

## Μαρκοβιανές Αλυσίδες Συναρτησίου Χρόνου (ΜΑΣΧ)

1. Ορισμός:

$\{X(t)\}$  στοχαστική διαδικασία  
είναι ΜΑΣΧ αν

- i) Ο χώρος καταστάσεων  $(X, K | X)$ , είναι αριθμητικός.  
ii)  $\Pr \left[ \underbrace{X(t+s)=j}_{\text{μελλον}} \mid \underbrace{X(u)}_{\text{παρασόν}}, 0 \leq u < t, \underbrace{X(t)=i}_{\text{παρόν}} \right] =$

$$= \Pr [X(t+s)=j \mid X(t)=i] \quad (\text{Μαρκοβιανή ιδιότητα})$$

$s, t \geq 0 \quad \forall i, j \in X$

2. Βασικοί εταπειά τω προσδιορίζουν μια ΜΑΣΧ.

Αν  $\Pr [X(t+s)=j \mid X(t)=i]$  ανεξαρτητές τω  $t$   
 $P_{ij}(s)$

τότε  $\{X(t)\}$  λέγεται αλυσίδα ΜΑΣΧ.

Από εδώ και πέρα, όταν μιλάμε για ΜΑΣΧ, εννοούμε αλυσίδα.

Μια ΜΑΣΧ χαρακτηρίζεται από  
 $\rightarrow P(0) = (P_j(0) : j \in X)$   
 με  $P_j(0) = \Pr [X(0)=j], j \in X$  } αρκετή κατάσταση

$\rightarrow Q = (q_{ij} : i, j \in X)$  με  $q_{ij} = P_{ij}'(0)$   
 Πινακας πιθανών μεταβάσεων  
 ↑  
 δείκτη παραγώγου

### 3. Βασικοί υπολογισμοί

$$q_{ij} = P'_{ij}(0) = \lim_{h \rightarrow 0^+} \frac{P_{ij}(h) - P_{ij}(0)}{h}$$

$$= \begin{cases} \lim_{h \rightarrow 0^+} \frac{P_{ij}(h)}{h} \stackrel{!}{=} 0, & i \neq j \\ \lim_{h \rightarrow 0^+} \frac{P_{ii}(h) - 1}{h} \stackrel{!}{\leq} 0, & i = j \end{cases}$$

$$P_{ij}(h) = \begin{cases} h q_{ij} + o(h), & i \neq j \\ 1 + q_{ii} h + o(h), & i = j \end{cases} \quad h \rightarrow 0^+ \left( \frac{o(h)}{h} \rightarrow 0 \right)$$

Οξείω  $q_i = -q_{ii} \geq 0$

$$Q = \begin{matrix} & 0 & & & & \\ \begin{matrix} 1 \\ 2 \\ 3 \\ \vdots \end{matrix} & \begin{pmatrix} -q_0 & q_{01} & q_{02} & \dots \\ q_{10} & -q_1 & & \\ \vdots & & \ddots & \\ \vdots & & & \ddots \end{pmatrix} & & & \end{matrix}$$

$q_{ij}$  : ρυθμός μεταβάσεων από την  $i$  στην  $j$

$q_i$  : ρυθμός εξόδου από την  $i$

Αν  $\underline{P}(t) = (P_j(t) : j \in X)$  μεταβαίτικη κατάσταση  
 με  $P_j(t) = \Pr[X(t) = j]$

και  $\underline{P}(t) = (P_{ij}(t) : i, j \in X) = \begin{bmatrix} P_{00}(t) & P_{01}(t) & \dots \\ P_{10}(t) & \dots & \dots \\ \vdots & \dots & \dots \end{bmatrix}$

Τότε

$$\underline{P}(t)^T = \underline{P}(0)^T \underline{P}(t)$$

$$\underline{P}(t) = e^{Qt} = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{Q^n t^n}{n!}$$

Γδεια αποδείξεις:

$$P_j(t) = \Pr[X(t) = j]$$

$$= \sum_{i=0}^{\infty} \Pr[X(0) = i] \Pr[X(t) = j | X(0) = i]$$

$$= \sum_{i=0}^{\infty} P_i(0) P_{ij}(t)$$

$$\text{for } P(t) = e^{Qt}$$

$$[0, t+h] = [0, t] \cup [t, t+h]$$

$$P_{ij}(t+h) = \sum_{k=0}^{\infty} P_{ik}(t) P_{kj}(h)$$

$$= P_{ij}(t) P_{jj}(h) + \sum_{k \neq j} P_{ik}(t) P_{kj}(h)$$

$$= P_{ij}(t) (1 - q_j h) + \sum_{k \neq j} P_{ik}(t) q_{kj} h + o(h) \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \frac{P_{ij}(t+h) - P_{ij}(t)}{h} = -q_j P_{ij}(t) + \sum_{k \neq j} P_{ik}(t) q_{kj} + \frac{o(h)}{h}$$

$$\left( \lim_{h \rightarrow 0^+} \right) : P'_{ij}(t) = (-q_j) P_{ij}(t) + \sum_{k \neq j} P_{ik}(t) q_{kj}, \quad i, j \in X$$

$$(q_{ij} = q_{jj}) \quad P'_{ij}(t) = \sum_{k \in X} P_{ik}(t) q_{kj}$$

$$P'(t) = P(t) Q \quad P(t) = e^{Qt}$$

4. Διακριτών χρόνων παρακίονης  
 Πιθανότητα ερώκωνος καταστάου

1) Αν  $X(0) = i$ ,  $T_i$  ο χρόνος παρακίονης μέχρι να πύξει από  $i$   
 $T_i \sim ?$   $\{T_i > t\} = \{X(u) = i, 0 \leq u \leq t\}$

$$\Pr [t < T_i \leq t+h | T_i > t] = \Pr [X(t+h) \neq i | X(u) = i, 0 \leq u \leq t] + o(h)$$

$\downarrow$   
 $X(t) = i$

↑  $o(h)$  ύλιση  
 πιθανότητα να  
 πύξει και να  
 αόξω κατακίονης  
 ερώκωνος

$$\lim_{h \rightarrow 0^+} \frac{\Pr [t < T_i \leq t+h]}{h \Pr [T_i > t]} = \lim_{h \rightarrow 0^+} \frac{1 - P_{ii}(h) + o(h)}{h}$$

$$= \frac{f_{T_i}(t)}{1 - F_{T_i}(t)} = q_i \text{ (σταθερός)}$$

$\downarrow$   
 ποσός θλάβης (hazard rate)

$$\Rightarrow \frac{-(1 - F_{T_i}(t))'}{1 - F_{T_i}(t)} = q_i \Rightarrow (\log(1 - F_{T_i}(t)))' = -q_i$$

$$\Rightarrow 1 - F_{T_i}(t) = e^{-q_i t} \Rightarrow T_i \sim \text{Exp}(q_i)$$

2) Πιθανότητα επόμενης κατάστασης  $j$   
 δεδομένου ότι η τρέχουσα κατάσταση είναι  $i$ .

$$\begin{aligned}
 P_{ij} &= \lim_{h \rightarrow 0^+} \Pr[X(t+h)=j | X(t)=i, X(t+h) \neq i] \quad j \neq i \\
 &= \lim_{h \rightarrow 0^+} \frac{\Pr[X(t+h)=j, X(t)=i, X(t+h) \neq i]}{\Pr[X(t)=i, X(t+h) \neq i]} \\
 &= \lim_{h \rightarrow 0^+} \frac{\Pr[X(t+h)=j | X(t)=i] \Pr[X(t)=i]}{\Pr[X(t)=i] \Pr[X(t+h) \neq i | X(t)=i]}
 \end{aligned}$$

$(1/h)$

$$\Rightarrow P_{ij} = \frac{q_{ij}}{q_i}, \quad j \neq i$$

## 5. Θεωρημα - Χαρακτηριστικός ΜΑΣΧ

Έστω  $\{X(t)\}$  Markovian διαδικασία  
 με αρισθητικό  $\lambda.k.$   $\{X(t)\}$  ΜΑΣΧ  $\Leftrightarrow$

- i) ο χρόνος παραμονής στην κατάσταση  $i$  είναι  $\text{Exp}(q_i)$
- ii) Δεδομένου ότι είναι στην  $i$ , η επόμενη κατάσταση είναι  $j$  με πιθανότητα  $P_{ij} = \frac{q_{ij}}{q_i}$

## 6. Δύο ιδιότητες του Exp.

Αν  $\lambda_1, \dots, \lambda_n$  ανεξάρτητες Exp( $\lambda_i$ )  
( $\lambda_i \sim \text{Exp}(\lambda_i) \forall i$ )

$$1) \min\{\lambda_1, \dots, \lambda_n\} = \lambda_{(1)} \sim \text{Exp}\left(\sum_{i=1}^n \lambda_i\right)$$

$$2) \Pr[\lambda_{(1)} = \lambda_j] = \frac{\lambda_j}{\sum_{i=1}^n \lambda_i}$$

## 7. Βασικό κριτήριο MAX

$$T_i \sim \text{Exp}(q_i) = \text{Exp}\left(\sum_{j=1}^n q_{ij}\right)$$

$$P_{ij} = \frac{q_{ij}}{q_i} = \frac{q_{ij}}{\sum_{n=1}^{\infty} q_{in}}$$

$X(t)$  MAX με ρυθμούς  $q_{ij} \Leftrightarrow$

- i) έστω αραιά ατομικά  $\lambda_k$   $\lambda$   $T_{ij}$
- ii) όντας σε κατάσταση  $i$ , υπάρχουν Exp( $q_i$ ) χρόνο  $\forall j \neq i$   
και η επόμενη μεταβίβαση θα γίνει σε χρόνο  
 $\min\{T_{ij}, j \neq i\}$  προς την κατάσταση  $j$  στην οποία  
επιτυγχάνεται το  $\min$

## 8. Παράδειγμα 1 - Διαδικασία Poisson

$$N(t) = \# \text{ γεγονότων στο } [0, t]$$

κατάσταση  $n \rightarrow$  επίκεν (κονδύκι)  $n+1$   
 σε  $\text{Exp}(\lambda)$  χρόνο

Άρα  $\{N(t)\}$  μαρκοβιανή

## 9. Παράδειγμα 2 - M/M/1 ουρά

Poisson( $\lambda$ ) διαδικασία αφίξεων  
 $\text{Exp}(\mu)$  χρόνοι εξυπηρέτησης  
 1 server οπότε κριτήριο FCFS

$$Q(t) = \# \text{ πελατών την στιγμή } t.$$

