y\vec{j} + z\vec{k}$.
 Υπολογίστε το έργο για την μεταφορά μοναδιαίας μάζας
 κατά μήκος της παραβολής $y = x^2$, $z = 0$, από το
 $x = -1$ στο $x = 2$.

2) Έστω $\gamma \subset \mathbb{C}^1$ καμπύλη
 (α) Έστω $\vec{F} \perp \gamma'(t)$. Δείξτε ότι

$$\int_{\gamma} \vec{F} \cdot d\vec{s} = 0$$

(β) Έστω $\vec{F} \parallel \gamma'(t)$. Δείξτε ότι

$$\int_{\gamma} \vec{F} \cdot d\vec{s} = \int_{\gamma} \|\vec{F}\| ds.$$

(\parallel σημαίνει $F(\gamma(t)) = \lambda(t) \gamma'(t)$, $\lambda(t) \geq 0$)

3) Υπολογίστε το

$$\int_{\gamma} y dx + (zy^3 - x) dy + z dz$$

για κάθε καμπύλη $\gamma(t) = (t, t^n, 0)$, οστε $n=1, 3, 5$.

4. Έστω ότι η γ έχει $l(\gamma) = l$. Δείξτε ότι
 εάν $\|\vec{F}\| \leq M$ τότε έχουμε το φράγμα

$$\left| \int_{\gamma} \vec{F} \cdot d\vec{s} \right| \leq M l.$$

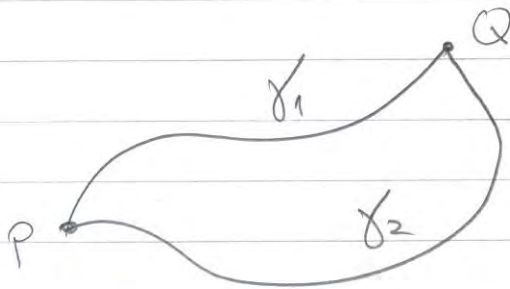
5. Έστω $\gamma(t)$ καμπύλη με $T = \frac{\gamma'(t)}{\|\gamma'(t)\|}$.

Τι είναι το $\int_{\gamma} \vec{T} \cdot d\vec{s}$;

10. Επικαμπύλια Διαμορφωτικών Πεδίων Κλίσης

Εν γενει το $\int_{\gamma} \vec{F} \cdot d\vec{s}$ εξαρτάται

από την καμπύλη, και όχι μόνο από το σημείο αφετηρίας και τέρμας. Διότι

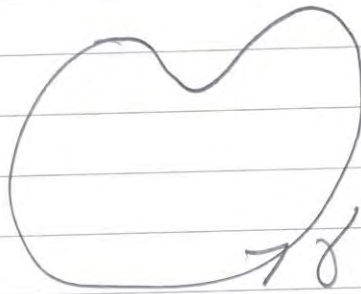


$$\int_{\gamma_1} \vec{F} \cdot d\vec{s} \neq \int_{\gamma_2} \vec{F} \cdot d\vec{s} \quad \text{εν γενει}$$

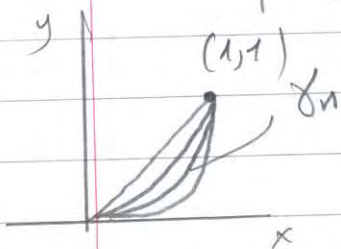
Και τότε ορισμένα εν γενει

$$\int_{\gamma} \vec{F} \cdot d\vec{s} \neq 0$$

για γ γενική αμφι κλειστή.



Τα παραδείγματα



$$\gamma_n(t) = (t, t^n), \quad 0 \leq t \leq 1.$$

$$\vec{F}(x,y) = xy \vec{j} = (0, xy)$$

$$\int_{\gamma} \vec{F} \cdot d\vec{s} = \int_{\gamma} F_1 dx + F_2 dy$$

$$= \int_0^1 F_2 dy$$

$$= \int_0^1 x(t)y(t)y'(t) dt$$

$$= \int_0^1 t \cdot t^n \cdot n t^{n-1} dt$$

$$= \frac{n}{2n+1}$$

Το ίδιο όπως το ερώς για $\vec{F}(x) = \nabla f(x)$

Θεώρημα

Εστω $f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$ C^1 , και $\gamma: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^m$

($m=2, 3$), C^1 καμπύλη. Τότε για

$$\int_{\gamma} \nabla f \cdot d\vec{s} = f(\gamma(b)) - f(\gamma(a)).$$

Απόδειξη

$$\begin{aligned} \int_{\gamma} \nabla f \cdot d\vec{s} &= \int_a^b \nabla f(\gamma(t)) \cdot \gamma'(t) dt \\ &= \int_a^b \frac{d}{dt} [f(\gamma(t))] dt \\ &\quad (\text{κανονισμός αλυσίδας}) \\ &= f(\gamma(b)) - f(\gamma(a)). \end{aligned}$$

□

Παράδειγμα

Υπολογίστε το $\int_{\gamma} y dx + x dy$, όπου γ η καμπύλη

$$\left(\frac{t^4}{4}, \sin |\ln t| \right), \quad 1 \leq t \leq e,$$

Να εν-
Ευρεθε $\int P dx + Q dy$, $P(x,y) = y$, $Q(x,y) = x$

Τρυπηστε οτι εαν

$$(1) \quad \frac{\partial P}{\partial y} = \frac{\partial Q}{\partial x}$$

Τοτε $\exists f(x,y)$ T.w.

$$(2) \quad \frac{\partial f}{\partial x} = P, \quad \frac{\partial f}{\partial y} = Q$$

(αριθμοι πολλα, απο ΣΔΕ).

Πραγματι η (1) επαληθευεται:

$$(3) \quad \frac{\partial P}{\partial y} = 1, \quad \frac{\partial Q}{\partial x} = 1.$$

Κατασκευα της f

$$(4) \quad \frac{\partial f}{\partial x} = y \Rightarrow f = \int y dx + g(y) \\ = yx + g(y).$$

$$(5) \quad \frac{\partial f}{\partial y} = \frac{\partial}{\partial y} (yx + g(y)) \\ = x + g'(y)$$

Απο την (2)

$$(6) \quad \frac{\partial f}{\partial y} = x$$

Κατά συνέπεια $(5), (0) \Rightarrow g'(y) = 0$

Άρα

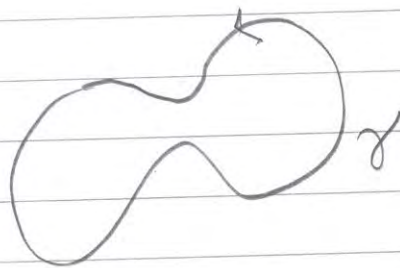
$$(7). \quad f(x, y) = xy + C$$

Εφαρμόζουμε τώρα το Θεώρημα:

$$\begin{aligned} \int_{\gamma} y dx + x dy &= f(x(2)) - f(x(1)) \\ &= f\left(\frac{e^4}{4}, \sin 1\right) - f\left(\frac{1}{4}, 0\right) \\ &= \frac{e^4}{4} \sin 1 \quad \square \end{aligned}$$

Άσκησης

1. Υπολογίστε το $\int_{\gamma} \nabla f \cdot d\vec{s}$ στον γ
 όπου γ είναι καμπύλη

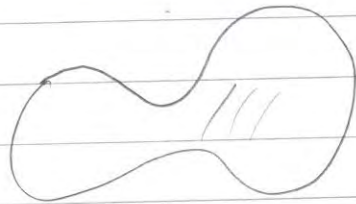


2. Έστω $\nabla f(x, y, z) = 2xyz e^{x^2} \vec{i} + z e^{x^2} \vec{j} + y e^{x^2} \vec{k}$
 Εάν $f(0, 0, 0) = 5$ βρείτε την $f(1, 1, 2)$.

Το Θεώρημα του Γκρέν

Θα θεωρήσουμε \mathbb{R}^2 επίπεδο, \mathbb{R} .

Op
Μια C^1 καμπύλη λέγεται απλή εάν
δεν έχει αυτοτομές.



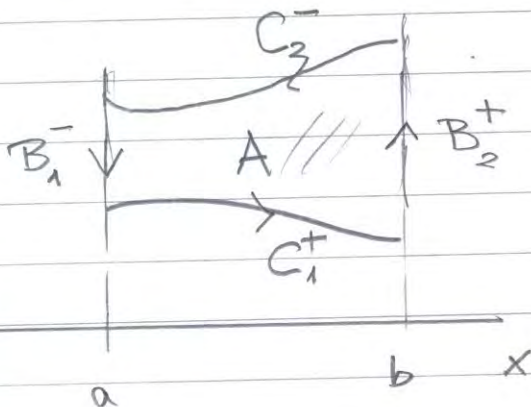
απλή



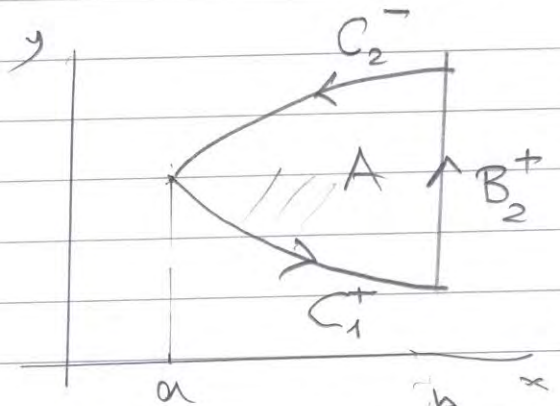
οχι απλή

Υπενθυμίσαμε τα χωρία T_1 και T_2
το σύνορο των οποίων εκφράζεται ως ένωση
 C^1 απλών καμπύλων.

y



$\Sigma \times 1$



$$\partial A = C_1^+ + B_2^+ + C_2^- + B_1^- , \quad \partial A = C_1^+ + B_2^+ + C_2^-$$

(γράφουμε την ένωση ως άθροισμα)

Θετικός Προσανατολισμός: Αριστερόστροφος
Αρνητικός Προσανατολισμός: Δεξιόστροφος

Συμβαλλόμενοςεναλλακτικός συμβολισμός
(βλ. 6.20)

$$\int_{\partial A} P dx + Q dy = \int_{\partial A} (P, Q) \cdot d\vec{s}$$

$$\vec{F} = (P, Q)$$

$$\int (P, Q) \cdot d\vec{s} = \int (P(x(t), y(t)), Q(x(t), y(t))) \cdot \vec{\gamma}'(t) dt$$

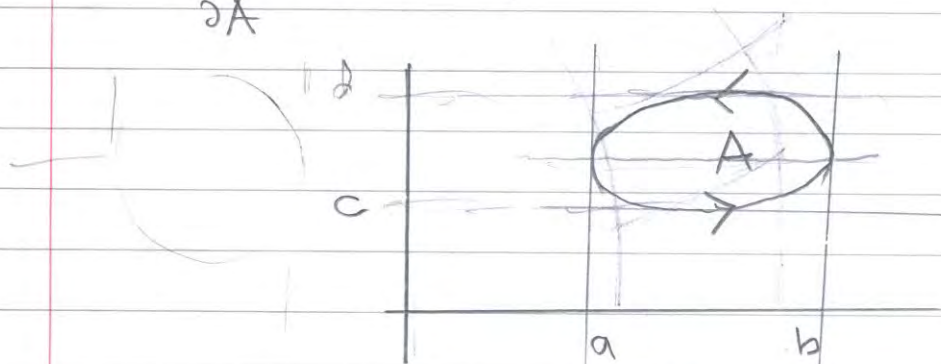
$$(\gamma(t) = (x(t), y(t)), \gamma'(t) = (x'(t), y'(t)))$$

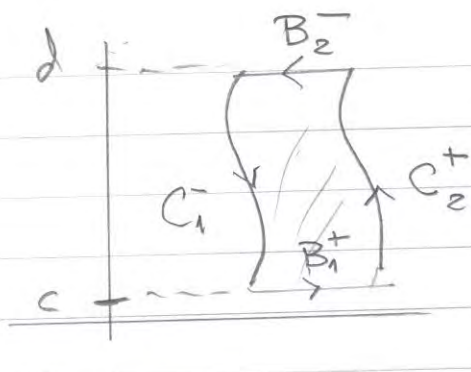
$$= \int_0^b [P(x(t), y(t)) x'(t) + Q(x(t), y(t)) y'(t)] dt$$

Example 10.11.1

$$\int_{\partial A} P dx = \int P(x(t), y(t)) x'(t) dt$$

$$\int_{\partial A} Q dy = \int Q(x(t), y(t)) y'(t) dt$$





$$\partial A = C_2^+ + B_2^- + C_1^- + B_1^+$$

Θεωρημα

Εστω A χωριο ταυτοχρονα και των δυο τυπων (αλληλο χωριο) προσανατολισμενο, και εστω $P(x,y), Q(x,y)$ C^1 συναρτησεις στο \bar{A} .

Τοτε ισχυει

$$(*) \quad \iint_A \left(\frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) dx dy = \int_{\partial A} P dx + Q dy$$

Εξισωση

32/

Αποδειξη

Βημα I

Εστω A χωριο τυπου 1, $C = \partial A$. Εστω

$$P = A \rightarrow \mathbb{R}, \quad C^1 \text{ συναρτησις.}$$

Ισχυει

$$(*) \quad \int_{\partial A} P dx = - \iint_A \frac{\partial P}{\partial y} dx dy$$

Αποδειξη Βηματος I

Θεωραμε το A ως τυπου 1.

$$A = \left\{ (x,y) \mid a \leq x \leq b, \quad \phi_1(x) \leq y \leq \phi_2(x) \right\}$$

$(B, \Sigma \times 3, \sigma. 31')$

$$\partial A = C_1^+ + C_2^-$$

(σττωσ κα στσ Σx1)

$$(1) \iint_A \frac{\partial P}{\partial y}(x,y) dx dy = \int_a^b \left(\int_{\phi_1(x)}^{\phi_2(x)} \frac{\partial P}{\partial y} dy \right) dx$$

$$= \int_a^b [P(x, \phi_2(x)) - P(x, \phi_1(x))] dx.$$

$$(2) \int_{C_1^+} P dx = \int_a^b P(t, \phi_1(t)) x'(t) dt = \int_a^b P(t, \phi_1(t)) dt$$

$$C_1^+ = \{ (t, \phi_1(t)), a \leq t \leq b \}$$

$$x(t) = t, y(t) = \phi_1(t)$$

Opposite

$$(3) \int_{C_2^+} P dx = \int_a^b P(t, \phi_2(t)) dt$$

$$(4) \int_{C_2^-} P dx = - \int_a^b P(t, \phi_2(t)) dt.$$

(2), (4), (1) κα εναγωνιστικα. Τυν (x1),

Examp:

Βήμα II

$$(42) \quad \int_{\partial A} Q dy = \iint_A \frac{\partial Q}{\partial x} dx dy$$

Σημ: Η διαφορά στο πρόσημο μεταξύ των (41) και (42) οφείλεται στην αίσθηση των ρόλων x και y των στο $x-y$ επίπεδο ισοδυναμεί με αίσθηση προσανατολισμού.

Απόδειξη Βήματος II

Θεωρούμε το A ως τμήμα 2

$$A = \{ (x, y) \mid c \leq y \leq d, \quad \psi_1(y) \leq x \leq \psi_2(y) \}$$

$$\partial A = C_2^+ + C_1^- \quad (\text{όπως και στο } \Sigma x_2)$$

$$(5) \quad \iint_A \frac{\partial Q}{\partial x} dx dy = \int_c^d \left(\int_{\psi_1(y)}^{\psi_2(y)} \frac{\partial Q}{\partial x} dx \right) dy$$

$$= \int_c^d [Q(\psi_2(y), y) - Q(\psi_1(y), y)] dy$$

$$(6) \quad \int_{C_2^+} Q dy = \int_c^d Q(\psi_2(t), t) y'(t) dt = \int_c^d Q(\psi_2(t), t) dt$$

$$C_2^+ = \{ (\psi_2(t), t), \quad c \leq t \leq d \}$$

$$x(t) = \psi_2(t), \quad y(t) = t$$

Ομοίως

$$\int_{C_1^+} Q dy = \int_c^d Q(\psi_1(t), t) dt$$

και κατά αντίστροφο

$$(7) \int_{C_1^-} Q dy = - \int_c^d Q(\psi_1(t), t) dt$$

(5), (6), (7) επαφύσεων των (*2).

(*1), (*2) \Rightarrow (*). □

Άσκσεις

Όλες τις Άσκσεις των Σημειώσεων (+)

1) Άσκηση 5.5 (Χατυναφρατι)

2) Άσκηση 5.14 (—//—)

3) Άσκηση 5.17 (—//—)

4) Άσκηση 9.1 (—//—)

5) Άσκηση 9.2 (—//—)

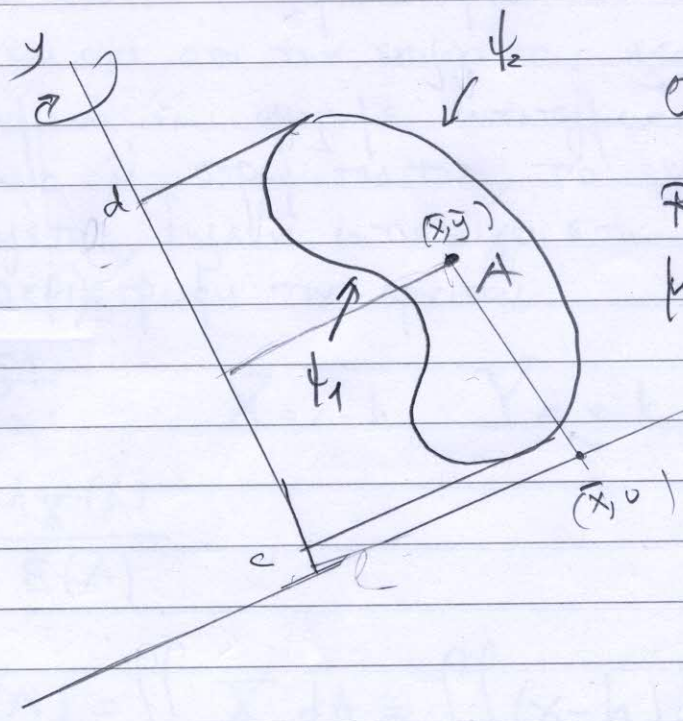
6) Άσκηση 9.6 (—//—)

7) Άσκηση 8.5 (—//—)

8) Άσκηση 8.8 (—//—) □

ΛΥΣΕΙΣ ΔΙΑΦΕΡΟΝ ΑΣΚΗΣΕΩΝ - ΣΧΟΛΙΑ

Αδ 4 (Το Θεώρημα των Πλιντων) [6.17, Ολοκλήρωση]



$V_{\text{σφαιρας}} = (2\pi R) E(A)$

R απόσταση κέντρου μάζας από l

Λύση

Βήμα 1

Θα υποθέσουμε ότι ο άξονας l συμπίπτει με τον y-άξονα.

$$A = \left\{ c \leq y \leq d, \psi_1(y) \leq x \leq \psi_2(y) \right\}$$

$$\iint_A x \, dA = \int_c^d \left(\int_{\psi_1(y)}^{\psi_2(y)} x \, dx \right) dy = \frac{1}{2} \int_c^d [\psi_2^2(y) - \psi_1^2(y)] dy$$

$$R = \bar{x}, \quad \bar{x} = \frac{\iint_A x \, dA}{\iint_A 1 \, dA}$$

Όγκος ως περιστροφή: $V = \pi \int_c^d [\psi_2^2(y) - \psi_1^2(y)] dy =$

$= (2\pi R) E(A).$

Βημα 2Ληψη

Το κέντρο ενός A εξαρτάται μόνο από την γεωμετρία του A και όχι από την επιλογή των αξόνων. Η πιο συνηθισμένη ερώτηση αφορά αντιστοίχως μεταφέροντας το σύστημα \hat{u} στρεφόμενος το, το κέντρο δεν εμπεριέχεται, δηλαδή αντιστοιχεί στην μεταφορά \hat{u} στην (περί)στροφή των αξόνων.

Απόδειξη

α) Μεταφορά: $\bar{X} = x - h, \quad \bar{Y} = y - k$

$$\bar{X} = \frac{M_{\bar{X}}(A)}{E(A)}$$

$$M_{\bar{X}}(A) = \iint_A \bar{X} \, dA = \iint_A (x - h) \, dA = M_x(A) - h E(A)$$

$$\begin{aligned} \bar{X} &= \frac{M_{\bar{X}}(A)}{E(A)} = \frac{M_x(A) - h E(A)}{E(A)} = \frac{M_x(A)}{E(A)} - h \\ &= \bar{x} - h \end{aligned}$$

Όμοια, $\bar{Y} = \bar{y} - k$.

β) Στροφή:

Κάνοντας χρήση των α) μπορούμε να υποδείξουμε ότι $(\bar{x}, \bar{y}) = (0, 0) \iff \iint_A x \, dA = \iint_A y \, dA = 0$.

$$\begin{pmatrix} \bar{X} \\ \bar{Y} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \alpha & -\sin \alpha \\ \sin \alpha & \cos \alpha \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \iff \begin{aligned} \bar{X} &= (\cos \alpha)x - (\sin \alpha)y \\ \bar{Y} &= (\sin \alpha)x + (\cos \alpha)y \end{aligned}$$

Εχουμε

$$M_{\perp}(A) = \iint_A X \, dA = \cos \alpha \iint_A x \, dA - \sin \alpha \iint_A y \, dA = 0$$

Ομοίως $M_{\parallel}(A) = 0$.

Άρα και στο κέντρο του αστεριού είναι το $(0,0)$.

□

Σημ - Πρόσβαση ότι το A περιγράφεται ως χυλίων τύπου g για ευκολία. Των γυρίων περιπτώσεων μπορούμε να τω αναφερόμαστε με τη βοήθεια των χυλίων σε αυτές.

□

Αδ 7 (β. 17, Ομογενήτητα)

f συνεχής στο $A \subset \mathbb{R}^2$, ανοικτό, $f(x,y) \geq 0$
και $\iint_A f \, dA = 0$. Τότε $f(x,y) \equiv 0$ στο \bar{A} .

Λύση

Με τις αόριστες αναφορές. Έστω για κάποιο $(x_0, y_0) \in A$

$$f(x_0, y_0) = \eta > 0$$

Τότε λόγω συνέχειας $\exists r > 0$ τ.ω.

$$f(x,y) > \frac{\eta}{2} \quad \text{για} \quad f(x,y) \mid \{(x-x_0)^2 + (y-y_0)^2 < r^2\} =: D$$

$D \subset A$

Κατά συνέπεια από το Θεώρημα 2, σ 13

$$\iint_D f(x,y) \, dA \geq \iint_D \frac{\eta}{2} \, dA > 0.$$

Επίσης έχουμε $x_0 \in A = D \cup (D-A)$ και

$$0 = \iint_A f(x,y) \, dA = \iint_D f(x,y) \, dA + \iint_{D-A} f(x,y) \, dA$$

$$\Rightarrow \iint_D f(x,y) dA \geq \iint_D \frac{\eta}{2} dA = \frac{\eta}{2} \text{Εμβαδόν } (D)$$

Ατόπο!

(οταν κανουμε χρυσιν $f \geq 0 \Rightarrow \iint_{D-A} f dA \geq 0$)
 βλ θεωρημα 1, σ 13

□

Οι Επομενες Ακρως Κανων χρυσιν εφεξης γερας
οτων Ολοκληρωσιν (βλ σ. 30, Ολοκληρωσιν)

Κανωντες χρυσιν του

$$\int_a^b \left(\int_{\phi_1(x)}^{\phi_2(x)} f(x,y) dy \right) dx = \int_c^d \left(\int_{\psi_1(y)}^{\psi_2(y)} f(x,y) dx \right) dy$$

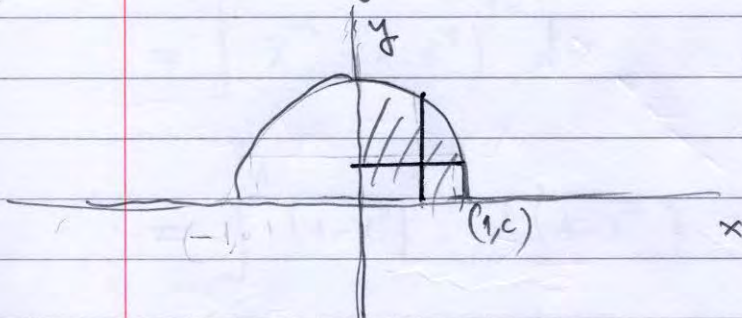
(Σχημα!)

ωχολογηστε τα

$$1. \int_0^1 \left(\int_0^{(1-x^2)^{1/2}} (1-y^2)^{3/2} dy \right) dx =: I$$

$$A = \left\{ (x,y) \mid 0 \leq x \leq 1, 0 \leq y \leq \sqrt{1-x^2} \right\}$$

(Τυπος 1)



Εναλλακτικη περιγραφή

$$A = \left\{ (x,y) \mid 0 \leq y \leq 1, 0 \leq x \leq \sqrt{1-y^2} \right\}$$

(Τυπος 2)

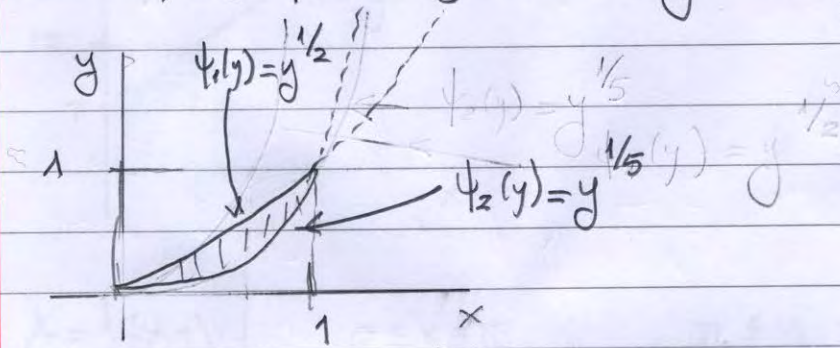
$$I = \int_0^1 \left(\int_0^{\sqrt{1-y^2}} (1-y^2)^{3/2} dx \right) dy$$

$$= \int_0^1 (1-y^2)^2 dy = \int_0^1 (1+y^4-2y^2) dy$$

$$= \left(y + \frac{y^5}{5} - \frac{2}{3}y^3 \right) \Big|_0^1 = 1 + \frac{1}{5} - \frac{2}{3}$$

$$2. \int_0^1 \left(\int_{y^{1/2}}^{y^{1/5}} \sqrt{1-x^3} dx \right) dy = I$$

$$A = \left\{ (x,y) \mid 0 \leq y \leq 1, \quad y^{1/2} \leq x \leq y^{1/5} \right\} \quad (\text{Τύπος 2})$$



Εξισώσεις

$$\begin{aligned} y^{1/2} = x &\Leftrightarrow y = x^2 = \phi_2(x) \\ y^{1/5} = x &\Leftrightarrow y = x^5 = \phi_1(x) \end{aligned}$$

$$A = \left\{ (x,y) \mid 0 \leq x \leq 1, \quad x^5 \leq y \leq x^2 \right\} \quad (\text{Τύπος 1})$$

$$I = \int_0^1 \left(\int_{x^5}^{x^2} \sqrt{1-x^3} dy \right) dx = \int_0^1 (x^2 - x^5) \sqrt{1-x^3} dx$$

\uparrow
 $x^2(1-x^3)$

$$= \int_0^1 x^2 (1-x^3)^{3/2} dx$$

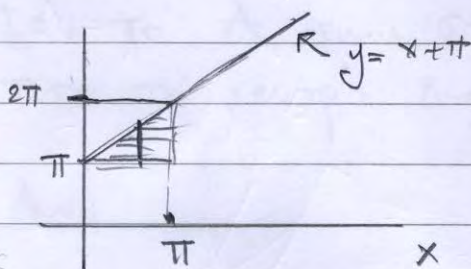
$$= - \int_0^1 (1-x^3)^{3/2} d(1-x^3)$$

$$= - \frac{(1-x^3)^{5/2}}{5/2} \Big|_0^1 = \frac{2}{5}$$

□

$$3. \quad I = \int_{\pi}^{2\pi} \left(\int_{y-\pi}^{\pi} \frac{\sin x}{x} dx \right) dy$$

$$A = \{ (x, y) \mid \pi \leq y \leq 2\pi, \quad y-\pi \leq x \leq \pi \} \quad (\text{Type 2})$$



$$y = x + \pi \Leftrightarrow$$

$$x =$$

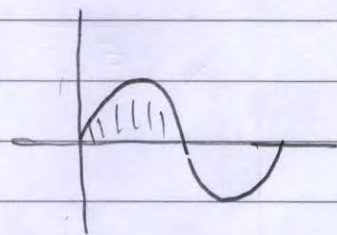
$$A = \{ (x, y) \mid 0 \leq x \leq \pi, \quad \pi \leq y \leq x + \pi \}$$

$$I = \int_0^{\pi} \left(\int_{\pi}^{x+\pi} \frac{\sin x}{x} dy \right) dx$$

$$= \int_0^{\pi} \left(\frac{\sin x}{x} (x + \pi - \pi) \right) dx$$

$$= \int_0^{\pi} \sin x dx$$

$$= -\cos x \Big|_0^{\pi} = 2$$



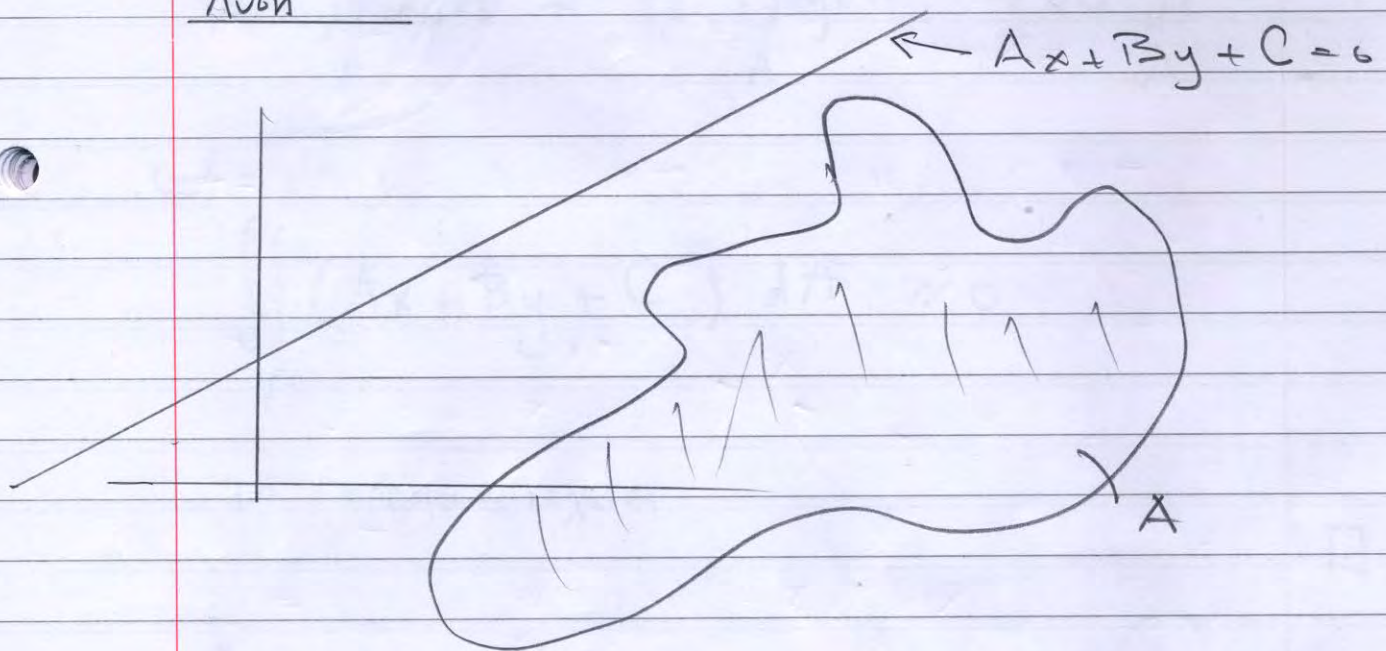
□

Οι εμβαφες ασκυσες οχεταιται με το κεντρο βαρως

Αρ 5,6 (6.31, Ολοκυρωπα)

Εαν το A ενας οτων για ημερα της $Ax + By + C = 0$
 Τότε το κεντρο ενας οτων ιδία ημερα.

Λυση



$\forall (x, y) \in A$ εχουμε

$$\begin{cases} \Rightarrow Ax + By + C \geq 0 & (\alpha) \\ \Rightarrow Ax + By + C \leq 0 & (\beta) \end{cases}$$

Thepwtom (α)

$$\bar{x} = \frac{\iint_A x \, dA}{\iint_A dA}, \quad \bar{y} = \frac{\iint_A y \, dA}{\iint_A dA}$$

Θα δεσκαφε οτι $A\bar{x} + B\bar{y} + C \geq 0 \iff$

$$A \frac{\iint_A x dA}{\iint_A dA} + B \frac{\iint_A y dA}{\iint_A dA} + C \geq 0 \Leftrightarrow$$

$$A \iint_A x dA + B \iint_A y dA + C \iint_A dA \geq 0$$

\Leftrightarrow

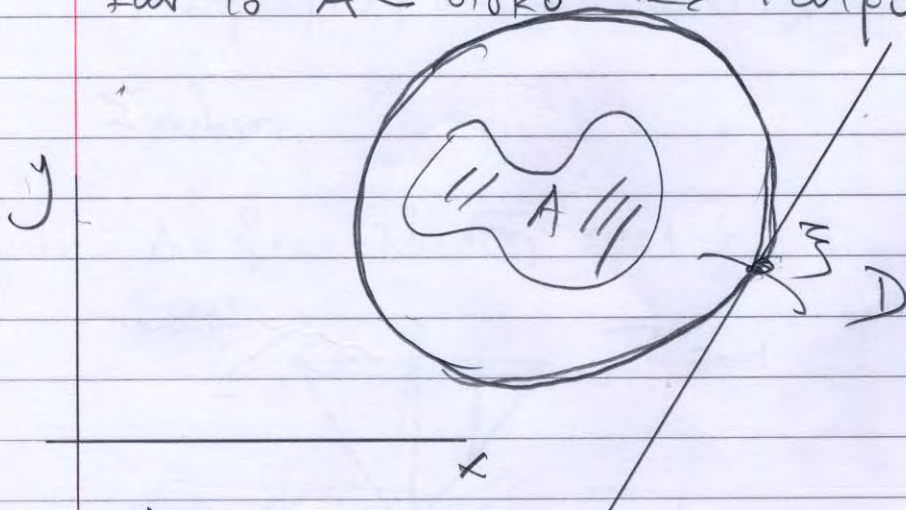
$$\iint_A (Ax + By + C) dA \geq 0$$

το οποίο ισχύει.

□

Ασ7

Εάν το $A \subset$ δίσκο \Rightarrow κέντρο \in δίσκο $\equiv D$



Λύση

Θεωρούμε για τυχαία εφάπτοση στο D , τότε από ΑΓΓ \Rightarrow κέντρο στην ίδια ημίσφαιρα

την ανικεί το A , δυαδικά στα ίδια κριτήρια (υποκείμενα)

Συμπέρασμα ότι

$$A \subset \bigcap_{\xi \in \mathcal{D}} \{ \text{Ημικύβος } (\xi) \}$$

Όπως $\bigcap_{\xi \in \mathcal{D}} \text{Ημικύβος } (\xi) = D.$

∴

$$A \subset D.$$

Σημ: Χρειάζεται κάποια προσοχή σχετικά με την \sqcap ορισματολογία. (βλ. οπιοδήποτε 43)

Οι επιφάνειες A δοκίμης σχετίζονται με Τρίτη Οδμή
 (Δοκίμης 6.35 "ΟΠΟΙΚΗΤΗΡΙΑ", και 9.1, 9.2, 9.6 ΧΑΤΜΑΡΡΑΤΗ)
 από 6.35 "ΠΑΡΩΤΕΤΕΤΡΑΔΙΩΣΙΜΤΩΝ"

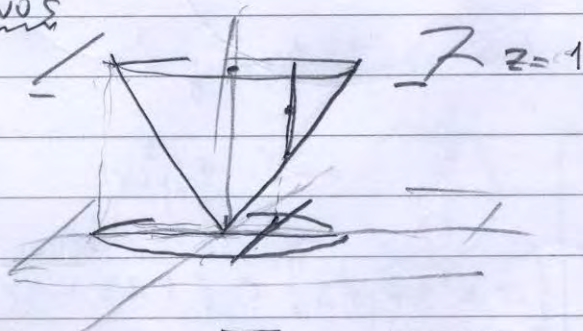
Στις επιφάνειες 3 δοκίμης εκφράστε το στερεό A στην μορφή

$$A = \{ (x, y, z) \mid a \leq x \leq b, \phi_1(x) \leq y \leq \phi_2(x), \psi_1(x, y) \leq z \leq \psi_2(x, y) \}$$

Σχεδιάστε

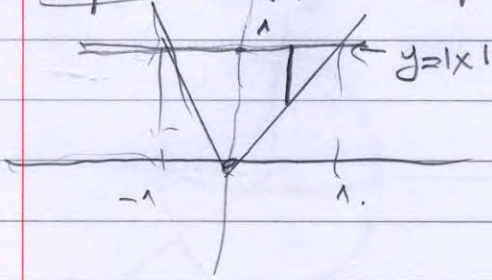
1. $A = \{ (x, y, z) \mid \sqrt{x^2 + y^2} \leq z \leq 1 \}$

Κώνος



$$\sqrt{x^2 + y^2} \leq z \leq 1, \quad -\sqrt{1-x^2} \leq y \leq \sqrt{1-x^2}, \quad -1 \leq x \leq 1$$

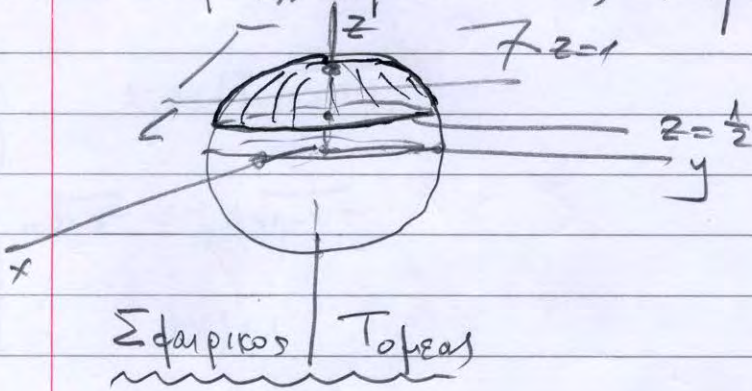
Σημείωση: Σημειώστε το με το εύρος 2-διάστατων άξονα



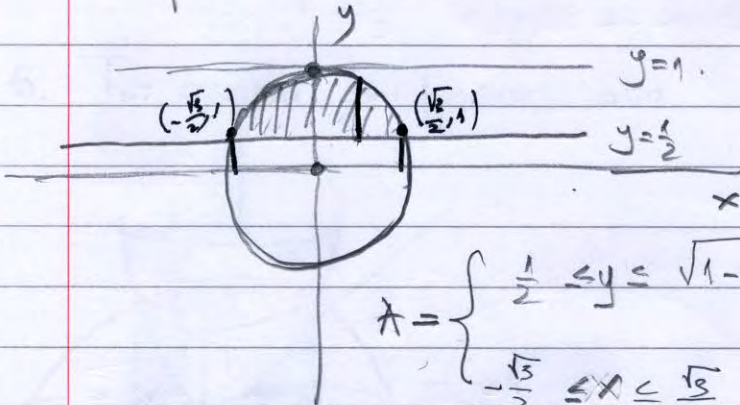
$$A = \left\{ \begin{array}{l} |x| \leq y \leq 1 \\ -1 \leq x \leq 1 \end{array} \right\}$$

□

2. $A = \left\{ (x, y, z) \mid \frac{1}{2} \leq z \leq 1, x^2 + y^2 + z^2 \leq 1 \right\}$



Φαίνεται το εύρος 2-διάστατων άξονα :



$$\left. \begin{array}{l} \frac{1}{2} \leq y \leq 1 \\ x^2 + y^2 \leq 1 \end{array} \right\} \text{Τμήμα 2-άξονα}$$

$$A = \left\{ \begin{array}{l} \frac{1}{2} \leq y \leq \sqrt{1-x^2} \\ -\frac{\sqrt{3}}{2} \leq x \leq \frac{\sqrt{3}}{2} \end{array} \right\}$$

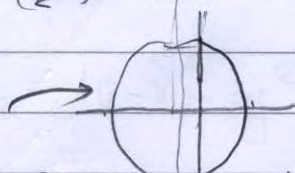
$$A = \left\{ \frac{1}{2} \leq y \leq 1 \right\}$$

$$A = \left\{ \frac{1}{2} \leq y \leq 1 \right\} \cap \left\{ x^2 + y^2 \leq 1 \right\}$$

Επιτρέφουμε στη σφαιρικό τμήμα

$$x^2 + y^2 + \left(\frac{1}{2}\right)^2 = 1 \Leftrightarrow x^2 + y^2 = \frac{3}{4}$$

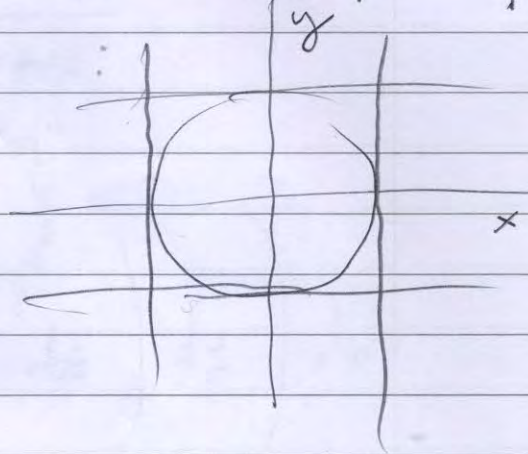
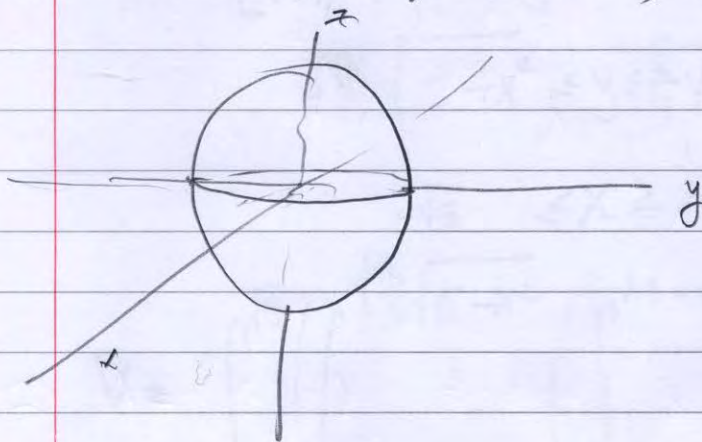
$$x^2 + y^2 = \frac{3}{4}$$



$$A = \left\{ \frac{1}{2} \leq z \leq 1 \right\} \cap \left\{ x^2 + y^2 + z^2 \leq 1 \right\}$$

$$\left. \begin{array}{l} \frac{1}{2} \leq z \leq \sqrt{1 - (x^2 + y^2)} \\ -\sqrt{\frac{3}{4} - x^2} \leq y \leq \sqrt{\frac{3}{4} - x^2} \\ -\frac{\sqrt{3}}{2} \leq x \leq \frac{\sqrt{3}}{2} \end{array} \right\}$$

3. $A = \{ (x, y, z) \mid |x| \leq 1, |y| \leq 1, z \geq 0, x^2 + y^2 + z^2 \leq 1 \}$

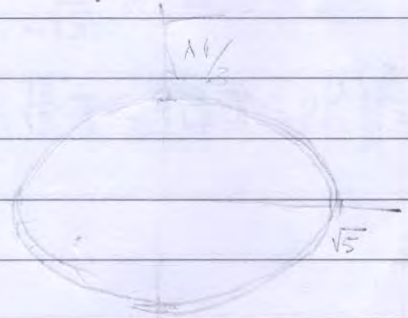
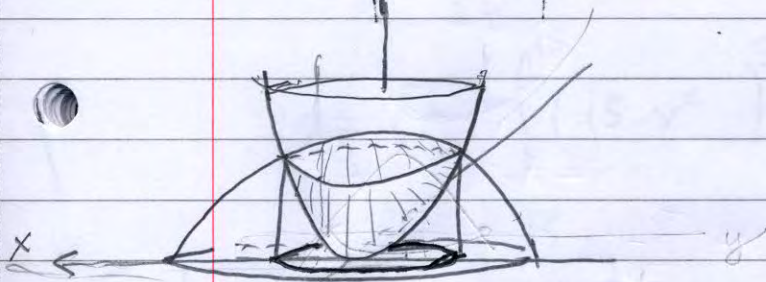


$$\left. \begin{aligned} 0 \leq z &\leq \sqrt{1 - x^2 - y^2} \\ -\sqrt{1 - x^2} &\leq y \leq \sqrt{1 - x^2} \\ |x| &\leq 1 \end{aligned} \right\}$$

□

ΣΤΙΣ ΕΡΩΤΗΣΕΙΣ 3 ΣΧΗΜΑΤΑ ΒΡΕΙΤΕ ΤΑ ΟΡΟ:

5. ΤΑΝ ΣΤΕΡΕΩΝ ΤΑΝ ΦΡΑΣΣΕΤΑΙ ΑΠΟ $z = x^2 + y^2$ ΚΑΙ $z = 10 - x^2 - 2y^2$

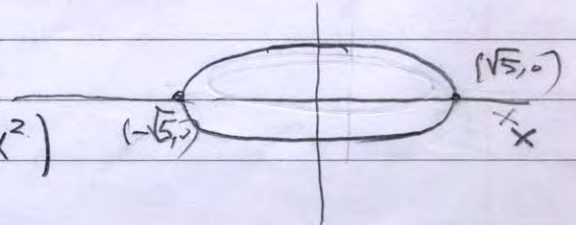


Η ΠΡΟΒΑΣΗ ΤΗΣ ΤΟΦΗΣ ΤΩΝ ΔΥΟ ΕΠΙΦΑΝΕΙΩΝ ΣΤΟ Χ-Υ ΕΠΙΠΕΔΟ ΔΙΝΕΤΑΙ ΑΠΟ ΤΗΝ ΕΞΙΣΩΣΗ:

$$x^2 + y^2 = 10 - x^2 - 2y^2 \iff 2x^2 + 3y^2 = 10$$

$$2x^2 + 3y^2 = 10$$

$$y^2 = \frac{10}{3} - \frac{2}{3}x^2 = \frac{2}{3}(5 - x^2)$$



$$A = \left\{ (x, y, z) \mid x^2 + y^2 \leq z \leq 10 - x^2 - 2y^2, \right. \\ \left. -\frac{\sqrt{2}}{3}\sqrt{5-x^2} \leq y \leq \frac{\sqrt{2}}{3}\sqrt{5-x^2}, \right. \\ \left. -\sqrt{5} \leq x \leq \sqrt{5} \right\}$$

$$V = \int_{-\sqrt{5}}^{\sqrt{5}} \left(\int_{-\frac{\sqrt{2}}{3}\sqrt{5-x^2}}^{\frac{\sqrt{2}}{3}\sqrt{5-x^2}} \left(\int_{x^2+y^2}^{10-x^2-2y^2} dz \right) dy \right) dx$$

$$= \int_{-\sqrt{5}}^{\sqrt{5}} \left(\int_{-\frac{\sqrt{2}}{3}\sqrt{5-x^2}}^{\frac{\sqrt{2}}{3}\sqrt{5-x^2}} (10 - 2x^2 - 3y^2) dy \right) dx = \int_{-\sqrt{5}}^{\sqrt{5}} (10y - 2xy^2 - y^3) \Big|_{-\frac{\sqrt{2}}{3}\sqrt{5-x^2}}^{\frac{\sqrt{2}}{3}\sqrt{5-x^2}} dx$$

$$= 20\sqrt{\frac{2}{3}} \int_{-\sqrt{5}}^{\sqrt{5}} \sqrt{5-x^2} dx - 4\sqrt{\frac{2}{3}} \int_{-\sqrt{5}}^{\sqrt{5}} \sqrt{5-x^2} x^2 dx$$

$$- 2\frac{2}{3}\sqrt{\frac{2}{3}} \int_{-\sqrt{5}}^{\sqrt{5}} (\sqrt{5-x^2})^3 dx = 20\sqrt{\frac{2}{3}} \text{I} - 4\sqrt{\frac{2}{3}} \text{II} - 2\left(\frac{2}{3}\right)\sqrt{\frac{2}{3}} \text{III}$$

Με Τριγωνομετρικη Αντικατασταση

$$x = \sqrt{5} \sin \theta, \quad -\frac{\pi}{2} \leq \theta \leq \frac{\pi}{2}$$

Αντικαθιστώντας τα δοσμένα:

$$= 20\sqrt{\frac{2}{3}} \frac{5}{2}\pi - 4\sqrt{\frac{2}{3}} \left(\frac{25}{2}\pi\right) - \sqrt{\frac{2}{3}} \pi \frac{25}{2} \frac{3}{8}$$

$$= 25\pi \sqrt{\frac{2}{3}} = \frac{50\pi}{\sqrt{6}}$$

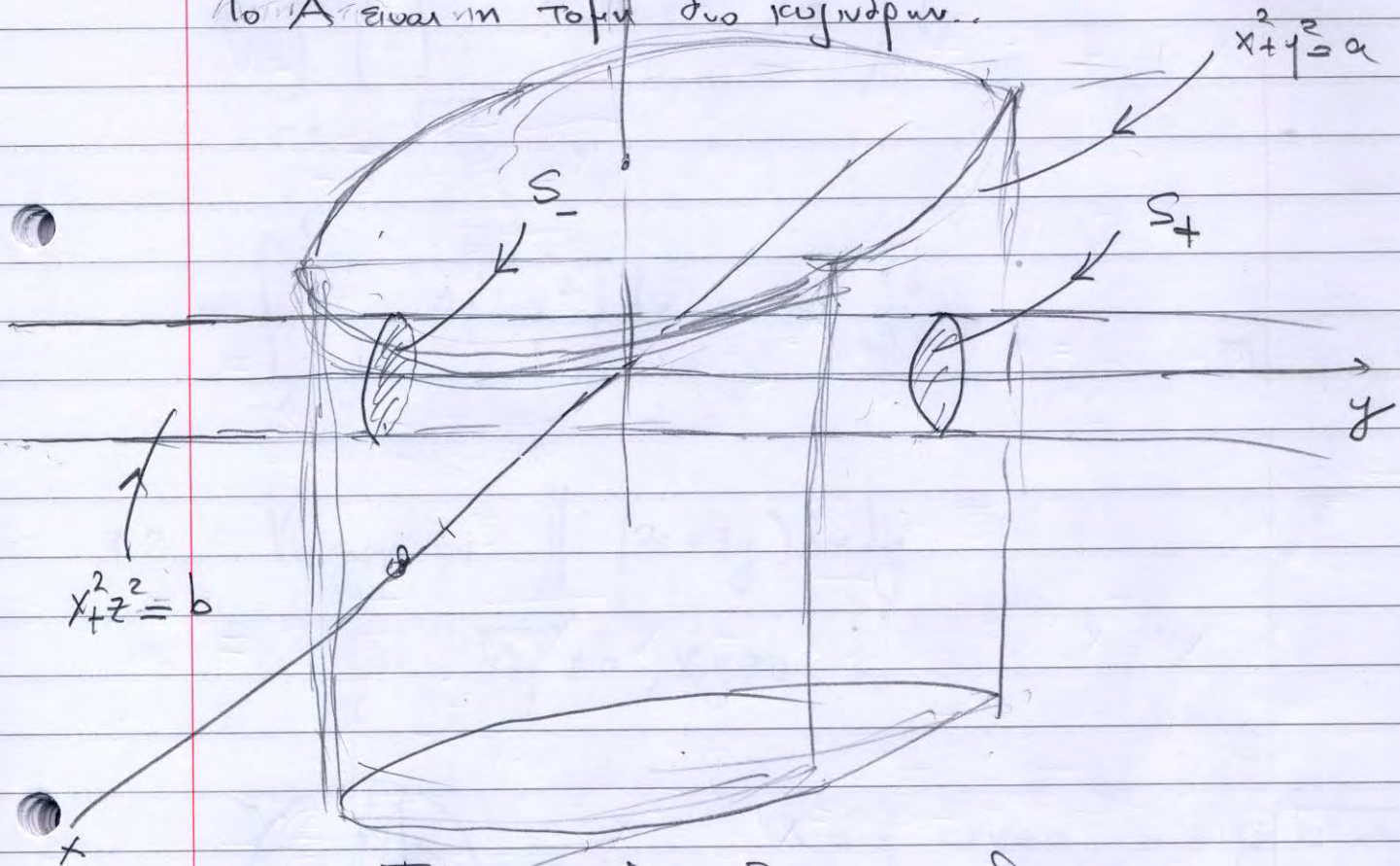
□

9.6 Δείξτε ότι ο όγκος των στερεών

$$A = \{(x, y, z) : x^2 + y^2 \leq 1, x^2 + z^2 \leq 1\}$$

είναι $16/3$.

Το A είναι ημ τομή δύο κυλίνδρων.



Τομή κυλίνδρων διαφορετικών διαστάσεων.

$$S_- = \left\{ y = -\sqrt{a-x^2}, -\sqrt{b-x^2} \leq z \leq \sqrt{b-x^2} \right\}$$

$$S_+ = \left\{ y = \sqrt{a-x^2}, -\sqrt{b-x^2} \leq z \leq \sqrt{b-x^2} \right\}$$

$$y_-(x, z) = -\sqrt{a-x^2} \leq y \leq y_+(x, z) = \sqrt{a-x^2}$$

$$-\sqrt{b-x^2} \leq z \leq \sqrt{b-x^2}$$

$$-a \leq x \leq a$$

$$a=b=1$$

$$V = \int_{-1}^1 \left(\int_{-\sqrt{1-x^2}}^{\sqrt{1-x^2}} \left(\int_{y_-(x,z)}^{y_+(x,z)} dy \right) dz \right) dx$$

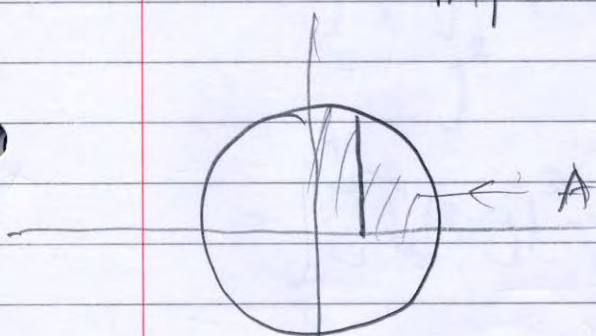
$$= \int_{-1}^1 \left(\int_{-\sqrt{1-x^2}}^{\sqrt{1-x^2}} 2\sqrt{1-x^2} dz \right) dx$$

$$= \int_{-1}^1 4(1-x^2) dx = \frac{16}{3}$$

□

9.2 ~~VOLUME TO~~ $\iint (2x+3y) dx dy$

$$\sqrt{x^2+y^2} \leq a, x, y \geq 0$$



$$A = \left\{ 0 \leq x \leq a, 0 \leq y \leq \sqrt{a^2-x^2} \right\}$$

$$\int_0^a \left(\int_0^{\sqrt{a^2-x^2}} (2x+3y) dy \right) dx$$

$$= \int_0^a \left(2xy + \frac{3}{2}y^2 \right) \Big|_{y=0}^{y=\sqrt{a^2-x^2}} dx = \int_0^a 2x\sqrt{a^2-x^2} + \frac{3}{2}(a^2-x^2) dx$$

$$\begin{aligned}
 &= - \int_0^a \sqrt{a^2 - x^2} \, d(a^2 - x^2) + \int_0^a \frac{3}{2} (a^2 - x^2) dx \\
 &= a^3 + \frac{3}{2} a^3 - \frac{1}{2} a^3 = 2a^3 \quad \square
 \end{aligned}$$

9.1 Υπολογίστε το όγκο του $\tau\omega = \{(x, y, z) \mid 0 < y < 1, y^2 < x < 3-2y, 0 < z < x^2 + 2y^2\}$.

$$V = \int_0^1 \left(\int_{y^2}^{3-2y} \left(\int_0^{x^2+2y^2} dz \right) dx \right) dy$$

$$= \int_0^1 \left(\int_{y^2}^{3-2y} (x^2 + 2y^2) dx \right) dy$$

$$= \int_0^1 \left\{ \frac{1}{3} [(3-2y)^3 - y^6] + 2y^2 [(3-2y) - y^2] \right\} dy. \quad \square$$

ΣΧΟΛΙΟ ΕΠΙ FUBINI (ΚΑΘ 9.9. ΧΑΤΗΝΑΦΡΑΤΗ)

9.9 ΔΕΙΞΤΕ ΟΤΙ

$$(*) \int_0^1 \left(\int_0^1 \frac{x-y}{(x+y)^3} dy \right) dx = \frac{1}{2}, \quad \int_0^1 \left(\int_0^1 \frac{x-y}{(x+y)^3} dx \right) dy = \frac{1}{2}$$

δηλαδή δεν ισχύει το θεωρήμα τα Fubini!

Η εξίσωση αυτών των φαινομένων έχει ως εξής:

Η θεωρία της ολοκλήρωσης θα αναπτύξαστε είναι ανώτερη για συνεχείς συναρτήσεις

$$f: [a, b] \times [c, d] \rightarrow \mathbb{R}$$

στο $[a, b] \times [c, d]$ (βλ. σ. 14 "ΟΛΟΚΛΗΡΩΜΑ", και \otimes σ. 14 "ΟΛΟΚΛΗΡΩΜΑ")

Η $f(x, y) = \frac{x-y}{(x+y)^3}$ στο $[0, 1] \times [0, 1]$ δεν είναι καν πράγματι $(f(x, 0) = \frac{1}{x^2} \rightarrow \infty, x \rightarrow 0)$

Επαγωγή της (*)

1. Θεωρούμε το 1^ο μέλος, και εδωκά το 1 εσωτερικό ολοκλήρωμα

$$\int_0^1 \frac{x-y}{(x+y)^3} dy = x \int_0^1 \frac{dy}{(x+y)^3} - \int_0^1 \frac{y}{(x+y)^3} dy$$

$$= x \left. \frac{(x+y)^{-2}}{-2} \right|_{y=0}^{y=1} + \frac{1}{2} \int_0^1 y d \left(\frac{1}{(x+y)^2} \right)$$

$$= -\frac{x}{2} \left((x+1)^{-2} - x^{-2} \right) + \left\{ \frac{1}{2} y \frac{1}{(x+y)^2} \Big|_{y=0}^{y=1} - \frac{1}{2} \int_0^1 \frac{1}{(x+y)^2} dy \right\}$$

$$= -\frac{x}{2} \left((x+1)^{-2} - x^{-2} \right) + \left\{ \frac{1}{2} \frac{1}{(x+1)^2} + \frac{1}{2} \left(\frac{1}{x+1} - \frac{1}{x} \right) \right\}$$

Ολοκλήρωμα ως προς x

$$= -\frac{x}{2} \left(\frac{1}{(x+1)^2} - \frac{1}{x^2} \right) + \frac{1}{2(x+1)^2} + \frac{1}{2(x+1)}$$

Αποσπασματική τύπα ως προς x :

$$= -\frac{1}{2} \int_0^1 \frac{x}{(x+1)^2} dx + \frac{1}{2} \int_0^1 \frac{1}{(x+1)^2} dx + \frac{1}{2} \int_0^1 \frac{1}{(x+1)} dx$$

$$= -\frac{1}{2} \int_0^1 x d(x+1)^{-1} + \frac{1}{2} \int_0^1 \frac{1}{(x+1)^2} dx + \frac{1}{2} \int_0^1 \frac{1}{x+1} dx$$

$$= \left(\frac{1}{2} (x)(x+1)^{-1} \Big|_0^1 - \frac{1}{2} \int_0^1 \frac{1}{x+1} dx \right)$$

$$+ \frac{1}{2} \int_0^1 \frac{1}{(x+1)^2} dx + \frac{1}{2} \int_0^1 \frac{1}{x+1} dx$$

$$= \frac{1}{4} + \frac{1}{2} - \frac{1}{4} = \frac{1}{2}$$

2. Θεωρούμε τύπα το 2^ο μέλος. Το εσωτερικό ολοκλήρωμα

$$\int_0^1 \frac{x-y}{(x+y)^3} dx = - \int_0^1 \frac{y-x}{(x+y)^3} dx$$

Το οποίο με εξαγωγή το πρόβληθ είναι αναποδοτιστό με το εσωτερικό τα 1^ο μέλος, όπου x και y αντιστρέφω της πόως της, Κατά συνέπεια, mutatis mutandis θεωρούμε

$$\int_0^1 \left(\int_0^1 \frac{x-y}{(x+y)^3} dx \right) dy = -\frac{1}{2}$$

□

Σημείωση = Το Fubini - Tonelli θεωρήμα.

Εστω ένα από τα εμπόδια εξαρτημένα είναι

$$\int_a^b \left(\int_c^d |f(x,y)| dy \right) dx$$

$$\int_c^d \left(\int_a^b |f(x,y)| dx \right) dy$$

$$\iint_A |f(x,y)| dA$$

Τότε ισχύει η σχέση στην διαταξη:

$$\int_a^b \left(\int_c^d f(x,y) dy \right) dx = \int_c^d \left(\int_a^b f(x,y) dx \right) dy$$

$$= \iint_{[a,b] \times [c,d]} f(x,y) dA.$$

$[a,b] \times [c,d]$

□

Σχόλιο: Δείτε ότι στην 9.9 δεν ισχύουν οι υποθέσεις του F-T θεωρήματος.

Η ερώτησή μας αφορά άμεσα στο 1^ο μέρος του μαθήματος,
στον Διαφορικό Λογισμό.

Θεωρείστε την

$$f(x,y) = \frac{|xy|^\alpha}{x^2+y^2}, \quad \text{για } (x,y) \neq (0,0)$$

$$f(0,0) = 0, \quad ,$$

Να βρείτε για ποια $\alpha \in \mathbb{R}$ η f είναι συνεχής και
για ποια είναι διαφορίσιμη.

Λύση

① Συνέχεια ($\alpha > 0$)

Παρατήρηση 1. Για $\alpha \leq 1$ η f δεν είναι συνεχής.

$$\bullet \alpha = 1 \Rightarrow |x|^{2\alpha} + |y|^{2\alpha}$$

Ομογενής βαθμω μόνον

$$f(x, \lambda x) = \frac{|x \lambda x|}{x^2 + \lambda^2 x^2} = \frac{\lambda |x|^2}{x^2(1+\lambda^2)} = \frac{\lambda}{1+\lambda^2}$$

Εξάρτηση από λ .

• $\alpha < 1$ δεν είναι συνεχής

$$f(x, \lambda x) = \frac{|x \lambda x|^\alpha}{x^2 + \lambda^2 x^2} = \frac{\lambda^\alpha x^{2\alpha-2}}{(1+\lambda^2)} \rightarrow \infty \quad (x, \lambda x) \rightarrow (0,0)$$

Παρατήρηση 2. Για $\alpha \geq 1$ να δείξαμε συνέχεια.
Παίρνουμε με επίτημον

$$|x|^\alpha |y|^\alpha \leq \frac{1}{2} (|x|^{2\alpha} + |y|^{2\alpha}) \stackrel{(*)}{\leq} \frac{1}{2} (x^2 + y^2)^\alpha$$

$$|f(x,y)| \leq \frac{|x||y|}{x^2+y^2} \leq \frac{1}{2} \frac{(x^2+y^2)^\alpha}{(x^2+y^2)} = \frac{1}{2} (x^2+y^2)^{\alpha-1} \rightarrow 0.$$

Σημ: Η $f(x,y)$ αποκλιμαίωσται ως εξής:

$$x, y \geq 0 \Rightarrow x^\alpha + y^\alpha \leq (x+y)^\alpha$$

Προσεται εστω $x \neq 0$, οπότε $x^\alpha \left(1 + \left(\frac{y}{x}\right)^\alpha\right) \leq x^\alpha \left(1 + \frac{y}{x}\right)^\alpha$

$$\Leftrightarrow 1 + \xi^\alpha \leq (1 + \xi)^\alpha, \quad \xi > 0.$$

Θετουμε $f(\xi) = 1 + \xi^\alpha$, $g(\xi) = (1 + \xi)^\alpha$ και βρεσουμε

$$f(0) = g(0)$$

$$f'(\xi) = \alpha \xi^{\alpha-1} \leq \alpha (1 + \xi)^{\alpha-1} = g'(\xi).$$

2. Διαφοριστικότητα

Θα δεξασμε οτι για $\alpha > 3/2$ η f ειναι διαφοριστη στο $(0,0)$.

Παρατηρηση 1. Για $\alpha \leq 3/2$ η f δεν ειναι διαφοριστη. Προσπειραστε ως εξης. Θερμασε την κρενωδωμενη παραγωγη

$$\frac{d}{dt} \bigg|_{t=0} \frac{|tv_1 + tv_2|^\alpha}{(tv_1)^2 + (tv_2)^2} \quad tv = t(v_1, v_2)$$

$$= \frac{d}{dt} \bigg|_{t=0} \frac{|t|^{2\alpha} |v_1, v_2|^\alpha}{t^2 (v_1^2 + v_2^2)}$$

$$= \frac{|v_1 v_2|^\alpha}{v_1^2 + v_2^2} \frac{d}{dt} \bigg|_{t=0} |t|^{2\alpha-2}.$$

Απο εδω βρεσουμε απευας οτι για $2\alpha - 3 < 0$ (ακριβη) δεν υπαρχει παραγωγος. Για $2\alpha - 3 = 0$ θα βρωμε

$$D_v f(0,0) = \frac{|v_1 v_2|^\alpha}{v_1^2 + v_2^2} \frac{d}{dt} |t|^{3/2} \bigg|_{t=0}$$

Παρ αυτε γραμμικη ως προς x είναι, ούτε η $\frac{d}{dt}|t|$ υπάρχει.

Παρατήρηση 2. Για $\alpha > \frac{3}{2}$ η f είναι διαφορίσιμη.

Θα κάνουμε χρήση των διαφορίσιμος θα βρει ότι εάν το ορίο

$$\lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(x_0 + tv) - f(x_0)}{t} = Df(x_0)(v)$$

υπάρχει ομοιομορφα για $\|v\|=1$, τότε η f είναι διαφορίσιμη. Στις περιπτώσεις θα δείξαμε ότι

$$\lim_{t \rightarrow 0} \frac{|x_1 v_2|^\alpha}{v_1^2 + v_2^2} \frac{|t|^{2\alpha-2}}{t} = 0, \quad \alpha > \frac{3}{2}$$

ομοιομορφα για $v_1^2 + v_2^2 = 1$.

Αυτό όπως ισχύει διότι

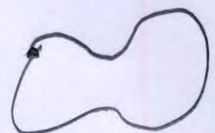
$$\frac{|v_1 v_2|^\alpha}{v_1^2 + v_2^2} = |v_1 v_2|^\alpha \leq \frac{1}{2} (v_1^2 + v_2^2)^\alpha = \frac{1}{2}$$

και προφανώς $\lim_{t \rightarrow 0} \frac{|t|^{2\alpha-2}}{t} = 0$. □

Οι επόμενες 7 ασκήσεις είναι σε εγχειρίδια:

1) Υπολογίστε το $\int_{\gamma} \nabla f \cdot ds$ όταν γ κλειστή

καμπύλη.



$$\gamma(a) = \gamma(b)$$

$$\int_{\gamma} \nabla f \cdot ds = \int_a^b \nabla f(\gamma(t)) \cdot \gamma'(t) dt$$

$$\int_{\gamma} \nabla f \cdot ds = \int_a^b \frac{d}{dt} (f(\gamma(t))) dt$$

$$= f(\gamma(b)) - f(\gamma(a)) = 0 \quad \square$$

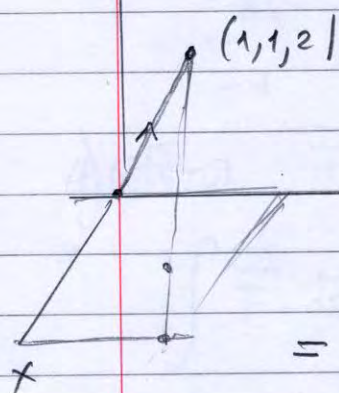
2) For $\nabla f(x,y,z) = 2xyz e^{x^2} \vec{i} + ze^{x^2} \vec{j} + ye^{x^2} \vec{k}$
 and $f(0,0,0) = 5$. Point $f(1,1,2)$.

$$f(1,1,2) - f(0,0,0) = \int_{\gamma} \nabla f \cdot ds = \int_0^1 \nabla f \cdot \gamma'(t) dt$$

z

$$\gamma = \left\{ t(1,1,2) \mid 0 \leq t \leq 1 \right\}$$

$$x(t) = t, \quad y(t) = t, \quad z(t) = 2t$$



$$= \int_0^1 (4t^3 e^t, 2te^t, te^{t^2}) \cdot (1,1,2) dt$$

$$= \int_0^1 (4t^3 e^t + 2te^t + 2te^{t^2}) dt$$

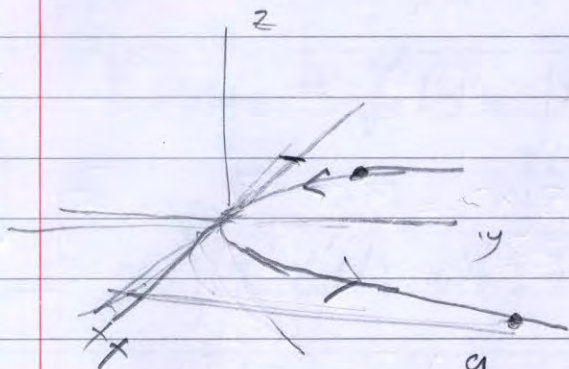
$$= 4 \int_0^1 t^3 e^t dt + 4 \int_0^1 te^{t^2} dt$$

$$= I + II$$

$$I = 2 \int_0^1 t^2 d(e^t) = 2 \left[t^2 e^t - \int_0^1 e^t \cdot 2t dt \right]$$

$$= 2e - 4 \int_0^1 t e^{t^2} dt = 2e - II. \quad \square$$

- 3) Έστω $\vec{F}(x,y,z) = x\vec{i} + y\vec{j} + z\vec{k}$. Υπολογίστε το έργο κατά μήκος της παραβολής $y=x^2, z=0$, από το $x=-1$ στο $x=2$.



$$\gamma = \{ (x, x^2, 0), -1 \leq x \leq 2 \}$$

$$\gamma(t) = (t, t^2, 0), -1 \leq t \leq 2$$

$$\gamma'(t) = (1, 2t, 0)$$

$$\int_{\gamma} \vec{F} \cdot d\vec{s} = \int_{-1}^2 \vec{F} \cdot \gamma'(t) dt = \int_{-1}^2 (t, t^2, 0) \cdot (1, 2t, 0) dt$$

$$= \int_{-1}^2 (t + 2t^3) dt = \left(\frac{t^2}{2} + \frac{2t^4}{4} \right) \Big|_{-1}^2 = 9.$$

□

- 4) (a) Έστω $\vec{F} \perp \gamma'(t) \Leftrightarrow \vec{F}(\gamma(t)) \cdot \gamma'(t) = 0$

$$(a) \int_{\gamma} \vec{F} \cdot d\vec{s} = \int_a^b \vec{F}(\gamma(t)) \cdot \gamma'(t) dt = 0$$

□

- (b) Έστω $\vec{F} \parallel \gamma'(t) \left(\vec{F}(\gamma(t)) = \lambda(t) \gamma'(t) \right)$
 $\lambda(t) > 0$

$$\int_{\gamma} \vec{F} \cdot d\vec{s} = \int_a^b \vec{F}(\gamma(t)) \cdot \gamma'(t) dt$$

$$= \int_a^b \lambda(t) \|\gamma'(t)\|^2 dt = \int_a^b \lambda(t) \|\gamma'(t)\| \|\gamma'(t)\| dt$$

$$\int_{\gamma} \|\vec{F}\| ds = \int_a^b (\lambda(t) \|\gamma'(t)\|) \|\gamma'(t)\| dt = \int_{\gamma} \vec{F} \cdot d\vec{s}.$$

□

5) Вычислите то $\int_{\gamma} y dx + (3y^3 - x) dy + z dz$

✓ параметр $\gamma_n(t) = (t, t^n, 0)$, $0 \leq t \leq 1$, $n=1, 2, \dots$
 $x(t) = t$, $y(t) = t^n$, $z(t) = 0$

$$= \int_0^1 (t^n x'(t) + (3t^{3n} - t) y'(t) + 0) dt$$

$$= \int_0^1 [t^n + (3t^{3n} - t) n t^{n-1}] dt.$$

6) $T = \frac{\gamma'(t)}{\|\gamma'(t)\|}$

$$\int_{\gamma} \vec{T} \cdot d\vec{s} = \int_a^b \vec{T} \cdot \gamma'(t) dt$$

$$= \int_a^b \frac{\gamma'(t)}{\|\gamma'(t)\|} \cdot \gamma'(t) dt$$

$$= \int_a^b \|\gamma'(t)\| dt$$

$$= \text{длина дуги } \gamma.$$

□

7) Έστω γ έχει μήκος $l(\gamma) = l$.
 Δείξτε ότι εάν $\|\vec{F}\| \leq M$ τότε

$$\left| \int_{\gamma} \vec{F} \cdot d\vec{s} \right| \leq Ml$$

Απόδειξη

$$\begin{aligned} \left| \int_{\gamma} \vec{F} \cdot d\vec{s} \right| &= \left| \int_a^b \vec{F}(\gamma(t)) \cdot \gamma'(t) dt \right| \\ &\leq \int_a^b |\vec{F}(\gamma(t)) \cdot \gamma'(t)| dt \\ &\leq \int_a^b \|\vec{F}(\gamma(t))\| \|\gamma'(t)\| dt \\ &\leq \int_a^b M \|\gamma'(t)\| dt \\ &= M \int_a^b \|\gamma'(t)\| dt \\ &= M l. \end{aligned}$$

□

Οι επιμέρους β. ασκήσεις είναι εστρω στο

Θεώρημα του Green:

$$(G) \quad \int_{\partial D} P dx + Q dy = \iint_D \left(\frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) dx dy$$

$P, Q \in C^1(D)$

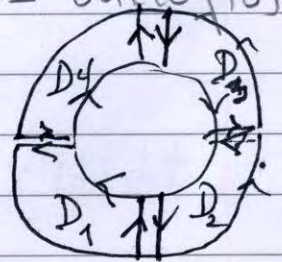
Γενίκευση της γωνίας D

Έχουμε αποδείξει το (G) για D αλλα χωρία. (Τα χωρία αυτά I και II).

Ίσως όπως πιο γενικότερα. Αυτή η διαίρεση επιτυγχάνεται μέσω της ακόλουθης τεχνικής:



$D = \text{δωράκιος}$



Ο D δα είναι αλληλο χωριο.

Εκπαγαμε τα D σαν ενωση $D_1 \cup D_2 \cup D_3 \cup D_4$ εισαγαγοντας τεχνικα εσωτερικα σωρα.

Τα D_i είναι αλλη και σε καθε ενα απο αυτα ισχυει ο Green:

$$(1) \quad \int_{\partial D_i} P dx + Q dy = \iint_{D_i} \left(\frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) dx dy$$

$i=1,2,3,4$

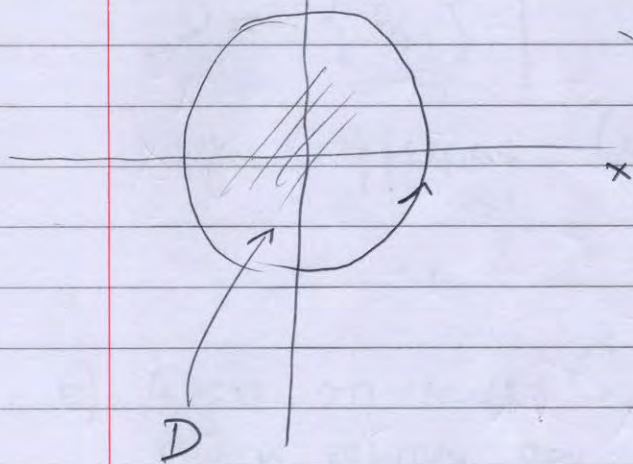
Τα εσωτερικα στα εσωτερικα σωρα αφαιρεσονται οποτε αρπαιγεται και τα δυο μερη της (1)

Παράγουμε το (G) εμβαλ στο D .

- 1) Επαυθενάτε το (G) για $P(x,y)=x$, $Q(x,y)=xy$,
 με $D = \{x^2 + y^2 \leq 1\}$.

Λύση

Υπολογίζουμε ανεξάρτητα κάθε ημικέρ του (G) .



$$\partial D = \gamma$$

$$\gamma = \{(\cos t, \sin t) \mid 0 \leq t < 2\pi\}$$

$$\int_{\partial D} P dx + Q dy = \int_0^{2\pi} P(x(t), y(t)) x'(t) dt + \int_0^{2\pi} Q(x(t), y(t)) y'(t) dt$$

$$= \int_0^{2\pi} [\cos t (-\sin t) + (\cos t \sin t) \cos t] dt$$

$$= \int_0^{2\pi} \left[-\frac{1}{2} \sin 2t + (\cos^2 t)(\sin t) \right] dt$$

$$= 0.$$

$$\iint_D \left(\frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) dx dy$$

$$= \iint_D y \, dx dy = \int_{-1}^1 \left(\int_{-\sqrt{1-x^2}}^{\sqrt{1-x^2}} y \, dy \right) dx$$

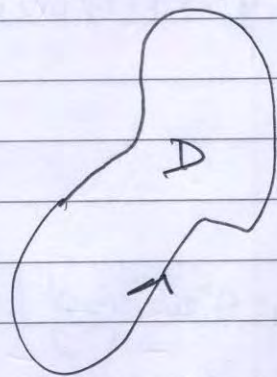
$$D = \left\{ (x, y) \mid -1 \leq x \leq 1, -\sqrt{1-x^2} \leq y \leq \sqrt{1-x^2} \right\}$$

Λγω συμμετρίας (περιττότητα) $\int_{-\sqrt{1-x^2}}^{\sqrt{1-x^2}} y \, dy = 0$.

2) Δείξτε ότι εάν C_1 είναι κλειστό αθροισμα (χωρίς αυτί) \square

2) Δείξτε ότι εάν C είναι αθροισμα (χωρίς αυτί) με βάση καμιά του φράζει ένα χωρίο D , τότε το ΕΜΒΛΟΝ του χωρίου δίνεται από

$$E(D) = \frac{1}{2} \int_{\partial D} x dy - y dx$$



Απόδειξη

Εφαρμόζουμε το (6) με $Q(x, y) = x$, $P(x, y) = -y$

$$\int_{\partial D} P dx + Q dy = \iint_D \left(\frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) dx dy$$

$$= \iint_D (1 + 1) dx dy = 2 E(D).$$

\square

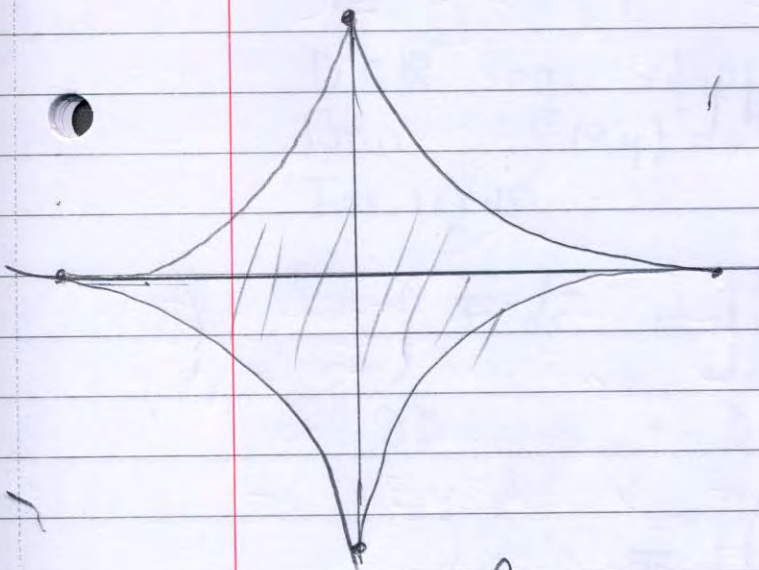
3) Βρείτε το εμβαδόν των υποκυβοειδών

$$x^{2/3} + y^{2/3} = a^{2/3}$$

κωνιτών χρυσόν της παραμέτρους

$$x = a \cos^3 \theta, \quad y = a \sin^3 \theta, \quad 0 \leq \theta \leq 2\pi$$

Λύση



$$x(\theta) = a \cos^3 \theta$$

$$y(\theta) = a \sin^3 \theta$$

$$x'(\theta) = -3a \cos^2 \theta (-\sin \theta)$$

$$y'(\theta) = 3a \sin^2 \theta (\cos \theta)$$

$$A = \frac{1}{2} \int_{\theta_0}^{\theta_1} x dy - y dx$$

$$= \frac{1}{2} \int_0^{2\pi} \left[a \cos^3 \theta \right] \left[3a \sin^2 \theta \cos \theta \right] - \left[a \sin^3 \theta \right] \left[-3a \cos^2 \theta \sin \theta \right] d\theta$$

$$= \frac{3a^2}{2} \int_0^{2\pi} (\cos^4 \theta \sin^2 \theta + \sin^4 \theta \cos^2 \theta) d\theta$$

$$= \frac{3a^2}{2} \int_0^{2\pi} (\cos^2 \theta \sin^2 \theta) (\cos^2 \theta + \sin^2 \theta) d\theta$$

$$= \frac{3a^2}{2} \int_0^{2\pi} \frac{1}{4} \sin^2 2\theta \, d\theta$$

$$= \frac{3\pi a^2}{8}$$

□

4) Εφαρμογές Μορφών Τω Θερμότητας Τω Green

$D \subset \mathbb{R}^2$ ορθά εφάπτεται το (G) .

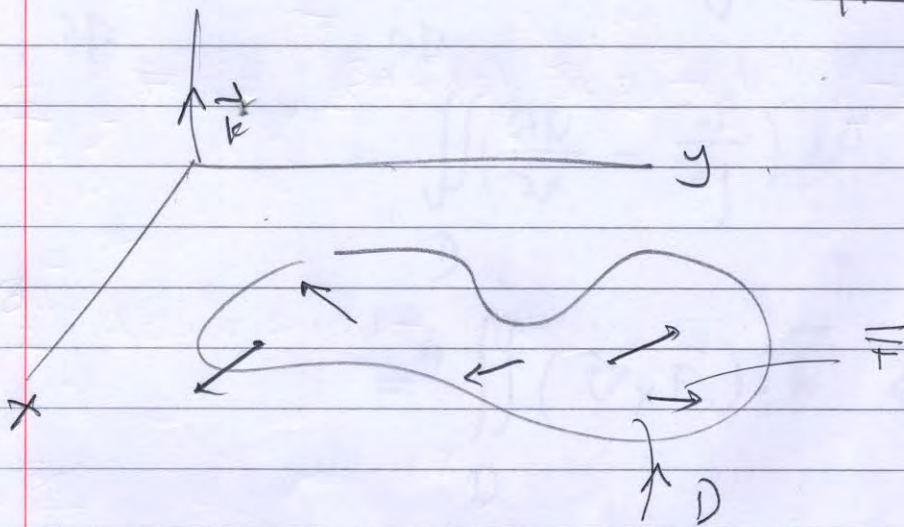
Εστω $\vec{F}(x,y) = P(x,y)\vec{i} + Q(x,y)\vec{j}$, $P, Q \in C^1(D)$.

Τότε ισχύει

$$4) \quad \int_{\partial D} \vec{F} \cdot d\vec{s} = \iint_D (\text{curl } \vec{F}) \cdot \vec{k} \, dA$$

$$= \iint_D (\nabla \times F) \cdot \vec{k} \, dA$$

(Μορφή Στροβιλλοσφαι)



Verdopplung $(B, \Sigma \rightarrow b, p, q, r)$

$$F(x_1, x_2, x_3) = (F_1, F_2, F_3)$$

$$\text{Curl } F : \nabla \times \vec{F} = \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ F_1 & F_2 & F_3 \end{vmatrix}$$

Es sei $F_3 \equiv 0$

$$\text{Curl } (P, Q, 0) = \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ P & Q & 0 \end{vmatrix}$$

$$= \hat{k} \left(\frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right)$$

$$\int_{\partial D} \vec{F} \cdot d\vec{s} = \int_{\partial D} P dx + Q dy$$

$$= \iint_D \left(\frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) dA$$

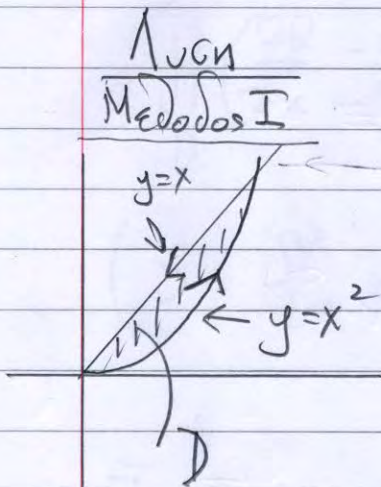
$$= \iint_D (\nabla \times \vec{F}) \cdot \vec{k} dA$$

□

5) Υπολογίστε το

$$\iint_D (\nabla \times \vec{F}) \cdot \vec{k} \, dA, \quad \vec{F} = (xy^2, x+y)$$

όπου D το χωρίο που φράσσεται στο πρώτο τεταρτηγώνιο από τις καμπύλες $y=x^2$ και $y=x$.



$$\iint_D (\nabla \times \vec{F}) \cdot \vec{k} \, dA$$

$$= \int_{\partial D} \vec{F} \cdot d\vec{s}$$

$$\begin{aligned} \partial D &= \left\{ (x, x^2) \mid 0 \leq x \leq 1 \right\} - \left\{ (x, x) \mid 0 \leq x \leq 1 \right\} \\ &= \partial_1 D - \partial_2 D. \end{aligned}$$

$$\int_{\partial_1 D} \vec{F} \cdot d\vec{s} = \int_0^1 (xx^4, x+x^2) \cdot (1, 2x) \, dx$$

$$= \int_0^1 (x^5 + 2x^2 + 2x^3) \, dx = \frac{4}{3}$$

$$\int_{\partial_2 D} \vec{F} \cdot d\vec{s} = \int_0^1 (xx^2, x+x) \cdot (1, 1) \, dx$$

$$= \int_0^1 (x^3 + 2x^2) \, dx = \frac{5}{4}$$

$$\int_{\partial D} \vec{F} \cdot d\vec{s} = \frac{4}{3} - \frac{5}{4} = \frac{1}{12}.$$

Μέθοδος II

$$\vec{F} = (P, Q, 0) = (xy^2, x+y, 0)$$

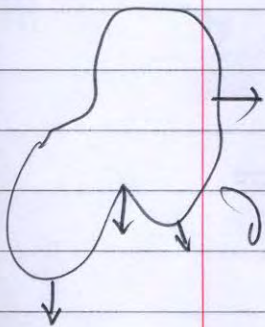
$$\iint_D \left(\frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) dA = \int_0^1 \left(\int_x^{x^2} (y^2 - 2xy) dy \right) dx$$

$$\left(D = \left\{ 0 \leq x \leq 1, x^2 \leq y \leq x \right\} \right)$$

$$= \frac{1}{12}.$$

□

6) $D \subset \mathbb{R}^2$ όταν ισχύει το (G). Έστω \vec{n} το προς τα έξω ραδιό στο ∂D , και έστω



$$\gamma(t) = (x(t), y(t)), \quad a \leq t \leq b.$$

Δείχνει προσανατολισμένη παραμετρική των ∂D

$$\vec{n}(t) = \frac{(y'(t), -x'(t))}{\left((x'(t))^2 + (y'(t))^2 \right)^{1/2}}.$$

Τότε ισχύει

$$\int_{\partial D} \vec{F} \cdot \vec{n} ds = \iint_D (dn \vec{F}) dA$$

Απόδειξη

$$\int_{\partial D} \vec{F} \cdot \vec{n} \, ds = \int_a^b (P, Q) \cdot \vec{n} \, \| \gamma'(t) \| \, dt$$

$$= \int_a^b \frac{[P(x(t), y(t))y'(t) - Q(x(t), y(t))x'(t)]}{[(x'(t))^2 + (y'(t))^2]^{1/2}} \cdot \sqrt{(x'(t))^2 + (y'(t))^2} \, dt$$

$$= \int_a^b (P(x(t), y(t))y'(t) - Q(x(t), y(t))x'(t)) \, dt$$

$$= \int_{\partial D} P \, dy - Q \, dx$$

$$= \iint_D \left(\frac{\partial P}{\partial x} + \frac{\partial Q}{\partial y} \right) dA$$

$$= \iint_D \operatorname{div} \vec{F} \, dA,$$

□

- 1) Για την $f(x,y) = \left(1 - \cos \frac{x^2}{y}\right) \sqrt{x^2 + y^2}$ για $y \neq 0$
 και $f=0$ για $y=0$ δείξτε
 (a) Συναρτησια στο $(0,0)$
 (b) Η f δεν είναι διαφορίσιμη
 (c) Υπολογίστε τις κατευθυνόμενες στο $(0,0)$.

Λύση

$$(a) \quad |f(x,y)| = \left| 1 - \cos \frac{x^2}{y} \right| \sqrt{x^2 + y^2}$$

$$\leq (|1| + \left| \cos \frac{x^2}{y} \right|) \sqrt{x^2 + y^2}$$

$$\leq 2 \sqrt{x^2 + y^2} \rightarrow 0 \quad \text{όπως } (x,y) \rightarrow (0,0)$$

$$(b) \quad \frac{d}{dt} \left| f(tv_1, tv_2) \right|_{t=0} = \frac{d}{dt} \left| \left(1 - \cos \frac{t^2 v_1^2}{t v_2} \right) \sqrt{t^2 (v_1^2 + v_2^2)} \right|_{t=0}$$

$$= \frac{d}{dt} \left| \left(1 - \cos \frac{t v_1^2}{v_2} \right) |t| \right|_{t=0}$$

$$= \lim_{t \rightarrow 0} \frac{\left(1 - \cos \frac{t v_1^2}{v_2} \right) |t|}{t} = 0$$

Επισημάνοντας $t > 0$ βλέπουμε ότι υπάρχει το

$$\lim_{t \rightarrow 0^+} \frac{\left(1 - \cos \frac{t v_1^2}{v_2} \right) t}{t} = 0 \quad \text{για } v_1^2 + v_2^2 = 1$$

$$\lim_{t \rightarrow 0^-} \frac{\left(1 - \cos \frac{t v_1^2}{v_2} \right) (-t)}{-t} = 0$$

$t \rightarrow 0^-$

Το όριο όμως δεν υπάρχει ομοιομορφα
 για $v_1^2 + v_2^2 = 1$. Πραγματι βλέπουμε $v_2 = t, v_1^2 = 1 - t^2$

$$\lim_{t \rightarrow 0} \frac{(1 - \cos(1-t^2)) \mathbf{N}}{t} = \begin{cases} 1 - \cos 1, & t \rightarrow 0^+ \\ -(1 - \cos 1), & t \rightarrow 0^- \end{cases} \quad \mathbf{N} = (1, 1, 1)$$

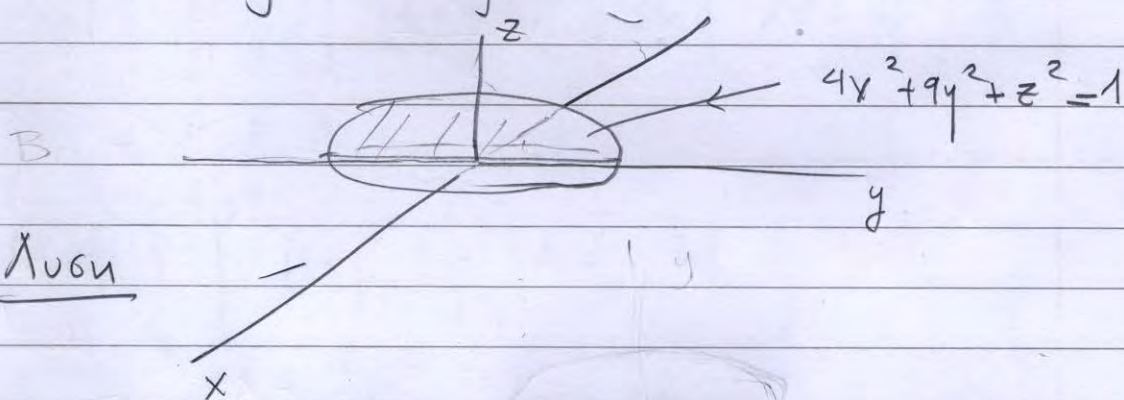
↳

$$[(1-x_0, 1-y_0, 1-z_0) \cdot \mathbf{N}] \cdot \mathbf{N} + (x-x_0, y-y_0, z-z_0) \cdot \mathbf{N}$$

Το όριο δεν υπάρχει, και άρα δεν είναι 150 με
των κατεύθυνσεων παραγόμενο στο $(0,0)$.

2) Υπολογίστε το $\iiint_E (1 - 4x^2 - 9y^2 - z^2) dx dy dz$

$$B = \{ 4x^2 + 9y^2 + z^2 \leq 1 \}$$



Μετασχηματισμός σε Σφαίρα - Μπάλα

$$x = \lambda x', \quad y = \mu y', \quad z = \nu z'$$

$$4x^2 + 9y^2 + z^2 = 4\lambda^2 x'^2 + 9\mu^2 y'^2 + \nu^2 z'^2$$

$$x = \frac{1}{2}, \quad \mu = \frac{1}{3}, \quad \nu = 1$$

$$\iiint_E (1 - (4x^2 + 9y^2 + z^2)) dx dy dz = \iiint_{B'} (1 - (x'^2 + y'^2 + z'^2)) dx' dy' dz'$$

$$= \iiint_B (1 - (x'^2 + y'^2 + z'^2)) \frac{\partial(x,y,z)}{\partial(x',y',z')} dx' dy' dz'$$

$$= \iiint_{x'^2 + y'^2 + z'^2 \leq 1} [1 - (x'^2 + y'^2 + z'^2)] \left| \det \begin{pmatrix} \lambda & 0 & 0 \\ 0 & \mu & 0 \\ 0 & 0 & \nu \end{pmatrix} \right| dx' dy' dz'$$

$$= (2\mu\nu) \iiint_{x'^2 + y'^2 + z'^2 \leq 1} [1 - (x'^2 + y'^2 + z'^2)] dx' dy' dz'$$

Σ φαινοει Σ ωστε φαινοει.

$$= (2\mu\nu) \int_0^1 \int_0^\pi \left(\int_0^{2\pi} (1 - \rho^2) \rho^2 \sin \phi \, d\theta \right) d\phi \, d\rho$$

$$= 2\pi (2\mu\nu) \int_0^1 \int_0^\pi (1 - \rho^2) \rho^2 \sin \phi \, d\phi \, d\rho$$

$$= (2\pi) (2\mu\nu) \left(\int_0^1 (1 - \rho^2) \rho^2 \, d\rho \right) \left(\int_0^\pi \sin \phi \, d\phi \right)$$

$$= (2\pi) (2\mu\nu) \left(\frac{1}{3} - \frac{1}{3} \right) (2).$$

□

3) Βρείτε το εμβαδόν των περικλειστών από

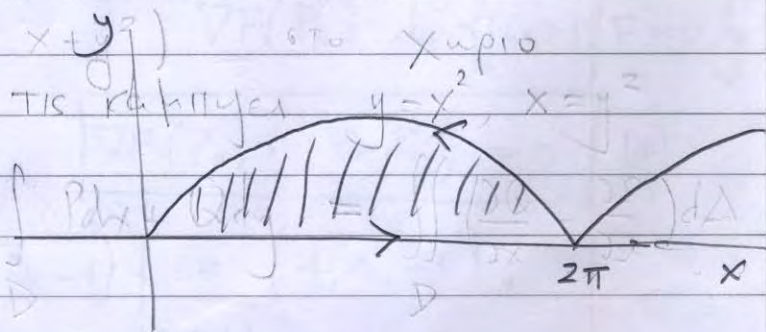
ένα τόξο των κυκλοειδών πεδίο

$$F(x, y) = (2xy - x^2, x + y^2)$$

$$x(\theta) = a(\theta - \sin \theta)$$

$$y(\theta) = a(1 - \cos \theta)$$

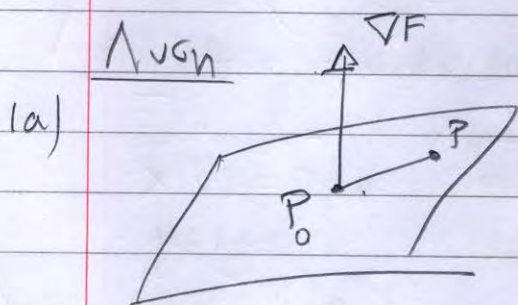
$$a > 0, 0 \leq \theta \leq 2\pi$$



$$\begin{aligned}
 E(D) &= \frac{1}{2} \int_D (x dy - y dx) \\
 &= \frac{1}{2} \int_0^{2\pi} [a(\theta - \sin\theta) a \cos\theta - a(1 - \cos\theta) a(1 - \cos\theta)] d\theta \\
 &= \frac{a^2}{2} \int_0^{2\pi} [\theta \sin\theta - \sin^2\theta + (1 - \cos\theta)^2] d\theta \\
 I &= \int_0^{2\pi} \theta \sin\theta d\theta = \int_0^{2\pi} \theta d(-\cos\theta) = \theta(-\cos\theta) \Big|_0^{2\pi} + \int_0^{2\pi} \cos\theta d\theta = 0 \\
 II &= \int_0^{2\pi} (1 - \cos\theta)^2 d\theta = \int_0^{2\pi} (1 + \cos^2\theta - 2\cos\theta) d\theta = 2\pi + \pi - 0 = 3\pi \\
 III &= - \int_0^{2\pi} \sin^2\theta d\theta = -\pi \\
 \therefore E(D) &= \pi a^2.
 \end{aligned}$$

□

- 4) Έστω $F(x, y, z) = x^2 y + y e^x - z$
- (α) Βρείτε το εφαπτόμενο επίπεδο στην $F(x, y, z) = 0$ στο $P_0(0, 1, 1)$.
- (β) Βρείτε τον μέγιστο ρυθμό αύξησης της $F(x, y, z)$ στο $Q = (0, -1, z)$, και την αντίστοιχη κατεύθυνση.



$$\nabla F(P_0) \perp \{(x, y, z) \mid F=0\}$$

$$\boxed{\nabla F(P_0) \cdot (P - P_0) = 0} \quad (*)$$

$$\nabla F(P_0) = (2xy + y, x^2 + te^x, -1) \Big|_{(0, 1, 1)} = (1, 1, -1).$$

$$P - P_0 = (x, y - 1, z - 1) \quad (0, t, 1)$$

x, t

$$(x) \Leftrightarrow (x, y-1, z-1) \cdot (1, 1, -1) = 0 \quad \Leftrightarrow$$

$$x + y - 1 + 1 - z = 0 \quad \Leftrightarrow \boxed{x + y + z = 0}$$

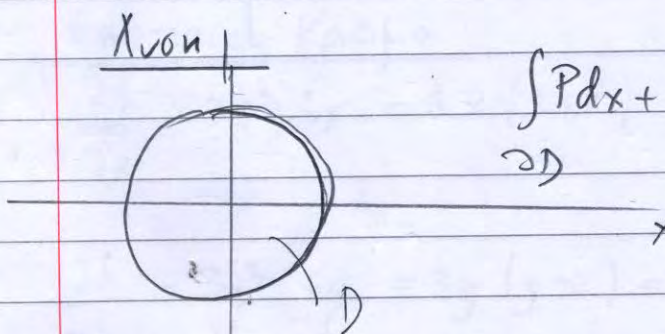
(b) $\|\nabla F(Q)\|^2$ μεγιστη αυξηση, $\nabla F(Q)$ η κατανοηση

$$\nabla F(Q) = (zxy + y, x^2 + e^x, -1) \Big|_{\substack{x=0 \\ y=-1 \\ z=2}} = (-1, 1, -1)$$

$$\|\nabla F(Q)\|^2 = 1 + 1 + 1 = 3.$$

5) Δειξτε ότι για $P(x, y) = \frac{-y}{x^2 + y^2}$, $Q(x, y) = \frac{x}{x^2 + y^2}$

και D του μοναδικου δισκου, το θεωρημα του Green εδω ισχυει. Εξηγηστε.



$$\int_{\partial D} P dx + Q dy = \iint_D \left(\frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) dx dy$$

$$\partial D = \left\{ (\cos \theta, \sin \theta) \mid 0 \leq \theta \leq 2\pi \right\}$$

$$\frac{dx}{d\theta} = -\sin \theta \quad \Leftrightarrow \quad x'(\theta) = -\sin \theta$$

$$\frac{dy}{d\theta} = \cos \theta \quad \Leftrightarrow \quad y'(\theta) = \cos \theta$$

$$\int_{\partial D} = \int_0^{2\pi} \left[-\frac{\sin \theta}{1} (-\sin \theta) + \cos \theta (\cos \theta) \right] d\theta = 2\pi$$

$$\frac{\partial Q}{\partial x} = \frac{y^2 - x^2}{(x^2 + y^2)^2}, \quad \frac{\partial P}{\partial y} = \frac{y^2 - x^2}{(x^2 + y^2)^2}$$

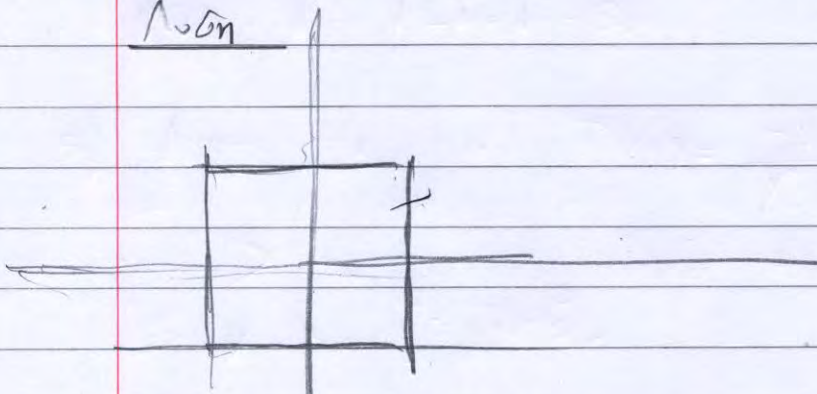
Εξυγών: $P, Q \notin C^1(D)$.

□

6) Να βρεθεί τα σίρια ακρότατα τῆς

$$f(x, y) = x^3 + y^3 + 3x^2 - 3y^2, \quad \{(x, y) \mid |x| \leq 1, |y| \leq 1\}$$

Λύση



1. Εσωτερικά Κρίσιμα

$$1. \quad \frac{\partial f}{\partial x} = 3x^2 + 6x = 3x(x+2) = 0 \Rightarrow x=0, x=-2$$

$$\frac{\partial f}{\partial y} = 3y^2 - 6y = 3y(y-2) = 0 \Rightarrow y=0, y=2$$

Εσωτερικό κρίσιμο: $(0, 0)$ $f(0, 0) = 0$

2. Στο όριο

α) $f(1, y) = 1 + y^3 + 3 - 3y^2 = y^3 - 3y^2 + 4$

$f(1, 1) = 2$, $f(1, -1) = 0$

$f_y(1, y) = 3y^2 - 6y = 3y(y-2) = 0 \Rightarrow y=0, y=2$

$f(1, 0) = 4$

β) $f(-1, y) = y^3 - 3y^2 + 2$, $f(-1, 1) = -2$, $f(-1, -1) = 0$

$f_y(-1, y) = 3y^2 - 6y = 3y(y-2) = 0 \Rightarrow y=0, y=2$, $f(-1, 0) = 2$

$$\delta) \quad f(x, 1) = x^3 + 1 + 3x^2 - 3 = x^3 - 2$$

$$f_x(x, 1) = 3x^2 = 0 \Rightarrow x=0, \quad \boxed{f(0, 1) = -2}$$

$$\boxed{f(\pm 1, 1) = -1, -3.}$$

$$\delta) \quad f(x, -1) = x^3 + 3x^2 - 4$$

$$f_x(x, -1) = 3x^2 + 6x = 3x(x+2) = 0 \Rightarrow x=0, \quad \boxed{f(0, -1) = -4}$$

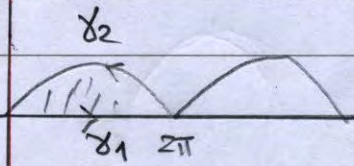
$$\boxed{f(\pm 1, -1) = 0, -2}$$

$$\text{Min} \quad f(0, -1) = -4$$

$$\text{Max} \quad f(1, 0) = 4$$

□

Απόδειξη Στο Εμβαδόν κυρτούς - σ 72 "λυσ... Σχολία"



Προσαναγωγής όπως στο Σχολία

$$E(D) = \frac{1}{2} \int_{\gamma_1} x dy - y dx = \frac{1}{2} \int_{\gamma_1} (x dy - y dx) + \frac{1}{2} \int_{\gamma_2} (x dy - y dx)$$

$$\int_{\gamma_1} x dy - y dx = \int_0^{2\pi} (x(t)y'(t) - y(t)x'(t)) dt = \int_0^{2\pi} (t \cdot 0 - 0 \cdot 1) dt = 0$$

$$\gamma_1 = \left\{ x(t) = t, y(t) = 0, 0 \leq t \leq 2\pi \right\}$$

$$\int_{\gamma_2} = - \int_{-\gamma_2} = - \int_0^{2\pi} \left(a(\theta - \sin\theta) a \cos\theta - a(1 - \cos\theta) \right) \frac{1}{a(1 - \cos\theta)} d\theta$$

$$-\gamma_2 = \left\{ x(\theta) = a(\theta - \sin\theta), y(\theta) = a(1 - \cos\theta), 0 \leq \theta \leq 2\pi \right\}$$

$$= -a^2 \int_0^{2\pi} \left\{ \theta \sin\theta - \sin^2\theta - (1 - \cos\theta)^2 \right\} d\theta$$

$$= -a^2 \left\{ \int_0^{2\pi} \theta \sin\theta d\theta - \int_0^{2\pi} \sin^2\theta d\theta - \int_0^{2\pi} 1 d\theta - \int_0^{2\pi} \cos^2\theta d\theta \right\}$$

$$\left(\int_0^{2\pi} \theta \sin\theta d\theta = \int_0^{2\pi} \theta d(\cos\theta) = -\theta \cos\theta \Big|_0^{2\pi} + \int_0^{2\pi} \cos\theta d\theta = -2\pi \right)$$

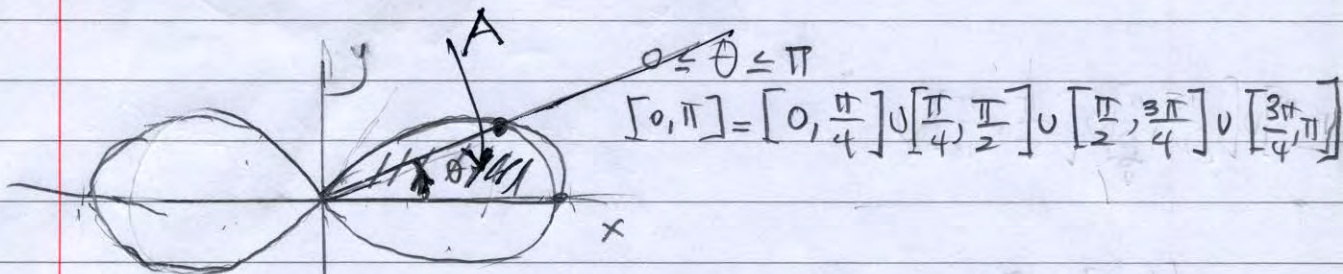
$$= -a^2 \left\{ -2\pi - \pi - 2\pi - \pi \right\} = 6\pi a^2$$

$$\Rightarrow E(D) = 3\pi a^2.$$

□

Η εσφαι αβχου αφορά καμπες σε ποικι
 μορφη - γενικότερα Πυλινες ζωτεταιφενες.

- 1) Υπολογιστε το εμβαδον των χωρων στο επιπεδο που περιγραφεται
 απο τα χημικα $r^2 = a^2 \cos(2\theta)$ [Βλ ΣΧ]



Λυση

Λγω συμμετριας υπολογισουμε το $\frac{1}{4} E(D)$

$$r = f(\theta) = a \sqrt{\cos 2\theta} \quad 0 \leq \theta \leq \frac{\pi}{4}$$

$$\iint_A dx dy = \frac{1}{2} \int_0^{\frac{\pi}{4}} f^2(\theta) d\theta = \frac{1}{2} \int_0^{\frac{\pi}{4}} a^2 \cos 2\theta d\theta = \frac{a^2}{4}$$

(Βλεπε Αλγεβρα Μεταβλητων σ.5)

□

- 2) Αδ 56) μπα :

$$f(x,y) = Ax^2 + 2Bxy + Cy^2 + 2Dx + 2Ey + F$$

α) Εαν $AC - B^2 \neq 0 \Rightarrow f$ εχει ατρωως
 ενα κριση/ο Γημρο.

Απ

$$\frac{\partial f}{\partial x} = 2Ax + 2By + 2D = 0 \quad d\bar{s} = Ax + By = -D$$

$$\frac{\partial f}{\partial y} = 2Cy + 2Bx + 2E = 0 \quad Bx + Cy = -E$$

(ΟΤΙΣ < διατωρεω)

$$\det \begin{pmatrix} A & B \\ B & C \end{pmatrix} = AC - B^2 \neq 0, \text{ οπότε}$$

Λύση φανερώνεται

$$\bar{x} = \frac{\begin{vmatrix} -D & B \\ -E & C \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} A & B \\ B & C \end{vmatrix}}, \quad \bar{y} = \frac{\begin{vmatrix} A & -D \\ B & -E \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} A & B \\ B & C \end{vmatrix}}$$

(b) (Το κρίσιμο σημείο).

c) Ποια είναι τα κρίσιμα σημεία εάν $A^2 + B^2 + C^2 \neq 0$
Εστω $A \neq 0$. Τότε τα κρίσιμα σημεία καθορίζονται
επί της ευθείας

$$x = -\frac{B}{A}y - \frac{D}{A}.$$

Αναγνώριση και στις άλλες περιπτώσεις.

□

3) Α6 (58)

$$f(x, y) = e^{25 - x^2 - y^2}$$

Βρείτε την εξίσωση της εφαπτομένης επιπέδου στο
(3, 4) και μεγετώστε εάν η $z = f(x, y)$ είναι (τομικά)
από πάνω, από κάτω, ή το τέλει.

Λύση

Τεμικά $z - z_0 = f_x(x_0, y_0)(x - x_0) + f_y(x_0, y_0)(y - y_0).$

$$z_0 = f(3, 4) = e^{25 - 9 - 16} = 1$$

$$f_x = e^{25 - x^2 - y^2} (-2x) \Rightarrow f_x(3, 4) = (-2 \cdot 3) = -6$$

$$f_y = e^{25 - x^2 - y^2} (-2y) \Rightarrow f_y(3, 4) = (-2 \cdot 4) = -8$$

$$z - 1 = (-6)(x - 3) + (-8)(y - 4) \quad (\text{Ed. Επιπέδου})$$

$$f_{xx} = e^{25 - x^2 - y^2} (4x^2) + e^{25 - x^2 - y^2} (-2), \quad f_{yy} = e^{25 - x^2 - y^2} (4y^2) + e^{25 - x^2 - y^2} (-2)$$

$$f_{xy} = e^{-4xy}$$

$$f_{xx}(3,4) = 1 \cdot 4(3^2) + 1 \cdot (-2) = 34$$

$$f_{yy}(3,4) = 1 \cdot 4(4^2) + 1 \cdot (-2) = 62$$

$$f_{xy}(3,4) = 1 \cdot 4(3)(4) = 48$$

$$f_{xx}(3,4) f_{yy}(3,4) - f_{xy}^2(3,4) = (34)(62) - (48)^2 < 0$$

Το τελευτ.

□

4) Αδ 59)

ΔΕΙΞΤΕ ΟΤΙ Η $z = 3x^2 - 2xy + 2y^2$ ΚΕΙΤΑΙ ΕΠΑΝΩ
ΑΠΟ ΚΑΘΕ ΕΦΑΠΤΟΜΕΝΟ ΕΠΙΠΕΔΟ

Λύση

$$z = f(x,y) = 3x^2 - 2xy + 2y^2$$

$$f_x = 6x - 2y$$

$$f_{xx} = 6$$

$$f_y = -2x + 4y$$

$$f_{yy} = 4$$

$$f_{xy} = -2$$

$$f_{xx} f_{yy} - f_{xy}^2 = (6)(4) - (-2)^2 = 20 > 0.$$

$$f_{xx} > 0.$$

∴ Όλα τα εφαπτόμενα είναι από επάνω.

□

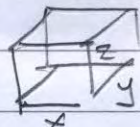
5) Αδ 61)

ΜΕΤΑΞΥ ΔΥΩΝ ΤΩΝ ΟΡΘΟΓΩΝΙΩΝ ΠΑΡΕΠΥΡΕΝΙΔΕΩΝ ΔΥΩΝ V
ΒΡΕΙΤΕ ΤΙΣ ΔΙΑΣΤΑΣΕΙΣ ΑΥΤΩΝ ΜΕ ΤΗΝ ΕΛΑΧΙΣΤΗ ΕΠΙΦΑΝΕΙΑ

Λύση

Εστω x, y, z οι διαστάσεις.

$$(i) \quad xyz = V$$



$$E = 2xy + 2yz + 2xz$$

$$(i) \Rightarrow z = \frac{V}{xy}$$

$$(ii) E(x, y) = 2xy + 2y \frac{V}{xy} + 2x \frac{V}{xy}$$

$$= 2xy + \frac{2V}{x} + \frac{2V}{y}$$

$$0 = \frac{\partial E}{\partial x} = 2y - \frac{2V}{x^2} \Rightarrow \boxed{y = \frac{V}{x^2}} \Leftrightarrow xy^2 = V$$

$$0 = \frac{\partial E}{\partial y} = 2x - \frac{2V}{y^2} \Rightarrow \boxed{x = \frac{V}{y^2}} \Leftrightarrow xy^2 = V$$

$$\therefore xy^2 = x^2y \Leftrightarrow x = y$$

$$V = xy^2 = x^3 \Rightarrow x = V^{1/3}, y = V^{1/3}$$

$$z = \frac{V}{xy} \Rightarrow z = V^{1/3}$$

$(V^{1/3}, V^{1/3})$ η συνάρτηση επί του πεδίου της $E(x, y)$

Πρόσως 1

$$\lim_{x \rightarrow 0} E(x, y) = \lim_{y \rightarrow 0} E(x, y) = \infty$$

Επίσης

$$\lim_{x \rightarrow +\infty} E(x, y) = \lim_{y \rightarrow +\infty} E(x, y) = \infty$$

Αναγκαστικά το $(V^{1/3}, V^{1/3})$ είναι ελάχιστο.

(Κubus
ελάχιστο
των επιφανείων)

Προβλ 2

$$E_{xx} = \frac{2V}{x^3}, \quad E_{yy} = \frac{2V}{y^3}, \quad E_{xy} = 1$$

$$E_{xx} E_{yy} - E_{xy}^2 = \frac{2V}{x^3} \frac{2V}{y^3} - 1 = 2 \cdot 2 - 1 = 3$$

$x = V^{1/3} \qquad y = V^{1/3}$

Ελάχιστο (Η ελαστικότητα αόσ είναι).

□

- 6) Δείξτε ότι αν $f \in C^2(\mathbb{R})$, $g \in C^1(\mathbb{R})$, τότε η ανάρτηση

$$u(x,t) = \frac{1}{2} [f(x+t) + f(x-t)] + \frac{1}{2} \int_{x-t}^{x+t} g(s) ds$$

ικανοποιεί την κυματική εξίσωση:

$$u_{tt} = u_{xx}$$

Για τις αρχικές συνθήκες

$$u(x,0) = f(x), \quad u_t(x,0) = g(x)$$

Λύση

$$\begin{aligned} u_t &= \frac{1}{2} \left[f'(x+t) \frac{d}{dt}(x+t) + f'(x-t) \frac{d}{dt}(x-t) \right] + \frac{d}{dt} g(x+t) \\ &\quad + \frac{1}{2} \left[g(x+t) \frac{d}{dt}(x+t) - g(x-t) \frac{d}{dt}(x-t) \right] \\ &= \frac{1}{2} [f'(x+t) + f'(x-t)] + \frac{1}{2} [g(x+t) + g(x-t)] \end{aligned}$$

$$u_{tt} = \frac{1}{2} [f''(x+t) + f''(x-t)] + \frac{1}{2} [g'(x+t) - g'(x-t)]$$

$$u_x = \frac{1}{2} [f'(x+t) + f'(x-t)] + \frac{1}{2} [g(x+t) - g(x-t)]$$

$$u_{xx} = \frac{1}{2} [f''(x+t) + f''(x-t)] + \frac{1}{2} [g'(x+t) - g'(x-t)]$$

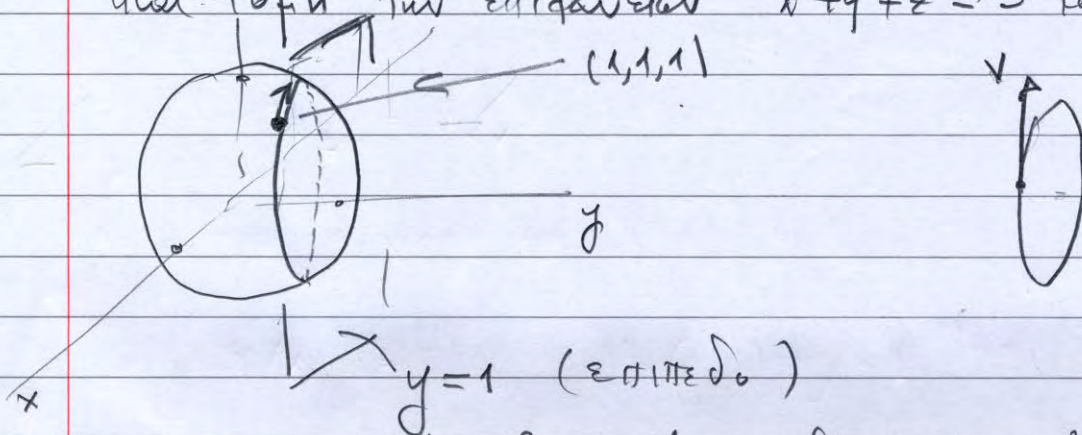
$$u_{tt} = u_{xx} \quad \checkmark$$

$$u(x,0) = \frac{1}{2} [f(x) + f(x)] + \frac{1}{2} \int_x^0 g(s) ds = f(x)$$

$$u_x(x,0) = \frac{1}{2} [f'(x+t) - f'(x-t)] + \frac{1}{2} [g(x+t) + g(x-t)] \Big|_{t=0} = g(x).$$

□

7) α) Βρείτε παραμετρικά μορφή της καμπύλης των
 ενοχ τμήτων των εσφαιρών $x^2 + y^2 + z^2 = 3$ και $y = 1$



$$\{x^2 + y^2 + z^2 = 3\} \cap \{y = 1\} = \{x^2 + z^2 = 2\} \cap \{y = 1\}$$

$$x(t) = \sqrt{2} \cos t$$

$$z(t) = \sqrt{2} \sin t$$

$$y(t) = 1$$

β) Βρείτε την εξίσωση της εφαπτομένης στην καμπύλη στο σημείο $(1, 1, 1)$

Εφαπτομένο Διάνυσμα $v(x'(t), y'(t), z'(t))$

$$v = (-\sqrt{2} \sin t, 0, \sqrt{2} \cos t)$$

Σημείο $(1, 1, 1)$ αντιστοιχεί στο $t = \frac{\pi}{4}$:

$$x\left(\frac{\pi}{4}\right) = \sqrt{2} \cos \frac{\pi}{4} = \sqrt{2} \frac{\sqrt{2}}{2} = 1$$

$$z\left(\frac{\pi}{4}\right) = \sqrt{2} \sin \frac{\pi}{4} = 1$$

$$y\left(\frac{\pi}{4}\right) = 1$$

$$v = \left(x'\left(\frac{\pi}{4}\right), y'\left(\frac{\pi}{4}\right), z'\left(\frac{\pi}{4}\right)\right) = \left(-\sqrt{2} \frac{\sqrt{2}}{2}, 0, \sqrt{2} \frac{\sqrt{2}}{2}\right) \\ = (-1, 0, 1)$$

Εφαπτομένη Ευθεία. (σε παραμετρική μορφή)

$$P - P_0 = s v \iff s \in \mathbb{R}$$

$$(x, y, z) - (1, 1, 1) = s (-1, 0, 1), \quad s \in \mathbb{R}.$$

$$x - 1 = -s$$

$$y - 1 = 0$$

$$z - 1 = s$$

γ) Ελέγξτε το φυσικό της καμπύλης σε μορφή
"χαρακτηριστικό και υπογράψτε το.

Υπερώφηση

$$\int_{\gamma} F \cdot ds = \int_a^b F(\gamma(t)) \|\gamma'(t)\| dt$$

Εάν $F=1 \Rightarrow \int_{\gamma} ds = \mu_{\text{arcos}} = l(\gamma)$

$$\begin{aligned} \|\gamma'(t)\| &= \sqrt{(x'(t))^2 + (y'(t))^2 + (z'(t))^2} \\ &= \sqrt{2 \sin^2 t + 0 + 2 \cos^2 t} \\ &= \sqrt{2} \end{aligned}$$

$$\int_0^{2\pi} \sqrt{2} dt = \sqrt{2} (2\pi).$$

□

8) Εστω $\vec{F}(x,y,z) = 3xy^2 \vec{i} + (x^3+xy) \vec{j} + z^2 \vec{k}$ ταξένος

α) Δείξτε ότι $\text{curl } \vec{F} = 0$

$$\text{curl } \vec{F} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ F_1 & F_2 & F_3 \end{vmatrix}$$

$$= \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ 3xy^2 & x^3+xy & 0 \end{vmatrix} = \vec{k} \begin{vmatrix} \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} \\ 3xy^2 & x^3+xy \end{vmatrix} = \vec{k} (3x^2 - 3x^2) = 0$$

β) Βρείτε συνάρτηση f τ.ω. $\vec{F} = \nabla f$

Επειδή η \vec{F} δεν εξαρτάται από το z μπορούμε να σταθούμε f ανεξαρτήτως των x

$$f(x, y), \quad \nabla f(x, y) = \left(\frac{\partial f}{\partial x}, \frac{\partial f}{\partial y}, 0 \right)$$

Κατά συνέπεια

$$\vec{F} = \nabla f \Leftrightarrow$$

$$3x^2y = \frac{\partial f}{\partial x} \quad (1)$$

$$x^3 + y = \frac{\partial f}{\partial y} \quad (2)$$

(Όπως στις αρχαίες εξισώσεις)

$$\begin{aligned} (1) \Rightarrow f(x, y) &= \int 3x^2y \, dx + g(y) \\ &= 3y \frac{x^3}{3} + g(y) \\ &= x^3y + g(y). \end{aligned}$$

Διαφορίζοντας την $f(x, y)$ ως προς y

$$\frac{\partial f}{\partial y} = x^3 + g'(y)$$

και κάνοντας χρήση της (2)

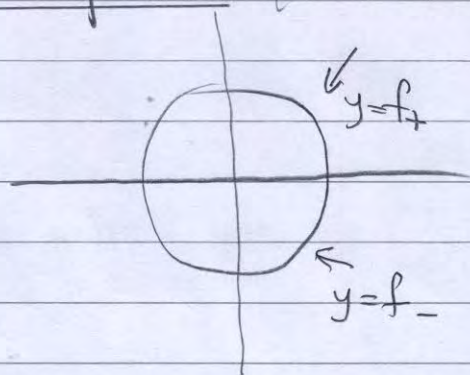
$$\begin{aligned} x^3 + y &= x^3 + g'(y) \Leftrightarrow y = g'(y) \Rightarrow g(y) = \frac{1}{2}y^2 \\ \therefore f(x, y) &= x^3y + \frac{1}{2}y^2. \end{aligned}$$

Το Θεώρημα της Περίστροφης Συναρτήσεων (Θ.Π.Σ.)

1. $x^2 + y^2 - 1 = 0$ ορίζεται

$$y = f_+(x) = \sqrt{1-x^2}, \text{ για } y \geq 0$$

$$y = f_-(x) = -\sqrt{1-x^2}, \text{ για } y < 0$$

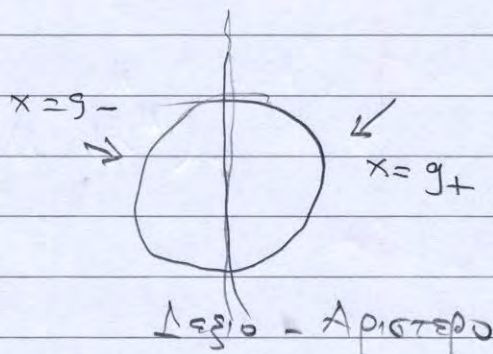


Πάνω - Κάτω

Αναγνώριση

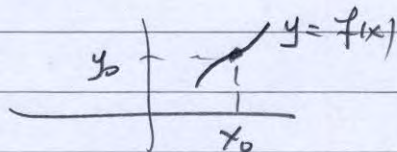
$$x = g_+(y) = \sqrt{1-y^2}, \text{ για } x \geq 0$$

$$x = g_-(y) = -\sqrt{1-y^2}, \text{ για } x < 0$$



Δεξιά - Αριστερά

(1) $F(x, y) = 0$



Εν γενει σίτανο να μπορεί να λ-σει κανας $y = f(x)$
(π.χ. $x^2 + y^5 + 4y^3 + 1 = 0$)

Το Θ.Π.Σ. εγγραται, κατω απο κατεφμεγες ανδρες, οτι η (1) οριζει τιν ηια μεταβιττι ως συντητη της σφης, τοτκα, γυρω απο (x_0, y_0) .

Θεωρημα

F ορισμεν σε ανοιχτο $S \ni (x_0, y_0)$, $F \in C^1(S)$
Εστω

(i) $F(x_0, y_0) = 0$

(ii) $F_y(x_0, y_0) \neq 0$

Τοτε $\exists \delta_1 > 0$ και $\delta_2 > 0$ τ.ω. ιοχουν τα ακαγωδα:

(α) Το $R = \{(x, y) \mid |x-x_0| \leq \delta_1, |y-y_0| \leq \delta_2\} \subset S$

$R = \text{οριζωνιο}$

(β) $\forall x \in (x_0 - \delta_1, x_0 + \delta_1) \exists! y \in (y_0 - \delta_2, y_0 + \delta_2)$
T.ω.

$$F(x, y) = 0$$

(2)

(γ) Αν $y = f(x)$ η μοναδική απάντηση που ορίζεται στο (β), τότε

$J = (x_0 - \delta_1, x_0 + \delta_1) \rightarrow (y_0 - \delta_2, y_0 + \delta_2)$ είναι συνεχής
ή ε συνεχής παράγωγο και ικανοποιεί την σχέση

(3)

$$f'(x) = - \frac{F_x(x, f(x))}{F_y(x, f(x))}$$

Σχόλια

1 Η (2) προκύπτει: $y = f(x) \Rightarrow F(x, y(x)) = 0$

$$\frac{d}{dx} [F(x, y(x))] = 0, \quad x \in (x_0 - \delta_1, x_0 + \delta_1)$$

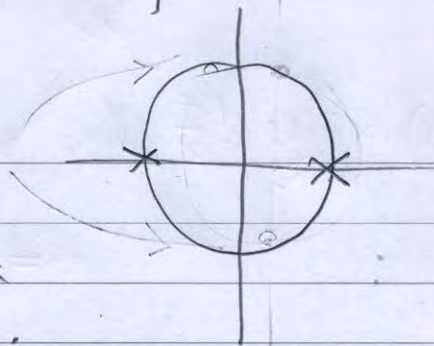
$$F_x + F_y \frac{dy}{dx} = 0$$

$$\frac{dy}{dx} = - \frac{F_x}{F_y}$$

2 Όχι οι λύσεις της (2) για $|x - x_0| \leq \delta_1, |y - y_0| \leq \delta_2$
είναι της μορφής $y = f(x)$, δηλαδή εστιάζει στο
γραφικό της $y = f(x)$.

3. $F(x, y) = x^2 + y^2 - 1, \quad F_y(x, y) = 2y \neq 0 \quad \forall y \neq 0$
Κάθε $(x_0, y_0) \neq (\pm 1, 0)$ ικανοποιεί $F_y(x_0, y_0) \neq 0$,
οπότε η $F(x, y) = 0$ ορίζει το y σαν απάντηση της

Παρατηρούμε ότι
 περί τα $(\pm 1, 0)$
 ΔΕΝ ορίζεται τοτικά
 ανεπτυχθεί $y = f(x)$.



Κατά συνέπεια η συνάρτηση είναι εν γένει ανεπτυχθεί.

4. Έστω $F(x, y) = (y - x^2)(y - x^3)$
 Προφανώς για $(x_0, y_0) = (0, 0)$ δεν κείται σε μινιμικό
 γραφείο $y = f(x)$. Δεν έχουμε όμως αντίφαση
 διότι

$$F_y(x, y) = (y - x^3) + (y - x^2)$$

$$F_y(0, 0) = 0.$$

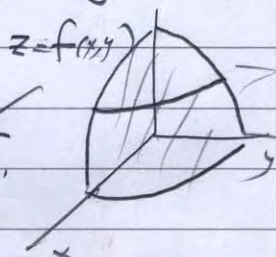
□

Για την Απόδειξη βλ. Αλίκιας - Καχγεροπούλου
 § 2.2, σ 106.

2. Πορίσματα

2. Έστω $f(x, y) \in C^1(D)$ και έστω $\nabla f(x_0, y_0) \neq 0$
 θεωρούμε τα ομαλά σταθμικά μυσ

$$C = \{(x, y) \mid f(x, y) = f(x_0, y_0)\}$$



Τοτικά στο (x_0, y_0) το C είναι καμπύλη
 διαφορίσιμη.

Απ

$\nabla f(x_0, y_0) \neq 0 \Rightarrow \hat{n}' \in \nabla f(x_0, y_0) \neq 0, \hat{n}'' \in \nabla f(x_0, y_0) = 0$
 Στην πρώτη περίπτωση $y = h(x)$, οπότε

$$C = \{(x, h(x)) \mid x \in (x_0 - \delta_1, x_0 + \delta_1)\}$$

Στην δεύτερη περίπτωση q_0
 $x = h(y)$, οπότε

$$C = \{ (h(y), y) \mid y \in (y_0 - \delta_1, y_0 + \delta_1) \}$$

Παράδειγμα

□

$$f(x, y) = x^2 + y^2, \quad \nabla f = (2x, 2y)$$

Έχουμε $\nabla f = 0$ μόνο για $(x_0, y_0) = (0, 0)$. Κατά συνέπεια τα κοινά στάδια μέσω κάθε άλλου σημείου είναι C^1 καμπύλες (γραμμές). Το σύνολο σταδίων

$$\{ (x, y) \mid x^2 + y^2 = 0 \}$$

είναι απλάως ένα σημείο (όχι καμπύλη) αλλά δεν έχουμε αντίφαση διότι $\nabla f(0, 0) = 0$.

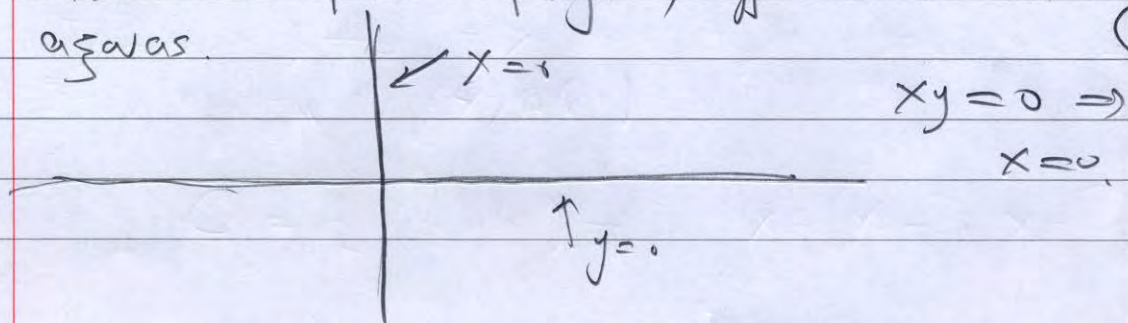
Παράδειγμα

$$f(x, y) = xy, \quad \nabla f(x, y) = (y, x)$$

Έχουμε $\nabla f = 0$ μόνο για $(x_0, y_0) = (0, 0)$.
Αλλά εκεί το σύνολο σταδίων

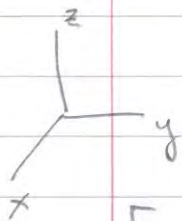
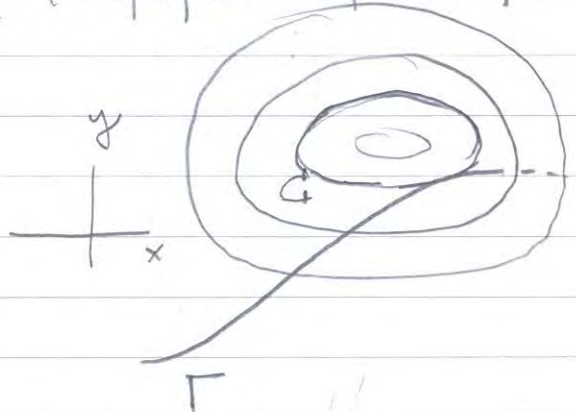
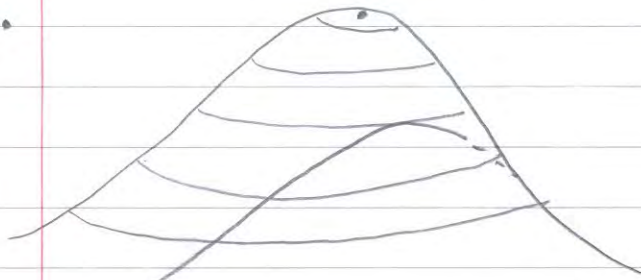
$$\{ (x, y) \mid f(x, y) = f(0, 0) = 0 \}$$

ΔΕΝ είναι μία καμπύλη, αλλά ο x και ο y αξονας.



Μέγιστα - Ελάχιστα κατά φυκός μιας Καμπύλης
Μεθόδους Lagrange (Δεδομένα Ακρότατα)

1.

 Σx_1 Σx_2

Έστω ότι κινείται ένα τρένο όπως στο Σx_1 ανεβαίνοντας
 ένα βουνό. Σχεδιάζοντας την πορεία του επί ενός
 υψυτέρου χαρτί πως βρισκόμαστε το σημείο του μέγιστου
 υψους, ή κατώτερα, πως χαρακτηρίσαμε γεωμετρικά
 αυτό το σημείο.

Όποτε το τρένο διασχίζει καμπύλες σταδίου
 ανεβαίνει ή κατεβαίνει. Στο σημείο μέγιστου
 υψους ΕΦΑΠΤΕΤΑΙ η τροχιά του στην εν
 λόγω καμπύλη σταδίου (Σx_2)

Θεώρημα (Μέθοδος Καμπύλης Σταδίου)

Έστω $f(x,y) \in C^1(D)$ και $\Gamma = \{(x(t), y(t)) \mid a \leq t \leq b\}$
 για C^1 καμπύλη στο D . Έστω f ληβανει μέγιστο
 ή ελάχιστο κατά φυκός της καμπύλης, στο (x_0, y_0) . Τότε
 έχουμε τις εξής εκδοχές

(i) $\nabla f(x_0, y_0) = 0$

(ii) Το σωστό στάθμισ $C = \{ f(x,y) = f(x_0, y_0) \}$ εφάπτεται
 της Γ στο (x_0, y_0) .

Απόδειξη

Θεωρούμε την $f_C(t) = f(x(t), y(t))$. Εστω
 max \hat{v} min στο t_0 . Τότε $f_C'(t_0) = 0 \iff$

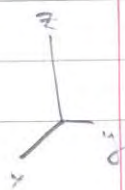
$$0 = f_C'(t_0) = f_x(x_0, y_0) x'(t_0) + f_y(x_0, y_0) y'(t_0) \\ = \nabla f(x_0, y_0) \cdot (x'(t_0), y'(t_0)).$$

Έχουμε δύο δυνατότητες: \hat{v} $\nabla f(x_0, y_0) = 0$, \hat{v}

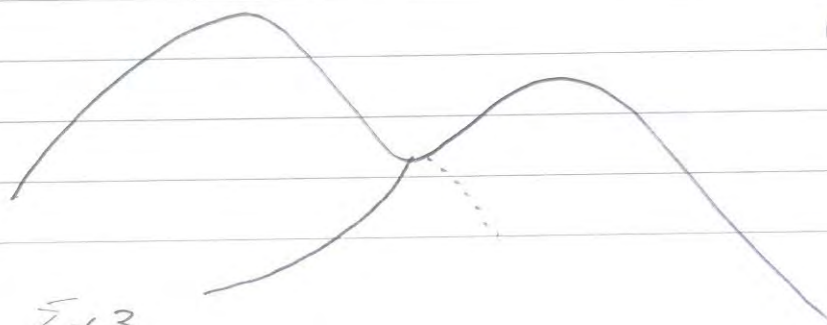
$\nabla f(x_0, y_0) \neq 0$. Σε αυτή την περίπτωση θυμίζουμε
 από το Πρόβλημα 6 των § 89 ότι το ίδιο περι-
 το (x_0, y_0) το σωστό C είναι εφαπτόμενο. Επίσης
 θυμίζουμε ότι η $\nabla f(x_0, y_0) \perp C$. Καταγράφουμε
 λοιπόν ότι $(x'(t_0), y'(t_0))$ εφάπτεται στην C ,
 \square

Παρατήρηση

Η περίπτωση $\nabla f(x_0, y_0) = 0$ συμβαίνει εάν το
 τριώνιο ηφαίστειο από την κορυφή. Συμβαίνει
 όμως και εάν το τριώνιο ηφαίστειο από κορυφο-
 γράμμη =



Σχ 3



Σχ 4

Στο (x_0, y_0) έχουμε σάγμα και θυμίζουμε
 (σ 133, Μέγιστα - Ελάχιστα) ότι ισχύει

$$\nabla f(x_0, y_0) = 0$$



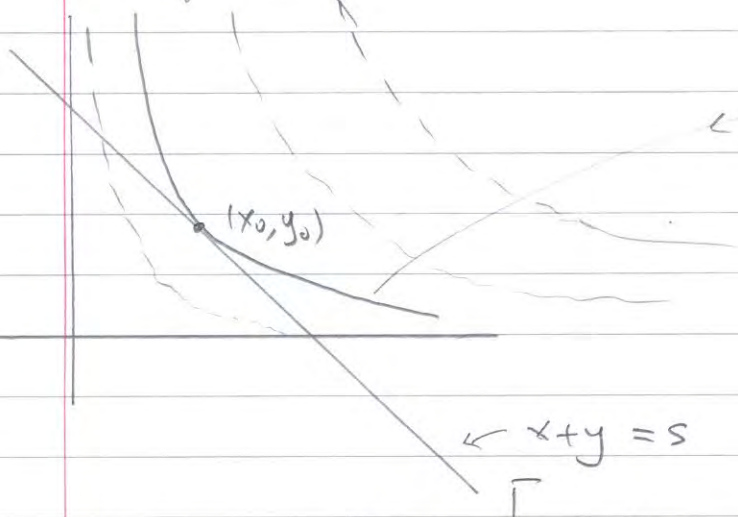
Παράδειγμα

Βρείτε το μέγιστο γινόμενο δύο θετικών αριθμών
 που έχουν δεδομένο άθροισμα.

Λύση

Εστω x, y οι αριθμοί, $\boxed{x+y=S}$ (*)

Μεγιστοποίηση της $f(x, y) = xy$ με την
 δεσμεύση (*)



$$G = \{ xy = k \}$$

$$\leftarrow x+y=S$$

Καθώς ο σταθμός της $f(x, y) = xy = \text{σταθμός}$
 Ζητάμε την συγκεκριμένη που εφαρμόζεται στην Γ , στο
 (x_0, y_0) . Άρα η κλίση της G στο σημείο
 επαφής θα είναι -1 :

$$xy = k \Rightarrow y = -\frac{k}{x}, \quad y' = -\frac{k}{x^2}$$

$$y'(x_0) = \frac{-k}{x_0^2} = -1 \Rightarrow x_0 = \sqrt{k}$$

$$\text{και } y_0 = \frac{k}{x_0} = \frac{k}{\sqrt{k}} = \sqrt{k}.$$

Αρα $x_0 = y_0$, και από $x_0 + y_0 = S \Rightarrow$

$$x_0 = y_0 = \frac{S}{2} \quad \text{και} \quad x_0 y_0 = \frac{S^2}{4}$$

Αρα $\forall (x, y)$ με $x + y = S$ έχουμε

$$xy \leq x_0 y_0 \leq \left(\frac{S}{2}\right)^2 = \left(\frac{x+y}{2}\right)^2$$

Για βεβαιως x, y εξαγωγή των πρώτων ανισοτήτων

$$\sqrt{xy} \leq \frac{x+y}{2}. \quad (\text{γεωμετρικό - αριθμητικός μέσος})$$

□

2. Έστω ότι η Γ δίνεται εφ'εφευά στην μορφή

$$g(x, y) = k$$

Πρόβλημα

Βρείτε το μέγιστο (ή ελάχιστο) της $f(x, y)$
υπό την δεσμεύση (ή περιορισμό) $g(x, y) = k$.

Θεώρημα (Πολλαπλασιαστές Lagrange)

Εάν η $f(x, y)$ έχει μέγιστο ή ελάχιστο στο (x_0, y_0)
υπό τη δεσμεύση $g(x, y) = k$ τότε

α)

$$\nabla f(x_0, y_0) = 0$$

β)

$$\nabla f(x_0, y_0) = \lambda \nabla g(x_0, y_0), \quad \text{κάποιο } \lambda \in \mathbb{R}.$$

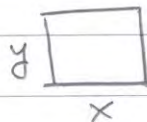
Απόδειξη

Εστω ότι δεν ισχύει η (i), δηλαδή εστω $\nabla f(x_0, y_0) \neq 0$.
 Τότε η $g(x, y) = k$ ορίζει τοπικά γύρω από το
 (x_0, y_0) καμπύλη Γ_g . Εφόσον η f έχει μέγιστο ή ελάχιστο
 κατά μήκος της Γ_g $\Rightarrow \nabla f(x_0, y_0) = 0$ (άρα ισχύει
 η (ii) με $\lambda = 0$) $\Rightarrow \nabla f(x_0, y_0) \neq 0$ ισχύει η
 καμπύλη Σ σταθερής $f = \{ f(x, y) = f(x_0, y_0) \}$ εφαπτεται
 της Γ_g . Άρα ισχύει η (ii) □

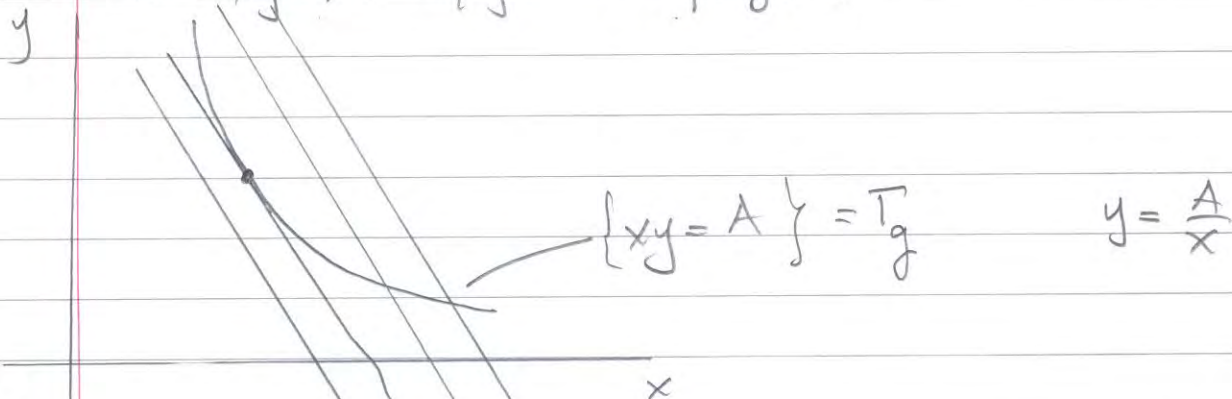
Παράδειγμα

Βρείτε την ελάχιστη περιμετρο των ορθογωνίων δαδέντος
 επιφανείας A .

$f(x, y) = 2(x+y)$, $g(x, y) = xy = A$
 Θα το λύσουμε με 3 τρόπους.

Μέθοδος I (Καμπύλες Σταθερής)

Η $xy = A$ ορίζει υπερβολή:



$$\nabla f(x, y) = 2(x, y) \neq (0, 0) \quad \text{για } x > 0, y > 0$$

$$C = \{ f(x, y) = f(x_0, y_0) \} \text{ εφαπτεται στην } \Gamma_g$$

$$C = \{ 2(x+y) = 2(x_0+y_0) \} = \left\{ y = (x_0+y_0) - x \right\}$$

$$-1 = -\frac{A}{x^2} \Big|_{x=x_0} \Leftrightarrow x_0 = \sqrt{A}, \quad x_0 y_0 = A \Rightarrow y_0 = \sqrt{A}$$

$$\text{MM } f = 2(x_0 + y_0) = 4\sqrt{A}$$

Μεθόδος II (Απλοποίηση Μεταβλητών)

$$xy = A \Rightarrow y = \frac{A}{x}$$

$$f_T(x) = f(x, y) = f\left(x, \frac{A}{x}\right) = 2\left(x + \frac{A}{x}\right)$$

$$\frac{d}{dx} f_T(x) = 2\left(1 - \frac{A}{x^2}\right) = 0 \Rightarrow x = \sqrt{A}$$

$$y = \frac{A}{x} = \frac{A}{\sqrt{A}} = \sqrt{A}$$

Τίατι είναι ελάχιστο;

$$f_T(x) = 2\left(x + \frac{A}{x}\right) \text{ ορίζεται για } x > 0$$

$$\text{και } f_T(x) \rightarrow +\infty \text{ όπως } x \rightarrow 0, x \rightarrow \infty,$$

Έχει μοναδικό κριτικό σημείο \Rightarrow αναγκαστικά ελάχιστο.

Μεθόδος III (Πολλαπλασιαστής Lagrange)

$$\nabla f(x, y) = (2, 2)$$

$$\nabla g(x, y) = (y, x)$$

$\nabla g(x, y) = 0 \Leftrightarrow (y, x) = 0 \Leftrightarrow x=0, y=0$
 απορρίπτεται διότι δεν κείται σε καμία $xy=A$

Τοχύει jointan

$$\nabla f(x_0, y_0) = \lambda \nabla g(x_0, y_0)$$

$$\Leftrightarrow (2, 2) = \lambda (y_0, x_0)$$

$$\textcircled{1} \quad 2 = \lambda y_0, \textcircled{2} \quad 2 = \lambda x_0, \quad x_0 y_0 = A \quad \textcircled{3}$$

$$\textcircled{1}, \textcircled{2} \Rightarrow \lambda = \frac{2}{y_0} = \frac{2}{x_0} \Rightarrow x_0 = y_0 \quad \textcircled{4}$$

$$\textcircled{3} \Rightarrow x_0^2 = y_0^2 = A \Rightarrow x_0 = y_0 = \sqrt{A}.$$

$\textcircled{4}$

□

Παράδειγμα:

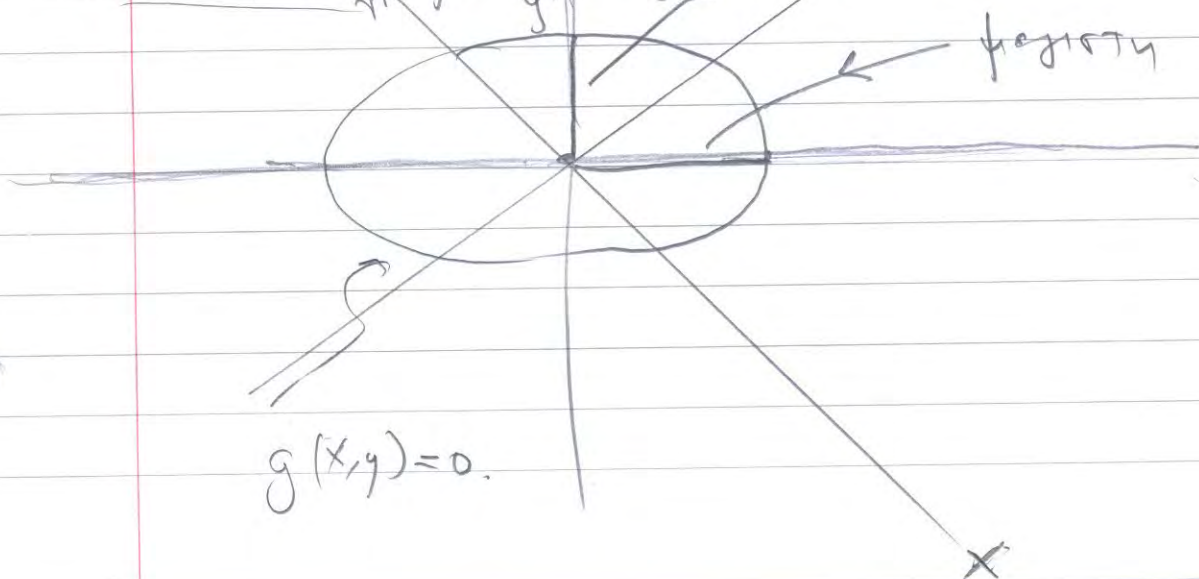
Θεωρούστε την καμπύλη τω

$$g(x, y) = Ax^2 + 2Bxy + Cy^2 - 1 = 0$$

Βρείτε την μέγιστη και ελάχιστη απόσταση από την καμπύλη στην αρχή των αξόνων.

Υποθέτουμε $AC - B^2 > 0, A > 0$

Λύση (Πλάτωνατος, Lagr) ελάχιστη



$$f(x,y) = x^2 + y^2 \quad (\text{Τετραγωνο των αποστάσεων - Πιο βολικό})$$

$$g(x,y) = 0.$$

$$\nabla g(x_0, y_0) = (2Ax_0 + 2By_0, 2Cy_0 + 2Bx_0) = 0.$$

$$Ax_0 + By_0 = 0$$

$$By_0 + Cy_0 = 0.$$

$$\det \begin{pmatrix} A & B \\ B & C \end{pmatrix} = AC - B^2 \neq 0 \Rightarrow x_0 = y_0 = 0.$$

(*) $\nexists (x_0, y_0)$ στην κατηγορία $g(x,y) = 0$ με $\nabla g(x,y) = 0$

Εξάμε λοιπόν

$$\textcircled{1} \left\{ \nabla f(x_0, y_0) = \lambda \nabla g(x_0, y_0) \right\} \left\{ Ax_0^2 + 2Bx_0y_0 + Cy_0^2 = 1 \right\} \textcircled{2}$$

$$(\cancel{2}x_0, \cancel{2}y_0) = \lambda (\cancel{2}Ax_0 + \cancel{2}By_0, \cancel{2}Cy_0 + \cancel{2}Bx_0)$$

$$\textcircled{3} \left\{ \begin{array}{l} x_0 = \lambda (Ax_0 + By_0) \\ y_0 = \lambda (Cy_0 + Bx_0) \end{array} \right\} \left\{ \begin{array}{l} 3 \text{ εξισώσεις} \\ 3 \text{ αγνώστοι} \\ x_0, y_0, \lambda \end{array} \right\}$$

Παρατηρήσεις

(i) Το σύστημα $\textcircled{3}$ ως προς x_0, y_0 είναι γραμμικό:

$$(3) \Leftrightarrow$$

$$(4) \begin{cases} (\lambda A - 1)x_0 + \lambda B y_0 = 0 \\ \lambda B x_0 + (\lambda C - 1)y_0 = 0 \end{cases}$$

$\lambda \neq 0$ διότι $x_0 = 0, y_0 = 0$ όχι αποδεκτές

$$(4) \Rightarrow$$

$$(5) \begin{cases} A x_0 + B y_0 = \frac{1}{\lambda} x_0 \\ B x_0 + C y_0 = \frac{1}{\lambda} y_0 \end{cases}$$

Εφόσον $x_0 = y_0 = 0$ δεν είναι αποδεκτές,
αυτά $\frac{1}{\lambda}$ ιδιοτιμή των

$$\begin{pmatrix} A & B \\ B & C \end{pmatrix}$$

Συμμετρικός πίνακας έχει πραγματικές ιδιοτιμές

$$\frac{1}{\lambda_1}, \frac{1}{\lambda_2}$$

(iii) Από το (5) \Rightarrow

$$(6) A x_0^2 + B y_0 x_0 = \frac{1}{\lambda} x_0^2$$

$$(7) B x_0 y_0 + C y_0^2 = \frac{1}{\lambda} y_0^2$$

$$\textcircled{6} + \textcircled{7} \Rightarrow$$

$$\frac{1}{\lambda} (x_0^2 + y_0^2) = Ax_0^2 + 2Bx_0y_0 + Cy_0^2 = 1$$

$$\Rightarrow \boxed{x_0^2 + y_0^2 = \lambda}$$

(iii) Παραγωγές του πινάκα $\begin{pmatrix} A & B \\ B & C \end{pmatrix}$

$$\mu^2 - (A+C)\mu + AC - B^2 = 0.$$

$$\mu_1 + \mu_2 = A + C$$

$$\mu = \frac{1}{\lambda}$$

$$\mu_1 \mu_2 = AC - B^2 > 0$$

$$A > 0, AC - B^2 > 0 \Rightarrow C > 0.$$

$$\mu_1 > 0, \mu_2 > 0$$

$$\text{Max } \sqrt{f(x,y)} = \sqrt{\lambda_1}, g(x,y) = 0$$

$$\text{Min } \sqrt{f(x,y)} = \sqrt{\lambda_2}, g(x,y) = 0$$

Οι υπολογισμοί της επιβεβαιώνονται

$$\sqrt{\lambda_1} = \frac{1}{\sqrt{\mu_1}}, \quad \sqrt{\lambda_2} = \frac{1}{\sqrt{\mu_2}}.$$

□